

GT600系列

高性能矢量变频器用户手册



# 前言

首先感谢您购买使用科润技术开发生产的 GT600 系列变频器！

GT600 系列变频器是一款通用高性能电流矢量变频器，主要用于控制和调节三相交流异步电机的速度和转矩。GT600 采用高性能的矢量控制技术，低速高转矩输出，具有良好的动态特性、超强的过载能力，具备用户可编程功能及后台软件监控、通讯总线功能，支持多种编码器类型，组合功能丰富强大，性能稳定。可用于纺织、造纸、拉丝、机床、包装、食品、风机、水泵及各种自动化生产设备的驱动。



产品外观图

## 初次使用

对于初次使用本产品的用户，应先认真阅读本手册。若对一些功能及性能方面有所疑惑，请咨询我公司的技术支持人员，以获得帮助，对正确使用本产品有利。

## 符合标准

相关认证指令与标准如下表所示，是否获得相关认证资质以产品铭牌标识为准。

认证名称	指令名称	标准	
CE 认证	EMC 指令	2014/30/EU	EN 61800-3
	LVD 指令	2014/35/EU	EN 61800-5-1
	RoHS 指令	2011/65/EU	EN 50581



- 在正确安装和正确使用的条件下，满足 IEC/EN 61800-3 标准要求，详细请参照外围设备连接及常见 EMC 问题整改部分。

## 版本变更记录

日期	变更后版本	变更内容

# 目录

前言.....	1	第五章 基本操作与试运行.....	88
版本变更记录.....	3	5.1 快速调试指南.....	88
安全注意事项.....	7	5.2 变频器调试总流程图.....	89
第一章 产品信息.....	14	5.3 接通电源前确认事项.....	92
1.1 铭牌及型号.....	14	5.4 接通电源后显示状态确认.....	92
1.2 各部件说明.....	15	5.5 参数初始化.....	92
第二章 系统连接.....	22	5.6 电机控制方式选择依据.....	93
2.1 GT600系统连接图.....	23	5.7 频率指令选择.....	93
2.2 GT600系统构成说明.....	24	5.7.1 操作面板数字设定.....	93
第三章 安装与接线.....	26	5.7.2 模拟量输入 (AI).....	94
3.1 安装.....	26	5.7.3 数字脉冲输入 (DI5).....	96
3.1.1 安装环境.....	26	5.7.4 主频率通讯给定.....	96
3.1.2 安装空间与方向.....	27	5.7.5 多段速指令.....	97
3.1.3 壁挂式和嵌入式安装.....	29	5.8 启动和停机命令.....	98
3.1.4 机柜内安装.....	32	5.8.1 操作面板启停.....	98
3.1.5 盖板的拆卸与安装.....	41	5.8.2 端子启停 (DI).....	98
3.2 接线.....	44	5.8.3 通讯启停.....	101
3.2.1 标准接线图.....	44	5.9 启动过程设置.....	101
3.2.2 主回路端子功能说明及注意事项.....	45	5.9.1 启动方式选择.....	101
3.2.3 主回路端子分布及尺寸.....	50	5.9.2 启动频率.....	102
3.2.4 主回路接线工具要求.....	60	5.10 停机过程设置.....	103
3.2.5 控制板.....	62	5.10.1 停机方式选择.....	103
3.2.6 控制回路端子分布.....	63	5.10.2 停机直流制动.....	104
3.2.7 控制回路端子接线说明.....	64	5.11 加减速时间设置.....	105
3.2.8 控制回路端子电缆尺寸机紧固力矩.....	70	5.12 观察运行状态.....	106
3.2.9 外引操作面板线缆走线.....	71	5.12.1 数字量输出 DO.....	106
3.2.10 接线检查表.....	72	5.12.2 模拟量输出 AO.....	106
第四章 面板操作.....	74	5.13 自学习.....	107
4.1 面板操作说明.....	74	第六章 参数说明.....	110
4.2 LED 操作面板介绍.....	74	6.1 运行指令设定方法.....	110
4.2.1 功能指示灯.....	75	6.2 频率指令输入方法.....	115
4.2.2 LED 显示区.....	76	6.2.1 选择主频率指令的输入方法.....	115
4.2.3 键盘按钮功能.....	76	6.2.2 通过“操作面板”设定主频率(数字设定).....	117
4.2.4 参数查看、修改方法.....	77	6.2.3 通过“模拟量”设定主频率.....	117
4.2.5 参数组成.....	79	6.2.4 通过“脉冲”设定主频率.....	122
4.2.6 参数查阅.....	80	6.2.5 通过“多段指令”设定主频率.....	123
4.2.7 多功能按键操作.....	84	6.2.6 通过“简易 PLC”设定主频率.....	126
4.3 LCD 操作面板介绍.....	85	6.2.7 通过“PID”设定主频率.....	128
		6.2.8 通过“通讯”设定主频率.....	132
		6.2.9 选择辅助频率指令的输入方法.....	133
		6.2.10 选择主、辅频率叠加指令的输入方法.....	134
		6.2.11 运行指令绑定主频率指令.....	135
		6.2.12 频率指令极限(频率设定).....	136
		6.2.13 低于下限频率动作设定.....	136

6.3 启停方法.....	137	6.10.5 控制数字输出 (DO、RELAY、FMR) .....	198
6.3.1 启动方法.....	137	6 10.6 控制模拟量输出、高速脉冲输出 (AO、FMP) .....	199
6.3.2 停止方式.....	139	6.10.7 初始化参数.....	199
6.3.3 加减速时间和曲线设定 .....	140	6.11 辅助功能 .....	199
6.4 电机调谐.....	142	6.11.1 点动运行.....	199
6.5 控制性能.....	144	6.11.2 跳频、正反转死区时间、反向频率禁止.....	200
6.5.1 V/F 曲线的设定.....	144	6.11.3 用户定制参数 .....	202
6.5.2 变频器输出电流 (转矩) 限制.....	146	6.11.4 频率检测 (FDT) .....	202
6.5.3 变频器过压失速抑制.....	147	6.11.5 频率到达检出幅度 .....	203
6.5.4 提高 V/F 运行性能.....	148	6.11.6 加减速时间切换频率点.....	203
6.5.5 速度环.....	149	6.11.7 任意到达频率检测值.....	204
6.5.6 矢量控制转差调节 .....	150	6.11.8 零电流检测 .....	204
6.5.7 SVC 速度反馈稳定性.....	150	6.11.9 输出电流超限.....	205
6.5.8 转矩上限.....	150	6.11.10 任意到达电流.....	205
6.5.9 电流环参数说明 .....	153	6.11.11 定时功能 .....	206
6.5.10 提高弱磁区性能.....	154	6.11.12 AI1 电压保护上下限 .....	206
6.5.11 FVC 运行及性能提升 .....	154	6.11.13 模块温度.....	206
6.5.12 辅助控制参数.....	156	6.11.14 散热风扇 .....	206
6.6 保护功能.....	156	6.11.15 休眠与唤醒.....	207
6.6.1 启动保护.....	156	6.11.16 本次运行达到时间.....	207
6.6.2 电机过载保护设定.....	157	6.11.17 输出功率校正 .....	207
6.6.3 缺相保护设定 .....	158	6.11.18 急停减速时间.....	207
6.6.4 故障复位.....	159	第七章 故障诊断及对策 .....	210
6.6.5 故障动作保护选择.....	159	7.1 安全注意事项 .....	210
6.6.6 电机过热保护选择.....	160	7.2 变频器试运行前的调整指南 .....	211
6.6.7 瞬时停电连续运行 (瞬停不停) .....	160	7.3 变频器的警报及故障显示 .....	212
6.6.8 掉载保护 .....	161	7.4 故障发生后变频器的再起动方法.....	213
6.6.9 过速保护 .....	162	7.5 故障报警及对策.....	214
6.6.10 速度偏差过大保护.....	162	7.6 常见故障及处理方法.....	217
6.6.11 欠压点、过压点设定、快速限流保护.....	162	第八章 日常保养与维护 .....	220
6.7 监视.....	162	8.1 日常保养 .....	220
6.8 工艺功能.....	168	8.1.1 日常检查项目 .....	221
6.8.1 定长控制功能.....	168	8.2 定期检查 .....	221
6.8.2 计数功能.....	169	8.2.1 定期检查项目.....	221
6.8.3 第二电机参数.....	170	8.2.2 主回路绝缘测试 .....	222
6.8.4 用户可编程多功能卡功能 .....	172	8.3 变频器易损件更换.....	223
6.8.5 主从控制.....	176	8.3.1 易损件寿命 .....	223
6.9 输入输出端子 .....	181	8.3.2 冷却风扇的使用数量 .....	223
6.9.1 数字输入端子功能 (DI) .....	181	8.3.3 冷却风扇更换 .....	224
6.9.2 数字输出端子功能 (DO) .....	184	8.3.4 滤波电解电容 .....	228
6.9.3 虚拟数字输入端子功能 (VDI) .....	186		
6.9.4 虚拟数字输出端子功能 (VDO) .....	187		
6.9.5 模拟量输入端子 .....	188		
6.9.6 模拟量、脉冲输出端子.....	189		
6.10 通讯 .....	191		
6.10.1 读写参数.....	193		
6.10.2 读取状态参数 .....	194		
6.10.3 控制命令.....	196		
6.10.4 设定频率、转矩.....	198		

8.4 变频器的存储 .....	228	GT60IO3 端子分布与功能说明 .....	326
8.5 变频器的保修说明 .....	228	11.2.4 GT60PC1 (可编程卡) 端子分布与功能说明 .....	327
<b>第九章 规格与选型 .....</b>	<b>230</b>	11.2.5 接线及注意事项 .....	329
9.1 GT600 变频器技术规格与尺寸 .....	230	<b>11.3 通讯扩展卡的使用 .....</b>	<b>330</b>
9.1.1 技术规格 .....	230	11.3.1 CANlink 扩展卡 (GT60CAN1) 端子分布与功能说明 .....	330
9.1.2 外型与安装尺寸 .....	235	11.3.2 CANopen 扩展卡 (GT60CAN2) 端子分布与功能说明 .....	332
9.2 选配件一览表 .....	238	11.3.3 RS-485 扩展卡 (GT60TX1) 端子分布与功能说明 .....	334
9.3 嵌入式安装支架及开孔尺寸 (选配件) .....	240	11.3.4 Profibus-DP 扩展卡 (GT60DP2) 端子分布与功能说明 .....	337
9.4 底部安装支架尺寸 .....	250	11.3.4 Profinet 通讯扩展卡 (GT600-PN1) 端子分布与功能说明 .....	340
9.5 线缆、断路器、接触器选型指导 .....	251	<b>11.4 编码器扩展卡的使用 .....</b>	<b>341</b>
9.6 交流输入电抗器选型指导 .....	258	11.4.1 编码器扩展卡规格 .....	341
9.7 EMC 滤波器选型指导 .....	267	11.4.2 多功能 PG 卡 (GT60PGMD) .....	343
9.7.1 标准 EMC 滤波器 .....	267	11.4.3 旋转变压器 PG 卡 (GT60PG4) .....	345
9.7.2 简易 EMC 输入滤波器 .....	273	11.4.4 开集电极输入 PG 卡 (GT60PG5D) .....	346
9.7.3 安规电容盒和磁环 .....	274	11.4.5 带变频输出的差分 PG 卡 (GT60PG6、GT60PG6D) .....	347
9.8 制动组件选型指导 .....	276	11.4.6 PG 卡屏蔽层接地说明 .....	349
9.8.1 制动电阻阻值的选择 .....	276	11.4.7 EMC 指导 .....	349
9.8.2 制动电阻功率的选择 .....	276	<b>附录 A 国外标准对应 .....</b>	<b>352</b>
9.8.3 制动组件选型表 .....	277	A.1 对应欧洲标准时的注意事项 .....	352
9.8.4 制动单元外形与安装尺寸 .....	279	A.1.1 符合低电压指令的条件 .....	352
9.8.5 AFE 单元外形与安装尺寸 .....	280	A.1.2 符合 EMC 指令的条件 .....	354
9.9 交流输出电抗器选型指导 .....	282	A.1.3 EMC 标准介绍 .....	354
9.10 DV/DT 电抗器选型指导 .....	288	A.1.4 电缆要求及布线 .....	355
9.11 输出磁环选型指导 .....	290	A.1.5 漏电流抑制 .....	355
9.12 适配电机选型指导 .....	291	A.1.6 常见 EMC 问题解决建议 .....	356
9.13 外引操作面板安装尺寸 .....	293	A.2 对应 UL 标准时的注意事项 .....	356
9.13.1 GT32NKE1 外引操作面板 .....	293	<b>附录 B 通讯 .....</b>	<b>361</b>
<b>第十章 应用案例 .....</b>	<b>296</b>	B.1 通讯数据地址定义 .....	361
10.1 主频率源 + 辅助频率源设定频率应用 .....	296	B.1.1 GT600 参数数据 .....	361
10.2 简易 PLC 的应用 .....	298	B.1.2 GT600 非参数数据 .....	362
10.3 多段速频率设定频率应用 .....	300	B.2 Modbus 通讯协议 .....	364
10.4 模拟量给定恒转矩控制应用 .....	302	B.2.1 应用方式 .....	364
10.5 Modbus-RTU 通讯控制应用 .....	304	B.2.2 总线结构 .....	364
10.6 CANLink3.0 总线通讯应用 .....	306	B.3 通讯资料结构 .....	365
10.7 张力控制的 PID 功能应用 .....	309	B.4 参数地址标示规则 .....	367
10.8 恒压供水闭环 PID 应用 .....	311	B.5 FD 组通讯参数说明 .....	370
10.9 Profibus-DP 通讯应用 .....	314	<b>附录 C 功能参数表 .....</b>	<b>371</b>
<b>第十一章 选配卡 .....</b>	<b>320</b>	C.1 基本功能参数简表 .....	371
11.1 扩展卡的安装与功能说明 .....	320	C.2 监视参数简表 .....	398
11.1.1 扩展卡的安装 .....	320		
11.1.2 扩展卡的功能说明 .....	321		
11.2 多功能扩展卡的使用 .....	322		
11.2.1 GT60IO1 端子分布与功能说明 .....	322		
11.2.2 GT60IO2 端子分布与功能说明 .....	325		
11.2.3			

# 安全注意事项

## 安全声明

- ◆ 在安装、操作、维护产品时，请先阅读并遵守本安全注意事项。
- ◆ 为保障人身和设备安全，在安装、操作和维护产品时，请遵循产品上标识及手册中说明的所有安全注意事项。
- ◆ 手册中的“注意”、“警告”和“危险”事项，并不代表所应遵守的所有安全事项，只作为所有安全注意事项的补充。
- ◆ 本产品应在符合设计规格要求的环境下使用，否则可能造成故障，因未遵守相关规定引发的功能异常或部件损坏等不在产品质量保证范围之内。
- ◆ 因违规操作产品引发的人身安全事故、财产损失等，我司将不承担任何法律责任。

## 安全等级定义



**危险**

“危险”表示如果不按规定操作，则导致死亡或严重身体伤害。



**警告**

“警告”表示如果不按规定操作，则可能导致死亡或严重身体伤害。



**注意**

“注意”如果不按规定操作，则可能导致轻微身体伤害或设备损坏。

## 安全注意事项

开箱验收	
 <b>注意</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>◆ 开箱前请检查产品的外包装是否完好，有无破损、浸湿、受潮、变形等情况。</li> <li>◆ 请按照层次顺序打开包装，严禁猛烈敲打！</li> <li>◆ 开箱时请检查产品和产品附件表面有无残损、锈蚀、碰伤等情况。</li> <li>◆ 开箱后请仔细对照装箱单，查验产品及产品附件数量、资料是否齐全</li> </ul>
<b>警告</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>◆  开箱时发现产品及产品附件有损伤、锈蚀、使用过的迹象等问题，请勿安装！</li> <li>◆  开箱时发现产品内部进水、部件缺少或有部件损坏时，请勿安装！</li> <li>◆ 请仔细对照装箱单，发现装箱单与产品名称不符时，请勿安装！</li> </ul>
储存与运输时	
<b>注意</b>	<ul style="list-style-type: none"> <li>◆  请按照产品的储存与运输条件进行储存与运输，储存温度、湿度满足要求。</li> <li>◆  避免在水溅雨淋、阳光直射、强电场、强磁场、强烈振动等场所储存与运输。</li> <li>◆ 避免产品储存时间超过 3 个月，储存时间过长时，请进行更严密的防护和必要的检验。</li> <li>◆ 请将产品进行严格包装后再进行车辆运输，长途运输时必须使用封闭的箱体。</li> <li>◆ 严禁将本产品与可能对本产品构成影响或损害的设备或物品一起混装运输。</li> </ul>



**警告**

- ◆ 请务必使用专业的装卸设备搬运大型或重型设备与产品！
- ◆ 徒手搬运产品时，请务必抓牢产品壳体，避免产品部件掉落，否则有导致受伤的危险！
- ◆ 搬运产品时请务必轻抬轻放，随时注意脚下物体，防止绊倒或坠落，否则有导致受伤或产品损坏的危险！
- ◆ 设备被起重工具吊起时，设备下方禁止人员站立或停留。

**安装时****警告**

- ◆ 安装前请务必仔细阅读产品使用说明书和安全注意事项！
- ◆ 严禁改装本产品！
- ◆ 严禁拧动产品零部件及元器件的固定螺栓和红色标记的螺栓！
- ◆ 请勿在强电场或强电磁波干扰的场所安装本产品！
- ◆ 本产品安装在柜体或终端设备中时，柜体或终端设备需要提供相应的防火外壳、电气防护外壳和机械防护外壳等防护装置，防护等级应符合相关 IEC 标准和当地法律法规要求。

**危险**

- ◆ 严禁非专业人员进行产品安装、接线、保养维护、检查或部件更换！
- ◆ 本产品的安装、接线、维护、检查或部件更换等，只有受到过电气设备相关培训，具有充分电气知识的专业人员才能进行。
- ◆ 安装人员必须熟悉产品安装要求和相关技术资料。
- ◆ 在需要安装变压器等强电磁波干扰的设备时，请安装屏蔽保护装置，避免本产品出现误动作！

**接线时****危险**

- ◆ 严禁非专业人员进行设备安装、接线、保养维护、检查或部件更换！
- ◆ 请勿在电源接通的状态下进行接线作业，否则会有触电的危险。
- ◆ 接线前，请切断所有设备的电源。切断电源后设备内部电容有残余电压，请至少等待 10 分钟再进行接线等操作。
- ◆ 请务必保证设备和产品的良好接地，否则会有电击危险。
- ◆ 请遵守静电防止措施（ESD）规定的步骤，并佩戴静电手环进行接线等操作，避免损坏设备或产品内部的电路。

**警告**

- ◆ 严禁将输入电源连接到设备或产品的输出端，否则会引起设备损坏，甚至引发火灾。
- ◆ 驱动设备与电机连接时，请务必保证驱动器与电机端子相序准确一致，避免造成电机反向旋转。
- ◆ 接线时使用到的线缆必须符合相应的线径和屏蔽等要求，使用屏蔽线缆的屏蔽层需要单端可靠接地！
- ◆ 接线完成后，请确保设备和产品内部没有掉落的螺钉或裸露线缆。

**上电时****危险**


- ◆ 上电前，请确认设备和产品安装完好，接线牢固，电机装置允许重新启动。
- ◆ 上电前，请确认电源符合设备要求，避免造成设备损坏或引发火灾！
- ◆ 上电时，设备或产品的机械装置可能会突然动作，请注意远离机械装置。
- ◆ 上电后，请勿打开对设备柜门或产品防护盖板，否则有触电危险！
- ◆ 严禁在通电状态下触摸设备的任何接线端子，否则有触电危险！
- ◆ 严禁在通电状态下拆卸设备和产品的任何装置或零部件，否则有触电危险！

**运行时**

<b>危险</b>	
<ul style="list-style-type: none"> <li>◆ 严禁在运行状态下触摸设备的任何接线端子，否则有触电危险！</li> <li>◆ 严禁在运行状态下拆卸设备和产品的任何装置或零部件，否则有触电危险！</li> <li>◆ 严禁触摸设备外壳、风扇或电阻等以试探温度，否则可能引起灼伤！</li> <li>◆ 严禁非专业技术人员在运行中检测信号，否则可能引起人身伤害或设备损坏！</li> </ul>	
<b>警告</b>	
<ul style="list-style-type: none"> <li>◆ 运行中，避免其他物品或金属物体等掉入设备中，否则引起设备损坏！</li> <li>◆ 请勿使用接触器通断的方法来控制设备启停，否则引起设备损坏！</li> </ul>	
<b>保养时</b>	
<b>危险</b>	
<ul style="list-style-type: none"> <li>◆ 严禁非专业人员进行设备安装、接线、保养维护、检查或部件更换！</li> <li>◆ 严禁在通电状态下进行设备保养，否则有触电危险！</li> <li>◆ 切断所有设备的电源后，请至少等待 10 分钟再进行设备保养等操作。</li> </ul>	
<b>警告</b>	
<ul style="list-style-type: none"> <li>◆ 请按照设备维护和保养要求对设备和产品进行日常和定期检查与保养，并做好保养记录。</li> </ul>	
<b>维修时</b>	
<b>危险</b>	
<ul style="list-style-type: none"> <li>◆ 严禁非专业人员进行设备安装、接线、保养维护、检查或部件更换！</li> <li>◆ 严禁在通电状态下进行设备维修，否则有触电危险！</li> <li>◆ 切断所有设备的电源后，请至少等待 10 分钟再进行设备检查、维修等操作。</li> </ul>	
<b>警告</b>	
<ul style="list-style-type: none"> <li>◆ 请按照产品保修协议进行设备报修。</li> <li>◆ 设备出现故障或损坏时，由专业人员按照维修指导对设备和产品进行故障排除和维修，并做好维修记录。</li> <li>◆ 请按照产品易损件更换指导进行更换。</li> <li>◆ 请勿继续使用已经损坏的机器，否则会造成更大程度的损坏。</li> <li>◆ 更换设备后，请务必重新进行设备接线检查与参数设置。</li> </ul>	
<b>报废时</b>	
<b>警告</b>	
<ul style="list-style-type: none"> <li>◆ 请按照国家有关规定与标准进行设备、产品的报废，以免造成财产损失或人员伤亡！</li> <li>◆ 报废的设备与产品请按照工业废弃物处理标准进行处理回收，避免污染环境。</li> </ul>	

## 安全标识

为了保证设备安全操作和维护，请务必遵守粘贴在设备和产品上的安全标识，请勿损坏、损伤或剥下安全标识。安全标识说明如下：

安全标识	内容说明
	<ul style="list-style-type: none"> <li>◆ 安装、运行前请务必阅读使用说明书，否则会有电击危险！</li> <li>◆ 在通电状态下和切断电源 10 分钟以内，请勿拆下盖板！</li> <li>◆ 进行维护、检查及接线时，请在切断输入侧和输出侧电源后，等待 10 分钟，待电源指示灯彻底熄灭后开始作业。</li> </ul>

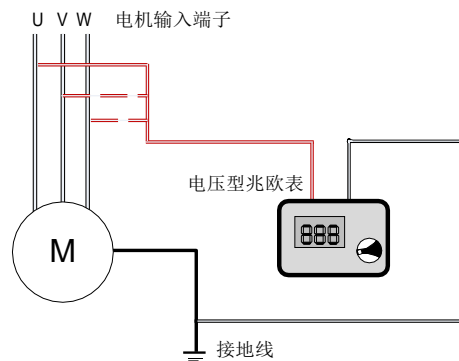
## 注意事项

### 1) 漏电保护器 RCD 要求

设备在运行中会产生大漏电流流过保护接地导体，请在电源的一次侧安装 B 型漏电保护器 (RCD)。在选择漏电保护器 (RCD) 时应考虑设备启动和运行时可能出现的瞬态和稳态对地漏电流，选择具有抑制高次谐波措施的专用 RCD，或者 300mA 的通用 RCD ( $I_{\Delta n}$  为保护导体电流的 2 ~ 4 倍)。

### 2) 电机绝缘检查

电机在首次使用、长时间放置后的再使用之前及定期检查时，应做电机绝缘检查，防止因电机绕组的绝缘失效而损坏变频器。绝缘检查时一定要将电机连线从变频器分开，建议采用 500V 电压型兆欧表，应保证测得绝缘电阻不小于 5MΩ。



### 3) 电机的热保护

若选用电机与变频器额定容量不匹配时，特别是变频器额定功率大于电机额定功率时，务必调整变频器内电机保护相关参数值或在电机前加装热继电器以对电机保护。

### 4) 工频以上运行

本变频器提供 0Hz~500Hz 的输出频率。若客户需在 50Hz 以上运行时，请考虑机械装置的承受力。

### 5) 机械装置的振动

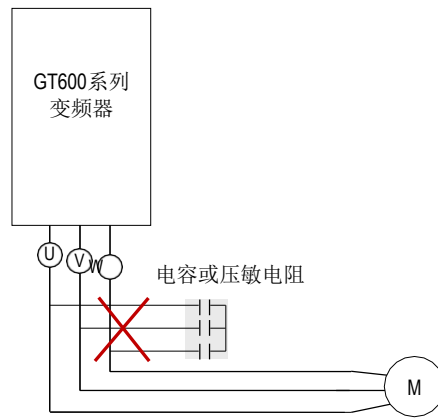
变频器在一些输出频率处，可能会遇到负载装置的机械共振点，可通过设置变频器内跳跃频率参数来避开。

### 6) 关于电动机发热及噪声

因变频器输出电压是 PWM 波，含有一定的谐波，因此电机的温升、噪声和振动同工频运行相比会略有增加。

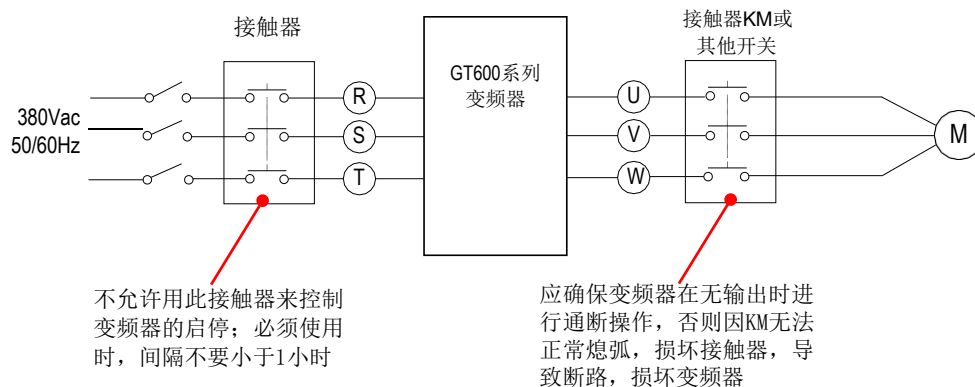
### 7) 输出侧有压敏器件或改善功率因数的电容的情况

变频器输出 PWM 波，请勿在输出侧安装有改善功率因数的电容或防雷用压敏电阻等，易引发变频器瞬间过电流甚至损坏变频器。



### 8) 变频器输入、输出端所用接触器等开关器件

若在电源和变频器输入端之间加装接触器，则不允许用此接触器来控制变频器的启停。一定需要用该接触器控制变频器启停时，间隔不要小于 1 小时。频繁的充放电易降低变频器内电容器的使用寿命。若输出端和电机之间装有接触器等开关器件，应确保变频器在无输出时进行通断操作，否则易造成变频器内模块损坏。



### 9) 额定电压值以外的使用

不适合在手册所规定的允许工作电压范围之外使用变频器，易造成变频器内器件损坏。如果需要，请使用相应的升压或降压装置对电源进行变压处理后输入到变频器。

### 10) 三相输入改成两相输入

不可将 MD 系列中三相变频器改为两相使用。否则将导致故障或变频器损坏。

### 11) 浪涌抑制器

变频器内部装有压敏电阻，可以抑制变频器周围的感性负载开、关时产生的浪涌电压。当周围的感性负载产生的浪涌电压能量较大时，请务必在感性负载上使用浪涌抑制器或同时使用二极管。



- 请勿将浪涌抑制器连接到变频器的输出侧。

## 12) 海拔高度与降额使用

在海拔高度超过 1000m 的地区，由于空气稀薄造成变频器的散热效果变差，有必要降额使用（高度每升高 100m，降额 1%，最高使用海拔 3000m；超过 40°C 时，需按温度每升高 1°C 降额 1.5% 使用，最高使用温度 50°C）。此情况请向我公司进行技术咨询。

## 13) 一些特殊用法

如果客户在使用时需用到本手册所提供的建议接线图以外的方法时，如共直流母线等，请向我公司咨询。

## 14) 变频器的报废时注意

主回路的电解电容和印制板上电解电容焚烧时可能发生爆炸。塑胶件焚烧时会产生有毒气体。请作为工业垃圾进行处理。

## 15) 关于适配电机

- 标准适配电机为四极鼠笼式异步感应电机。若非上述电机，请一定按电机额定电流选配变频器；
- 非变频电机的冷却风扇与转子轴是同轴连接，转速降低时风扇冷却效果降低，因此，电机出现过热的场合应加装强排气扇或更换为变频电机；
- 变频器已经内置适配电机标准参数，根据实际情况有必要进行电机参数辨识或修改缺省值以尽量符合实际值，否则会影响运行效果及保护性能；
- 变极电机的额定电流与标准电机不同，请确认电机的最大电流，选择相应的变频器。请务必在电机停止后进行极数切换。
- 由于电缆或电机内部出现短路会造成变频器报警，甚至炸机。因此，请首先对初始安装的电机及电缆进行绝缘短路测试，日常维护中也需经常进行此测试。注意，做这种测试时务必将变频器与被测试部分全部断开。
- 电机的速度控制范围因润滑方式和生产厂家而异。
- 在速度控制范围以外运行电机时，请向电机生产厂家咨询。



# 第1章 产品信息

---

1.1 铭牌及型号 .....	14
1.2 各部件说明 .....	15

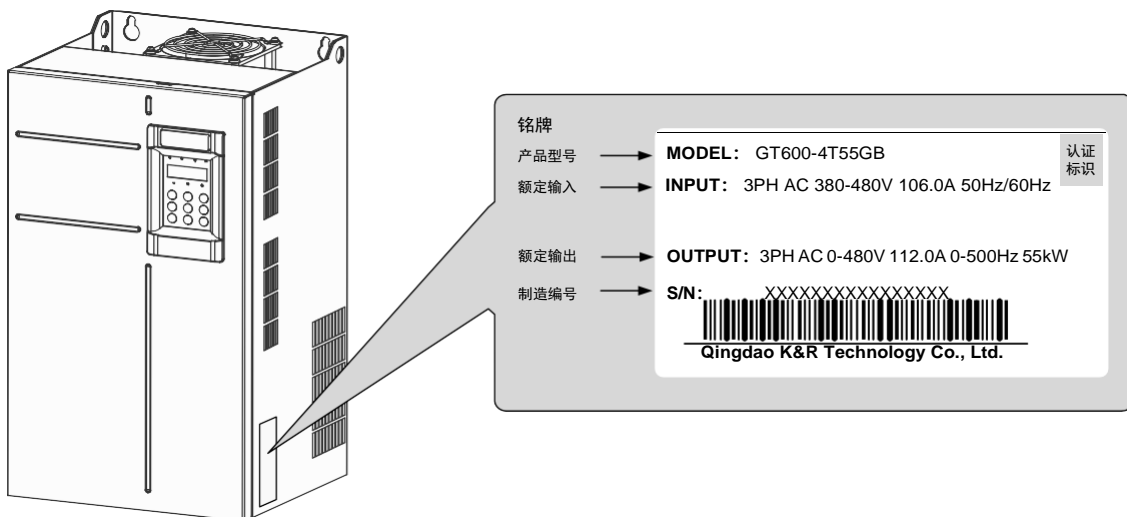
# 第一章 产品信息

安全注意事项

注意

- 请勿抓住前盖板或端子外罩搬运变频器。如果仅抓住前盖板，则会使主体掉落，有砸伤的危险；
- 操作变频器时，请遵守静电防止措施（ESD）规定的步骤。否则会因静电而损坏变频器内部的回路。

## 1.1 铭牌及型号



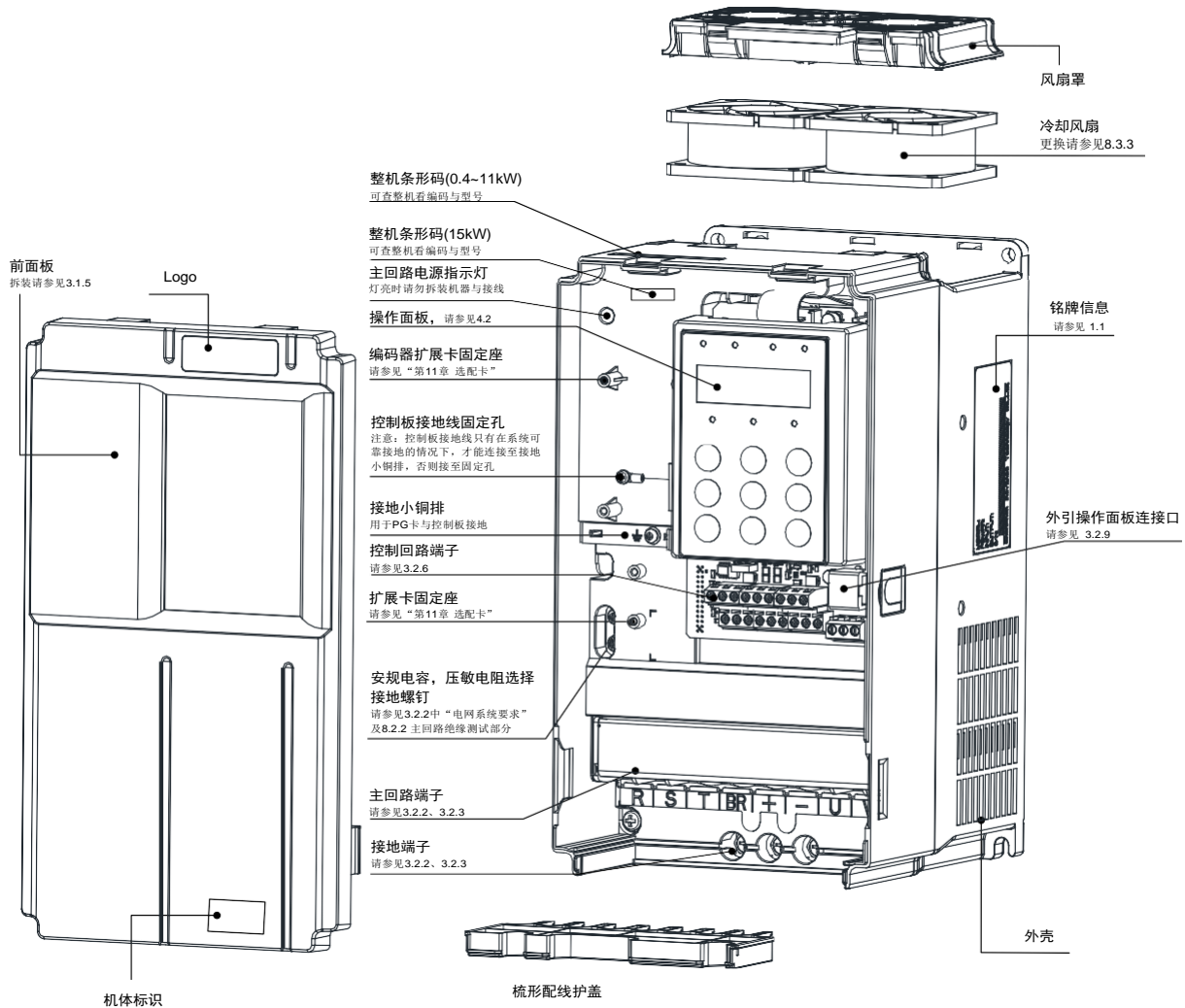
### GT600 -4T 55 G B

标识	产品名称				标识	电抗器
GT600	变频器系列				空	无
标识	电压等级				-L	含输出交流电抗器，适用GT600-4T200G-L~GT600-4T450G-L
T	三相380V~480V				-T	含直流电抗器，适用GT600-4T18.5G~MD500T22G
2T	三相200V~240V				标识	
标识	功率等级(kW)				空	无
0.4	0.4				B	含制动单元
...	...					
450	450					
标识	适配电机类型					
G	通用机型					

图 1-1 产品命名与铭牌标识

## 1.2 各部件说明

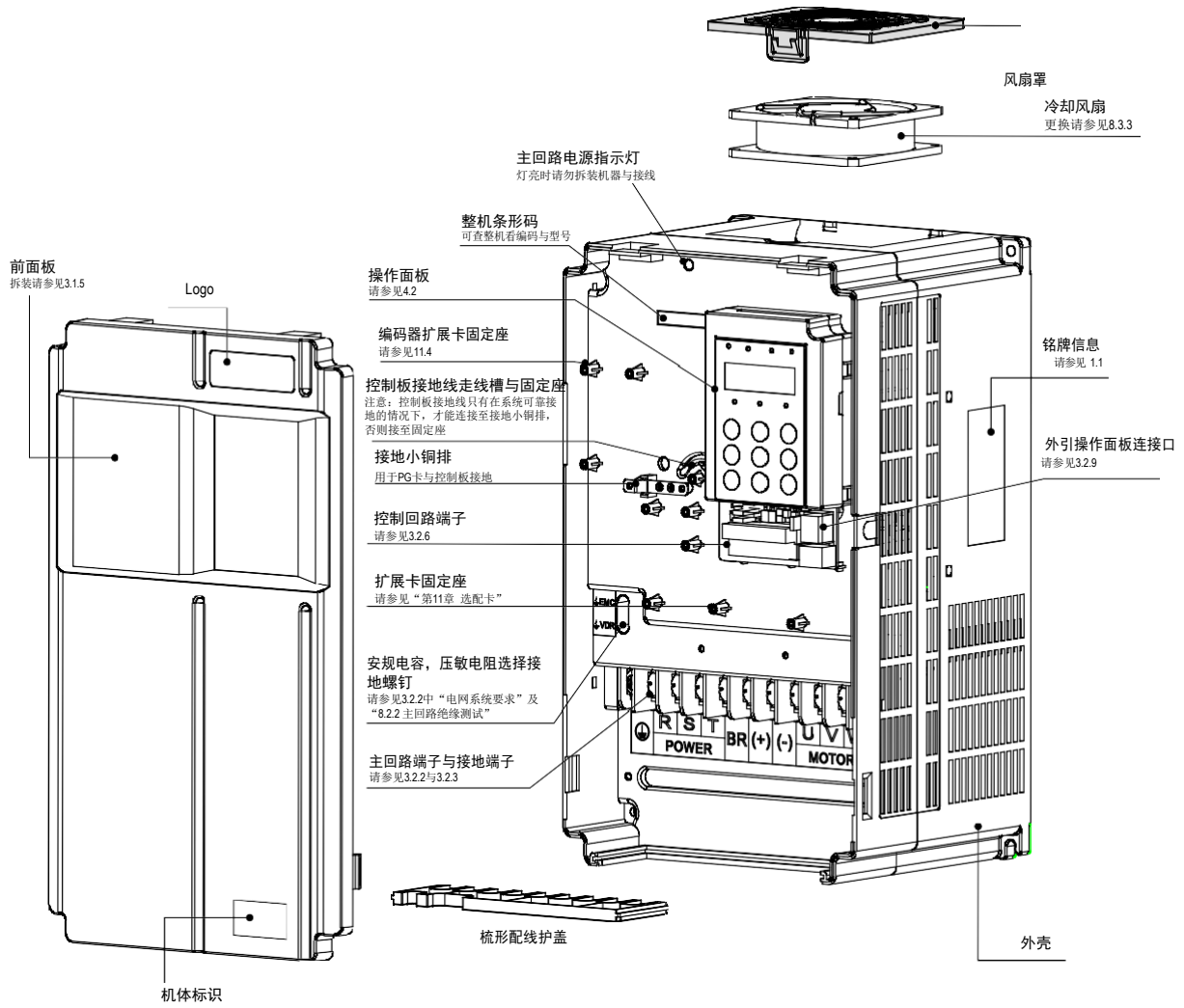
GT600 系列变频器共有两种结构类型,分别是塑胶结构 (GT600-4T0.4GB ~ GT600-4T37G(B)), 钣金结构 (GT600-4T45G(B) ~ GT600-4T160G 和 GT600-4T200G(-L) ~ GT600-4T450G(-L))。如下图所示:



机体标识	标识说明
	注意! 安装、运行前请务必阅读用户手册。
	危险! 在通电状态下及切断电源10分钟内, 请勿拆下上盖板。

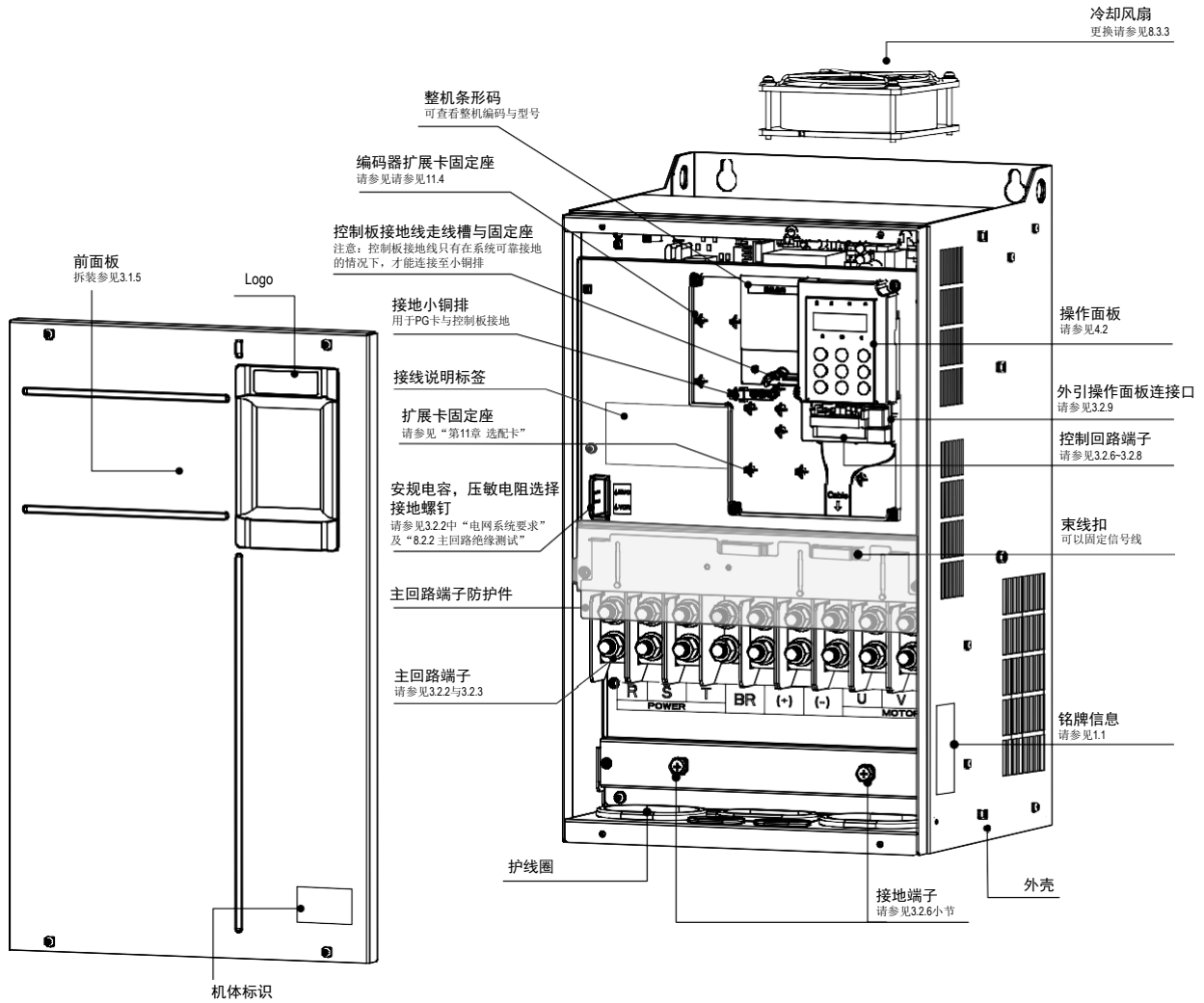
图 1-2 产品部件示意图【三相 380V ~ 480V, GT600-4T0.4GB ~ GT600-4T15GB】





机体标识		标识说明
		注意！安装、运行前请务必阅读用户手册。
		危险！在通电状态下及切断电源10分钟内，请勿拆下上盖板；

图 1-3 产品部件示意图【三相 380V~480V, GT600-4T18.5G(B) ~ GT600-4T37G(B)】



机体标识		标识说明
		注意! 安装、运行前请务必阅读用户手册。
		危险! 在通电状态下及切断电源10分钟内, 请勿拆下上盖板。

图 1-4 产品部件示意图【三相 380V~480V, GT600-4T45G(B) ~ GT600-4T160G】



- 不同机型的设备, 冷却风扇的数量和位置略有差异。对于 GT600-4T45G(B) ~ GT600-4T55G(B) 机型, 设备的顶部有一个冷却风扇; 对于 GT600-4T75G(B) ~ GT600-4T110G 机型, 设备的顶部有两个冷却风扇; 对于 GT600-4T132G ~ GT600-4T160G 机型, 设备的底部有两个冷却风扇。

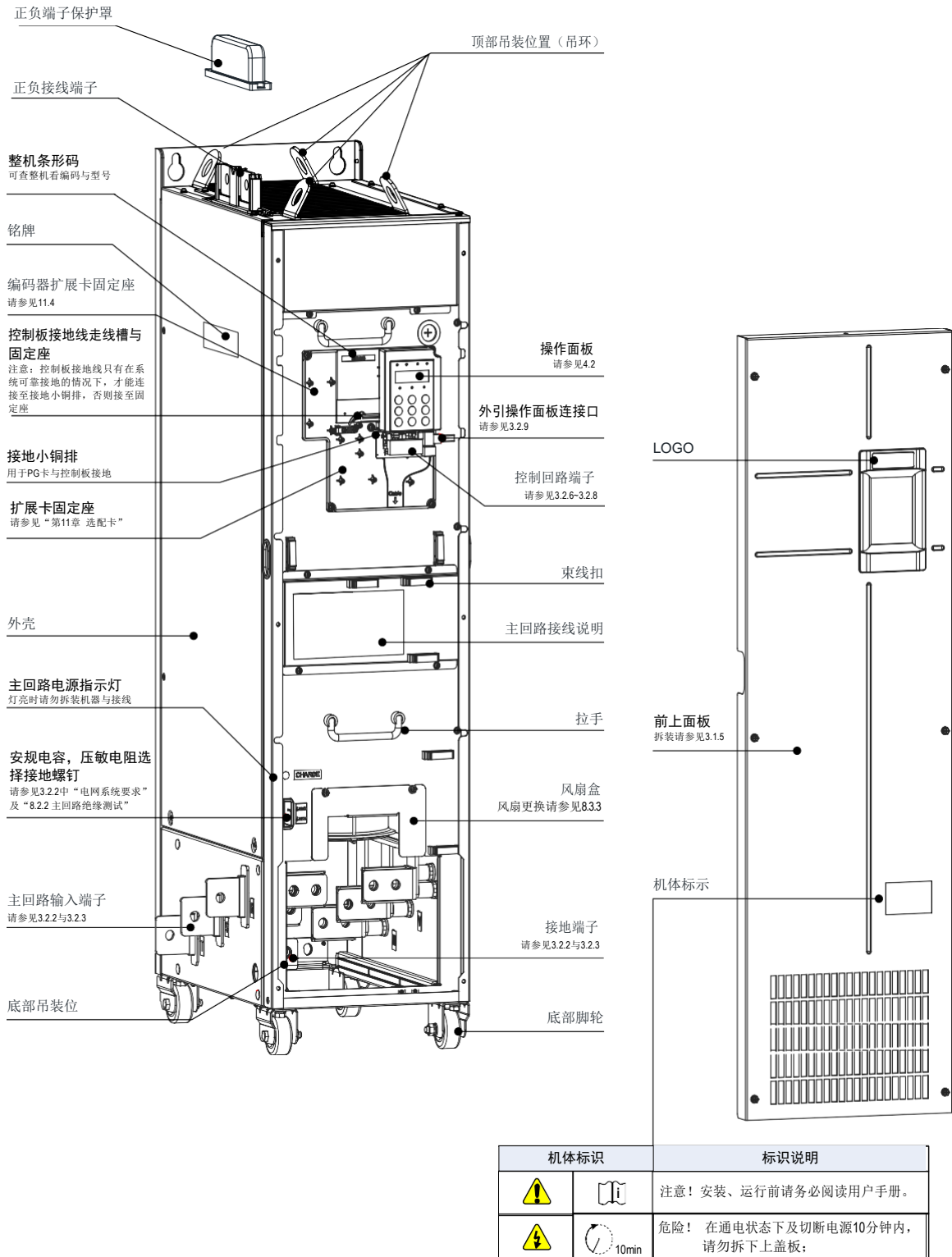


图 1-5 产品部件示意图【三相 380V~480V, GT600-4T200G ~ GT600-4T450G】

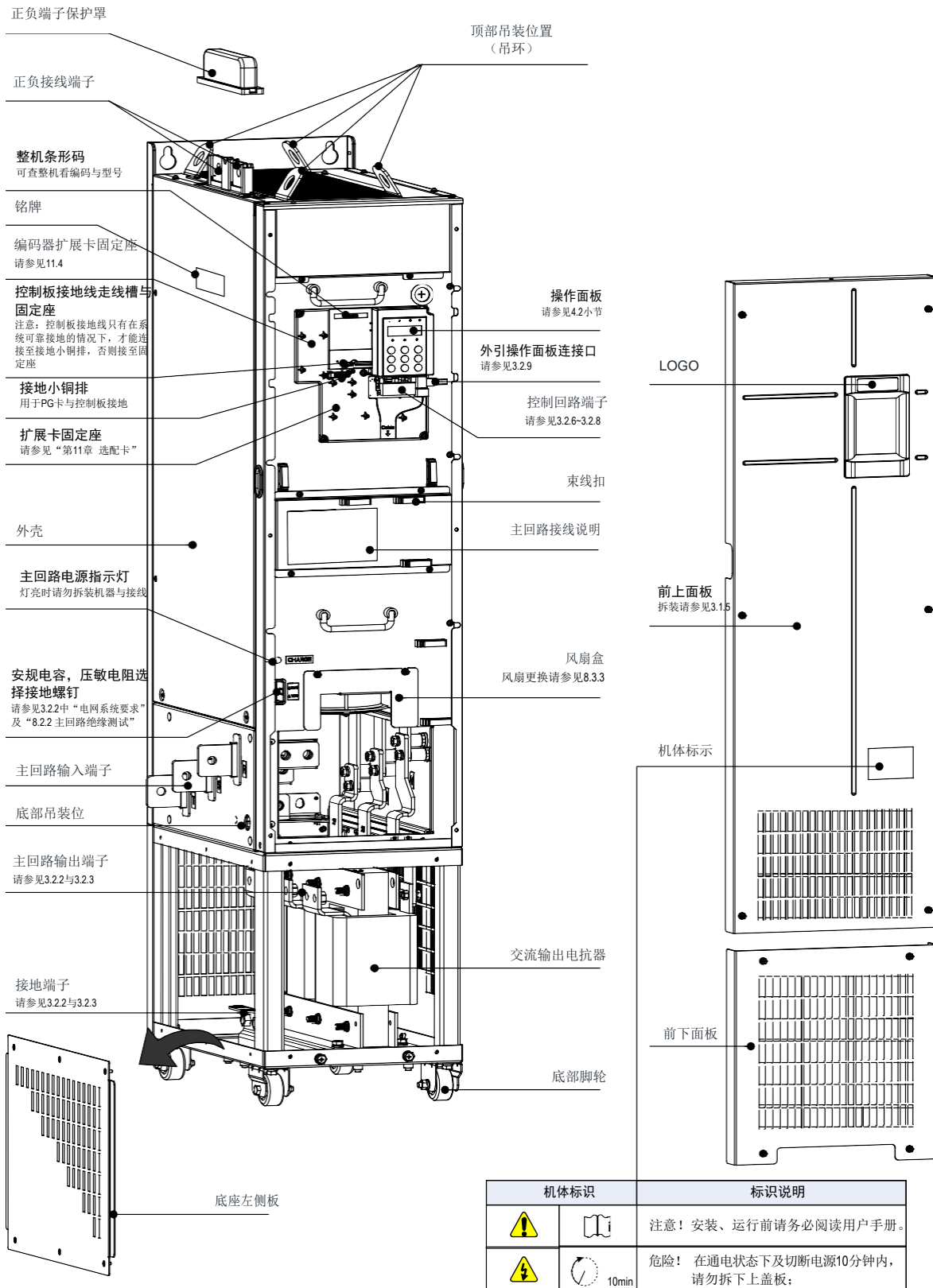


图 1-6 产品部件示意图【三相 380V~480V, GT600-4T200G-L ~ GT600-4T450G-L】





## 第2章 系统连接

---

2.1 GT600 系统连接图 .....	23
2.2 GT600 系统构成说明 .....	24

## 第二章 系统连接

### 安全注意事项



危险

- 严禁在电源接通的状态下进行接线，否则会有触电的危险！
- 请务必将断路器保持在 OFF 状态。



警告

- 将变频器安装在封闭的柜内或机壳箱内时，请用冷却风扇或冷却空调等充分冷却，以使变频器进气温度保持在 50°C 以下，否则可能导致过热或火灾！



注意

- 进行安装作业时，请用布或纸等遮住变频器的上部，以防止钻孔时的金属屑、油、水等进入变频器内部。如果异物进入变频器内部，可能导致变频器故障；作业结束后，请拿掉这些布或纸，如果继续盖在上面，则会使通风效果变差，导致变频器异常发热！
- 在使用变频器时，请遵守静电防止措施（ESD）规定的步骤，否则会因静电而损坏变频器！
- 用变频器驱动时和用商用电源驱动时的转矩特性不同，请确认要连接的机械的负载转矩特性。
- 请勿在拆下外壳的状态下吊起变频器，否则可能导致变频器的电路板或端子排损坏！

## 2.1 GT600 系统连接图

使用 GT600 系列变频器控制异步电机构成控制系统时，需要在变频器的输入输出侧安装各类电气元件保证系统的安全稳定。三相 380V~480V 0.4kW 及以上功率的产品系统构成如下图所示：

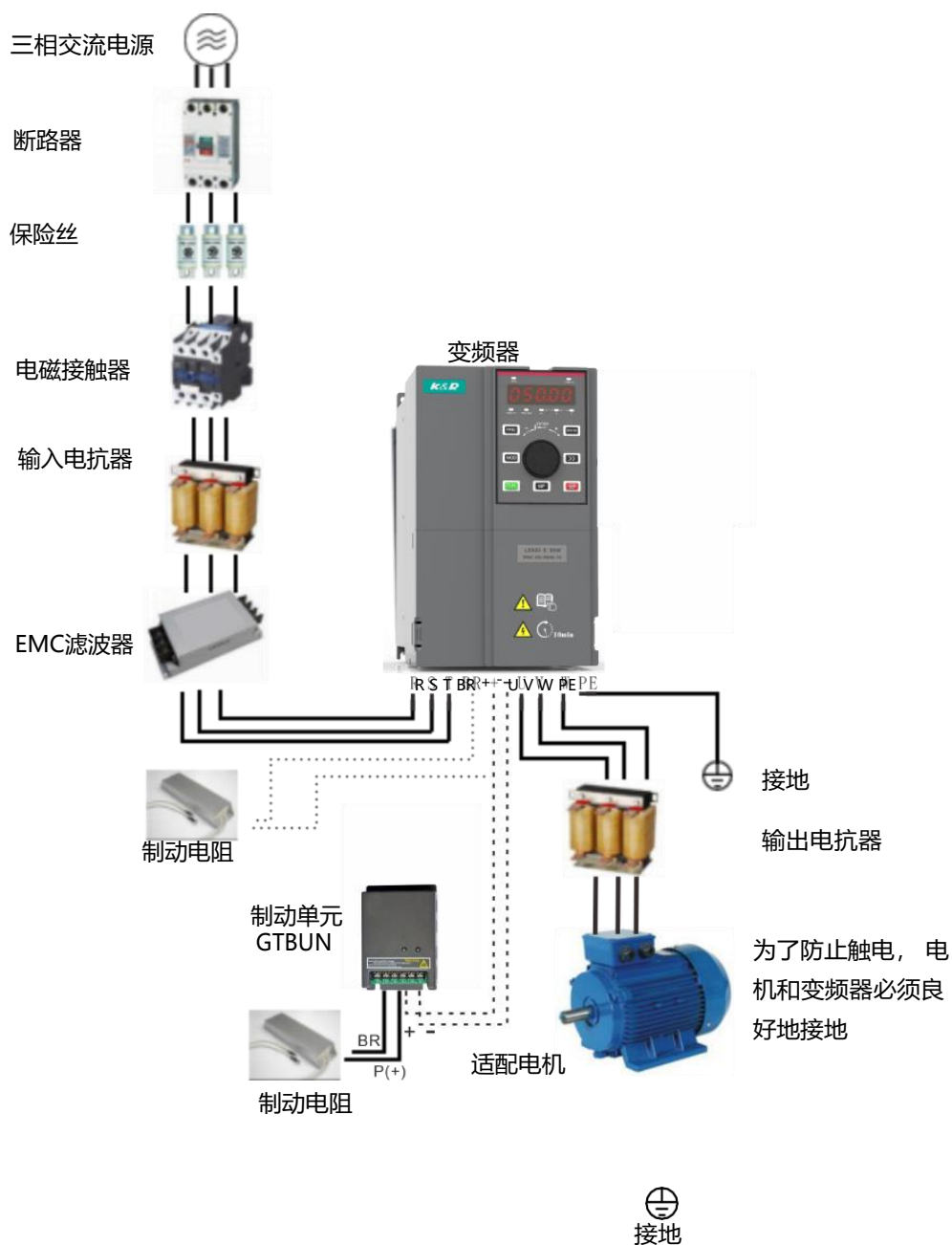


图 2-1 GT600 系列系统构成



- 上图仅作为 GT600 变频系统连接示意图，外围设备选型参见第 9 章《规格与选型》。



## 2.2 GT600 系统构成说明

表 2-1 GT600 变频系统外围电气元件的使用说明

配件名称	安装位置	功能说明
断路器	电源与变频器输入侧之间	短路断路器：在下游设备过流时切断电源，防止发生事故
		漏电保护断路器：变频器工作时可能会产生高频漏电流，为防止触电事故以及诱发电火灾，请根据现场情况选择安装适合的漏电保护断路器。
保险丝	电源与变频器输入侧之间	防止因短路而发生事故，保护后级半导体器件
(电磁)接触器	断路器与变频器输入侧之间	变频器通断电操作，应避免通过接触器对变频器进行频繁上下电操作（间隔时间不低於一小时）或进行直接启动操作。
输入电抗器	变频器输入侧	提高输入侧的功率因数； 有效消除输入侧的高次谐波，防止因电压波形畸变造成其它设备损坏； 消除电源相间不平衡而引起的输入电流不平衡。
EMC 滤波器	变频器输入侧	减少变频器对外的传导及辐射干扰； 降低从电源端流向变频器的传导干扰，提高变频器的抗干扰能力。
直流电抗器	GT600 系列变频器 30kW 以上标配直流电抗器； 18.5~22kW 可选配直流电抗器	提高输入侧的功率因数； 提高变频器整机效率和热稳定性； 有效消除输入侧高次谐波对变频器的影响，减少对外传导和辐射干扰。
制动电阻	变频器主回路端子 (+)、BR 之间	带 B 机型请选配使用制动电阻； 电机在减速时通过制动电阻消耗再生能量。
制动单元	变频器主回路端子 (+)、(-) 之间	全系列不带 B 机型请选用我司制动单元 (GTBUN、GTBU) 以及推荐制动电阻； 电机在减速时通过制动电阻消耗再生能量。
输出电抗器	在变频器输出侧和电机之间，靠近变频器安装	变频器输出侧一般含较多高次谐波。当电机与变频器距离较远时，因线路中有较大的分布电容。其中某次谐波可能在回路中产生谐振，带来两方面影响： a) 破坏电机绝缘性能，长时间会损坏电机。 b) 产生较大漏电流，引起变频器频繁保护。 一般变频器和电机距离超过 100m，建议加装输出交流电抗器。
dv/dt 电抗器	在变频器输出侧靠近变频器安装	可选的 dv/dt 电抗器可以保护电机绝缘和减少轴承电流。
输出磁环	在变频器输出侧靠近变频器安装	输出磁环主要用来减少轴承电流。
电机	变频器输出侧	请按照推荐选择适配电机。
外引键盘	外引键盘接口	外引 LED 键盘 GT32NKE1，LCD 键盘 MDKE9



- 不要在变频器输出侧安装电容器或浪涌抑制器，否则将会导致变频器的故障或电容和浪涌抑制器的损坏。
- 变频器的输入 / 输出 (主回路) 包含有谐波成分，可能干扰变频器附近的通讯设备。可安装抗干扰滤波器，使干扰降至最小。



## 第3章 安装和接线

3.1 安装 .....	26
3.1.1 安装环境.....	26
3.1.2 安装空间与方向.....	27
3.1.3 壁挂式和嵌入式安装.....	29
3.1.4 机柜内安装 .....	32
3.1.5 盖板的拆卸与安装 .....	41
3.2 接线 .....	44
3.2.1 标准接线图 .....	44
3.2.2 主回路端子功能说明及注意事项.....	45
3.2.3 主回路端子分布及尺寸.....	50
3.2.4 主回路接线工具要求.....	60
3.2.5 控制板.....	62
3.2.6 控制回路端子分布 .....	63
3.2.7 控制回路端子接线说明 .....	64
3.2.8 控制回路端子电缆尺寸机紧固力矩 .....	70
3.2.9 外引操作面板线缆走线 .....	70
3.2.10 接线检查表 .....	71

## 第三章 安装与接线

### 3.1 安装

#### 3.1.1 安装环境

- 1) 环境温度：周围环境温度对变频器寿命有很大影响，不允许变频器的运行环境温度超过允许温度范围（ $-10^{\circ}\text{C} \sim 50^{\circ}\text{C}$ ）。
- 2) 将变频器装于阻燃物体的表面，周围要有足够空间散热。变频器工作时易产生大量热量。并用螺丝垂直安装在安装支座上。
- 3) 请安装在不易振动的地方。振动应不大于 0.6G。特别注意远离冲床等设备。
- 4) 避免装于阳光直射、潮湿、有水珠的地方。
- 5) 避免装于空气中有腐蚀性、易燃性、易爆性气体的场所。
- 6) 避免装在有油污、粉尘的场所。

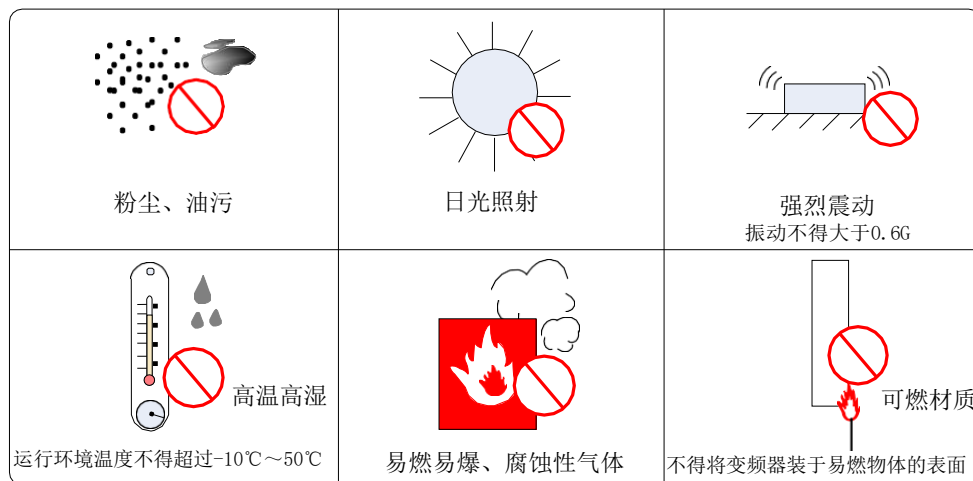


图 3-1 安装环境要求

- 7) GT600 系列产品为机柜内安装产品，需要安装在最终系统中使用，最终系统应提供相应的防火外壳、电气防护外壳和机械防护外壳等，并符合当地法律法规和相关 IEC 标准要求。

### 3.1.2 安装空间与方向

#### 1) 安装空间

GT600 系列变频器根据功率等级不同，周围安装空间和间隔空间要预留。

##### ◆ 单台机器安装

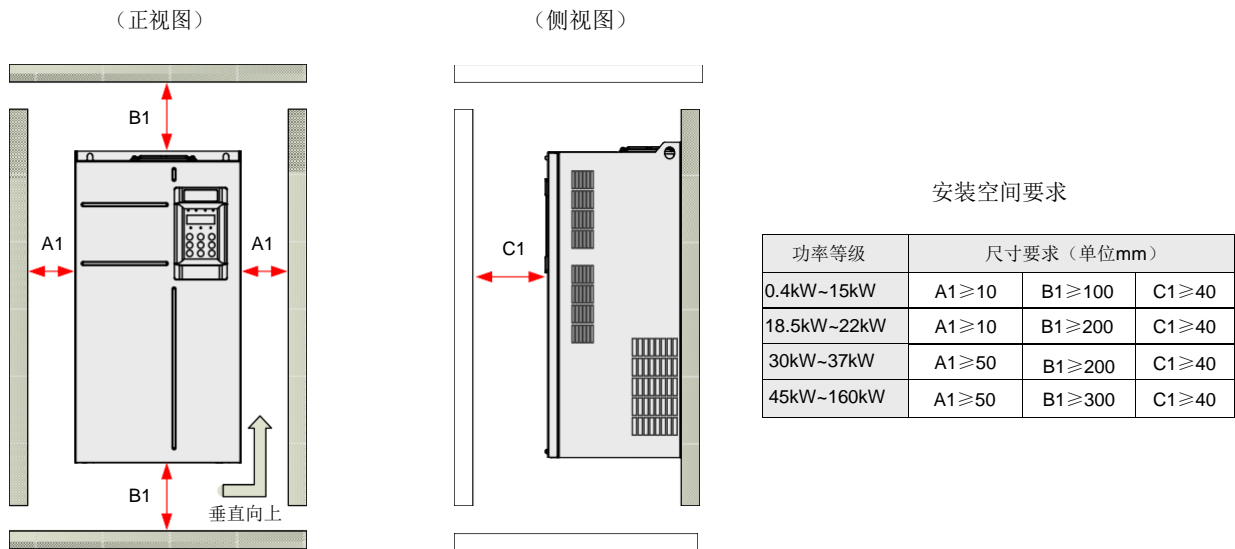


图 3-2 单台机器 (GT600-4T0.4GB-GT600-4T160G) 安装空间

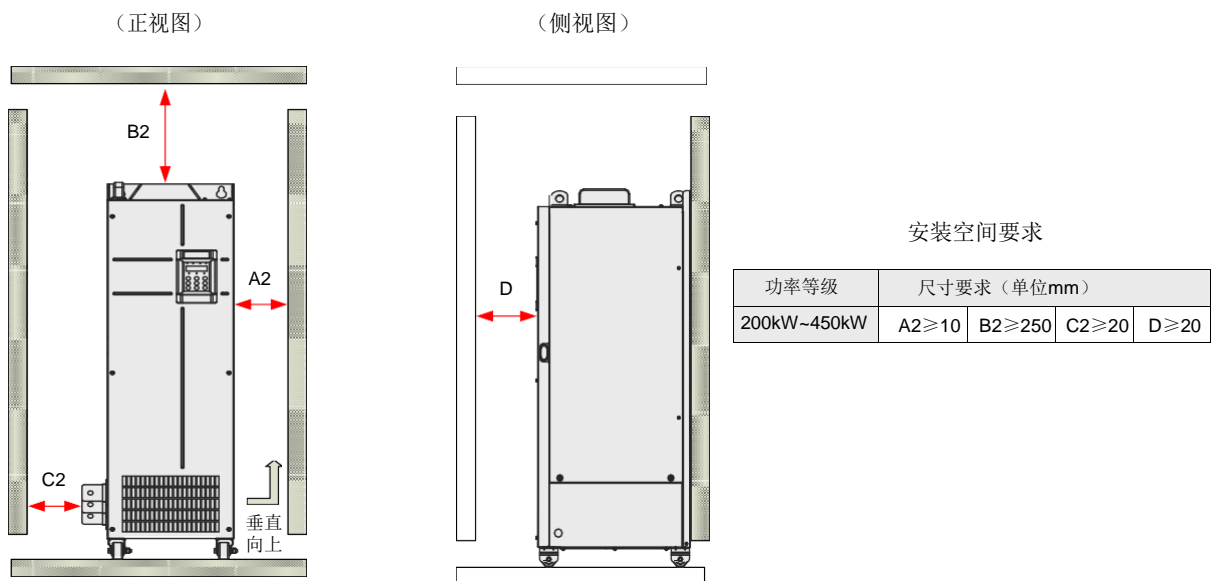


图 3-3 单台机器 (GT600-4T200G-GT600-4T450G) 安装空间

◆ 多台机器安装

GT600 系列变频器散热时热量由下往上散发，多台变频器工作时，通常进行并排安装，机器上部要对齐，尤其是不同体积的变频器。

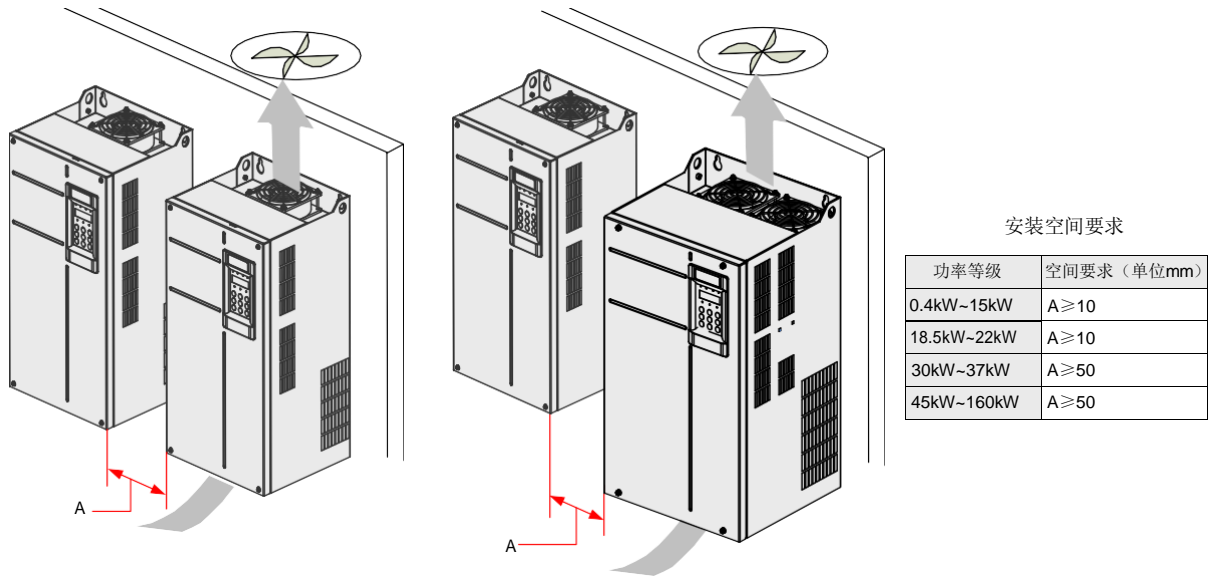


图 3-4 GT600-4T0.4GB~GT600-4T160G 机型多台机器并排安装

◆ 上下排安装

在需要上下排安装の場合，由于下排变频器的热量会引起上排变频器的温度上升，从而引起上排变频器的过热 / 过载故障，故应采取安装隔热导流板等措施，如下图：

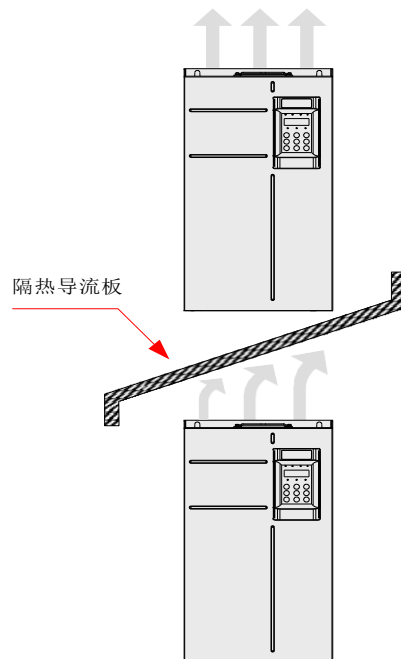


图 3-5 上下排安装要求



- GT600-4T200G(-L)-GT600-4T450G(-L) 机型仅支持柜内单台安装，不支持并排安装和上下排安装。如有安装需求，请与厂家联系。

## 2) 安装方向

变频器安装时请以垂直向上的方式进行安装，禁止以躺卧、侧卧、倒立等其他方向进行安装。

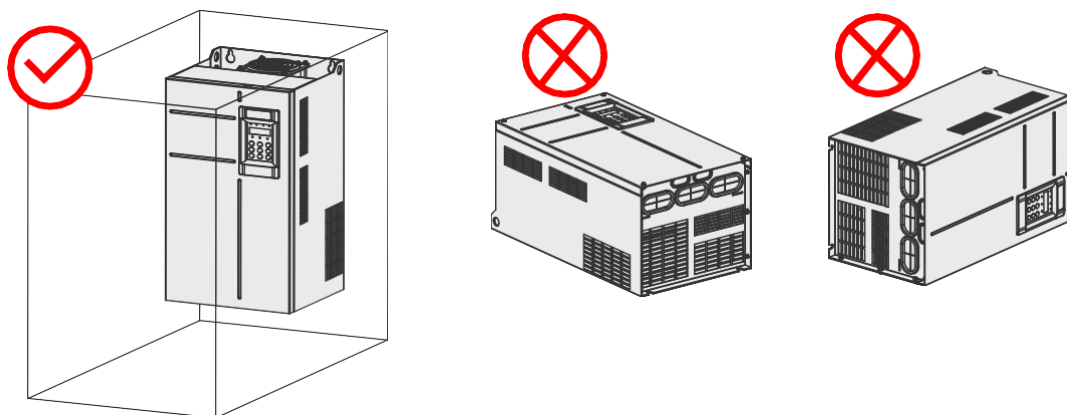


图 3-6 安装方向示意图

### 3.1.3 壁挂式和嵌入式安装

GT600 系列根据不同功率等级，所支持的安装方式有所不同：GT600-4T0.4GB~GT600-4T160G 机型支持壁挂式安装和嵌入式安装；GT600-4T200G~450G 机型支持柜内安装。请结合具体机型及安装应用场合的需要，遵循以下安装指导进行产品安装。

只有 GT600-4T0.4GB~GT600-4T160G 机型支持壁挂式安装和嵌入式安装。



- 安装空间要求如图 3-2 所示，需保证变频器有足够的散热空间，预留空间时请考虑柜内其它器件的散热情况；
- 请垂直向上安装变频器，便于热量向上散发。若柜内有多台变频器时，请并排安装。在需上下安装场合，请参考图 3-4，安装隔热导流板；
- 需要使用安装支架时，安装支架的材质请务必采用阻燃材质；
- 对于有金属粉尘的应用场合，建议使用能将变频器完全封闭的安装柜，使变频器与金属粉尘相隔离，此时全密封的柜内空间要尽可能大；此时，建议对散热器采用柜外安装的方式进行安装。

## 1) 壁挂式安装

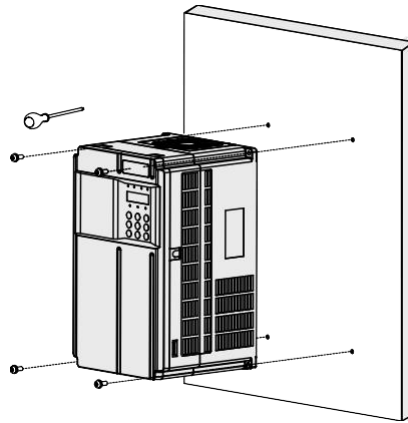


图 3-7 GT600-4T0.4GB ~ GT600-4T37G(B), GT600-2T0.4GB ~ GT600-2T18.5G(B) 机型壁挂式安装示意图

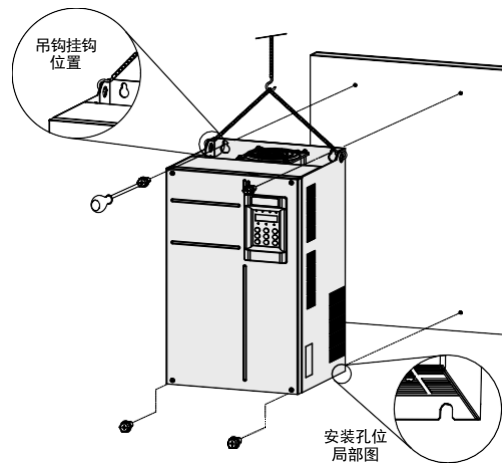


图 3-8 GT600-4T45G(B) ~ GT600-4T160G, GT600-2T22G(B) ~ GT600-2T55G 机型壁挂式安装示意图

**注意**

- 在该种安装方式下，禁止只固定变频器最上面的两个固定螺母，否则长时间运行中可能出现变频器固定部分因受力不均而脱落损坏。

2) 嵌入式安装

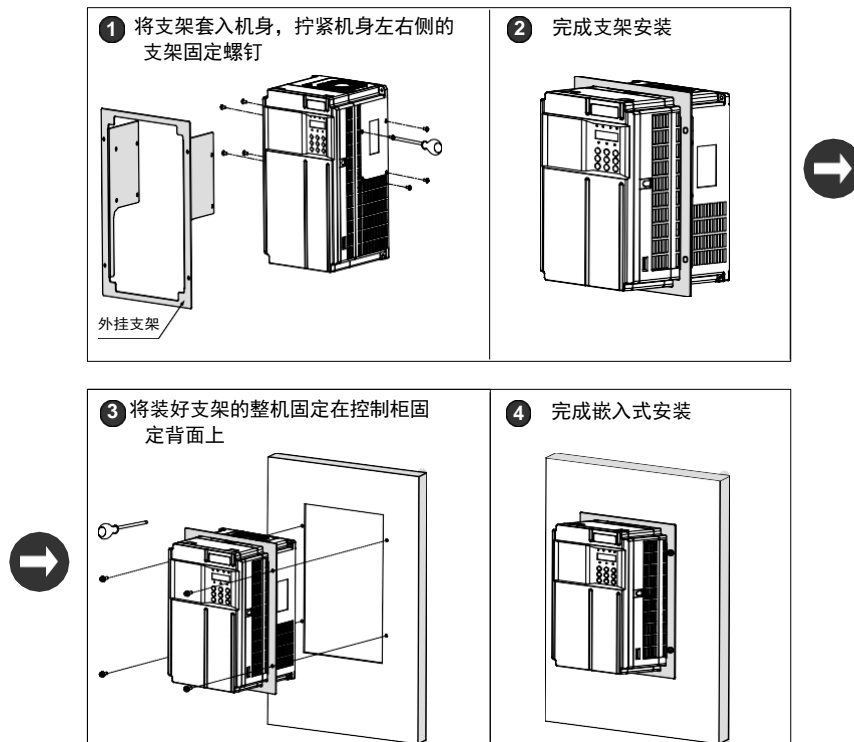


图 3-9 GT600-4T0.4GB ~ GT600-4T37G(B), GT600-2T0.4GB ~ GT600-2T18.5G(B) 机型嵌入式安装示意图

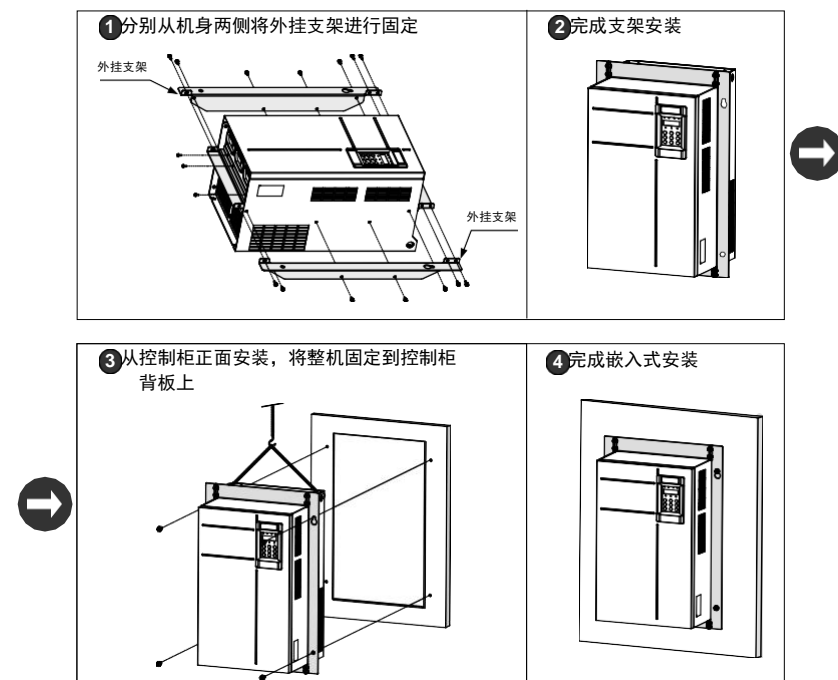


图 3-10 GT600-4T45G(B)~GT600-4T160G, GT600-2T22G(B) ~ GT600-2T55G 机型嵌入式安装示意图



- 嵌入式安装支架为选配件，请根据需要另行购买，嵌入式安装支架的安装及开孔尺寸请参见“9.3 嵌入式安装支架及开孔尺寸（选配件）”。



### 3.1.4 机柜内安装

GT600-4T0.4GB~GT600-4T160G 支持支持壁挂式安装、嵌入式安装和机柜内安装，GT600-4T200G(-L)~GT600-4T450G(-L) 机型仅支持机柜内安装。

#### 1) 散热说明

GT600 系列变频器 GT600-4T132G~GT600-4T450G(-L) 机型的柜内安装布局需要考虑散热空间。

#### ● 直排风机柜（机柜顶部无风扇）

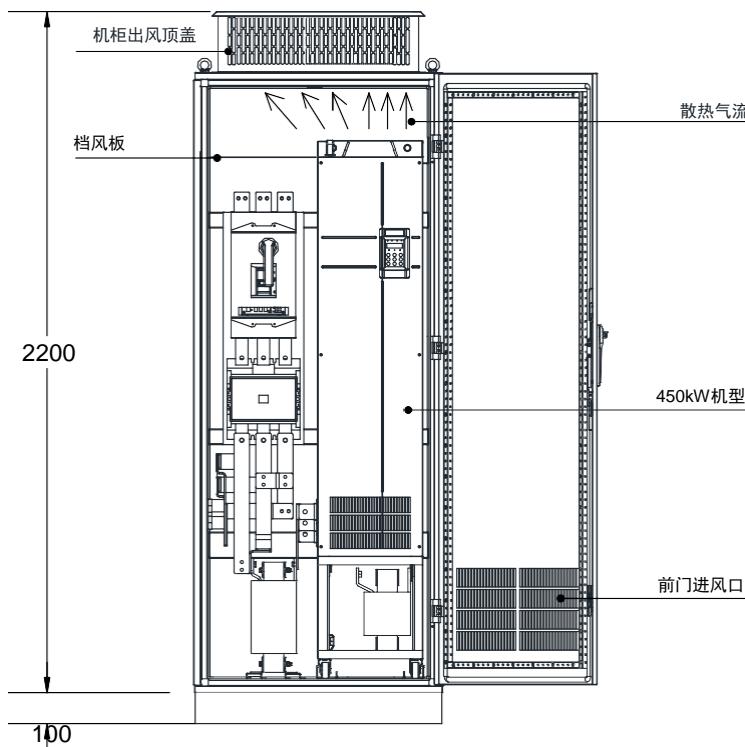


图 3-11 直排风机柜示意图

表 3-1 直排风机柜散热参数表

机型	风扇数量	工作点总风量 (CFM)	直排风机柜进风口实际有效面积 (mm <sup>2</sup> )	直排风机柜出风口实际有效面积 (mm <sup>2</sup> )
GT600-4T132G	2	541	31809	50894
GT600-4T160G	2	620	31809	50894
GT600-4T200G(-L)	2	586	31809	50894
GT600-4T220G(-L)	2	722	31809	50894
GT600-4T250G(-L)	3	789	47713	76341
GT600-4T280G(-L)	3	882	47713	76341
GT600-4T315G(-L)	3	644	47713	76341
GT600-4T355G(-L)	3	796	47713	76341
GT600-4T400G(-L)	3	796	47713	76341
GT600-4T450G(-L)	3	796	47713	76341

说明:

1、CFM=0.0283 m<sup>3</sup>/min

2、上述“实际有效面积”是指通孔面积

3、此参数表仅针对单机柜内安装，如需多机柜内安装，请联系技术支持。

● 顶部风扇抽风机柜（机柜顶部带抽风风扇）

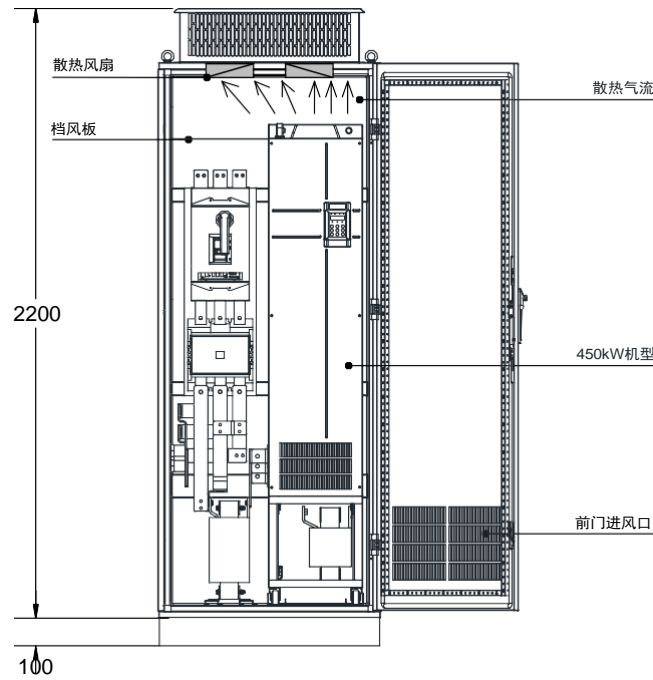


图 3-12 顶部风扇抽风机柜示意图（机柜顶部带抽风风扇）

表 3-2 顶部风扇抽风机柜散热参数表

机型	风扇数量	工作点总风量 (CFM)	顶部风扇抽风机柜进风口实际有效面积 (mm <sup>2</sup> )	顶部抽风机柜抽风风扇最小风量需求 (CFM)	顶部抽风机柜出风口实际有效面积 (mm <sup>2</sup> )
GT600-4T132G	2	541	31809	649	$S = 0.942 \times N \times (D_{out2} - DHUB2)$ 上式中, N 为顶部抽风风扇的数量, $D_{out}$ 为顶部抽风风扇的直径, DHUB 为顶部抽风风扇中心 HUB 的直径。
GT600-4T160G	2	620	31809	744	
GT600-4T200G(-L)	2	586	31809	703	
GT600-4T220G(-L)	2	722	31809	866	
GT600-4T250G(-L)	3	789	47713	947	
GT600-4T280G(-L)	3	882	47713	1058	
GT600-4T315G(-L)	3	644	47713	773	
GT600-4T355G(-L)	3	796	47713	955	
GT600-4T400G(-L)	3	796	47713	955	
GT600-4T450G(-L)	3	796	47713	955	

说明:

1、CFM=0.0283 m<sup>3</sup>/min

2、上述“实际有效面积”是指通孔面积

3、此参数表仅针对单机柜内安装，如需多机柜内安装，请联系技术支持。

如图 3-13 所示，GT600 的散热风道必须在机柜内进行隔离，防止变频器出风口的热风在机柜内循环，做挡风板进行隔离，确保了变频器的散热热风从机柜顶部的散热孔排出。

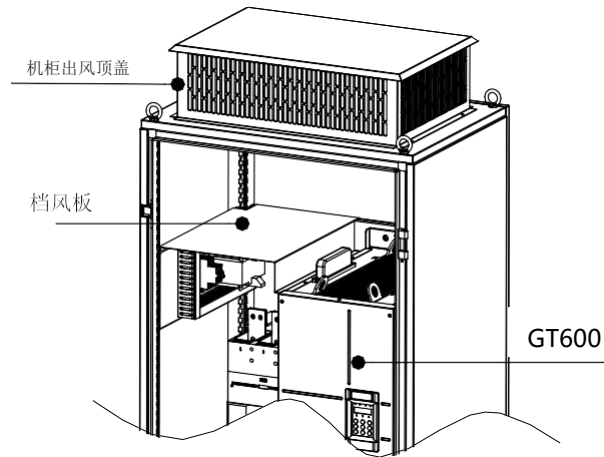


图 3-13 机柜挡风板示意图

## 2) 机柜内安装前注意事项

建议机柜柜体采用九折型材机柜（PS 机柜），安装前，必须先在机柜内安装底部安装支架和安装导轨，并设计变频器固定用的安装横梁，安装横梁上须预留固定孔位（具体位置及尺寸请参照变频器固定孔位“9.1.2 外型与安装尺寸”）。机柜内部请预留变频器侧出铜排的搭接操作空间。

通过安装导轨和变频器底部的四个脚轮，可实现变频器的进柜和出柜操作。请注意：务必将变频器脚轮对准导轨后再推入或拉出，为确保安全，请安排两个人相互配合，完成变频器进出柜操作。



**注意**

- 安装空间要求如图 3-3 所示，需要保证变频器有足够的散热器空间，预留空间时请考虑机柜内其它器件的散热情况；
- 需要将变频器推入或推出机柜时，必须要求两个人操作，如图 3-20、图 3-21；
- 在柜内安装时，请参照机柜布局示意图（如下图 3-14 所示），要在机柜顶部安装挡风板，防止 GT600 散热气流在机柜内循环，在柜门下部必须开进风通风孔；
- 在柜内的底部安装支架（随本机发货）请参考“9.4 底部安装支架尺寸”；

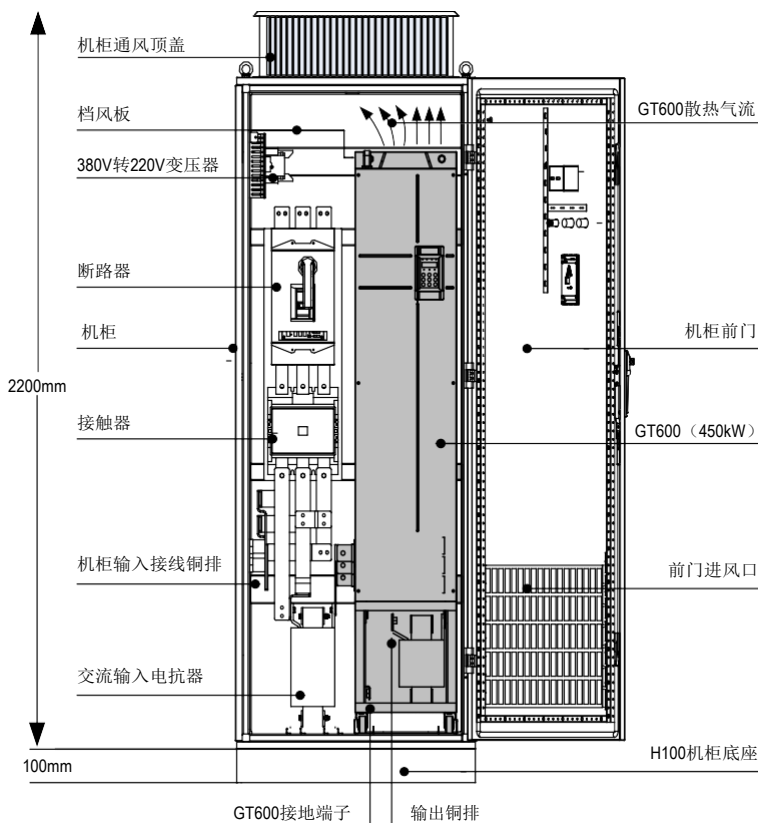


图3-14GT600-4T350G(-L)~GT600-4T450G(-L) 机柜布局推荐



- 机柜框架为 2200\*800\*600 (单位 mm, 含高 200mm 的机柜通风顶盖), 为了确保机柜的安装, 必须加上高 100mm 的机柜底座。
- 变频器推入机柜后, 务必将变频器出风口上的纸板拆下, 避免散热气流无法排出而报过热故障。

### 3) 机柜内安装步骤

步骤	操作说明
1	在九折型材机内安装好变频器固定用的安装横梁 (如图 3-15)。
2	在九折型材机内固定好底部安装支架 (如图 3-17)。
3	组装好安装导轨 (选配件), 并安装到机柜上。
4	拆卸变频器盖板 (请参见 “3.1.5 盖板的拆卸与安装”), 露出变频器上的安装辅助把手。
5	两个人配合操作, 将变频器脚轮对准安装导轨后, 缓缓推入机柜 (如图 3-19、图 3-20)。安装过程中请使用安装辅助绳, 避免变频器在推入 / 拉出过程中发生侧翻。
6	拆下安装辅助绳, 从变频器接线仓往里看, 可以看到变频器背后底部的两个安装固定孔: 分别用螺丝紧固变频器背后顶部及底部的固定孔位, 将变频器固定到机柜内的安装横梁上 (如图 3-22)。
7	确认安装牢固后, 拆下安装导轨。

◆ 固定安装横梁并预留固定孔位

- 1、建议机柜柜体采用九折型材机柜（PS 机柜），九折型材截面如放大图如图 3-15 所示；
- 2、GT600 250G(-L)~450G(-L) 装入九折型材600mm 深机柜时，安装横梁必须向内弯折（如图 3-16 所示），借用立柱的空间（在装 800mm 深或以上标准机柜时，无此限制）。

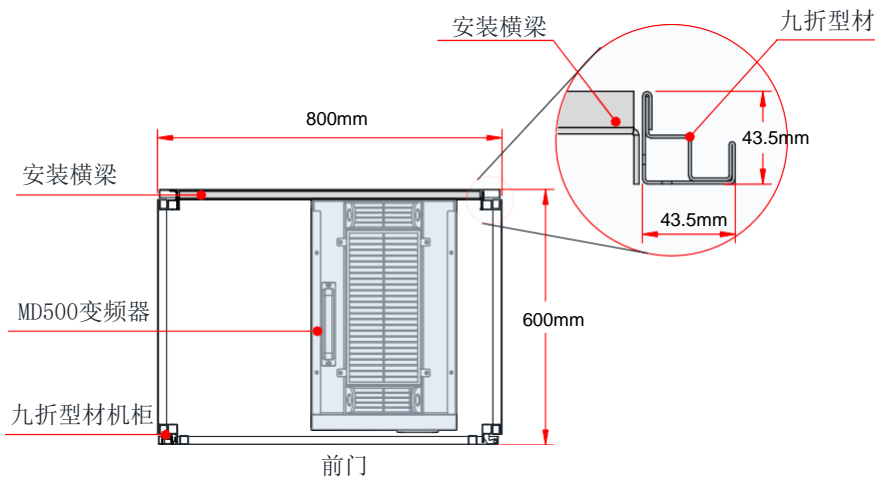


图 3-15 GT600-4T250G(-L)~GT600-4T450G(-L) 机柜俯视示意图

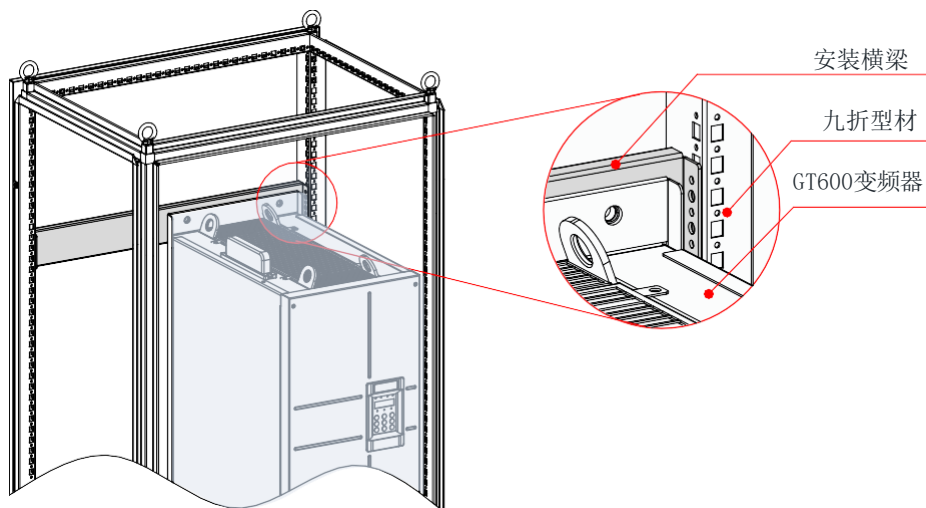


图 3-16 GT600-4T250G(-L)~GT600-4T450G(-L) 机柜 3D 示意图



- 如机柜为前后开门形式，那么 GT600 250G(-L)~450G(-L) 装不下 600mm 深的标准机柜，此时建议装 800mm 深的标准机柜。

◆ 固定底部安装支架

- 1、用 6 个 M5 自攻螺钉，按图 3-17 所示把安装支架固定在九折型材机柜框架底座上（安装支架图纸参见“9.4 底部安装支架尺寸”）。
- 2、如客户所使用的机柜非九折型材机柜，那么安装支架的固定孔需要现场进行配钻、装配。

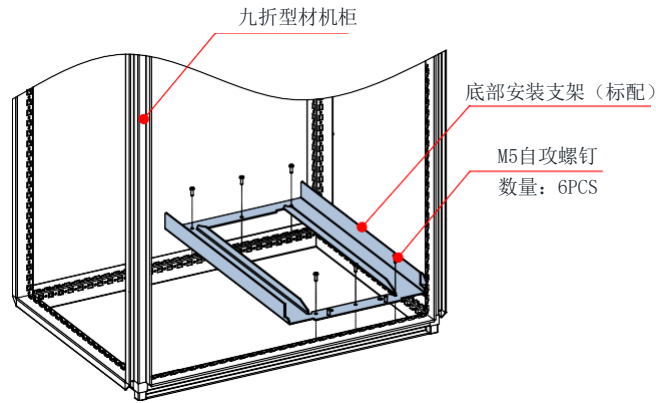


图 3-17 底部安装支架安装示意图

◆ 组装安装导轨 (选配件) 型号: GT600-AZJ-A3T10

首先如图 A 所示, 将对应的机型安装导轨装配好, 导轨装配完成后如图 B 所示;

然后如图 C 所示, 将导轨前端的两个圆孔对准安装支架的螺杆, 最后用 2 个 M6 螺母锁紧。

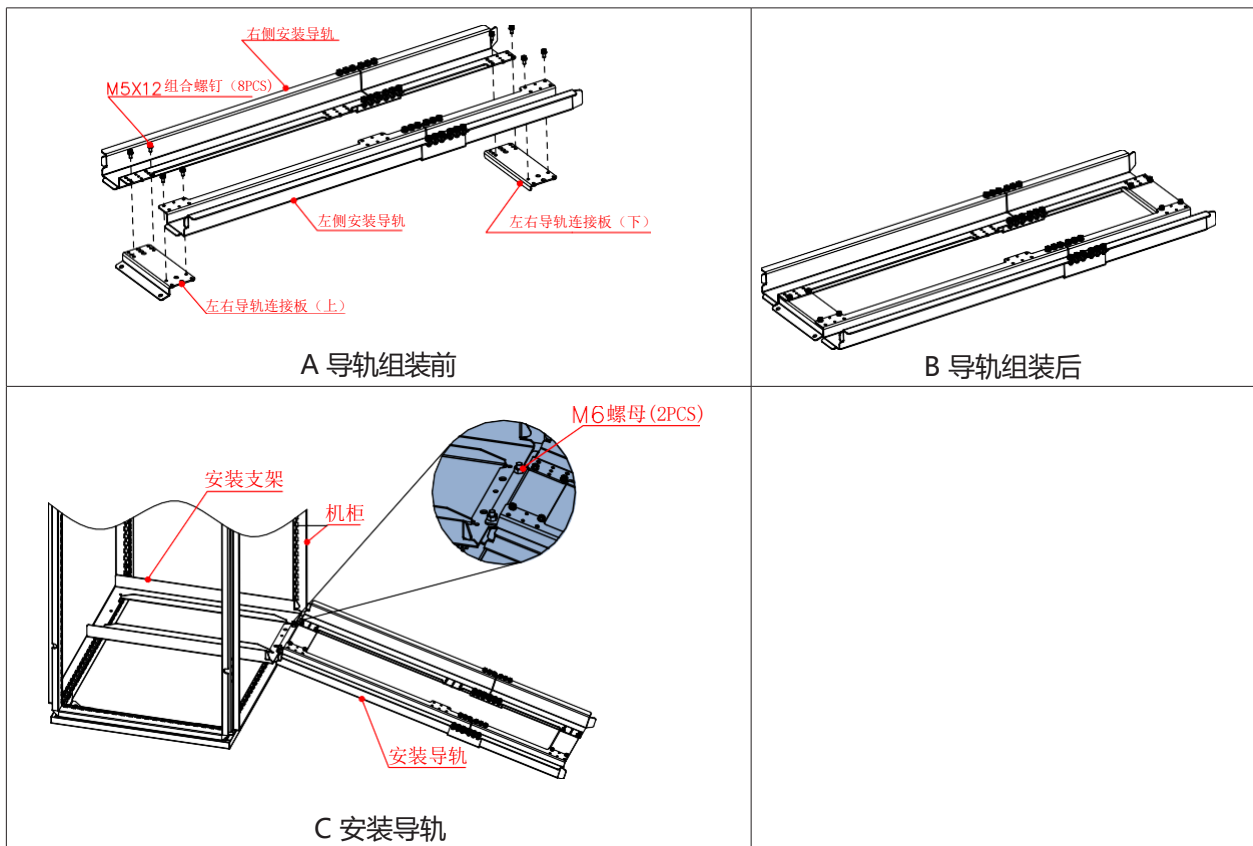


图 3-18 安装导轨机柜内的安装示意图



- 使用前请仔细阅读安装导轨中的说明页: 19010353 《GT600-AZJ-A3T10 安装导轨操作说明》。

◆ 变频器入柜

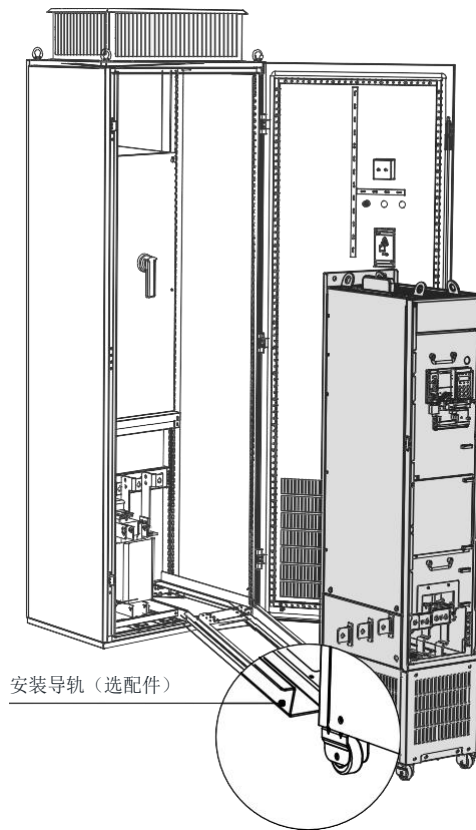


图 3-19 将变频器脚轮对准安装导轨

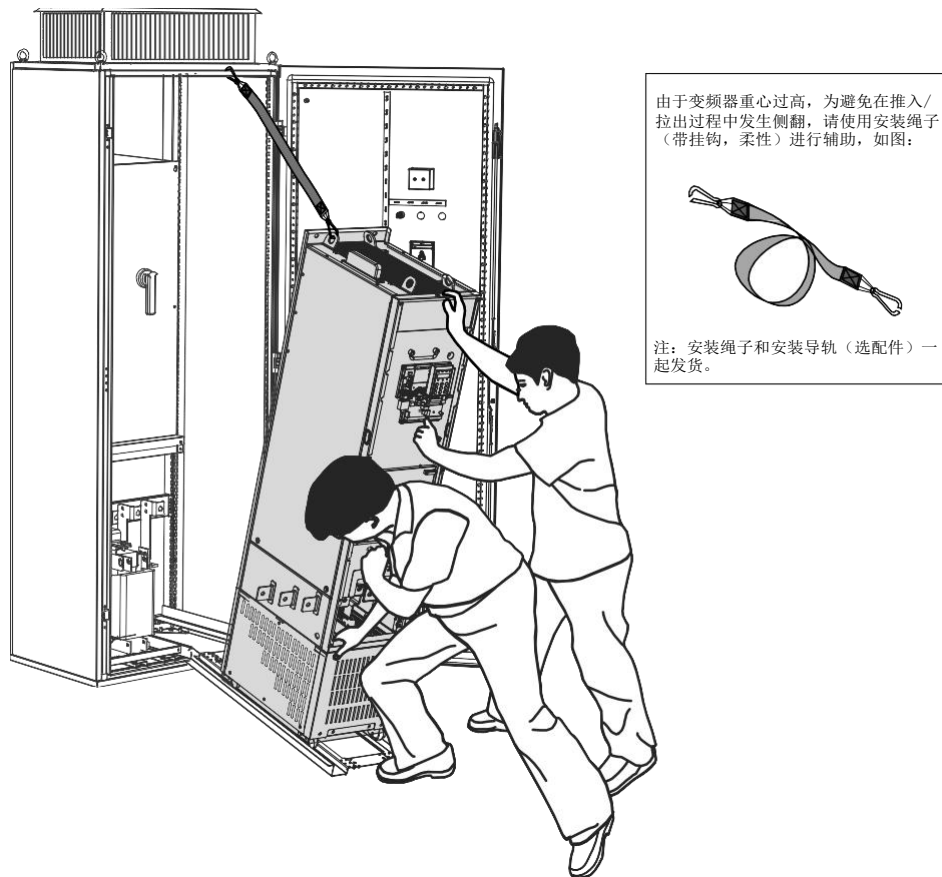


图 3-20 将变频器缓缓推入机柜

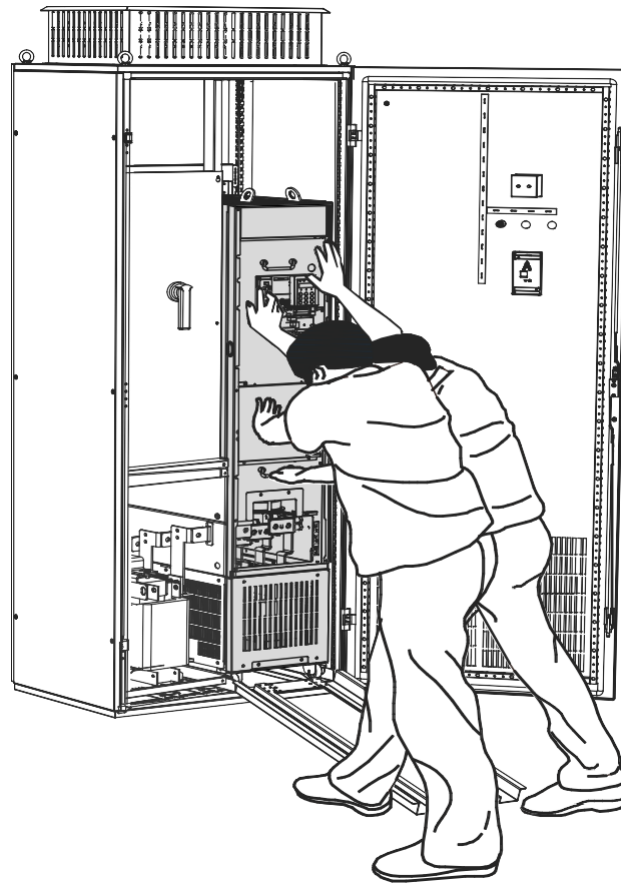


图 3-21 完成变频器进柜

● 固定变频器后拆卸安装导轨

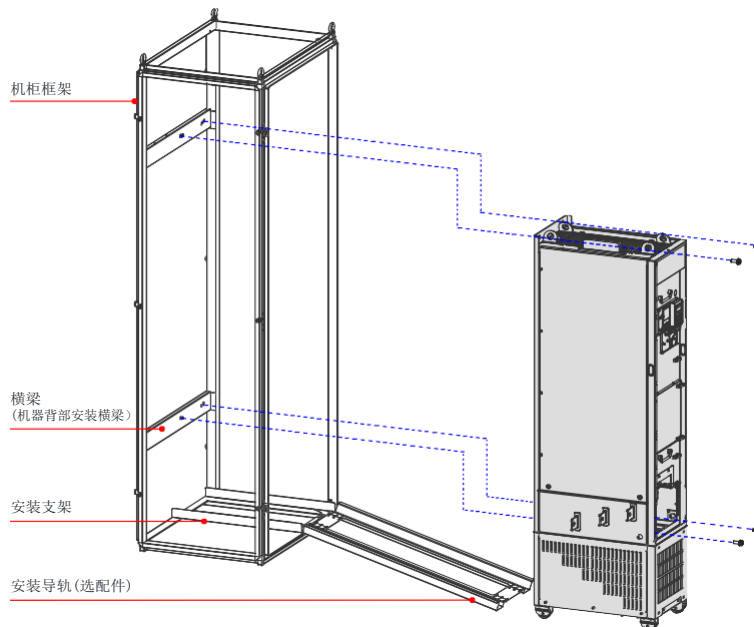
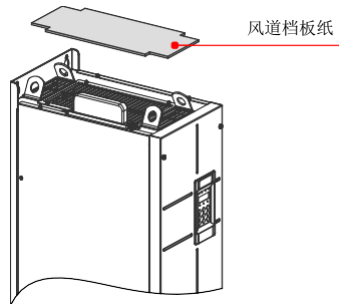


图 3-22 通过变频器背后的四个固定孔位将变频器固定到机柜横梁上

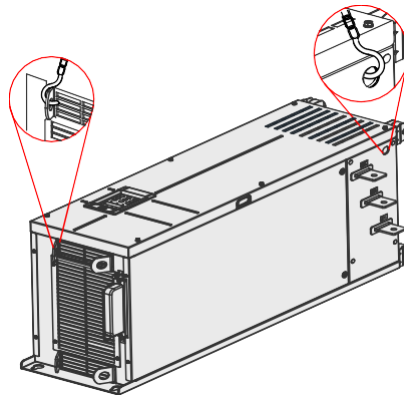


## 4) 机柜内安装时注意事项

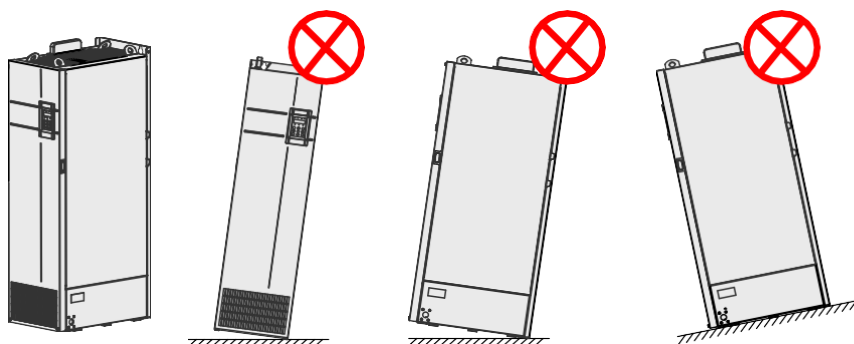
- 请按上述相反步骤，将变频器从机柜中拆离出来；
- 在固定变频器时，务必确保变频器背部的四个壁挂安装孔与安装横梁牢固连接；
- 进柜安装完毕后，请务必把顶部的风道挡板纸取下（风道挡板纸用来预防在机柜内安装变频器的时候，螺丝等异物掉入风道内）



- 请使用产品顶部的吊环进行吊装及移动，如需平躺放置，再次吊起时请使用机器顶部和底部的吊装件，但正负母线端子禁止受力：



- 如需垂直放置，请避免机器侧部受力或将机器置放于倾斜的面上，产品体积较大且重量较重（接近200kg），如果倾斜超过 $5^\circ$ ，很可能发生侧翻。这样可能会导致机器倾倒。



### 3.1.5 盖板的拆卸与安装

GT600 系列变频器需要拆除盖板进行主回路和控制回路接线。



- 拆卸盖板前，确保机器下电超过 10 分钟；
- 拆卸时避免盖板脱落，可能对设备及人身造成伤害。

#### 1) GT600-4T0.4GB~GT600-4T37G(B) 机型盖板的拆卸与安装

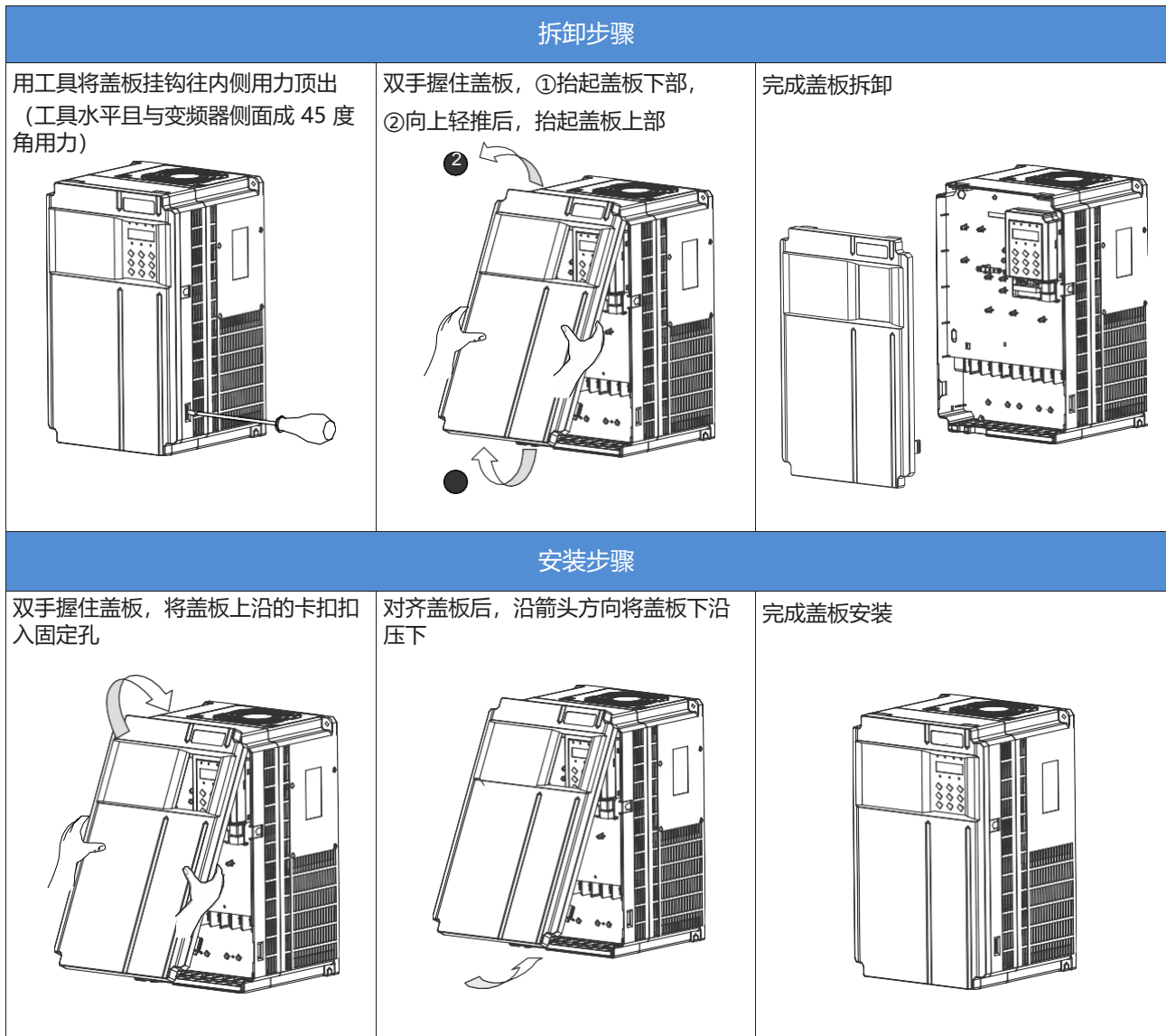


图 3-23 GT600-4T0.4GB ~ GT600-4T37G(B) 机型盖板拆卸与安装

2) GT600-4T45G(B)~GT600-4T160G 机型盖板的拆卸与安装

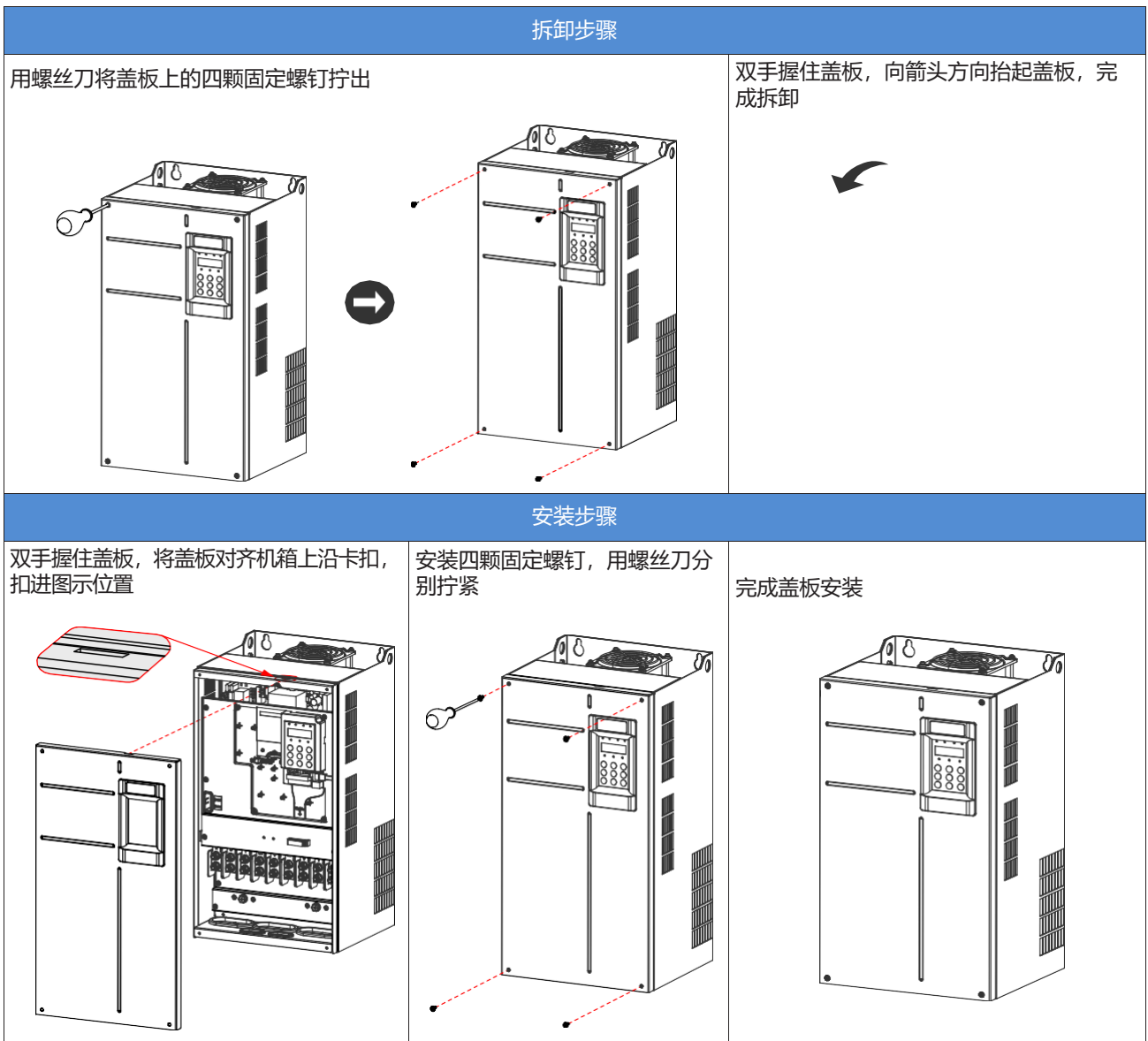


图 3-24 GT600-4T45G(B)~GT600-4T160G 机型盖板拆卸与安装

## 3) GT600-4T200G(-L)~GT600-4T450G(-L) 机型盖板拆卸与安装

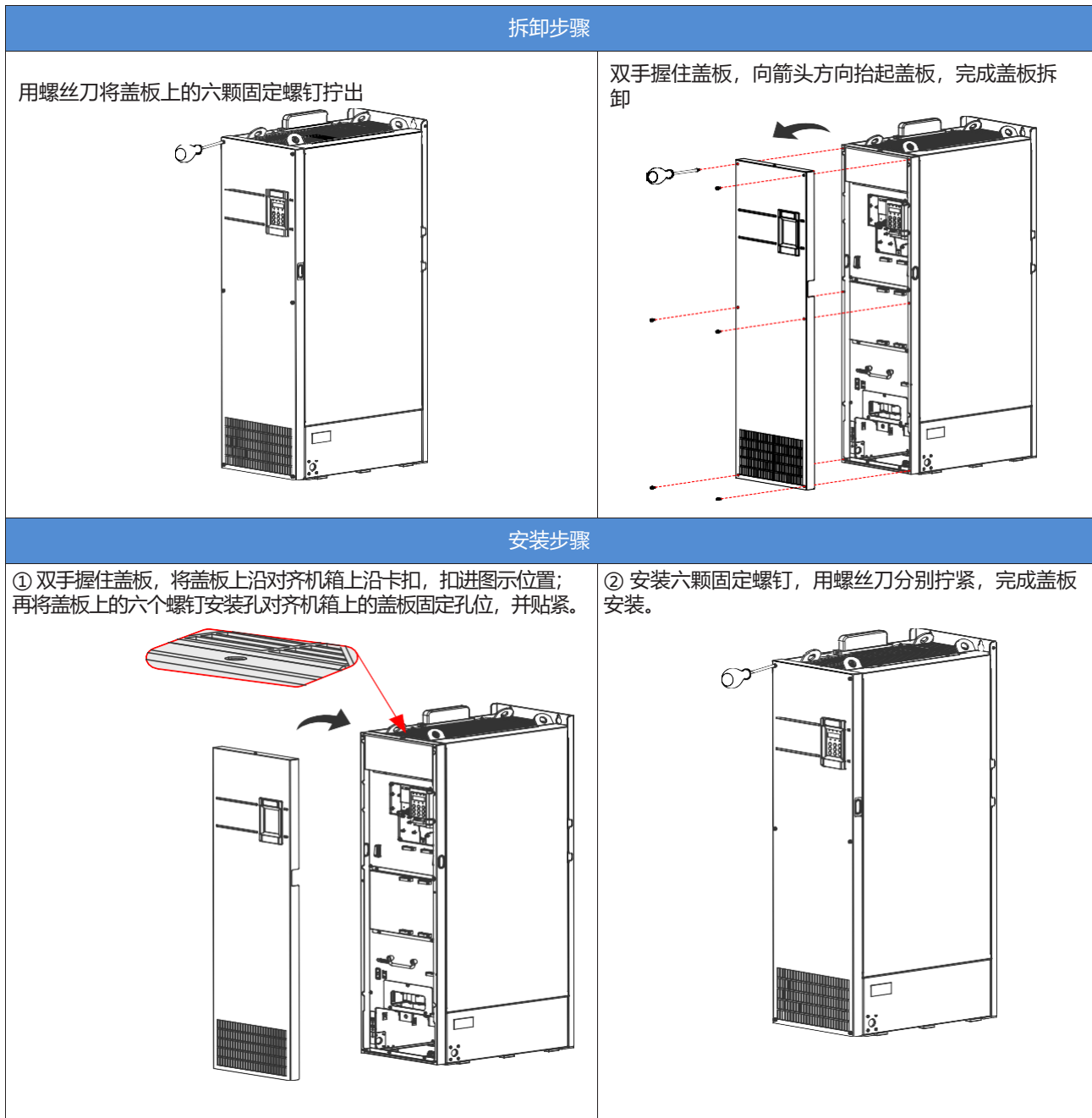
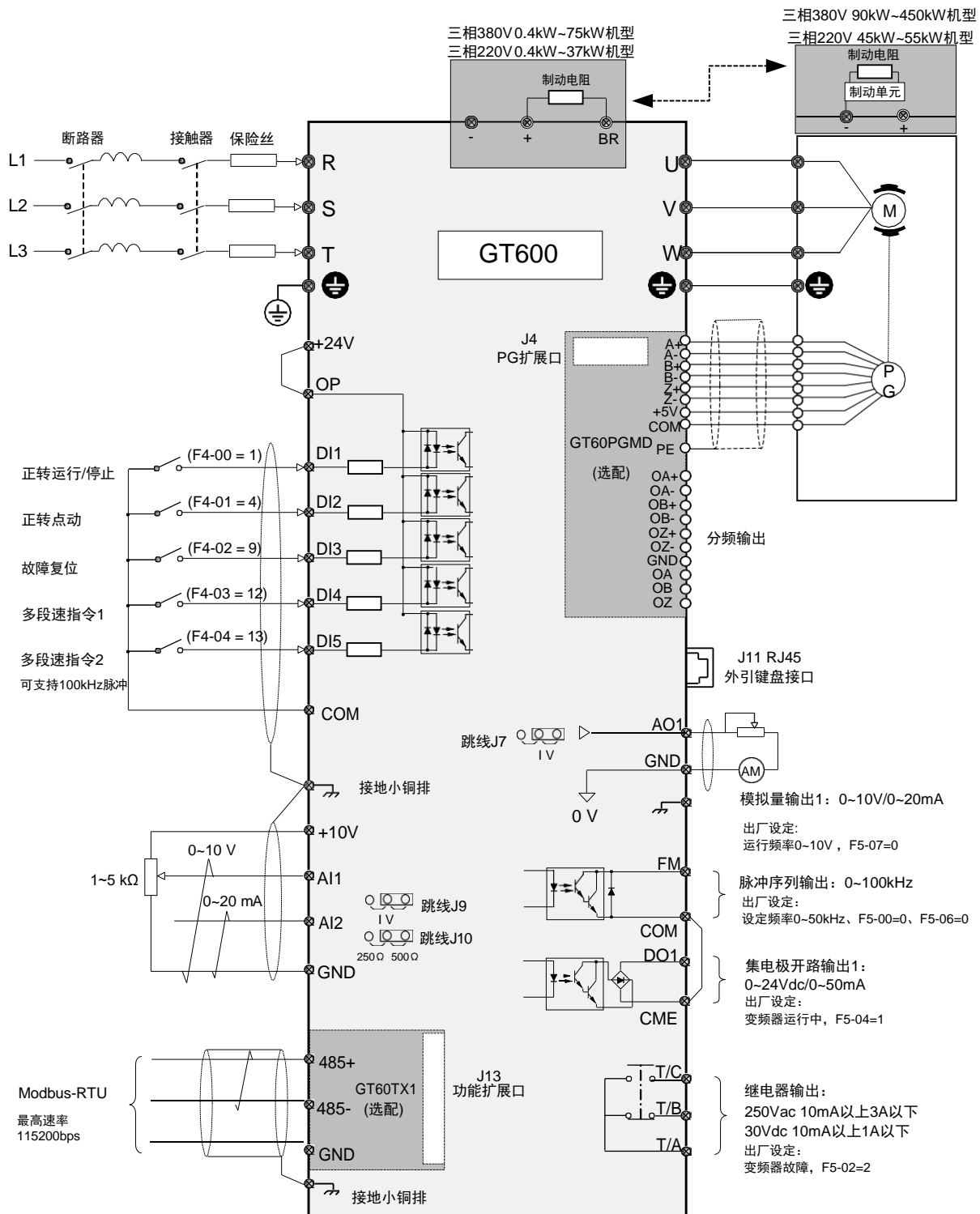


图 3-25 GT600-4T200G(-L)~GT600-4T450G(-L) 机型盖板拆卸与安装

### 3.2 接线

#### 3.2.1 标准接线图

典型接线如下图所示，请注意 0.4kW~75kW 机型、90kW~450kW 机型在图中双箭头处的接线部分有区别。



注：○——屏蔽层； √——双绞线

图 3-26 三相 380V~480V 典型接线图

### 3.2.2 主回路端子功能说明及注意事项

#### 1) GT600 系列变频器主回路端子

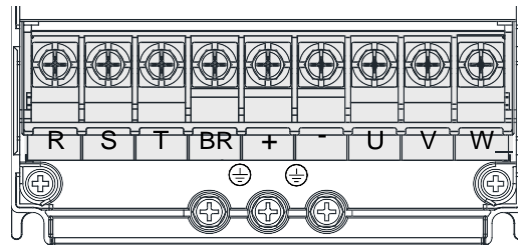


图 3-27 GT600-4T0.4GB ~ GT600-4T15GB 主回路端子分布图

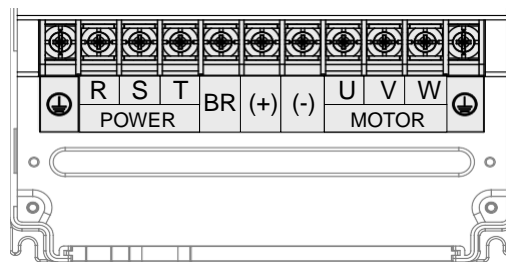


图 3-28 GT600-4T18.5G(B) ~ GT600-4T160G 主回路端子分布图

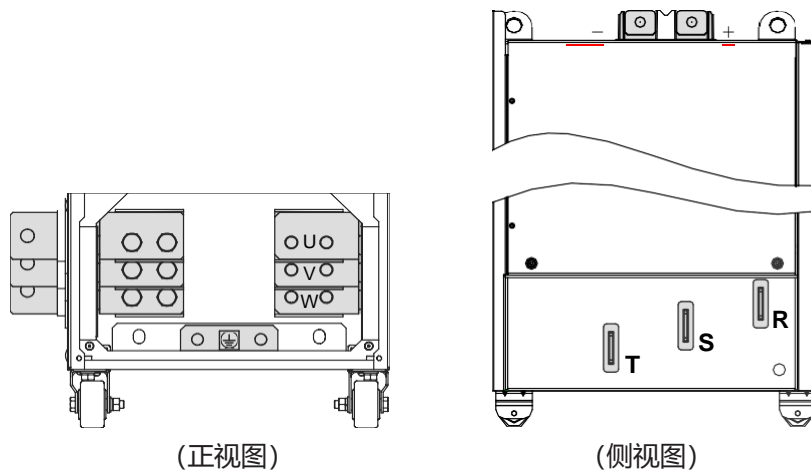


图 3-29 GT600-4T200G(-L) ~ GT600-4T450G(-L) 主回路端子分布图

表 3-3 GT600 系列变频器主回路端子说明

端子标记	端子名称	功能说明
R、S、T	三相电源输入端子	交流输入三相电源连接点
(+)、(-)	直流母线正、负端子	共直流母线输入点，90kW 及以上外置制动单元的连接点
(+)、BR	制动电阻连接端子	75kW 及以下制动电阻连接点
U、V、W	变频器输出端子	连接三相电动机
⊥	接地端子 (PE)	保护接地

## 2) 主回路电缆选型

输入输出主回路电缆推荐使用对称屏蔽电缆。与四芯电缆相比，使用对称屏蔽电缆可以减少整个传导系统的电磁辐射。

### ◆ 推荐的动力电缆类型——对称屏蔽电缆：

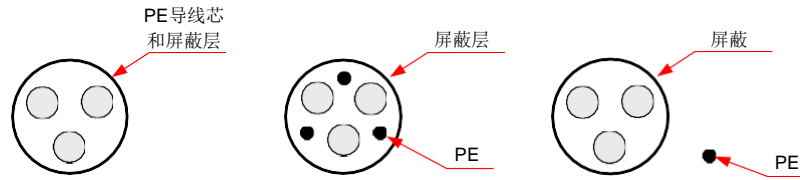


图 3-30 推荐的动力电缆类型

### ◆ 不推荐的动力电缆：

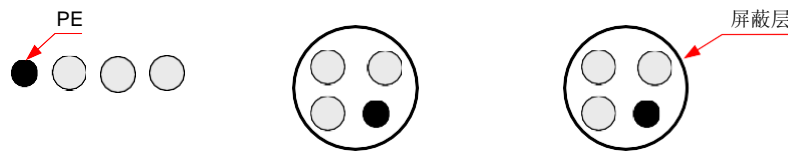


图 3-31 不推荐的动力电缆

3)

## 输入电源 R、S、T

- 变频器的输入侧接线，无相序要求。
- 外部主回路配线的规格和安装方式要符合当地法规及相关 IEC 标准要求。
- 主回路线缆配线请根据“3.2.3 主回路端子分布及尺寸”中的主回路线缆选型推荐值，选择对应尺寸的铜导线。
- 滤波器的安装应靠近变频器的输入端子，之间的连接电缆应小于 30cm。滤波器的接地端子和变频器的接地端子要连接在一起，并保证滤波器与变频器安装在同一导电安装平面上，该导电安装平面连接到机柜的主接地上。

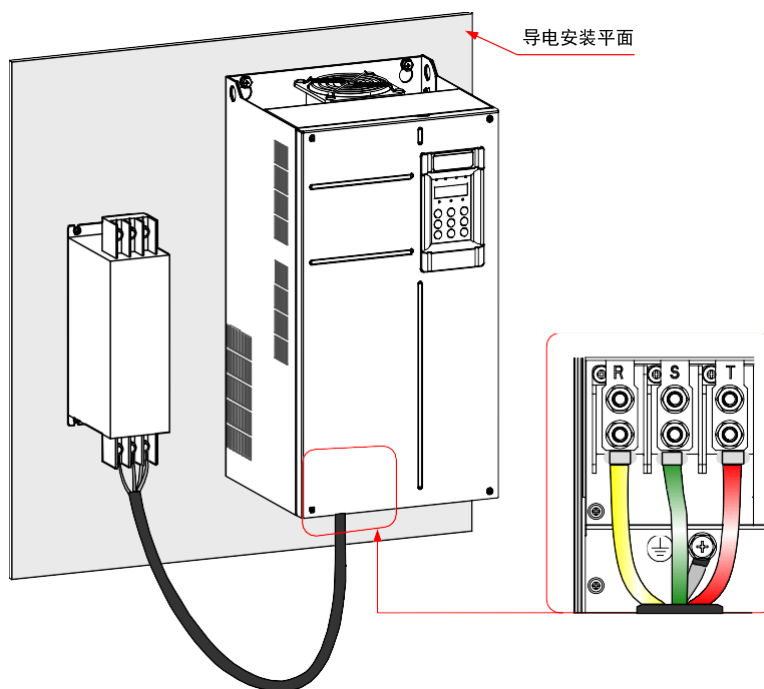


图 3-32 滤波器安装示意图

4) 直流母线 (+)、(-)

- 注意刚停电后直流母线 (+)、(-) 端子有残余电压, 须等 CHARGE 灯熄灭, 并确认停电 10 分钟后才能进行配线操作, 否则有触电的危险。
- 90kW 及以上选用外置制动组件时, 注意 (+)、(-) 极性不能接反, 否则导致变频器和制动组件损坏甚至火灾。
- 制动单元的配线长度不应超过 10m。应使用双绞线或紧密双线并行配线。
- 不可将制动电阻直接接在直流母线上, 可能引起变频器损坏甚至火灾。

5) 制动电阻连接端子 (+)、BR

- 75kW 及以下且确认已经内置制动单元的机型, 其制动电阻连接端子才有效。
- 制动电阻选型参考推荐值且配线距离应小于 5m。否则可能导致变频器损坏。
- 注意制动电阻周围不能有可燃物。避免制动电阻过热引燃周围器件。
- 连接制动电阻后, 75kW 以下且已经内置制动单元的机型, 根据实际负载合理设置 “F6-15” 制动使用率和 “F9-08” 制动单元动作起始电压参数;

6) 变频器输出侧 U、V、W

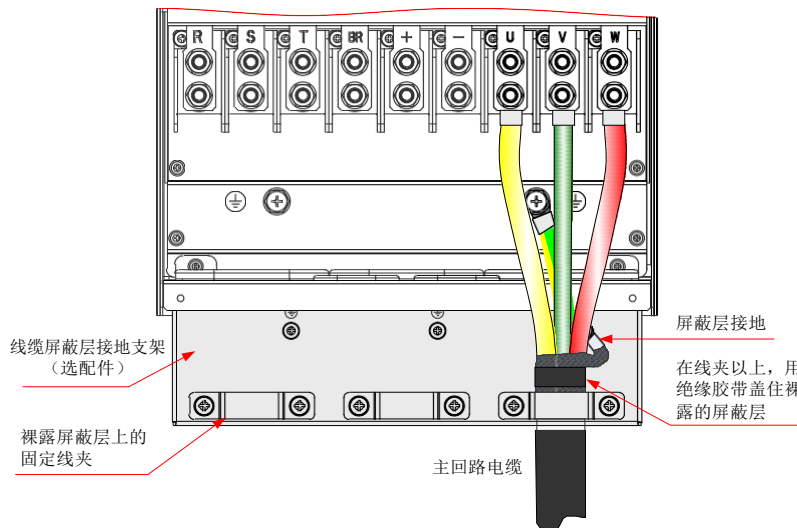


图 3-33 屏蔽层接线

图 3-34 中所示的线缆屏蔽层接地支架是选配件, 需另行购买 (GT600-4T160G 及以下机型适用), 其安装指导如下:

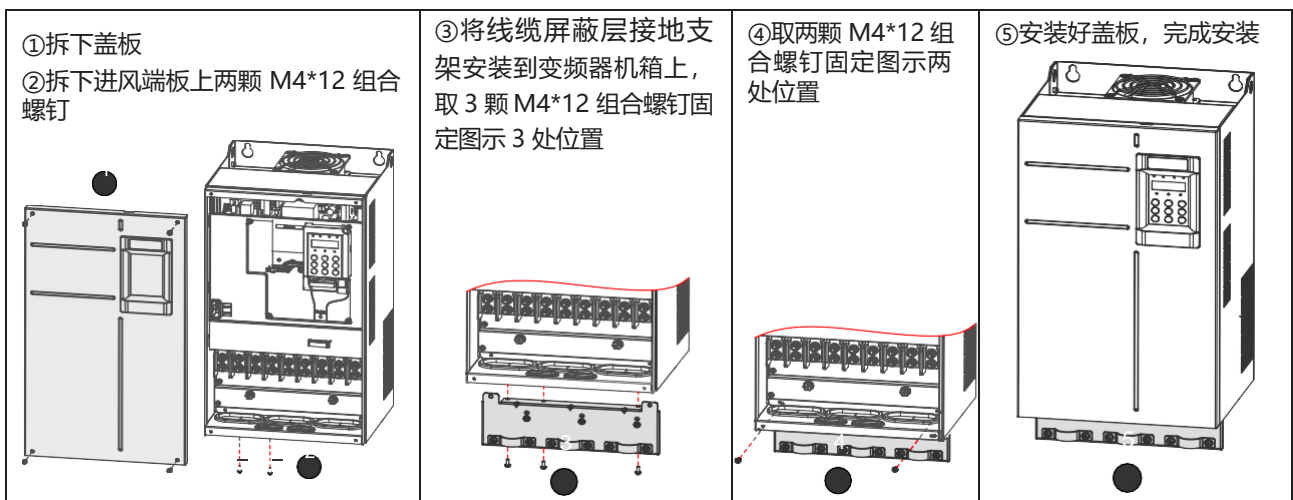


图 3-34 线缆屏蔽层接地支架安装示意图



表 3-4 线缆屏蔽层接地支架型号表 (三相 380V ~ 480V)

线缆屏蔽层接地支架型号	适配机型
GT600-AZJ-A2T1	GT600-4T0.4GB
	GT600-4T0.7GB
	GT600-4T1.1GB
	GT600-4T1.5GB
	GT600-4T2.2GB
	GT600-4T3.0GB
GT600-AZJ-A2T2	GT600-4T3.7GB
	GT600-4T5.5GB
GT600-AZJ-A2T3	GT600-4T7.5GB
	GT600-4T11GB
GT600-AZJ-A2T4	GT600-4T15GB
GT600-AZJ-A2T5	GT600-4T18.5G(B)(-T)
	GT600-4T22G(B)(-T)
GT600-AZJ-A2T6	GT600-4T30G(B)
	GT600-4T37G(B)
GT600-AZJ-A2T7	GT600-4T45G(B)
	GT600-4T55G(B)
GT600-AZJ-A2T8	GT600-4T75G(B)
	GT600-4T90G
	GT600-4T110G
GT600-AZJ-A2T9	GT600-4T132G
	GT600-4T160G

表 3-5 线缆屏蔽层接地支架型号表 (三相 200V~ 240V)

线缆屏蔽层接地支架型号	适配机型
GT600-AZJ-A2T1	GT600-2T0.4GB
	GT600-2T0.7GB
	GT600-2T1.1GB
	GT600-2T1.5GB
GT600-AZJ-A2T2	GT600-2T2.2GB
	GT600-2T3.7GB
GT600-AZJ-A2T3	GT600-2T5.5GB
GT600-AZJ-A2T4	GT600-2T7.5GB
GT600-AZJ-A2T5	GT600-2T11G(B)
GT600-AZJ-A2T6	GT600-2T15G(B)
	GT600-2T18.5G(B)
GT600-AZJ-A2T7	GT600-2T22G(B)
	GT600-2T30G(B)
GT600-AZJ-A2T8	GT600-2T37G(B)
	GT600-2T45G
	GT600-2T55G

- 外部主回路配线规格和安装方式需要符合当地法规及相关 IEC 标准要求。
- 主回路线缆配线请根据“表 9-8 GT600 变频器部分外围电气元件选型指导”的值选择对应尺寸的铜导线。
- 变频器的输出侧不可连接电容器或浪涌吸收器，否则会引起变频器经常保护甚至损坏。
- 电机电缆过长时，由于分布电容的影响，易产生电气谐振，从而引起电机绝缘破坏或产生较大漏电流使变频器过流保护。电机电缆长度大于 100m 时，须在变频器附近加装交流输出电抗器。
- 输出电机电缆推荐使用屏蔽线，屏蔽层需要用线缆屏蔽层接地支架在结构上做 360° 搭接，并将屏蔽层引出线压接到 PE 端子。
- 电机电缆屏蔽层引出线应尽量短，且宽度不小于 1/5 长度。

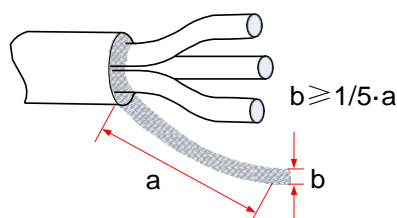


图 3-35 电机电缆屏蔽层引出示意图

#### 7) 接地端子⊕ (PE)

- 端子必须可靠接地，接地线阻值必须少于 10Ω。否则会导致设备工作异常甚至损坏。
- 不可将接地端子⊕和电源零线 N 端子共用。
- 保护接地导体的尺寸根据“表 9-8 GT600 变频器部分外围电气元件选型指导”进行选择。
- 保护接地导体必须采用黄绿线缆。
- 主回路屏蔽层接地位置。
- 变频器推荐安装在导电金属安装面上，保证变频器的整个导电底部与安装面是良好搭接的；
- 滤波器要和变频器安装在同一安装面上，保证滤波器的滤波效果。

#### 8) 主回路线缆防护要求

- 在主回路线缆的线耳铜管与电缆芯线部分要加套管热缩，并确保套管完全包覆线缆导体部分，如下图示意：

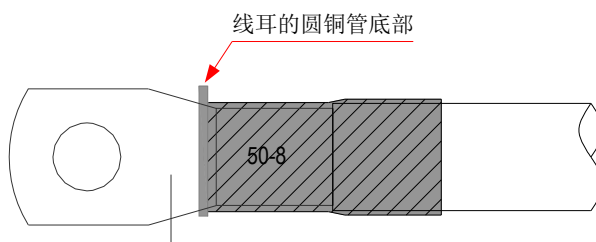


图 3-36 线缆导体加套管热缩示意图

#### 9) 对前级保护装置的要求

- 在输入配电线路上要加装合适的保护器件，保护器件需提供过流保护、短路保护和隔离保护等功能。
- 选择保护器件时应考虑主回路电缆电流容量、系统过载能力要求和设备前级配电的短路能力等因素，一般请根据“表 9-8 GT600 变频器部分外围电气元件选型指导”中的推荐值选择。

### 10) 电网系统要求

- 本产品适用于中性点接地的电网系统，如果用于 IT 电网系统（中性点未接地的电网系统），需要将压敏电阻（VDR）对地跳线和安规电容（EMC）对地跳线都拆掉，如下图中所示的 1 号和 2 号螺钉，并且不能安装滤波器，否则可能会导致伤害或变频器损坏。
- 在配置漏电断路器场合中，如果出现启动中跳漏保现象，可以将安规电容（EMC）对地跳线拆掉，如下图中所示的 2 号螺钉。

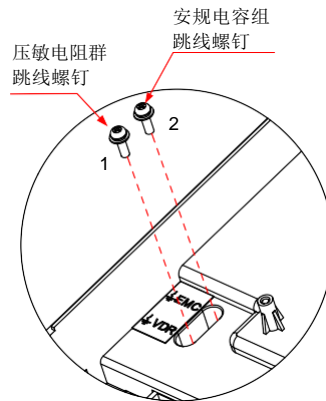


图 3-37 压敏电阻（VDR）、安规电容（EMC）对地跳线位置示意图

### 3.2.3 主回路端子分布及尺寸



- GT600-4T200G(-L)~GT600-4T450G(-L) 机型出厂默认带侧出铜排，用户可根据需求将侧出铜排进行拆除；
- 本小节各表推荐的数据和型号仅供参考，用户自行选用的线径宽度不能大于图中的端子尺寸宽度；
- IEC 线缆选型基于：
  - EN 60204-1 和 IEC 60364-5-52 标准；
  - PVC 绝缘；
  - 40°C环境温度，70°C表面温度；
  - 带铜网屏蔽的对称电缆；
  - 同一电缆桥架内并排放置的电缆不超过 9 根。
- 在以下表中，3 x 10 代表 1 根 3 芯线，2x (3x95) 代表 2 根 3 芯线。

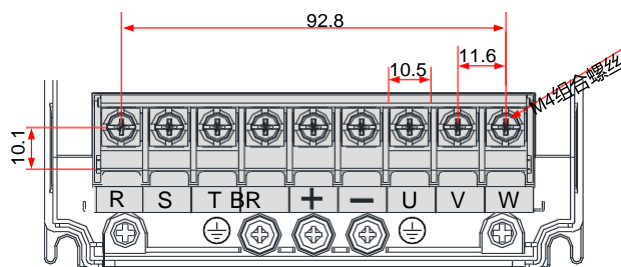


图 3-38 GT600-4T0.4GB ~ GT600-4T5.5GB 三相 380V ~ 480V；GT600-2T0.4GB ~ GT600-2T3.7GB 三相 200V ~ 240V 主回路端子尺寸

表 3-6 GT600-4T0.4GB ~ GT600-4T5.5GB 主回路线缆选型 (三相 380V ~ 480V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功 率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-4T0.4GB	1.8	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	1.2
GT600-4T0.7GB	2.4	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	1.2
GT600-4T1.1GB	3.7	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	1.2
GT600-4T1.5GB	4.6	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	1.2
GT600-4T2.2GB	6.3	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	1.2
GT600-4T3.0GB	9.0	3 x 1	TNR1.25-4	1	TNR1.25-4	1.2
GT600-4T3.7GB	11.4	3 x 1.5	TNR1.25-4	1.5	TNR1.25-4	1.2
GT600-4T5.5GB	16.7	3 x 2.5	TNR2-4	2.5	TNR2-4	1.2

表 3-7 GT600-2T0.4GB ~ GT600-2T3.7GB 主回路线缆选型 (三相 200V ~ 240V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功 率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-2T0.4GB	2.4	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	1.2
GT600-2T0.7GB	4.6	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	1.2
GT600-2T1.1GB	6.3	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	1.2
GT600-2T1.5GB	9.0	3 x 1	TNR1.25-4	1	TNR1.25-4	1.2
GT600-2T2.2GB	11.4	3 x 1.5	TNR1.25-4	1.5	TNR1.25-4	1.2
GT600-2T3.7GB	16.7	3 x 2.5	TNR2-4	2.5	TNR2-4	1.2

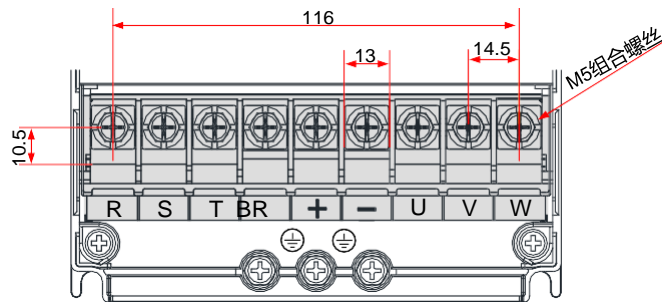
图 3-39 GT600-4T7.5GB/ GT600-4T11GB 三相 380V ~ 480V; GT600-2T5.5GB 三相 200V ~ 240V  
主回路端子尺寸

表 3-6 GT600-4T7.5GB / GT600-4T11GB 主回路线缆选型 (三相 380V ~ 480V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功 率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-4T7.5GB	21.9	3 x 4	TNR3.5-5	4	TNR3.5-5	2.8
GT600-4T11GB	32.2	3 x 6	TNR5.5-5	6	TNR5.5-5	2.8

表 3-6 GT600-2T5.5GB 主回路线缆选型 (三相 200V ~ 240V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功 率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-2T5.5GB	32.2	3 x 6	TNR5.5-5	6	TNR5.5-5	2.8

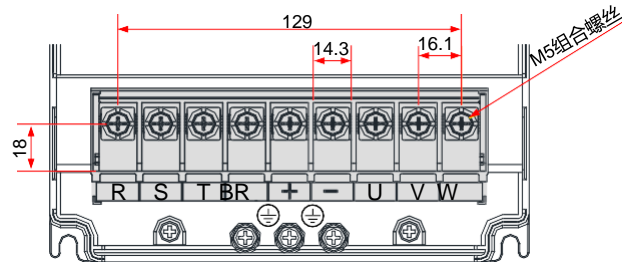


图 3-40 GT600-4T15GB 三相 380V ~ 480V; GT600-2T7.5GB 三相 200V ~ 240V 主回路端子尺寸

表 3-7 GT600-4T15GB 主回路线缆选型 (三相 380V ~ 480V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-4T15GB	41.3	3 x 10	TNR8-5	10	TNR8-5	2.8

表 3-7 GT600-2T7.5GB 主回路线缆选型 (三相 200V ~ 240V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-2T7.5GB	41.3	3 x 10	TNR8-5	10	TNR8-5	2.8

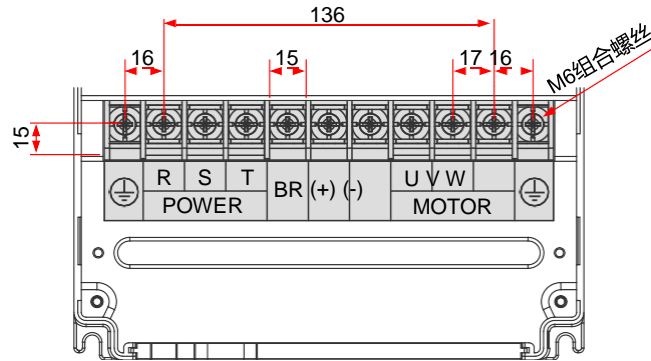


图 3-41 GT600-4T18.5G(B)(-T)/ GT600-4T22G(B)(-T) 三相 380V ~ 480V; GT600-2T11G(B)(-T) 三相 200V ~ 240V

表 3-8 GT600-4T18.5G(B)(-T)/ GT600-4T22G(B)(-T) 主回路线缆选型 (三相 380V ~ 480V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-4T18.5G(B)(-T)	49.5	3 x 10	GTNR10-6	10	GTNR10-6	4.0
GT600-4T22G(B)(-T)	59	3 x 16	GTNR16-6	16	GTNR16-6	4.0

表 3-8 GT600-2T11G(B)(-T) 主回路线缆选型 (三相 200V ~ 240V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-2T11G(B)(-T)	59	3 x 16	GTNR16-6	16	GTNR16-6	4.0

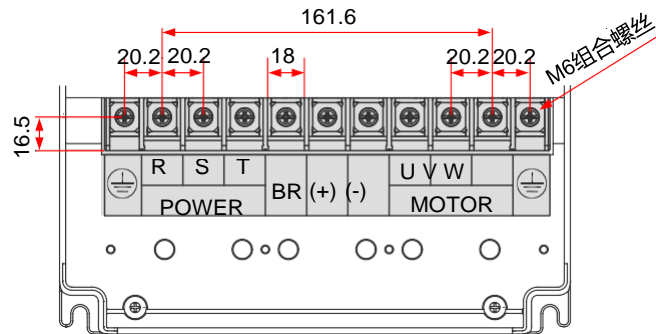


图 3-42 GT600-4T30G(B)/ GT600-4T37G(B) 三相 380V ~ 480V; GT600-2T15G(B)/ GT600-2T18.5G(B) 三相 200V ~ 240V

表 3-9 GT600-4T30G(B)/ GT600-4T37G(B) 主回路线缆选型 (三相 380V ~ 480V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功率线缆 (mm <sup>2</sup> )	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-4T30G(B)	57	3 x 16	GTNR16-6	16	GTNR16-6	4.0
GT600-4T37G(B)	69	3 x 25	GTNR25-6	16	GTNR16-6	4.0

表 3-9 GT600-2T15G(B)/ GT600-2T18.5G(B) 主回路线缆选型 (三相 200V ~ 240V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功率线缆 (mm <sup>2</sup> )	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-2T15G(B)	57	3 x 16	GTNR16-6	16	GTNR16-6	4.0
GT600-2T18.5G(B)	69	3 x 25	GTNR25-6	16	GTNR16-6	4.0

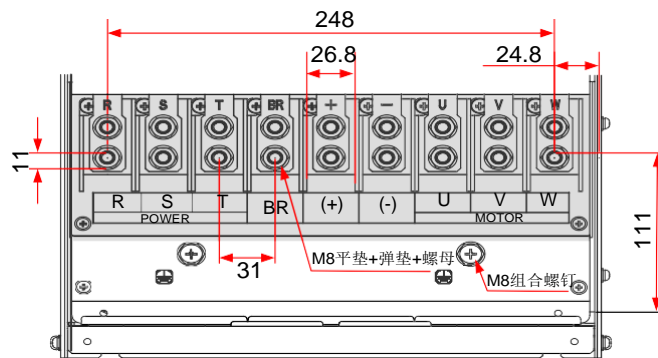


图 3-43 GT600-4T45G(B)/ GT600-4T55G(B) 三相 380V ~ 480V; GT600-2T22G(B)/ GT600-2T30G(B) 三相 200V ~ 240V

表 3-10 GT600-4T45G(B)/ GT600-4T55G(B) 主回路线缆选型 (三相 380V ~ 480V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-4T45G(B)	89	3 x 35	GTNR35-8	16	GTNR16-8	10.5
GT600-4T55G(B)	106	3 x 50	GTNR50-8	25	GTNR25-8	10.5

表 3-10 GT600-2T22G(B)/ GT600-2T30G(B) 主回路线缆选型 (三相 200V ~ 240V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-2T22G(B)	89	3 x 35	GTNR35-8	16	GTNR16-8	10.5
GT600-2T30G(B)	106	3 x 50	GTNR50-8	25	GTNR25-8	10.5

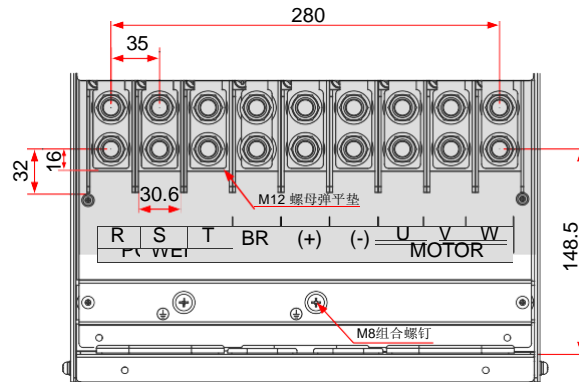


图 3-44 GT600-4T75G(B)/GT600-4T90G/GT600-4T110G 三相 380V ~ 480V;  
GT600-2T37G(B)/GT600-2T45G/GT600-2T55G 三相 200V ~ 240V

表 3-11 GT600-4T75G/ GT600-4T90G/ GT600-4T110G 主回路线缆选型 (三相 380V ~ 480V)

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-4T75G(B)	139	3 x 70	GTNR70-12	35	GTNR35-12	35.0
GT600-4T90G	164	3 x 95	GTNR95-12	50	GTNR50-12	35.0
GT600-4T110G	196	3 x 120	GTNR120-12	70	GTNR70-12	35.0

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-2T37G(B)	139	3 x 70	GTNR70-12	35	GTNR35-12	35.0
GT600-2T45G	164	3 x 95	GTNR95-12	50	GTNR50-12	35.0
GT600-2T55G	196	3 x 120	GTNR120-12	70	GTNR70-12	35.0

表 3-11 GT600-2T37G(B)/ GT600-2T45G/ GT600-2T55G 主回路线缆选型 (三相 200V ~ 240V)

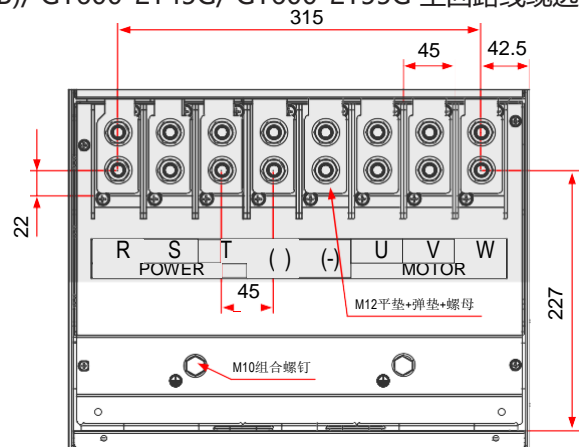


图 3-45 GT600-4T132G/ GT600-4T160G

表 3-12 GT600-4T132G/ GT600-4T160G 主回路线缆选型

变频器型号	额定输入电流 A	推荐输入输出功率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-4T132G	240	3 x 150	BC150-12	95	BC95-12	35.0
GT600-4T160G	287	3 x 185	BC185-12	95	BC95-12	35.0

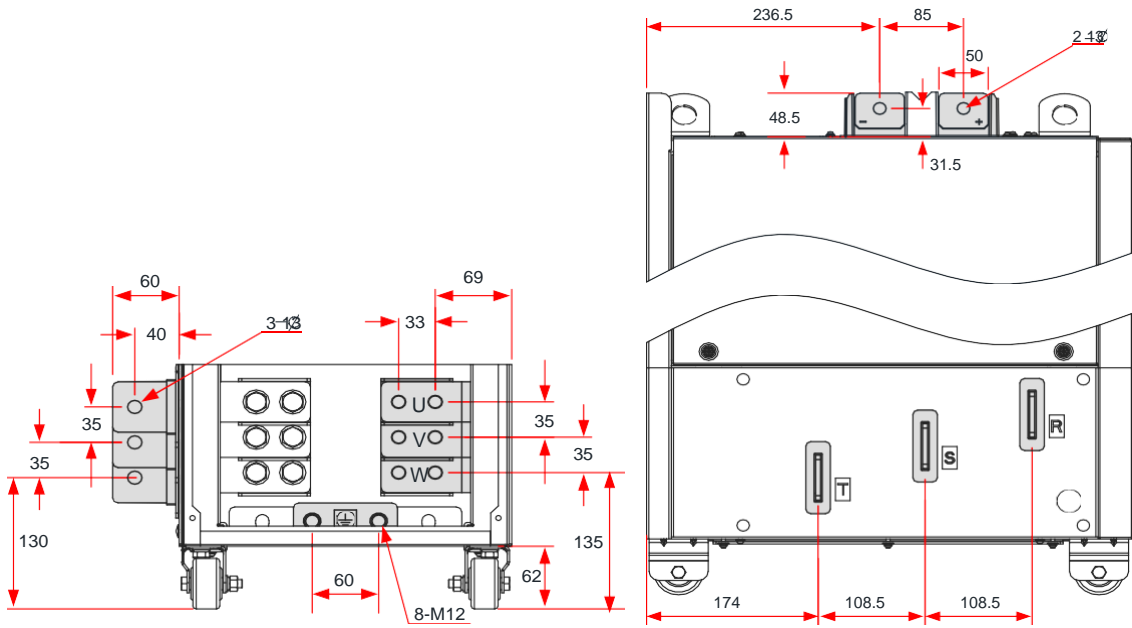


图 3-46 GT600-4T200G/ GT600-4T220G 主回路端子尺寸 (不带输出电抗器)

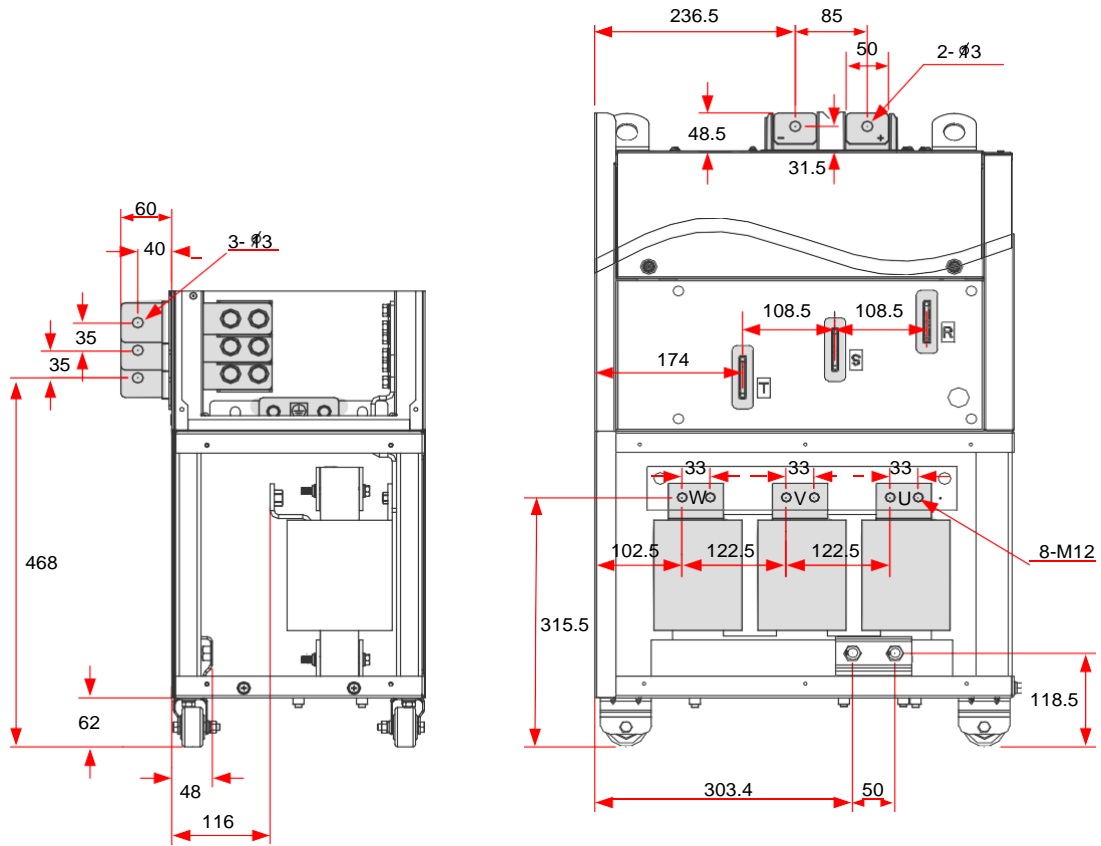


图 3-47 GT600-4T200G-L/ GT600-4T220G-L 主回路端子尺寸 (带输出电抗器)

其中，上述图中的侧出铜排均可以根据需要进行拆卸，拆卸后的主回路端子尺寸如下：



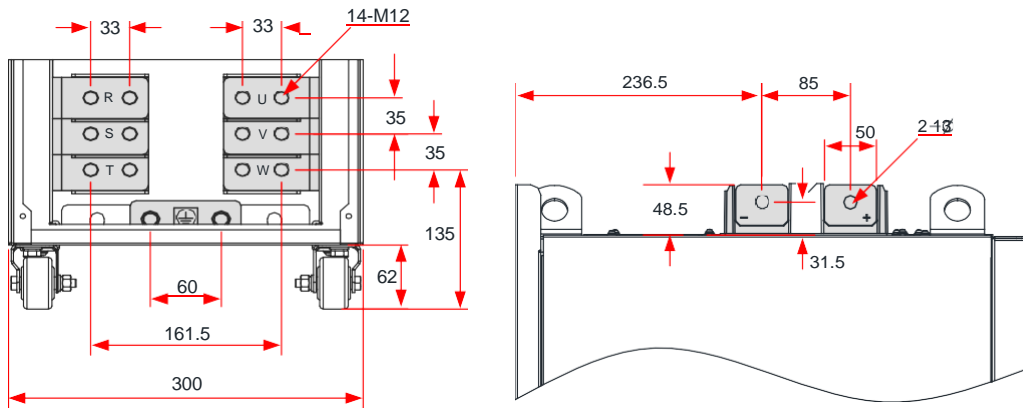


图 3-48 GT600-4T200G-L/ GT600-4T220G-L 主回路端子尺寸 (不带侧出铜排, 不带输出电抗器)

表 3-13 GT600-4T200G(-L)/ GT600-4T220G(-L) 主回路线缆选型

变频器型号	额定输入电 流A	推荐输入输出功 率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-4T200G(-L)	365	2 x (3 x 95)	BC95-12	95	BC95-12	35.0
GT600-4T220G(-L)	410	2 x (3 x 120)	BC120-12	120	BC120-12	35.0

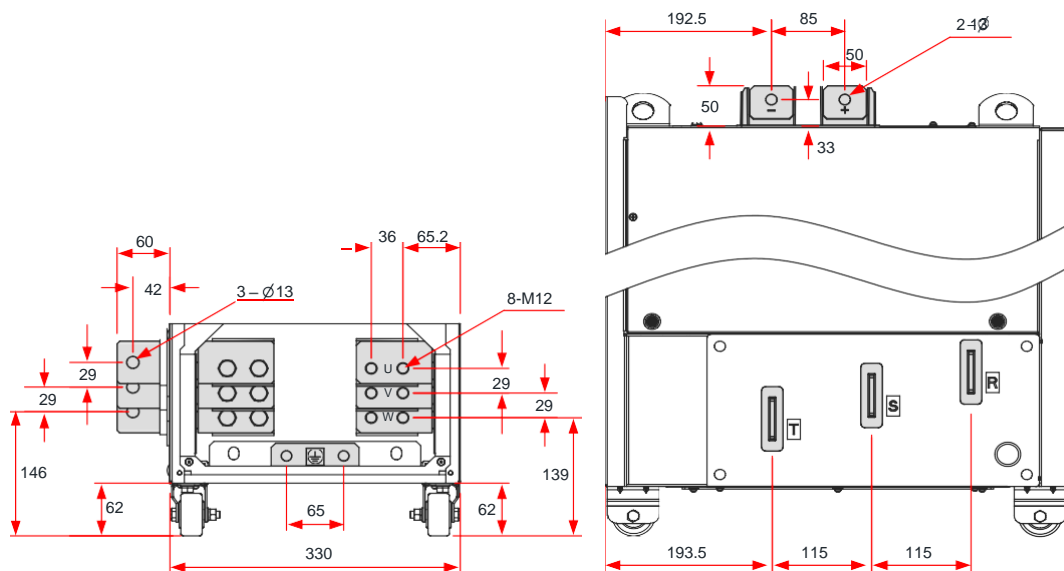


图 3-49 GT600-4T250G/ GT600-4T280G 主回路端子尺寸 (不带输出电抗器)

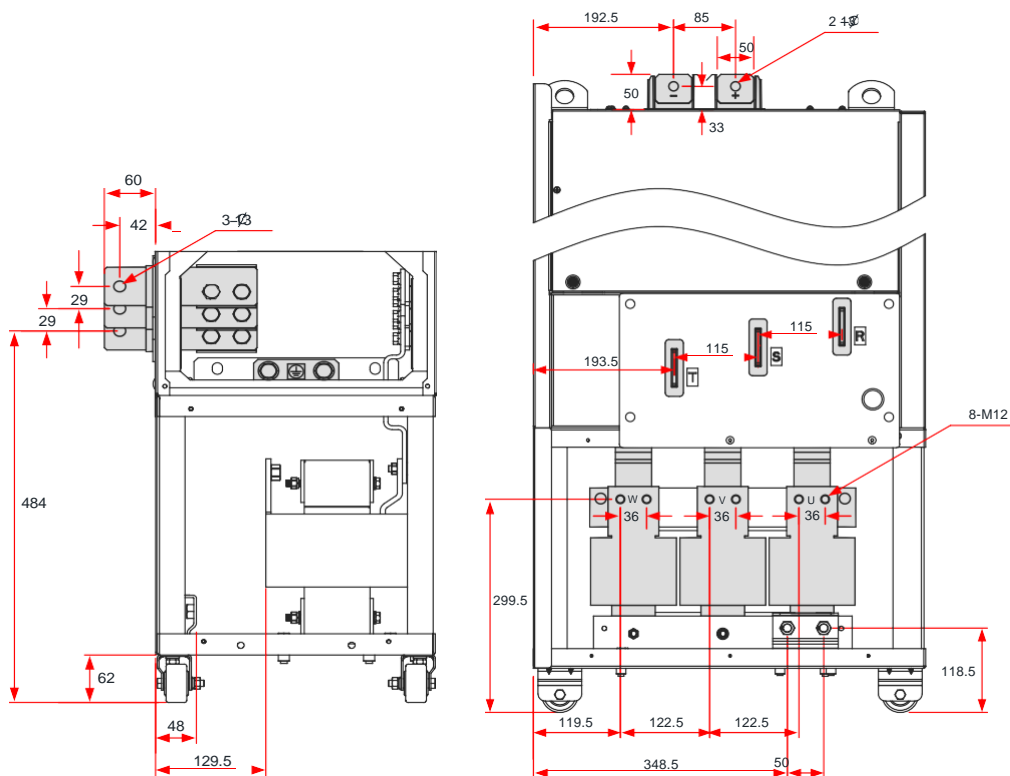


图 3-50 GT600-4T250G-L/ GT600-4T280G-L 主回路端子尺寸 (带输出电抗

器) 其中, 上述图中的侧出铜排均可以根据需要进行拆卸, 拆卸后的主回路端子尺寸如下:

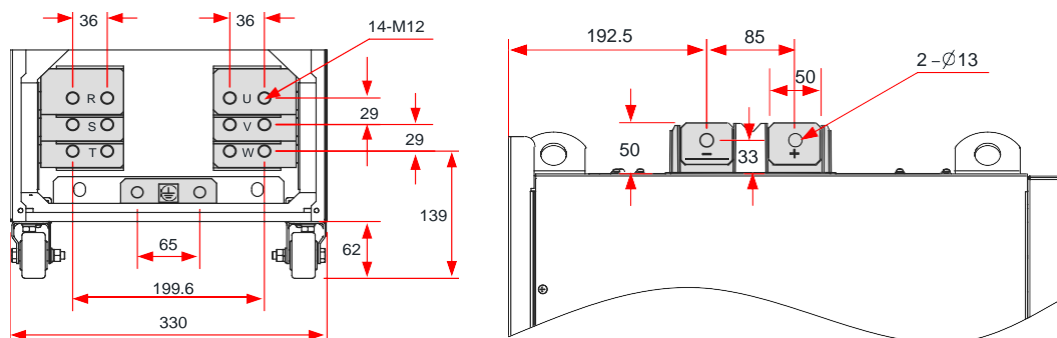


图 3-51 GT600-4T250G/ GT600-4T280G 主回路端子尺寸 (不带侧出铜排, 不带输出电抗器)

表 3-14 GT600-4T250G(-L)/ GT600-4T280G(-L) 主回路线缆选型

变频器型号	额定输入电 流A	推荐输入输出功 率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-4T250G(-L)	441	2 x (3 x 120)	BC120-12	120	BC120-12	35.0
GT600-4T280G(-L)	495	2 x (3 x 150)	BC150-12	150	BC150-12	35.0

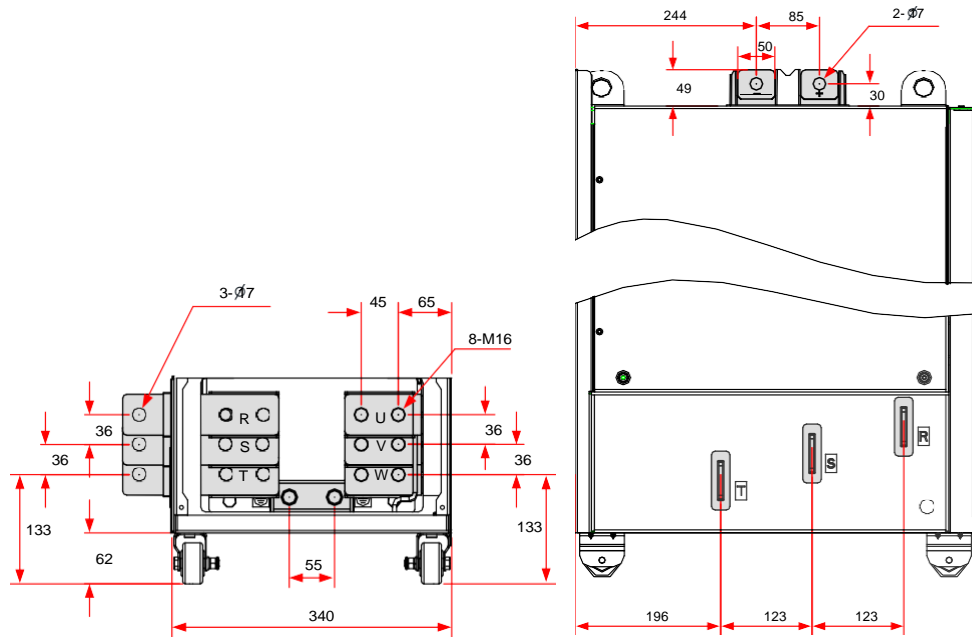


图 3-52 GT600-4T315G- GT600-4T450G 主回路端子尺寸 (不带输出电抗器)

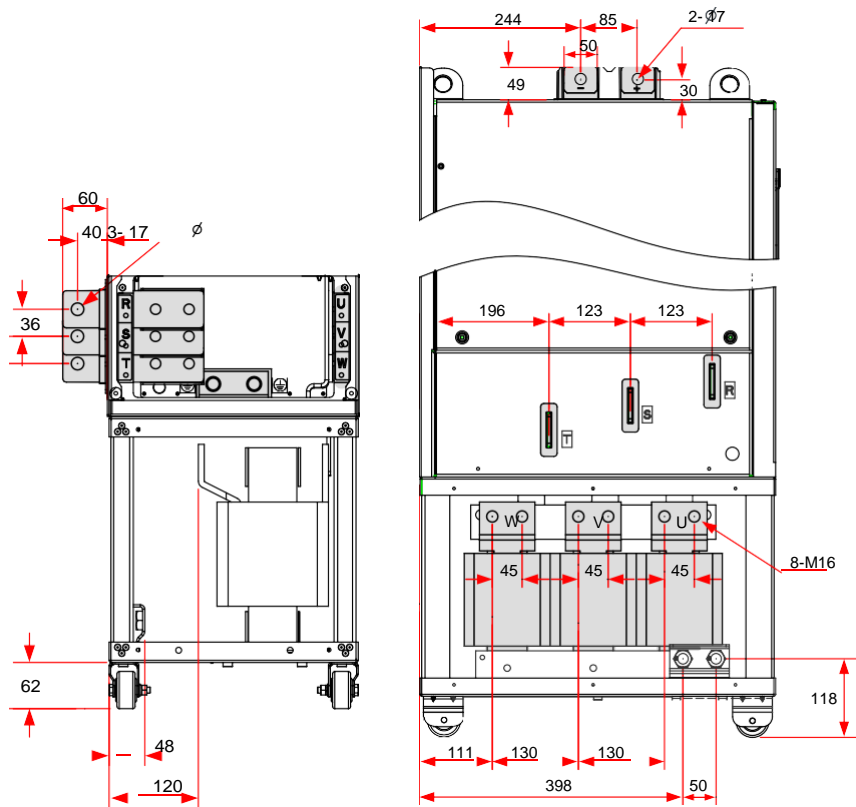


图 3-53 GT600-4T315G-L- GT600-4T450G-L 主回路端子尺寸 (带输出电抗器)

其中，上述图中的侧出铜排均可以根据需要进行拆卸，拆卸后的主回路端子尺寸如下：

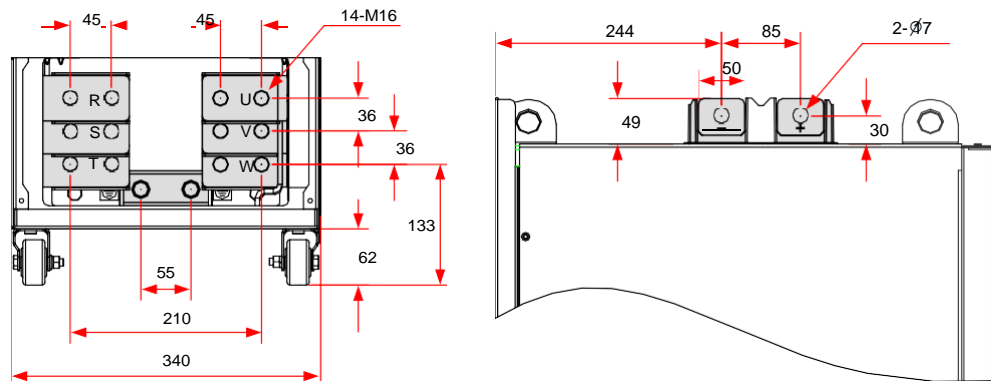


图 3-54 GT600-4T315G-GT600-4T450G 主回路端子尺寸 (不带侧出铜排, 不带输出电抗器)

表 3-15 GT600-4T315G(-L)/ GT600-4T355G(-L)/ GT600-4T450G(-L) 主回路线缆选型

变频器型号	额定输入电 流A	推荐输入输出功 率线缆 mm <sup>2</sup>	推荐线耳型号	推荐接地线缆 mm <sup>2</sup>	推荐接地线线耳型号	紧固力矩 N·m
GT600-4T315G(-L)	565	2 x (3 x 185)	BC185-16	185	BC185-16	85.0
GT600-4T355G(-L)	617	2 x (3 x 185)	BC185-16	185	BC185-16	85.0
GT600-4T400G(-L)	687	2 x (3 x 240)	BC240-16	240	BC240-16	85.0
GT600-4T450G(-L)	782	2 x (3 x 240)	BC240-16	240	BC240-16	85.0

以上推荐的线耳厂家为苏州源利 GTNR 系列及 BC 系列线耳。

推荐线耳参考资料 (苏州源利金属企业有限公司)



GTNR 系列

TNR 系列

BC 系列

图 3-55 各系列线耳外观图



- 线耳选型的详细内容请参见本手册 “9.5 线缆、断路器、接触器选型指导”。

### 3.2.4 主回路接线工具要求

主回路端子连接请务必参考端子尺寸，选择合适的安装工具进行接线紧固。以下为安装工具列表：

表 3-16 主回路端子接线安装工具要求（三相 380V ~ 480V）

变频器型号	主回路端子紧固件	工具
GT600-4T0.4GB	M4 组合螺钉	十字螺丝刀（3# 槽）
GT600-4T0.7GB		
GT600-4T1.1GB		
GT600-4T1.5GB		
GT600-4T2.2GB		
GT600-4T3.0GB		
GT600-4T3.7GB		
GT600-4T5.5GB		
GT600-4T7.5GB	M5 组合螺钉	十字螺丝刀（3# 槽）
GT600-4T11GB		
GT600-4T15GB		
GT600-4T18.5G(B)(-T)	M6 组合螺钉	十字螺丝刀（3# 槽）
GT600-4T22G(B)(-T)		
GT600-4T30G(B)		
GT600-4T37G(B)		
GT600-4T45G(B)	M8 螺母、弹垫、弹垫	套筒扳手（13# 套筒）
GT600-4T55G(B)		
GT600-4T75G(B)	M12 螺母、弹垫、弹垫	套筒扳手（19# 套筒）、 套筒加长杆（150mm）
GT600-4T90G		
GT600-4T110G		
GT600-4T132G		
GT600-4T160G		
GT600-4T200G(-L)	M12 螺栓、弹垫、平垫	套筒扳手（19# 套筒）、 套筒加长杆（250mm）
GT600-4T220G(-L)		
GT600-4T250G(-L)		
GT600-4T280G(-L)		
GT600-4T315G(-L)	M16 螺栓、弹垫、平垫	套筒扳手（24# 套筒）、 套筒加长杆（250mm）
GT600-4T355G(-L)		
GT600-4T400G(-L)		
GT600-4T450G(-L)		

表 3-16 主回路端子接线安装工具要求 (三相 200V ~ 240V)

变频器型号	主回路端子紧固件	工具
GT600-2T0.4GB	M4 组合螺钉	十字螺丝刀 (3# 槽)
GT600-2T0.7GB		
GT600-2T1.1GB		
GT600-2T1.5GB		
GT600-2T2.2GB		
GT600-2T3.7GB		
GT600-2T5.5GB	M5 组合螺钉	十字螺丝刀 (3# 槽)
GT600-2T7.5GB		
GT600-2T11G(B)	M6 组合螺钉	十字螺丝刀 (3# 槽)
GT600-2T15G(B)		
GT600-2T18.5G(B)		
GT600-2T22G(B)	M8 螺母、弹垫、弹垫	套筒扳手 (13# 套筒)
GT600-2T30G(B)		
GT600-2T37G(B)	M12 螺母、弹垫、弹垫	套筒扳手 (19# 套筒)、套筒 加长杆 (150mm)
GT600-2T45G		
GT600-2T55G		

### 3.2.5 控制板

在进行控制回路接线时，如涉及跳线操作、PG 卡接入或功能扩展卡接入时，需要先拆下变频器的外盖板（具体拆卸方法请参见“3.1.5 盖板的拆卸与安装”）。外盖板拆下后，控制板位置、跳线及各扩展卡安装位置如下图所示。（选配卡安装方法请参见本手册“第十一章 选配卡”的相关介绍）。

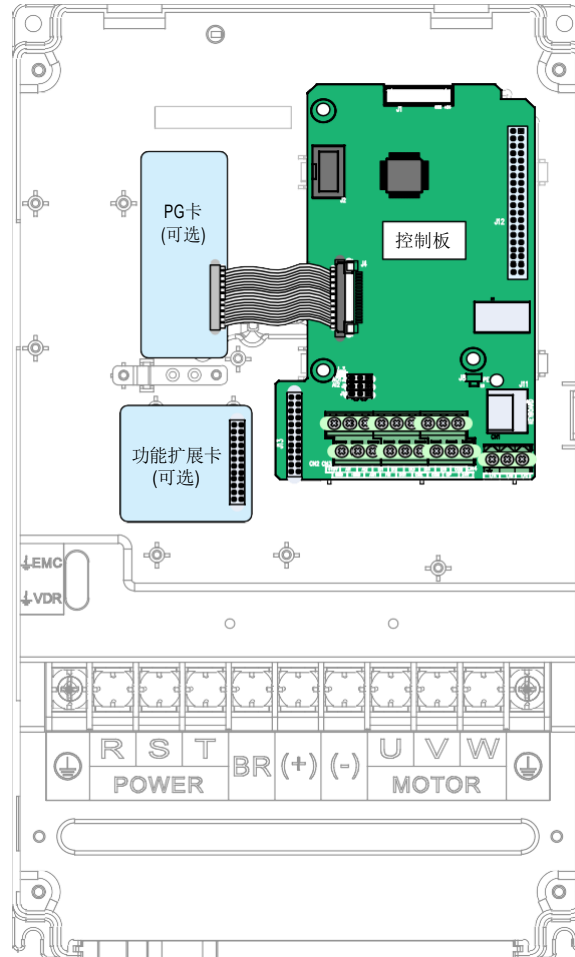


图 3-56 GT600 控制板

### 3.2.6 控制回路端子分布

#### ◆ 控制回路端子布置

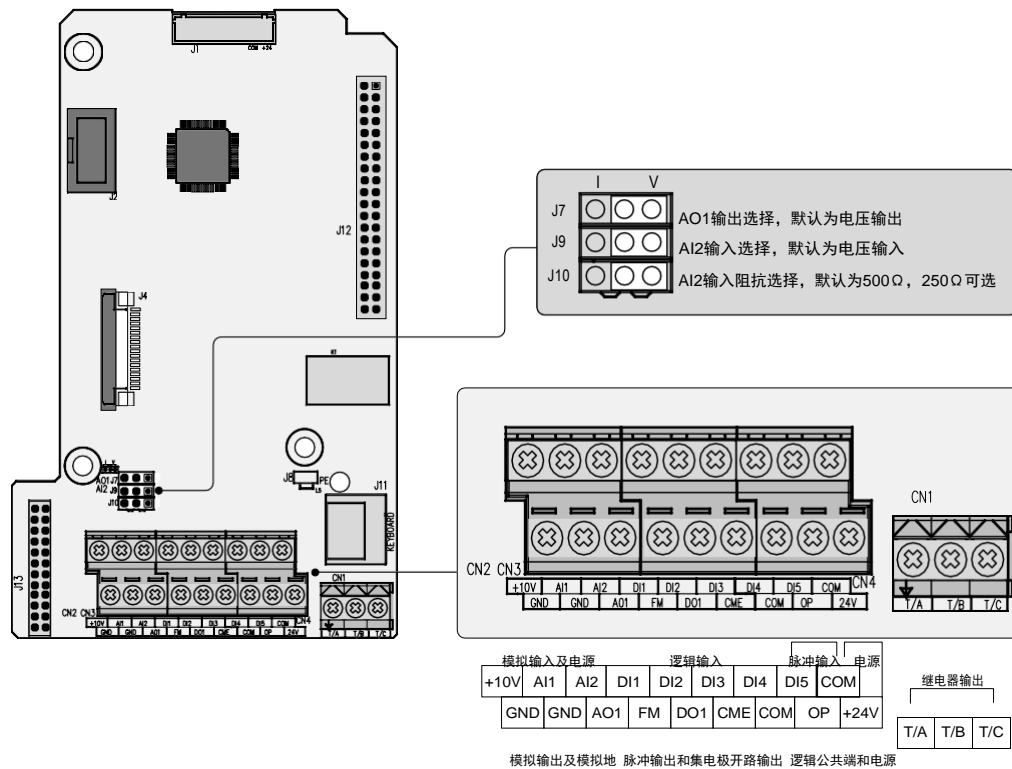


图 3-57 控制回路端子布置图

表 3-17 GT600 变频器控制端子功能说明

类别	端子符号	端子名称	功能说明
电源	+10V-GND	外接 + 10V 电源	向外提供 +10V 电源, 最大输出电流: 10mA 一般用作外接电位器工作电源, 电位器阻值范围: 1kΩ~5kΩ
	+24V-COM	外接 + 24V 电源	向外提供 +24V 电源, 一般用作数字输入输出端子工作电源和外接传感器电源 最大输出电流: 200mA 【注 1】
	OP	外部电源输入端子	出厂默认与 + 24V 连接 当利用外部信号驱动 DI1~DI5 时, OP 需与外部电源连接, 且与 + 24V 电源端子断开
模拟输入	AI1-GND	模拟量输入端子 1	输入电压范围: DC 0V~10V 输入阻抗: 22kΩ
	AI2-GND	模拟量输入端子 2	输入范围: 0Vdc~10Vdc/0mA~20mA, 由控制板上的 J9 跳线选择决定。 输入阻抗: 电压输入时 22kΩ, 电流输入时通过 J10 跳线可选阻抗为 500Ω 或者 250Ω。 【注 2】
模拟输出	AO1-GND	模拟输出 1	由控制板上的 J7 跳线选择决定电压或电流输出。 输出电压范围: 0V~10V 输出电流范围: 0mA~20mA



类别	端子符号	端子名称	功能说明
数字输入	DI1- OP	数字输入 1	光藕隔离，兼容双极性输入 输入阻抗：1.39kΩ 有效电平输入时电压范围：9V~30V
	DI2- OP	数字输入 2	
	DI3- OP	数字输入 3	
	DI4- OP	数字输入 4	
	DI5- OP	高速脉冲输入端子	除有 DI1~DI4 的特点外，还可作为高速脉冲输入通道。 最高输入频率：100kHz 输入阻抗：1.03kΩ
数字输出	DO1-CME	数字输出 1	光藕隔离，双极性开路集电极输出 输出电压范围：0V~24V 输出电流范围：0mA~50mA 注意：数字输出地 CME 与数字输入地 COM 是内部隔离的，但出厂时 CME 与 COM 已经外部短接（此时 DO1 默认为 + 24V 驱动）。当 DO1 想用外部电源驱动时，必须断开 CME 与 COM 的外部短接。
	FM- COM	高速脉冲输出	受参数 F5-00 “FM 端子输出方式选择” 约束； 当作为高速脉冲输出，最高频率到 100kHz； 当作为集电极开路输出，与 DO1 规格一样。
继电器输出	T/A-T/B	常闭端子	触点驱动能力：250Vac, 3A, COSØ=0.4 30Vdc, 1A
	T/A-T/C	常开端子	
辅助接口	J13	功能扩展卡接口	28 芯端子，与可选卡（I/O 扩展卡、PLC 卡、各种总线卡等选配卡）的接口
	J4	PG 卡接口	可选择：OC、差分、旋变等编码器接口
	J11	外引键盘接口	外引键盘
跳线 【注 3】	J7	AO1 输出选择	电压、电流输出可选，默认为电压输出
	J9	AI2 输入选择	电压、电流输入可选，默认为电压输入
	J10	AI2 输入阻抗选择	500Ω、250Ω 可选，默认为 500Ω



- 【注 1】在环境温度大于 23°C 时，用户需按照“环境温度每升高 1°C，输出电流降低 1.8mA”进行降额使用；40°C 环境温度时最大输出电流为 170mA，当用户将 OP 与 24V 短接时，DI 端子的电流也须考虑在内。
- 【注 2】请用户根据信号源带载能力选择 500Ω 或者 250Ω 阻抗，选择的依据是信号源的最大输出电压，例如使用 500Ω 阻抗，需保证信号源最大输出电压不小于 10V，才能保证 AI2 能够测量到 20mA 的电流。
- 【注 3】跳线 J7、J9 与 J10 在控制板上的位置如图 3-57 所示。

### 3.2.7 控制回路端子接线说明

#### ◆ 控制回路的电缆选型

所有的控制电缆必须采用屏蔽电缆。不同模拟信号应该使用单独的屏蔽线。数字信号线推荐使用屏蔽双绞线。

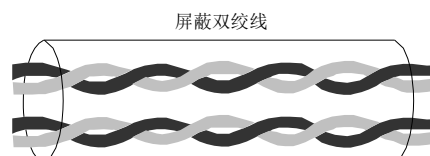


图 3-58 屏蔽双绞线示意

◆ 控制回路的布线要求

电机电缆应远离所有控制电缆敷设。

推荐电机电缆、输入电源线和控制回路电缆不在同一走线槽中。避免电机电缆与控制回路长距离并行走线，耦合产生的电磁干扰。

当控制回路与驱动线必须交叉时，交叉角度应为 90 度。

推荐的电缆布线图：

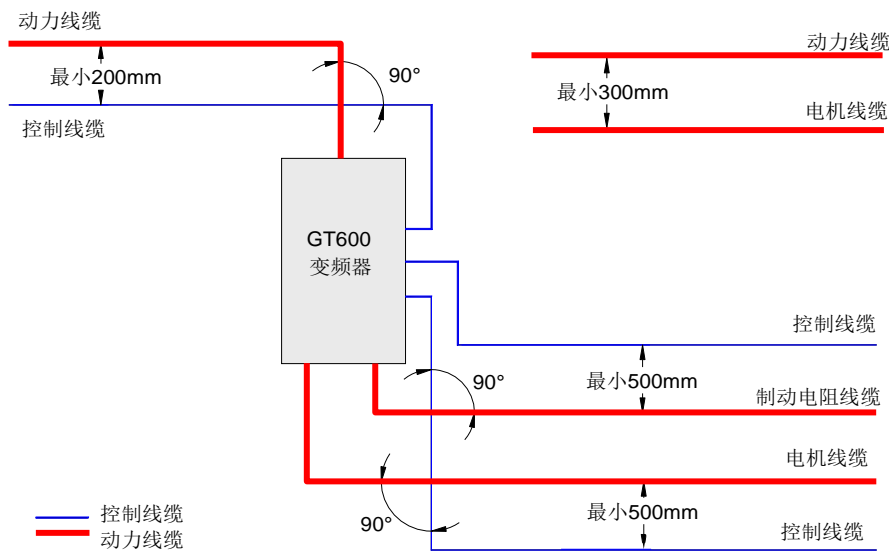


图 3-59 电缆布线图

◆ 模拟量输入端子 AI1

因微弱的模拟电压信号特别容易受到外部干扰，所以一般需要用屏蔽电缆，而且配线距离尽量短，不要超过 20m，如图 3-60。在某些模拟信号受到严重干扰的场合，模拟信号源侧需加滤波电容器或铁氧体磁芯，如图 3-62。

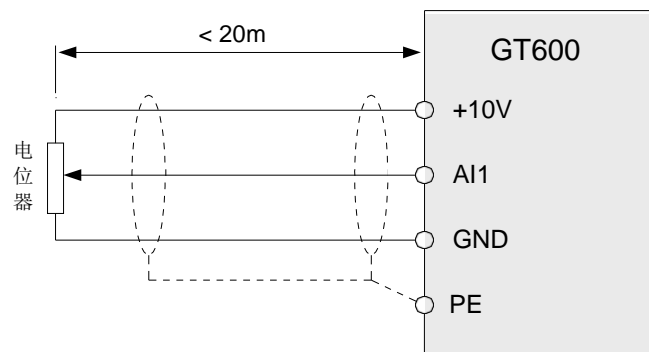


图 3-60 模拟量输入端子接线示意图

模拟量端子的屏蔽层要在变频器侧将屏蔽层引出线接 PE。

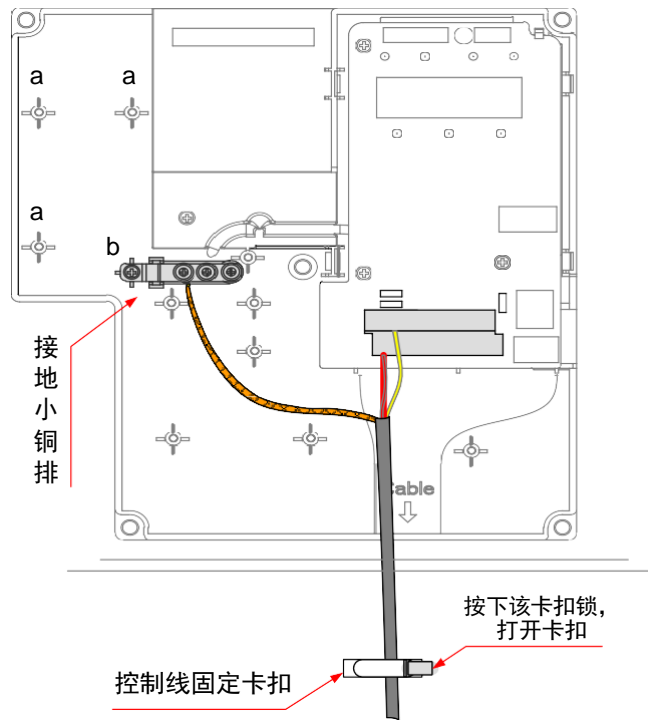


图 3-61 模拟量端子的屏蔽层接地示意图

◆ 模拟量输入端子 AI2

当 AI2 采用电压信号输入时，接线说明同 AI1；

当 AI2 选以电流信号输入时，AI2 为电流流入方向，GND 为电流流出方向，同时 J9 跳线跳到 “I” 侧。

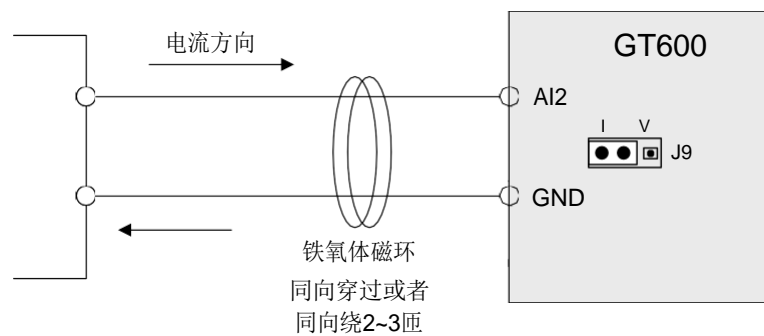


图 3-62 模拟量 AI2 输入端子处理接线图

◆ 数字量输入端子 DI1-DI5

1) 漏型接线方式

- 漏型接线方式

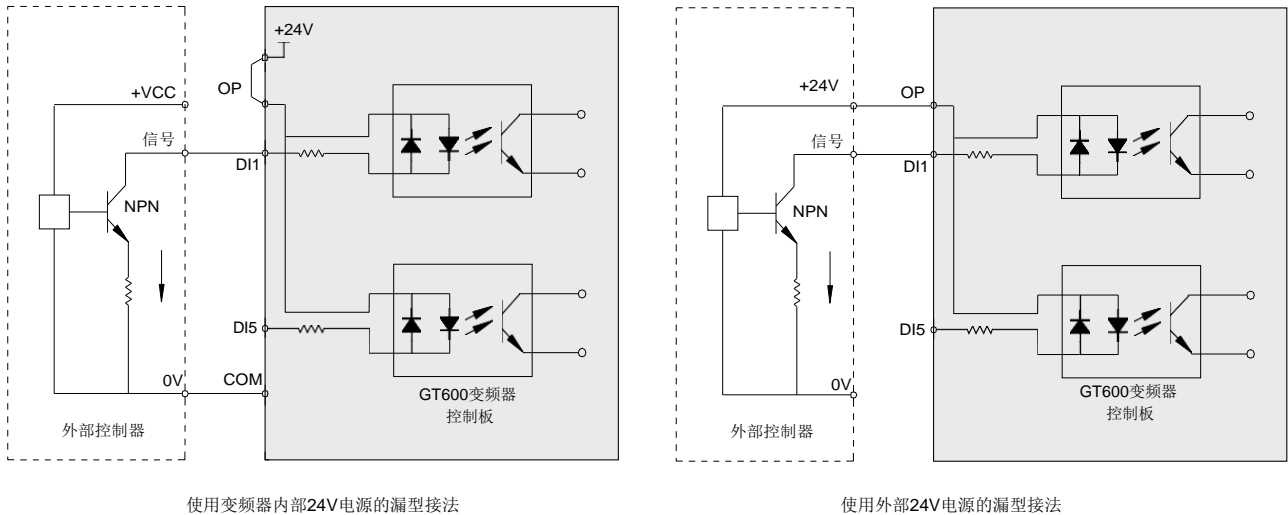


图 3-63 漏型接线方式

使用变频器内部 24V 电源是一种最常用的接线方式，将变频器 OP 与 24V 端子短接，将变频器 COM 端子与外部控制器的 0V 连接。

如果使用外部24V 电源，必须把+24V 与OP 间的短接片去掉，把外部电源的24V 正极接在OP 端子，外部电源 0V 经控制器控制触点后接到相应的 DI 端子。



**注意**

- 此种接线方式下，不同变频器的 DI 端子不能并接使用，否则可能引起 DI 的误动作；若需 DI 端子并接（不同变频器之间），则需在 DI 端子处串接二极管（阳极接 DI）使用，二极管需满足： $I_F > 40\text{mA}$ 、 $V_R > 40\text{V}$ ，如图 3-64。

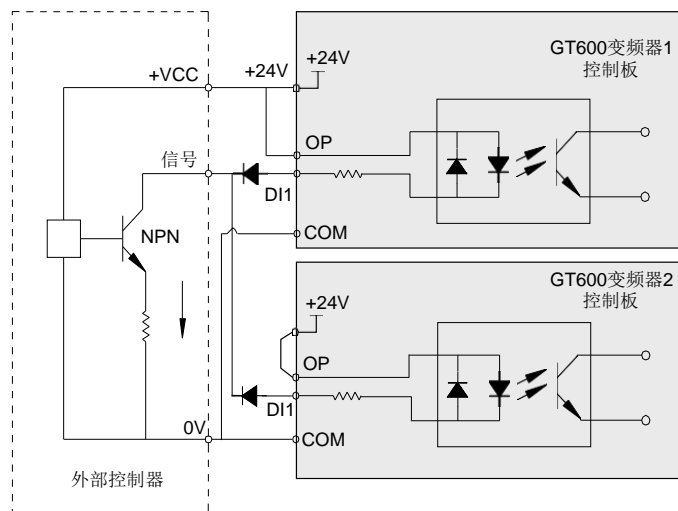
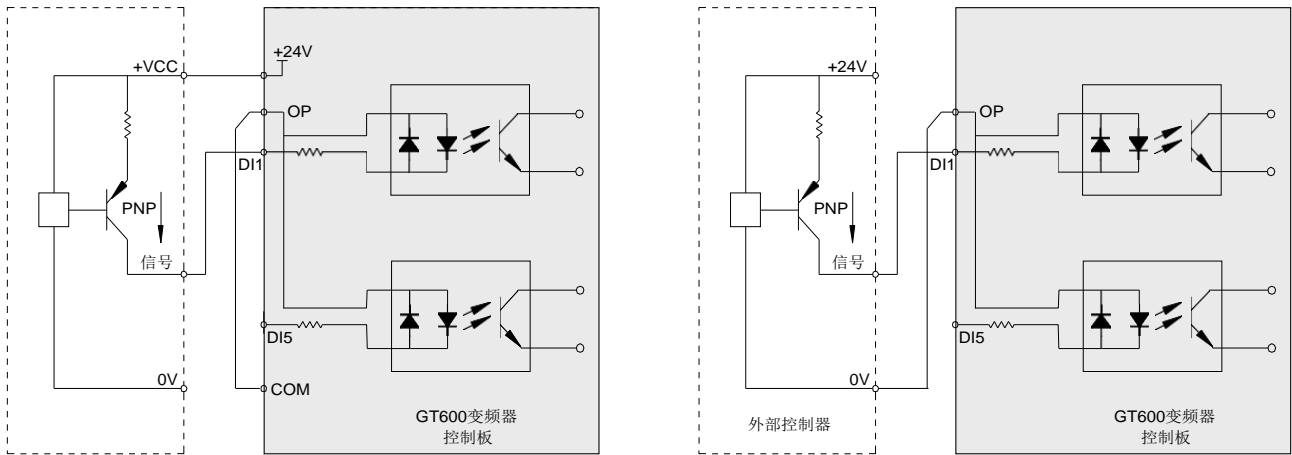


图 3-64 多台变频器 DI 端子并接漏型接线方式

## 2) 源型接线方式

### ● 源型接线方式



使用变频器内部24V电源的源型接法

使用外部24V电源的源型接法

图 3-65 源型接线方式

如果使用变频器内部 24V 电源，必须把 +24V 与 OP 之间的短路片去掉，将 OP 与 COM 连在一起，把 +24V 与外部控制器的公共端接在一起，。

如果使用外部电源，必须去掉 +24V 与 OP 之间的短接片，把 OP 与外部电源的 0V 接在一起，外部电源 24V 正极经外部控制器控制触点后接入 DI 相应端子。

## 3) 高速输入端子端子 DI5 说明

DI5 作为高速脉冲输入时，允许的最大频率为 100kHz。

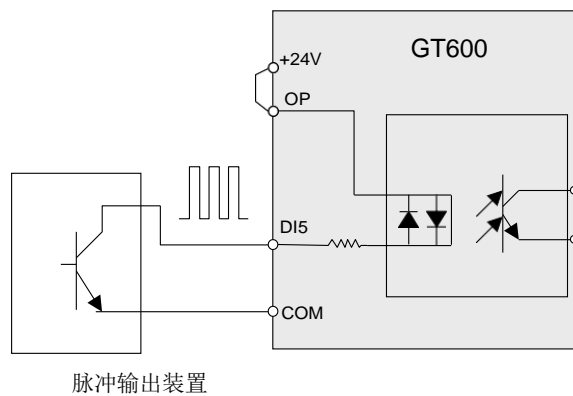


图 3-66 高速脉冲输入

### ◆ 数字输出端子 DO

当数字输出端子需要驱动继电器时，应在继电器线圈两边加装吸收二极管。否则易造成直流 24V 电源损坏。驱动能力不大于 50mA。

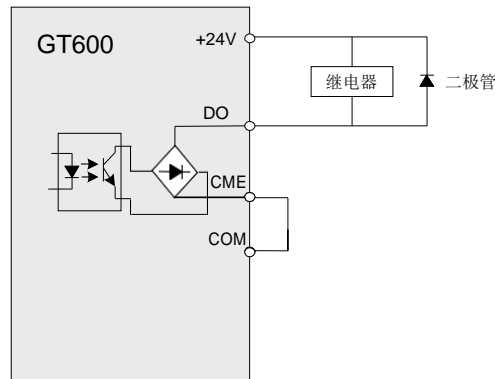


图 3-67 数字输出端子接线示意图



注意

- 一定要正确安装吸收二极管的极性。如图 3-67。否则当数字输出端子有输出时，马上会将直流 24V 电源烧坏。
- 数字输出地 CME 与数字输入地 COM 是内部隔离的，但出厂时 CME 与 COM 已经外部短接（此时 DO1 默认为 + 24V 驱动）。当 DO1 想用外部电源驱动时，必须断开 CME 与 COM 的外部短接。

### ◆ 高速数字出端子 FM

当 FM 端子为 FMP 连续脉冲输出时，最高输出频率为 100kHz。

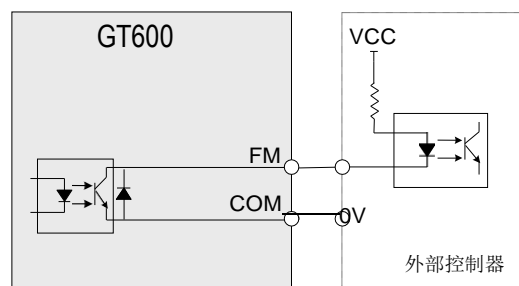


图 3-68 高速数字输出端子接线示意图

◆ 继电器输出端子

电感性负载（继电器、接触器和电机）在电流切断时都会引起电压尖峰。在继电器触点采用压敏电阻进行防护，并在电感性负载上装吸收电路，如压敏电阻、RC 吸收电路、二极管等，保证在关断时的干扰最小。

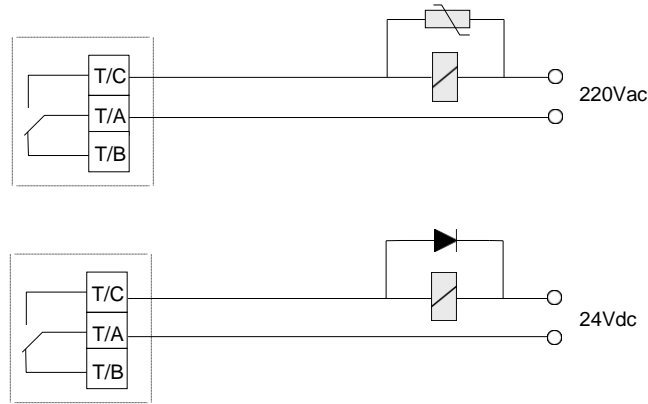


图 3-69 继电器输出端子抗干扰处理

3.2.8 控制回路端子电缆尺寸机紧固力矩

● 管状端子

请使用带有绝缘套的管状端子；

单线或绞线的场合，线芯露出长度 6mm。

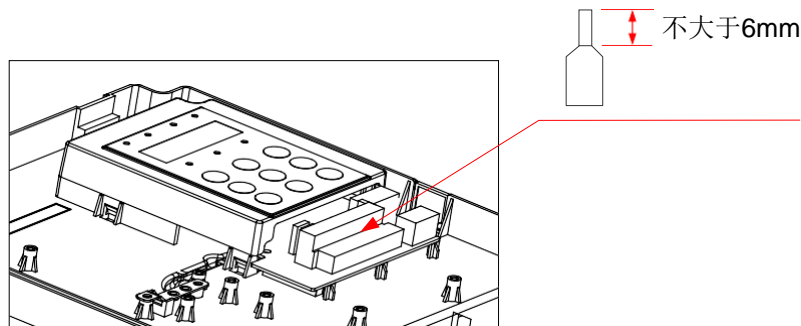


图 3-70 控制线管状端子要求

表 3-18 控制线规格

控制回路端子排	单线 mm <sup>2</sup> (AWG)	绞线 mm <sup>2</sup> (AWG)	紧固力矩 (N·m)
	0.2~0.75 (AWG24~18)		

### 3.2.9 外引操作面板线缆走线

在使用外引键盘时，连接线缆一端连接变频器上的 RJ45 接口，另一端可以从变频器两侧任意一侧出线，示意图如下：

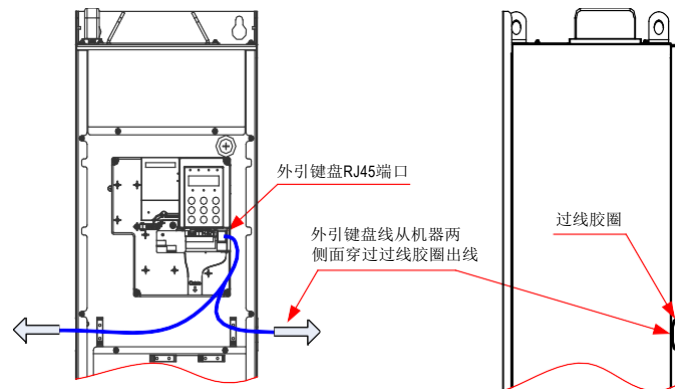


图 3-71 外引操作面板线缆走线示意图



- 外引操作面板的安装尺寸请参见本手册“表9-58 适配电机选型表（三相200~240V）”，面板使用请见“第4章4.2与4.3小节”。



### 3.2.10 接线检查表

表 3-19 接线检查对照表

<input type="checkbox"/> √	NO	内容
<input type="checkbox"/>	1	变频器是否与订购产品型号一致?
<input type="checkbox"/>	2	外围设备 (制动电阻、制动单元、交流电抗器、滤波器、断路器等) 是否与设计要求符合?
<input type="checkbox"/>	3	选配卡是否与订货型号一致?
<input type="checkbox"/>	4	变频器安装方法和安装场所是否符合要求?
<input type="checkbox"/>	5	变频器输入侧电压是否在 323~528V 范围?
<input type="checkbox"/>	6	电机额定电压是否与变频器输出规格一致?
<input type="checkbox"/>	7	电源输入端接线是否接在 R、S、T 端子上?
<input type="checkbox"/>	8	电机接入线是否接在 U、V、W 端子上?
<input type="checkbox"/>	9	主回路的电缆线径是否符合要求?
<input type="checkbox"/>	10	是否已对主回路线耳铜管与电缆芯线部分加套管热缩, 且套管完全包覆线缆导体部分?
<input type="checkbox"/>	11	电机输出线是否超过 50 米? 如超过需要降低载频 F0-15。
<input type="checkbox"/>	12	接地线方式是否正确?
<input type="checkbox"/>	13	变频器输出端子和控制信号线端子是否紧固牢靠?
<input type="checkbox"/>	14	使用制动电阻和制动单元时, 确认接线是否正确? 电阻值是否合适?
<input type="checkbox"/>	15	变频器控制回路信号线是否选用了屏蔽双绞线?
<input type="checkbox"/>	16	选配卡的接线是否正确?
<input type="checkbox"/>	17	控制回路线缆是否与主回路动力电缆分开走线?



## 第4章 面板操作

---

4.1 面板操作说明.....	74
4.2 LED 操作面板介绍	74
4.2.1 功能指示灯	75
4.2.2 LED 显示区	76
4.2.3 键盘按钮功能	76
4.2.4 参数查看、修改方法	77
4.2.5 参数组成	79
4.2.6 参数查阅	80
4.2.7 多功能按键操作	84
4.3 LCD 操作面板介绍 ....	85

## 第四章 面板操作

### 4.1 面板操作说明

GT600 系列变频器可通过 LED 操作面板或 LCD 操作面板进行参数操作、状态监控与控制。

除变频器自带的 LED 操作面板外，用户还可选配 LED 操作面板（GT32NKE1）或 LCD 操作面板（MDKE9）实现面板外引。其中通过 LED 操作面板可实现参数的修改、查看，其外观及使用介绍请参见“4.2 LED 操作面板介绍”；通过选配 LCD 操作面板，可实现参数拷贝、上下载等功能。该键盘详细使用介绍请参见“4.3 LCD 操作面板介绍”。

### 4.2 LED 操作面板介绍

用操作面板，可对变频器进行参数设定 / 修改、工作状态监控、运行控制（起动、停止）等操作。操作面板的外观和操作键名称如下图所示：

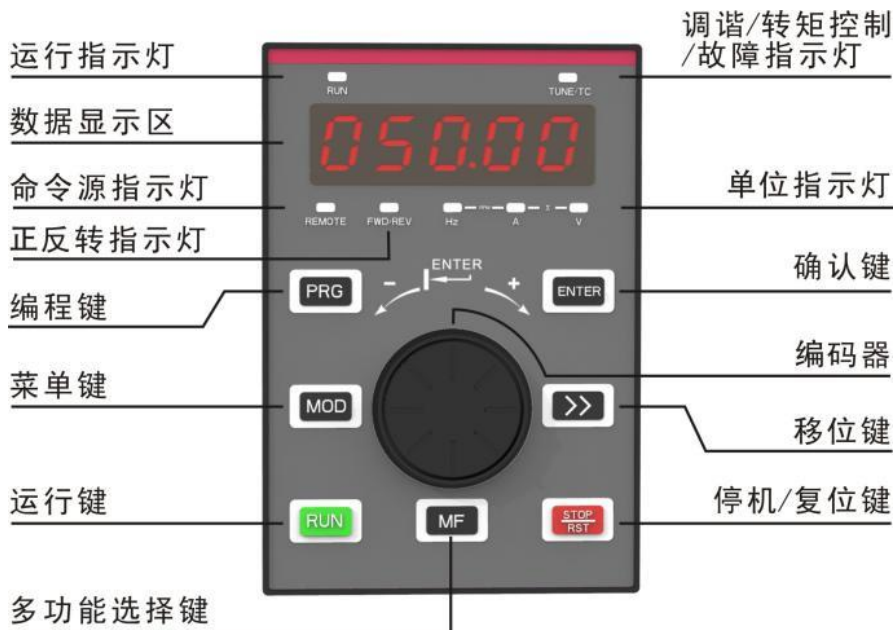




























图 4-1 操作面板示意图

### 4.2.1 功能指示灯

下表中  表示灯亮；  表示灯灭。  表示闪烁

表 4-1 操作面板指示灯说明

指示灯状态	状态说明
<b>RUN</b> 运行指示灯	 RUN 灯灭：停机
	 RUN 灯亮：运行
<b>LOCAL/REMOT</b> 运行指令指示灯	 LOCAL/ REMOT 灯灭：面板控制
	 LOCAL/ REMOT 灯亮：端子控制
	 LOCAL/ REMOT 闪烁：通讯控制
<b>FED/REV</b> 正反转指示灯	 FED/REV 灯灭：正转运行
	 FED/REV 灯亮：反转运行
<b>TUNE/TC</b> 调谐 / 转矩控制 / 故障指示灯	 TUNE/TC 灯灭：正常运行
	 TUNE/TC 灯亮：转矩控制模式
	 TUNE/TC 慢闪：调谐状态 (1次 / 秒)
	 TUNE/TC 快闪：故障状态 (4次 / 秒)
 Hz   RPM  A  V %	频率单位 Hz
 Hz   RPM  A   %  V	电流单位 A
 Hz   RPM  A  V %	电压单位 V
 Hz   RPM  A   %  V	转速单位 RMP
 Hz   RPM  A   %  V	百分数 %

## 4.2.2 LED 显示区

操作面板上共有 5 位 LED 显示，可以显示设定频率、输出频率，各种监视数据以及报警代码等。

表 4-2 实际对应与 LED 显示对应表

LED 显示	实际对应	LED 显示	实际对应	LED 显示	实际对应	LED 显示	实际对应
0	0	6	6	C	C	n	N
1	1	7	7	c	c	P	P
2	2	8	8	d	D	r	R
3	3	9	9	E	E	r	T
4	4	A	A	F	F	U	U
5	5、S	b	B	L	L	u	u

## 4.2.3 键盘按钮功能

表 4-3 键盘按键功能表

按键	按键名称	按键功能
	编程键	一级菜单进入或退出。
	确认键	逐级进入菜单画面、设定参数确认。
	递增键	数据或参数的递增。
	递减键	数据或参数的递减。
	移位键	在停机显示界面和运行显示界面下，可循环选择显示参数； 在修改参数时，可以选择参数的修改位。
	运行键	在“操作面板”启停控制方式下，用于运行操作。
	停止 / 复位	运行状态时，按此键可以停止运行操作，此特性受参数 F7-02 制约； 故障报警状态时，可用来复位操作。
	多功能选择键	根据 F7-01 的设定值，在选择的功能之间切换。详细操作方法见 4.3 中“多功能按键操作”
	菜单模式选择键	根据 FP-03 中值切换不同的菜单模式（默认为一种菜单模式）。

### 4.2.4 参数查看、修改方法

GT600 变频器的操作面板采用三级菜单结构进行参数设置等操作。三级菜单分别为：



进入每一级菜单之后，当显示位闪烁时，可以按 键、 键、 键进行修改。操作流程如图 4-2 所示。

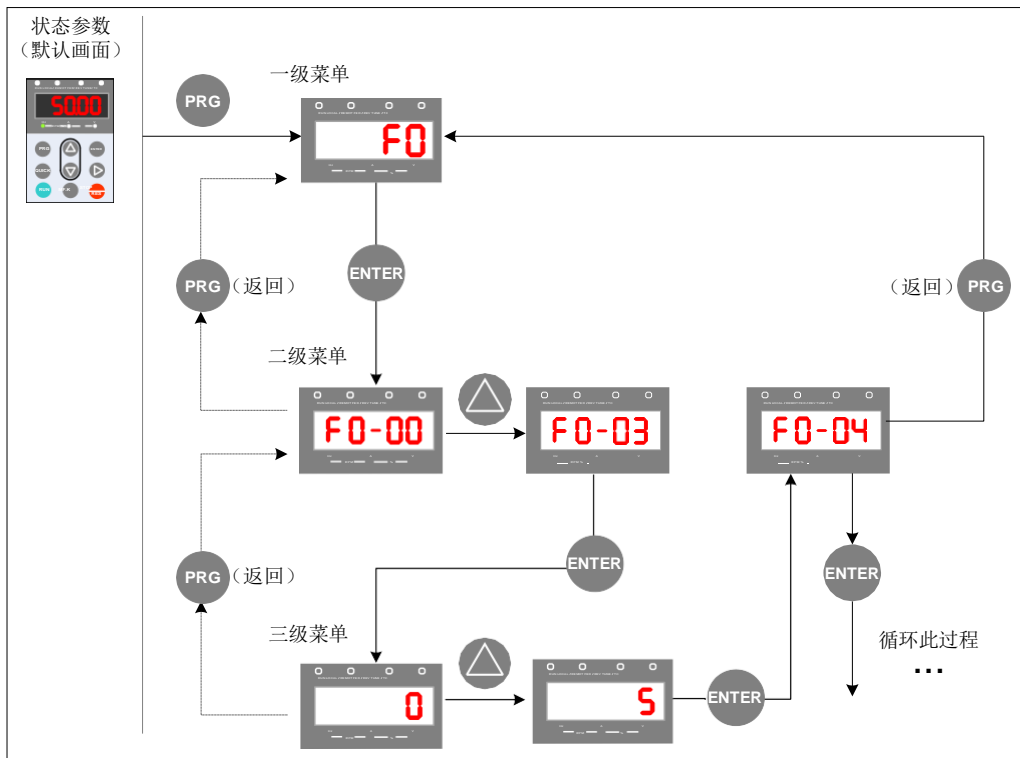


图 4-2 三级菜单操作流程

## 举例

将参数 F3-02 从 10.00Hz 更改设定为 15.00Hz 的示例。

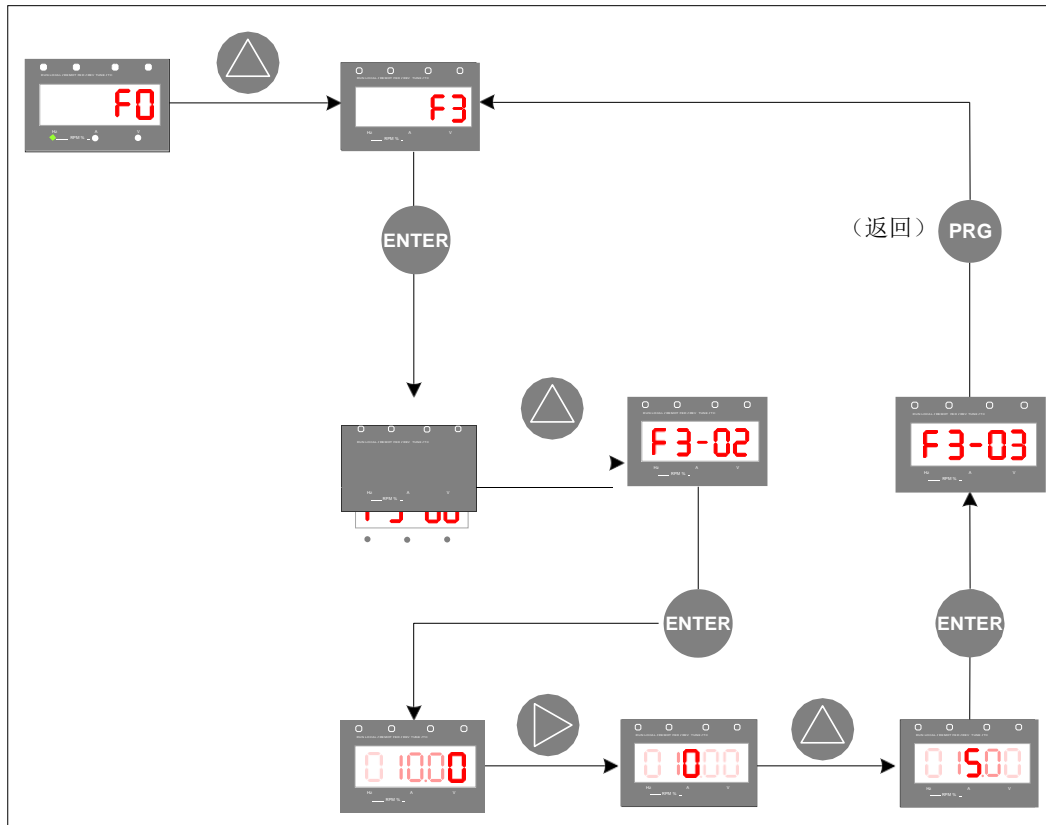


图 4-3 参数修改示意图

a) 在三级菜单操作时，可按 **PRG** 键或 **ENTER** 键返回二级菜单。两者的区别是：

按 **ENTER** 键将设定参数保存后返回二级菜单，并自动转移到下一个参数；按 **PRG** 键是放弃当前的参数修改，直接返回当前参数序号的二级菜单。

b) 在第三级菜单状态下，若参数没有闪烁位，表示该参数不能修改，可能原因有：

- (1) 该参数为不可修改参数，如变频器类型、实际检测参数、运行记录参数等。
- (2) 该参数在运行状态下不可修改，需停机后才能进行修改。

### 4.2.5 参数组成

表 4-4 参数组成

参数组	功能描述	说明
F0 ~ FP	基本参数	运行指令、频率指令、电机参数、控制方式、AI/AO 特性校正、优化控制等参数。
A0 ~ AC		
U0	监视参数组	变频器基本监视参数的显示。

在用操作面板查看参数之前，要先设置参数 FP-02（功能参数组显示选择），确保要查看的参数组是在显示状态。查看参数组号的方式如下图：

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
FP-02	功能参数组显示选择	11	个位：U 组显示选择 0：不显示；1：显示 十位：A 组显示选择 0：不显示；1：显示	用于 A 组、U 组参数是否显示的控制。

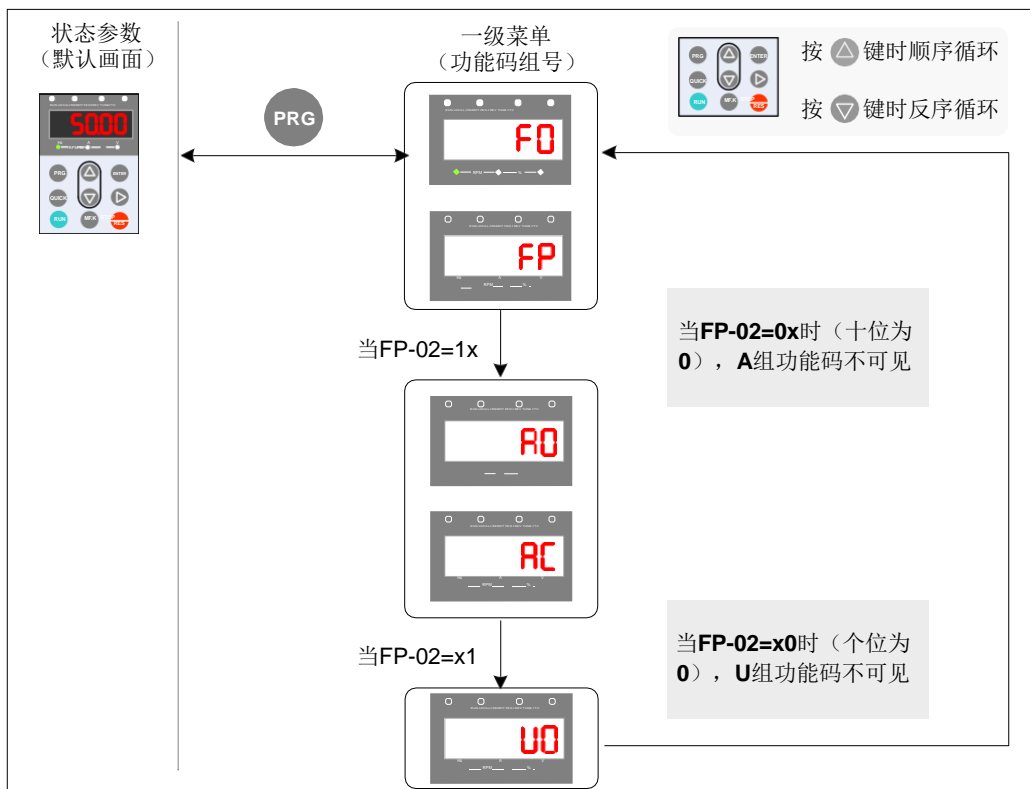


图 4-4 参数组号查看方法示意图



### 4.2.6 参数查阅

GT600 系列变频器的参数较多，一共提供三种参数查阅方式。默认为基本查看方式（可查看所有的参数组），通过参数设置（FP-03）还可以提供两种快速查阅参数的方法，以方便用户快速查找。

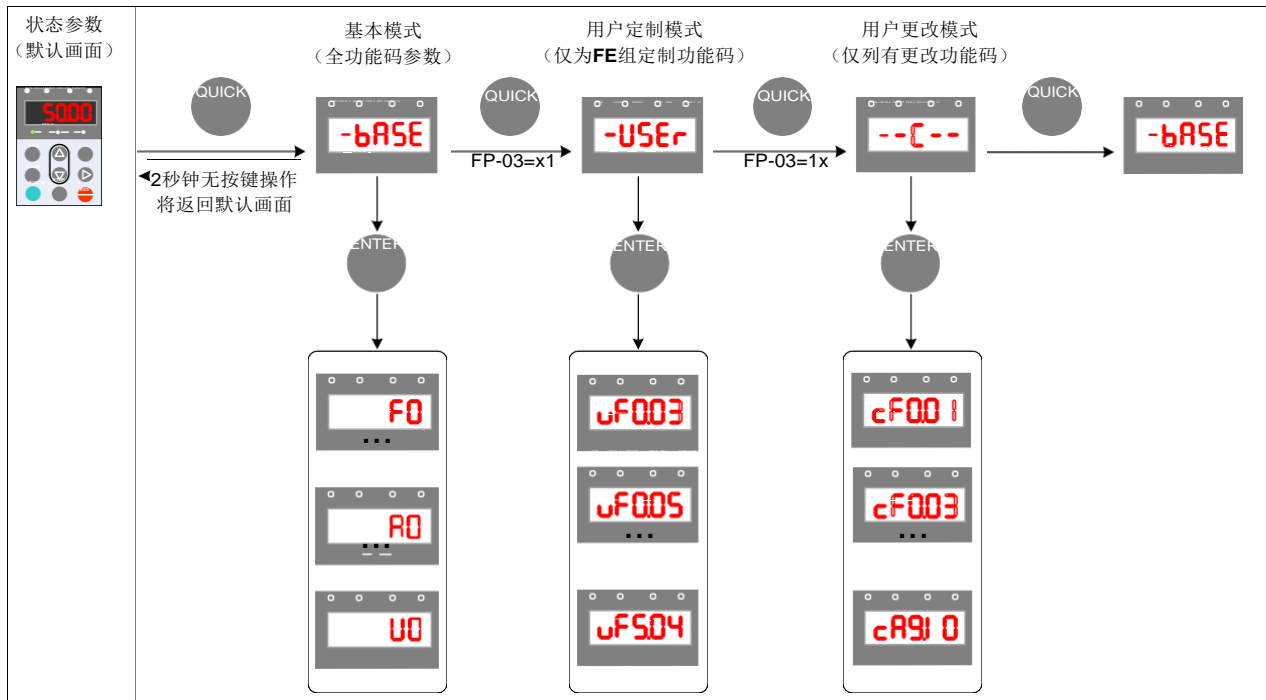


图 4-5 参数参数查阅方法示意图

上图中，用户定制模式菜单中，参数的显示形式如“uF3.02”，表示功能参数 F3-02，在用户定制菜单中修改参数与在普通编程状态下修改相应的参数操作方法是相同的。

提供的三种参数查阅方式，各参数显示方式和显示编码为：

参数显示方式	显示	说明
用户定制参数方式		查看用户自定义的参数
用户更改参数方式		查看与出厂值不同的参数
功能参数方式		查看所有的参数

#### 1) 基本查阅方法

基本参数组即变频器的全部参数，可以按照 4.2 小节介绍的操作方式查询或修改。三种参数显示模式通过面板上的 QUICK 键进行切换，进入各组参数之后的查阅或修改方法，与 4.2 小节中通过键盘操作的方法相同。

## 2) 快速查阅方法

如果要显示用户自定义组和用户更改参数组，需要将参数 FP-03 设置为 11。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
FP-03	功能参数组显示选择	00	个位: <span style="border: 1px solid black; padding: 2px;">-USER</span> 组显示选择 0: 不显示; 1: 显示 十位: <span style="border: 1px solid black; padding: 2px;">--C--</span> 组显示选择 0: 不显示; 1: 显示	决定用户自定义组、用户更改参数组是否显示。

### ◆ 查阅用户自定义参数组

在面板上按 **QUICK** 键，进入“用户自定义参数”模式 -USER，查看用户自定义的参数。

用户自定义参数方法：用户通过设置 FE 组 (FE-00 ~ FE-29) 的参数，自定义常用的参数，最多可以自定义 30 个，FE 组默认有 16 个自定义参数 (FE-00 ~ FE-15)，用户也可以根据自己的具体需要对默认的这些参数进行修改。如果 FE 组的某个参数设置为 F0.00，则表示未制定自定义参数。

若按 **QUICK** 键进入菜单时显示 UNULL，表示用户定制菜单为空。用户定制菜单中默认的参数如下表所示：

表 4-5 用户定制菜单常用参数

参数	自定义参数	名称	参数	自定义参数	名称
FE-00	F0-01	控制方式	FE-01	F0-02	运行指令选择
FE-02	F0-03	主频率指令输入选择	FE-03	F0-07	频率源叠加选择
FE-04	F0-08	预置频率	FE-05	F0-17	加速时间
FE-06	F0-18	减速时间	FE-07	F3-00	V/F 曲线设定
FE-08	F3-01	转矩提升	FE-09	F4-00	DI1 端子功能选择
FE-10	F4-01	DI2 端子功能选择	FE-11	F4-02	DI3 端子功能选择
FE-12	F5-04	DO1 输出选择	FE-13	F5-07	AO1 输出选择
FE-14	F6-00	启动方式	FE-15	F6-10	停机方式

### ◆ 查阅用户已更改的参数

在面板上按 **QUICK** 键，进入“用户更改参数”模式 --C--，查看与出厂值不同的参数。


此模式下便于用户快速访问修改的参数。在用户已更改参数组中，列出了已经被用户修改过的参数，即当前的设定值与出厂值不同。这些参数是由变频器自动生成的列表。

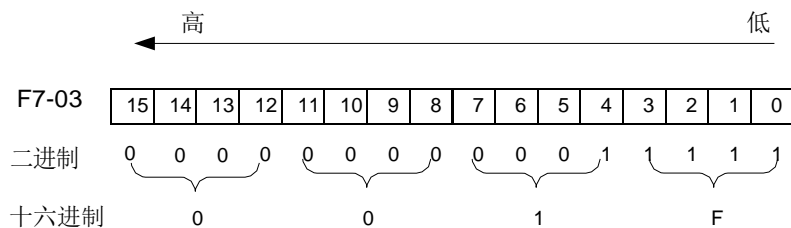
### 3) 状态参数的查询

在停机或运行状态下，用操作面板上的  键，切换参数 F7-03、F7-04、F7-05 的每一字节，可以显示多个状态参数。

运行状态下有 32 个运行状态参数，由参数 F7-03（运行显示参数 1）和 F7-04（运行显示参数 2）按二进制的位选择每位的对应参数是否显示。停机状态下有 13 个停机状态参数，由参数 F7-05（停机显示参数）按二进制的位选择每位的对应参数是否显示。

通过面板查看运行状态下的参数：运行频率、母线电压、输出电压、输出电流、输出功率、PID 设定。

1. 根据参数F7-03（运行显示参数 1）中的每一字节与上述参数的对应关系，将对应的位设置为 1。
2. 将此二进制数转为十六进制后设置到 F7-03 中。键盘设定值，显示为 H.001F。
3. 用操作面板上的  键，切换参数 F7-03 的每一字节，即可查看相关参数的值。设定如下图所示



其他状态参数的查看方法，同 F7-03 的方法。状态参数在 F7-03、F7-04、F7-05 的每一字节的对应关系如下：




参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F7-03	运行显示参数1	1F	0000 ~ FFFF	<p>在运行中若需要显示以下各参数时，将其相对应的位置设置为 1，将此二进制数转为十六进制后设于 F7-03。</p> <p>低八位含义</p> <p>高八位含义</p> <p>注：带底纹部分为默认出厂显示。</p>

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明																																
F7-04	运行显示参数2	33	0000 ~ FFFF	<p>在运行中若需要显示以下各参数时，将其相对应的位置设为 1，将此二进制数转为十六进制后设于 F7-04。</p> <p>低八位含义</p> <table border="1"> <tr> <td>7</td><td>6</td><td>5</td><td>4</td><td>3</td><td>2</td><td>1</td><td>0</td> </tr> <tr> <td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td> </tr> </table> <ul style="list-style-type: none"> <li>PID反馈</li> <li>PLC阶段</li> <li>输入脉冲频率 (kHz)</li> <li>运行频率2 (Hz)</li> <li>剩余运行时间</li> <li>AI1校正前电压 (V)</li> <li>AI2校正前电压 (V)</li> <li>AI3校正前电压 (V)</li> </ul> <p>高八位含义</p> <table border="1"> <tr> <td>15</td><td>14</td><td>13</td><td>12</td><td>11</td><td>10</td><td>9</td><td>8</td> </tr> <tr> <td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td> </tr> </table> <ul style="list-style-type: none"> <li>电机转速</li> <li>当前上电时间 (Hour)</li> <li>当前运行时间 (Min)</li> <li>输入脉冲频率 (Hz)</li> <li>通讯设定值</li> <li>编码器反馈速度 (Hz)</li> <li>主频率显示 (Hz)</li> <li>辅频率显示 (Hz)</li> </ul>	7	6	5	4	3	2	1	0									15	14	13	12	11	10	9	8								
7	6	5	4	3	2	1	0																													
15	14	13	12	11	10	9	8																													
F7-05	停机显示参数	0	0000 ~ FFFF	<p>在停机时若需要显示以下各参数，将其相对应的位置设为 1，将此二进制数转为十六进制后设于 F7-05。</p> <p>低八位含义</p> <table border="1"> <tr> <td>7</td><td>6</td><td>5</td><td>4</td><td>3</td><td>2</td><td>1</td><td>0</td> </tr> <tr> <td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td> </tr> </table> <ul style="list-style-type: none"> <li>设定频率 (Hz)</li> <li>母线电压 (V)</li> <li>D1输入状态</li> <li>D0输出状态</li> <li>A11 电压 (V)</li> <li>A12 电压 (V)</li> <li>A13电压 (V)</li> <li>计数值</li> </ul> <p>高八位含义</p> <table border="1"> <tr> <td>15</td><td>14</td><td>13</td><td>12</td><td>11</td><td>10</td><td>9</td><td>8</td> </tr> <tr> <td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td> </tr> </table> <ul style="list-style-type: none"> <li>长度值</li> <li>PLC阶段</li> <li>负载速度</li> <li>PID设定</li> <li>PULSE输入脉冲频率 (Hz)</li> <li>保留</li> <li>保留</li> <li>保留</li> </ul> <p>注：带底纹部分为默认出厂显示。</p>	7	6	5	4	3	2	1	0									15	14	13	12	11	10	9	8								
7	6	5	4	3	2	1	0																													
15	14	13	12	11	10	9	8																													



- 变频器断电后再上电，显示的参数默认为变频器掉电前选择的参数。

## 4.2.7 多功能按键操作

操作面板上面的  键为多功能键，可以通过参数 F7-01 (  键功能选择) 设置  键的功能。在停机或者运行状态都可以通过此键对运行指令或者变频器的旋转方向进行切换，或者实现正反转的点动。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F7-01	 功能选择	0	0:  键 无 效	此键无功能
			1: 操作面板与端子切换或者操作面板与通讯切换	F0-02 设置为 0 (操作面板)，按下  键后无效果； F0-02 设置为 1 (端子)，通过  键可实现端子与操作面板之间的切换； F0-02 设置为 2 (通讯)，通过  键可实现通讯与操作面板之间的切换；
			2: 正反转切换	通过  键切换频率指令的方向。该功能只在命令源 运行指令为操作面板时有效。
			3: 正转点动	通过键盘  键实现正转点动 (FJOG)。该功能只在命令源 运行指令为操作面板时有效。
			4: 反转点动	通过键盘  键实现反转点动 (RJOG) 该功能只在命令源运行指令为操作面板时有效。

### 4.3 LCD 操作面板介绍

MDKE9 是适配于 GT600 的外引操作面板（选配件），采用 LCD 液晶显示，支持参数拷贝与下载功能，用户通过该面板可方便的更改参数，提供中文显示，使用起来更加简易和方便。MDKE9 外引操作面板详细信息请参见《MDKE9 智能操作键盘用户手册》。

#### 1) 外观及界面：

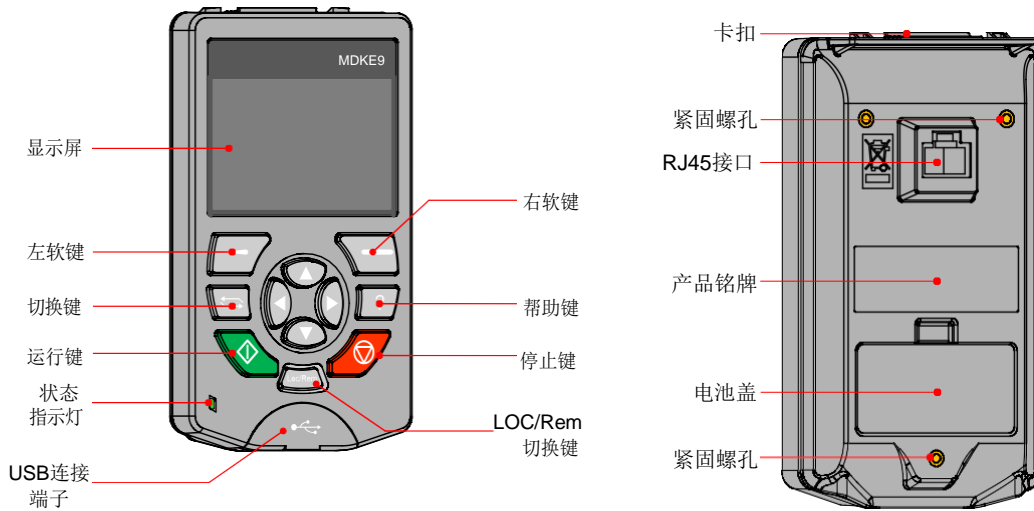


图4-6GTKE9 外观示意图

#### 2) 键盘安装尺寸

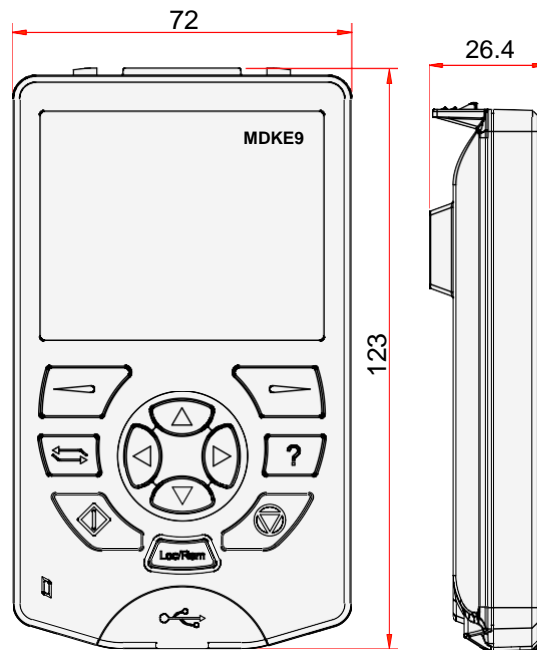
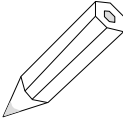


图 4-7 GTKE9 外引操作面板尺寸

Memo NO. \_\_\_\_\_

Date   /   /



A series of horizontal lines for writing, starting from the top and extending to the bottom of the page. The lines are evenly spaced and cover the majority of the page area.



## 第5章 基本操作与试运行

5.1 快速调试指南 .....	88
5.2 变频器调试总流程图 .....	89
5.3 接通电源前确认事项 .....	92
5.4 接通电源后显示状态确认 .....	92
5.5 参数初始化 .....	92
5.6 电机控制方式选择依据 .....	93
5.7 频率指令选择 .....	93
5.7.1 操作面板数字设定 .....	93
5.7.2 模拟量输入 (AI) .....	94
5.7.3 数字脉冲输入 (DI5) .....	96
5.7.4 主频率通讯给定 .....	96
5.7.5 多段速指令 .....	97
5.8 启动和停机命令 .....	98
5.8.1 操作面板启停 .....	98
5.8.2 端子启停 (DI) .....	98
5.8.3 通讯启停 .....	101
5.9 启动过程设置 .....	101
5.9.1 启动方式选择 .....	101
5.9.2 启动频率 .....	102
5.10 停机过程设置 .....	103
5.10.1 停机方式选择 .....	103
5.10.2 停机直流制动 .....	104
5.11 加减速时间设置 .....	105
5.12 观察运行状态 .....	106
5.12.1 数字量输出 DO .....	106
5.12.2 模拟量输出 AO .....	106
5.13 自学习 .....	107



## 第五章 基本操作与试运行

本章介绍变频器的基本调试步骤，主要包括变频器的频率指令设置、启动和停机的控制，根据本章内容可以实现变频器控制电机的试运行。

### 5.1 快速调试指南

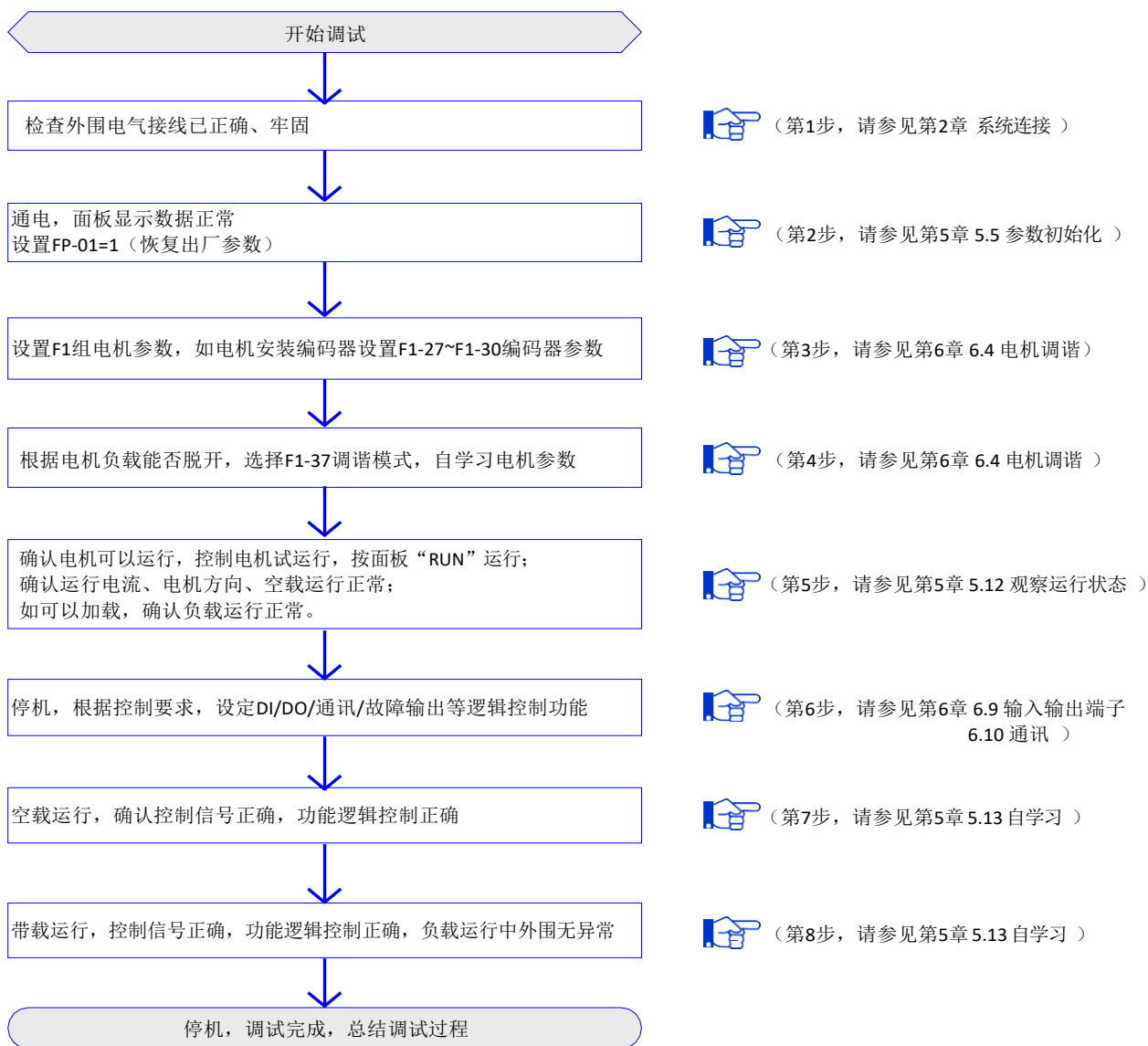


图 5-1 快速调试步骤指南

## 5.2 变频器调试总流程图

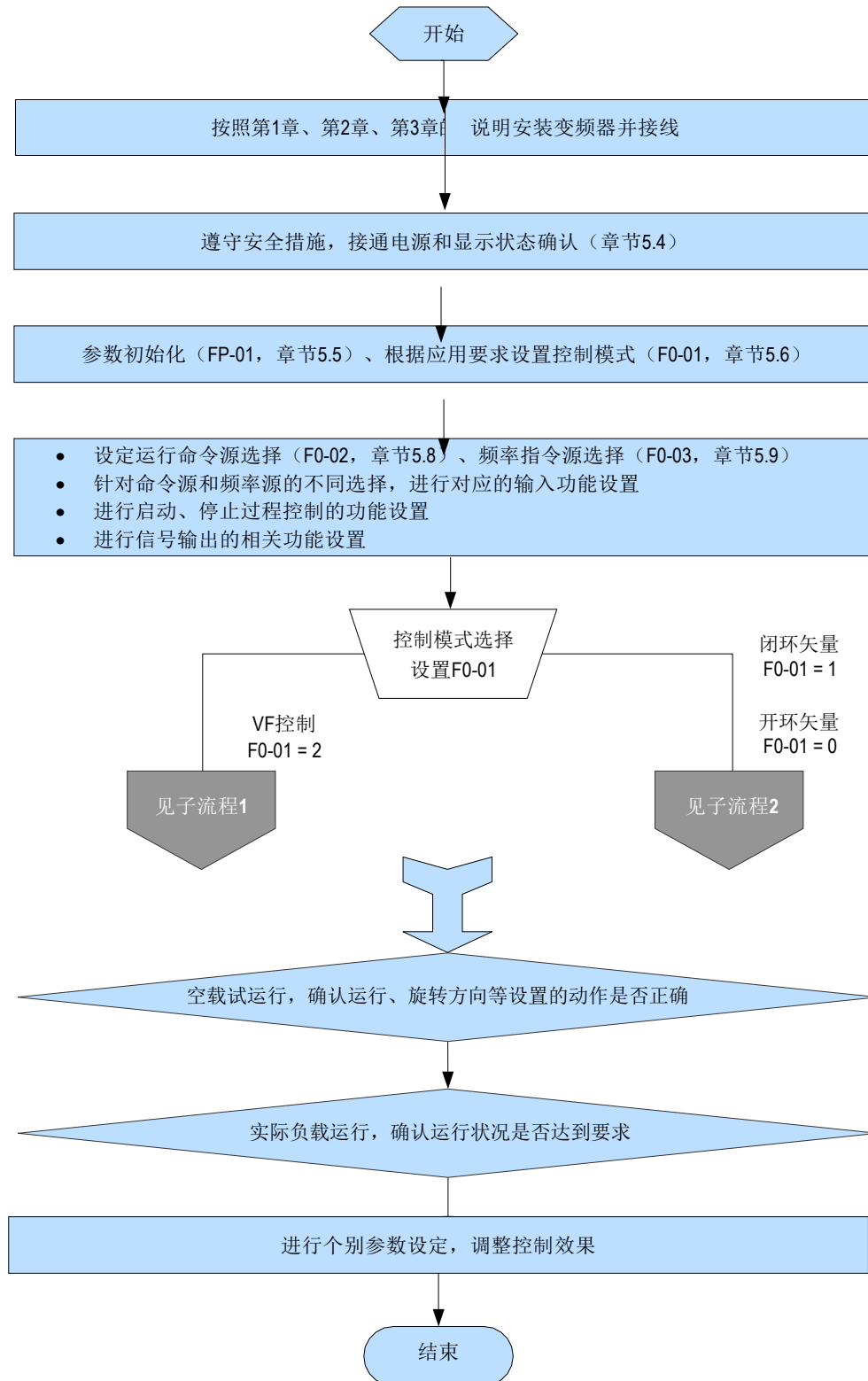


图 5-2 变频器调试总流程图

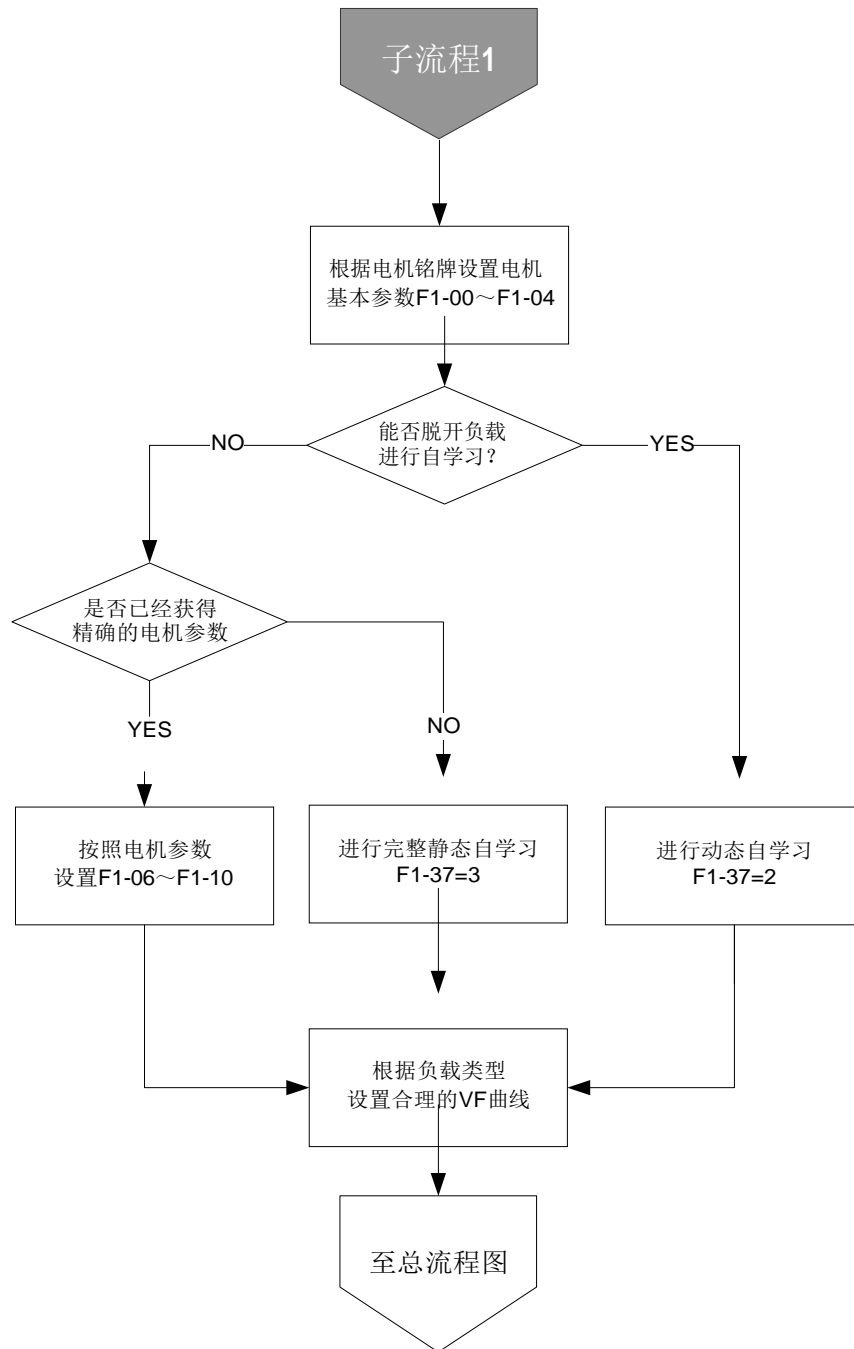


图 5-3 变频器调试子流程图 1 (V/F 控制)

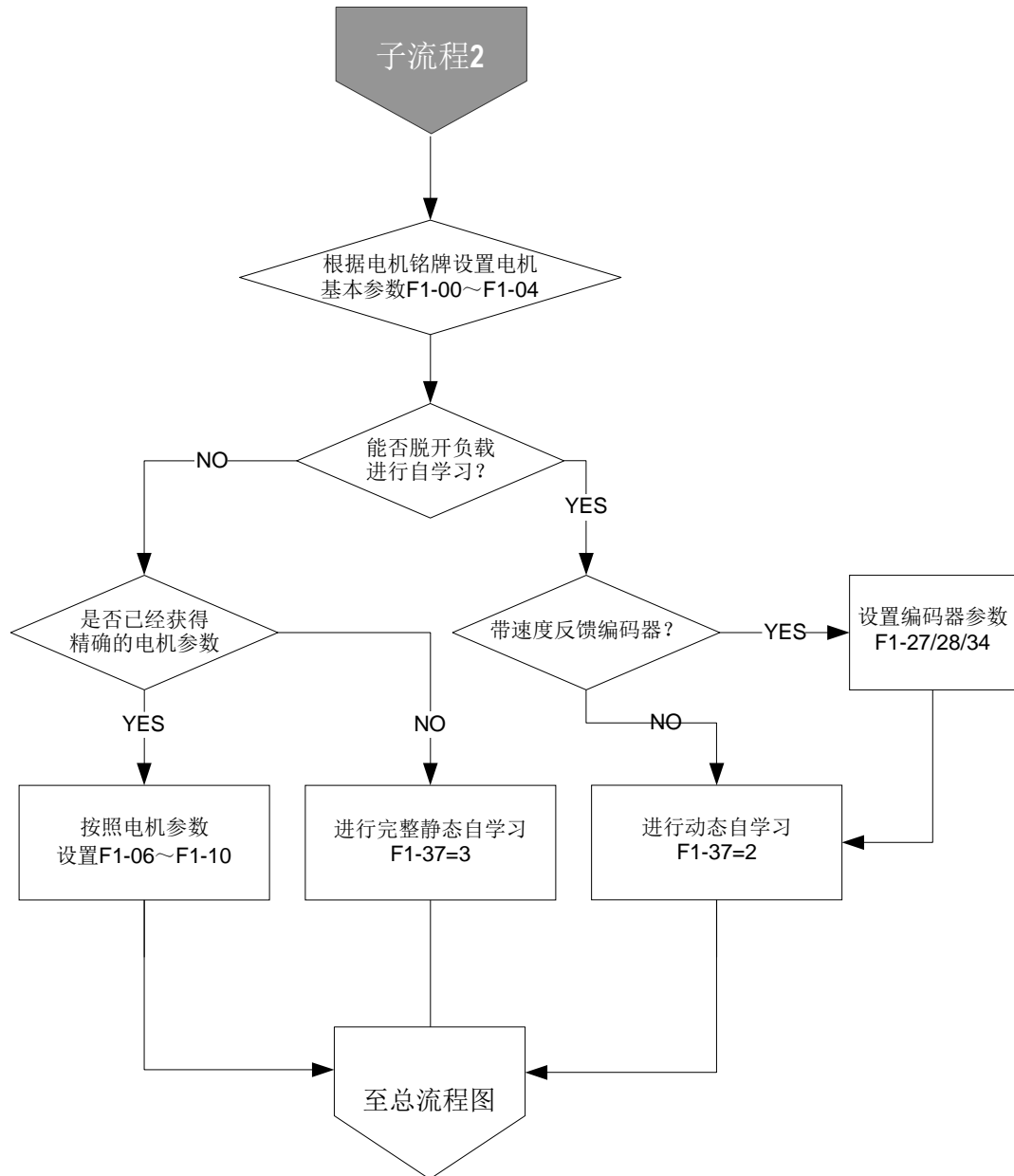


图 5-4 变频器调试子流程图 2 (矢量控制)

### 5.3 接通电源前确认事项

请务必确认以下项目后，再接通电源。

项目	内容
电源电压的确认	请确认电源电压是否正确 AC380V~480V 50/60Hz。
	请对电源输入端子 (R/S/T) 可靠接线。
	确认变频器和电机正确接地。
变频器输出端子和电机端子的连接确认	请确认变频器输出端子 (U/V/W) 和电机端子的连接是否牢固。
和变频器控制回路端子的连接确认	请确认变频器的控制回路端子和其他控制装置的连接是否牢靠。
变频器控制端子的状态确认	请确认变频器控制回路端子是否都处于OFF状态 (变频器不运行状态)。
负载确认	请确认电机是否为空载状态，未与机械系统连接。

### 5.4 接通电源后显示状态确认

接通电源后，正常状态下的操作器显示如下所示。

状态	显示	说明
正常时	50.00	出厂默认显示为数字设定 50.00Hz
故障时	02	故障时变频器处停机状态，显示故障类型

### 5.5 参数初始化

可将变频器的设定恢复到出厂设定，初始化后，FP-01 自动归零。

FP-01	参数初始化	出厂值	0
	设定范围	0	无操作
	1	恢复出厂参数，不包括电机参数	
	2	清除记录信息	
	4	备份用户当前参数	
	501	恢复用户备份参数	

1: 恢复出厂设定值，不包括电机参数

设置 FP-01 为 1 后，变频器功能参数大部分都恢复为厂家出厂参数，但是电机参数、频率指令小数点 (F0-22)、故障记录信息、累计运行时间 (F7-09)、累计上电时间 (F7-13)、累计耗电量 (F7-14)、逆变器模块散热器温度 (F7-07) 不恢复。

2: 清除记录信息

清除变频器故障记录信息、累计运行时间 (F7-09)、累计上电时间 (F7-13)、累计耗电量 (F7-14)。

## 4: 备份用户当前参数

备份当前用户所设置的参数。将当前所有功能参数的设置值备份下来。以方便客户在参数调整错乱后恢复。

## 501: 恢复用户备份参数

恢复之前备份的用户参数，即恢复通过设置 FP-01 为 4 所备份参数。

## 5.6 电机控制方式选择依据

参数	说明	应用场合
F0-01: 选择电机控制方式	设置为 0: 无速度传感器矢量控制 (SVC)	指开环矢量控制, 适用于通常的高性能控制场合, 一台变频器只能驱动一台电机。如机床、离心机、拉丝机、注塑机等负载。
	设置为 1: 有速度传感器矢量控制 (FVC)	指闭环矢量控制, 电机端必须加装编码器, 变频器必须选配与编码器同类型的 PG 卡。适用于高精度的速度控制或转矩控制的场合。一台变频器只能驱动一台电机。如高速造纸机械、起重机械、电梯等负载。
	设置为 2: V/F 控制 (速度开环控制)	适用于对负载要求不高, 或一台变频器拖动多台电机的场合, 如风机、泵类负载。可用于一台变频器拖动多台电机的场合。

## 5.7 频率指令选择

F0-03	主频率指令选择		出厂值	0
	设定范围	0	数字设定 (预置频率 F0-08, UP/DOWN 可修改, 掉电不记忆)	
1		数字设定 (预置频率 F0-08, UP/DOWN 可修改, 掉电记忆)		
2			A11	
3			A12	
4			A13	
5			脉冲设定 (DI5)	
6			多段指令	
7			PLC	
8			PID	
9			通讯给定	

## 5.7.1 操作面板数字设定

## 1) 设置 F0-03 = 0: 数字设定 (掉电不记忆)

设定频率初始值为 F0-08 “预置频率” 的值。可通过键盘的▲键与▼键 (或多功能输入端子的 UP、DOWN) 来改变变频器的设定频率值。变频器掉电后并再次上电时, 设定频率值恢复为 F0-08 “数字设定预置频率” 值。

## 2) 设置 F0-03 = 1: 数字设定 (掉电记忆)

变频器掉电后并再次上电时, 设定频率为上次掉电时刻的设定频率, 通过键盘▲、▼键或者端子 UP、DOWN 的修正量被记忆。

## 5.7.2 模拟量输入 (AI)

GT600 控制板提供 2 个模拟量输入端子 (AI1, AI2), 选件 I/O 扩展卡可提供另外 1 个模拟量输入端子 (AI3)。

表 5-1 模拟量 (AI) 端子特性说明

端子	名称	类型	输入范围	输入阻抗
AI1-GND <sup>[1]</sup>	控制板模拟量输入端子 1	电压型	DC 0V~10V	22kΩ
AI2-GND <sup>[1]</sup>	控制板模拟量输入端子 2	电压型 <sup>[2]</sup>	DC 0V~10V	22kΩ
		电流型 <sup>[2]</sup>	0mA~20mA	通过 J10 阻抗 500Ω 或者 250Ω 可调
AI3-GND	IO 扩展卡模拟量输入端子	电压型	DC -10V~10V	-

<sup>[1]</sup> 端子接线请参考“第 3 章 图 3-19”；

<sup>[2]</sup> 通过控制板上的 J9 跳线可以选择 AI2 是电压型输入还是电流型输入。

表 5-2 模拟量 (AI) 作为频率指令时的设置步骤

设置步骤	相关参数	说明	
AI 端子选择： 根据端子特性选择频率指令的 AI 输入端子	F0-03	F0-03 = 2	选择使用 AI1
		F0-03 = 3	选择使用 AI2
		F0-03 = 4	选择使用 AI3
AI 电压 <sup>[1]</sup> 与频率对应曲线选择： 分别选择 5 种曲线中的任意一个	F4-33	一般使用默认值 F4-33 = 321, AI1 使用曲线 1, AI2 使用曲线 2, AI3 使用曲线 3。	
AI 电压 <sup>[1]</sup> 与频率对应曲线设定： 设定 AI 电压的输入与设定量的对应关系	F4-13 ~ F4-16 <sup>[2]</sup>	曲线 1 设置	典型设置曲线 <sup>[3]</sup>
	F4-18 ~ F4-21	曲线 2 设置	典型设置曲线 <sup>[4]</sup>
	F4-23 ~ F4-27	曲线 3 设置	典型设置曲线 <sup>[5]</sup>
	A6-00 ~ A6-07	曲线 4 设置	参见 6.2.3 章节相关说明
	A6-08 ~ A6-15	曲线 5 设置	
		F4-34	AI 低于最小输入设定选择 <sup>[2]</sup>
	F0-10	AI 作为频率给定时, 电压 / 电流输入对应设定的 100.0%, 是相对最大频率 F0-10。	
AI 滤波时间	F4-17	默认 0.1s, 根据快速响应要求及现场信号的干扰设置该参数, 需要快速响应的应减小该参数, 现场干扰大的应增大该滤波时间。	

<sup>[1]</sup> 电流型的模拟量输入曲线设置时, 1mA 电流相当于 0.5V 电压, 即 20mA 对应于 10V。

<sup>[2]</sup> 当模拟量输入的电压大于所设定的“最大输入”(F4-15)时, 则模拟量电压按照“最大输入”计算; 同理, 当模拟输入电压小于所设定的“最小输入”(F4-13)时, 则根据“AI 低于最小输入设定选择”(F4-34)的设置, 以最小输入或者 0.0% 计算。

<sup>[3]</sup> AI1 的典型设置曲线如下图所示。

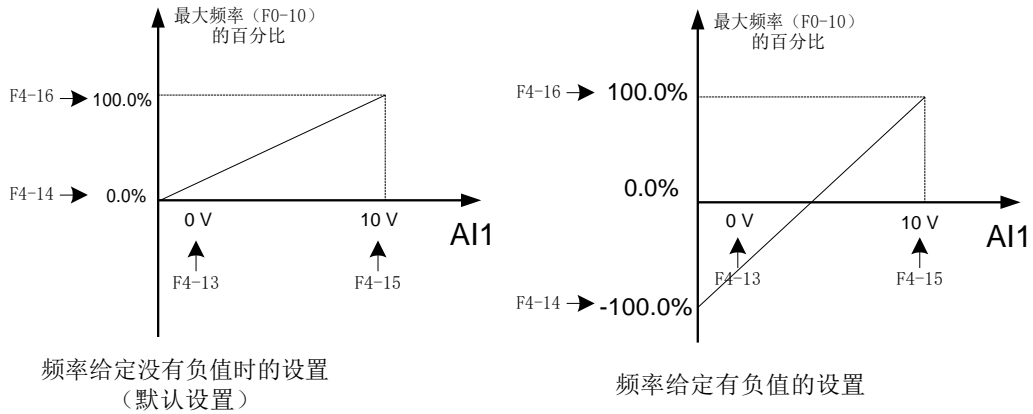


图 5-5 AI1 的典型设置曲线

【4】AI2 用作电压输入时典型设置曲线与 AI1 一致，用作电流型时，一般设置 4 ~ 20mA 对应 0 ~ 50Hz 或者 -50 ~ 50Hz。

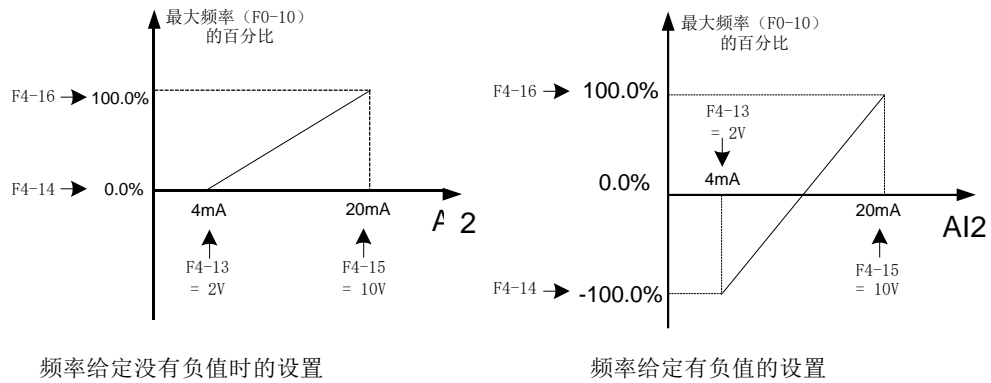


图 5-6 AI2 的典型设置曲线

【5】AI3 的典型设置曲线如下图所示，两种设置方式在 0V ~ 10V 之间的对应关系完全一致，但是在输入负电压时，左图所示的设置方法会限制电压到 0V（最小电压 F4-24）。

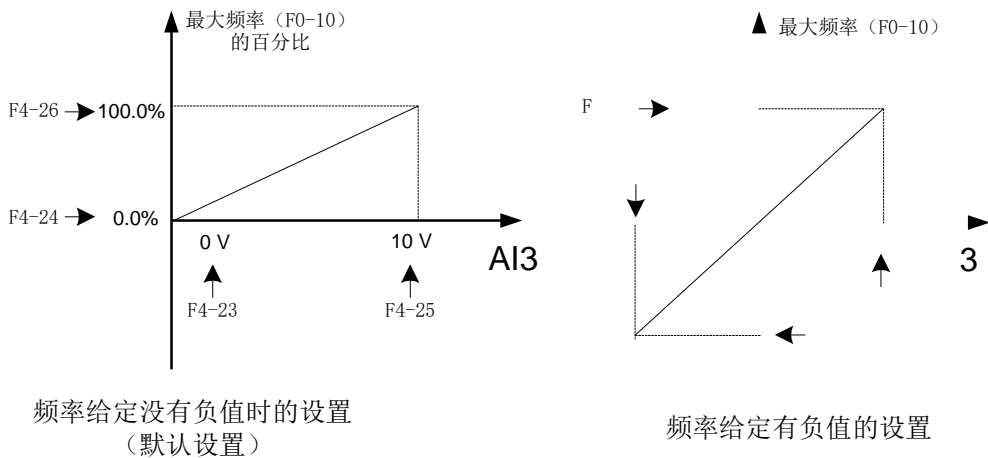


图 5-7 AI3 的典型设置曲线



### 5.7.3 数字脉冲输入 (DI5)

频率给定通过端子 DI5 高速脉冲来给定。

脉冲给定信号规格：电压范围 9V ~ 30V、频率范围 0kHz ~ 100kHz。

表 5-3 数字脉冲输入 (DI5) 作为频率指令的设置步骤

设置步骤	相关参数	说明
选择数字脉冲输入 (DI5) 作为频率指令	F0-03 F4-04	设置 F0-03 = 5, 将主频率指令选择为 “脉冲设定 (DI5) ” 设置 F4-04 = 30, 将 D15 端子功能选择为 “脉冲频率输入”
设置脉冲频率与设定频率的对应关系曲线	F4-28 ~ F4-31	典型设置曲线 <sup>[1]</sup>
	F0-10	数字脉冲作为频率给定时, 对应设定的 100.0%, 是相对最大频率 F0-10。
设置设定频率的滤波时间	F4-32	设定频率的滤波时间

<sup>[1]</sup> 数字脉冲输入作为频率指令时典型的设置曲线如下图所示：

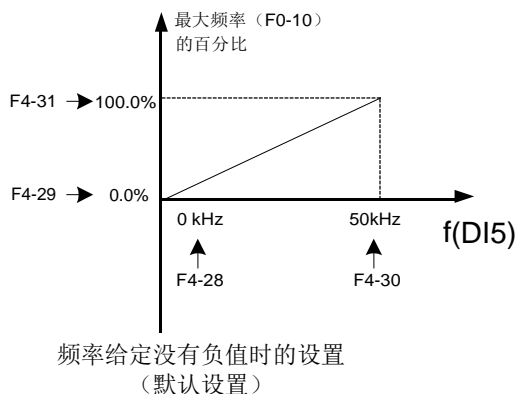


图 5-8 DI5 作为频率指令时典型设置曲线

### 5.7.4 主频率通讯给定

GT600 安装通讯卡 (选配) 可实现 4 种上位机通讯方式: Modbus、Profibus-DP、CANopen 和 CANlink。可通过 F0-28 设置不同的通讯方式, 详见如下表, 其中 CANlink 始终有效, 无需设置。选配卡具体内容详见 “第十一章 选配卡”, 用户可根据需要自行选择。

设置步骤	相关参数	说明	
频率指令选择通讯给定	F0-03	F0-03 = 9	
选择通讯方式	F0-28	使用 MODBUS 通讯	F0-28 = 0
		使用 Profibus-DP 通讯	F0-28 = 1
		使用 CANopen 通讯	F0-28 = 1
CANlink 始终有效, 无需设置。各通讯方式的相关参数设置请参见《第 6 章 6.10 通讯》			

### 5.7.5 多段速指令

选择多段速指令运行方式时，需要通过数字量输入 DI 端子的不同状态组合，对应不同的设定频率值。

表 5-4 多段速作为频率指令时的设置步骤

设置步骤	相关参数	说明	
选择多段速指令作为频率指令	F0-03	F0-03 = 6	
确定需要多段速的段数	无	最多可支持 16 段速，需要运用 4 个 DI 端子。多段速的段数与 DI 端子数的对应关系为： 2 段速：1 个 DI 端子 K1 3-4 段速：2 个 DI 端子 K1、K2 5-8 段速：3 个 DI 端子 K1、K2、K3 9-16 段速：4 个 DI 端子 K1、K2、K3、K4	
设置 DI 端子为多段速功能	F4-00 ~ F4-09	多段指令端子 K1	设置为 12
		多段指令端子 K2	设置为 13
		多段指令端子 K3	设置为 14
		多段指令端子 K4	设置为 15
设置各多段速对应的频率 <sup>【注】</sup>	FC-00 ~ FC-15	各段速度对应的频率设置，以百分比设置，100% 对应最大频率 F0-10。	
	F0-10	当频率指令选择为多段速时，参数 FC-00~FC-15 的 100.0%，对应最大频率 F0-10。	

【注】 4 个多段指令端子，可以组合为 16 种状态，这 16 个状态对应 16 个指令设定值。具体如下表所示：

表 5-5 多段速指令功能的端子组合说明

K4	K3	K2	K1	指令设定	对应最大频率百分比
OFF	OFF	OFF	OFF	多段指令 0	FC-00
OFF	OFF	OFF	ON	多段指令 1	FC-01
OFF	OFF	ON	OFF	多段指令 2	FC-02
OFF	OFF	ON	ON	多段指令 3	FC-03
OFF	ON	OFF	OFF	多段指令 4	FC-04
OFF	ON	OFF	ON	多段指令 5	FC-05
OFF	ON	ON	OFF	多段指令 6	FC-06
OFF	ON	ON	ON	多段指令 7	FC-07
ON	OFF	OFF	OFF	多段指令 8	FC-08
ON	OFF	OFF	ON	多段指令 9	FC-09
ON	OFF	ON	OFF	多段指令 10	FC-10
ON	OFF	ON	ON	多段指令 11	FC-11
ON	ON	OFF	OFF	多段指令 12	FC-12
ON	ON	OFF	ON	多段指令 13	FC-13
ON	ON	ON	OFF	多段指令 14	FC-14
ON	ON	ON	ON	多段指令 15	FC-15

## 5.8 启动和停机命令

F0-02	命令指令选择		出厂值	0
	设定范围	0	操作面板 (LED 灭)	
		1	端子 (LED 亮)	
		2	通讯 (LED 闪烁)	

选择变频器控制命令的输入通道。变频器控制命令包括：启动、停机、正转、反转、点动等。

0：操作面板命令通道（“LOCAL/REMOT”灯灭）；

由操作面板上的 RUN、STOP/RES 按键进行运行命令控制。

1：端子命令通道（“LOCAL/REMOT”灯亮）；

由多功能输入端子功能 FWD、REV、JOGF、JOGR 等，进行运行命令控制。

2：通讯命令通道（“LOCAL/REMOT”灯闪烁）

### 5.8.1 操作面板启停

由操作面板上的 RUN、STOP/RES 按键进行运行命令控制，操作器上的“LOCAL/REMOT”为灯灭状态。按键说明请参考“第4章 面板操作”。

### 5.8.2 端子启停 (DI)

F4-11	端子命令方式		出厂值	0
	设定范围	0	两线式 1	
		1	两线式 2	
		2	三线式 1	
		3	三线式 2	

该参数定义了通过外部端子控制变频器运行的四种不同方式。

为方便说明，下面任意选取 DI1 ~ DI10 的多功能输入端子中的 DI1、DI2、DI3 三个端子作为外部端子。即通过设定 F4-00 ~ F4-02 的值来选择 DI1、DI2、DI3 三个端子的功能，详细功能定义见 F4-00 ~ F4-09 的设定范围。

0：两线式模式 1：此模式为最常使用的两线模式。由端子 DI1、DI2 来决定电机的正、反转运行。

参数设定如下：

参数	名称	设定值	功能描述
F4-11	端子命令方式	0	两线式 1
F4-00	DI1 端子功能选择	1	正转运行 (FWD)
F4-01	DI2 端子功能选择	2	反转运行 (REV)

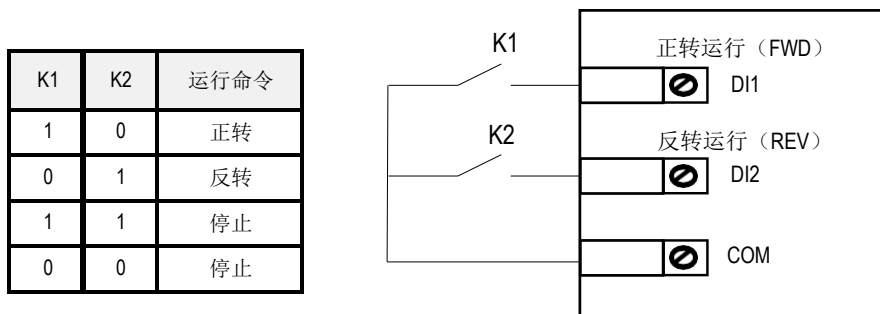


图 5-9 两线式模式 1

如上图所示，该控制模式下，K1 闭合，变频器正转运行。K2 闭合反转，K1、K2 同时闭合或者断开，变频器停止运转。

1：两线式模式 2：用此模式时 DI1 端子功能为运行使能端子，而 DI2 端子功能确定运行方向。

参数设定如下：

参数	名称	设定值	功能描述
F4-11	端子命令方式	1	两线式 2
F4-00	DI1 端子功能选择	1	运行使能
F4-01	DI2 端子功能选择	2	正反运行方向

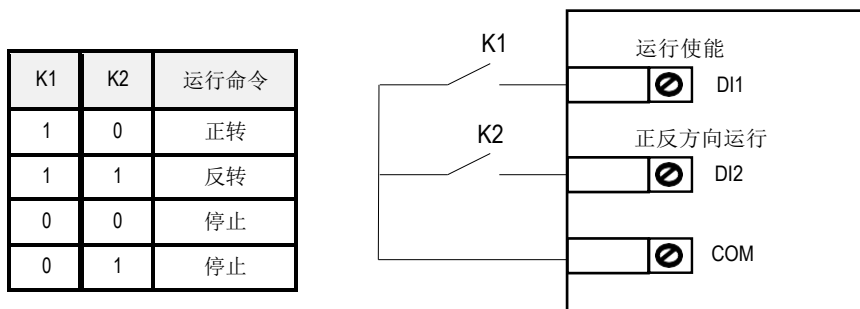


图 5-10 两线式模式 2

如上图所示，该控制模式在K1 闭合状态下，K2 断开变频器正转，K2 闭合变频器反转；K1 断开，变频器停止运转。

2：三线式控制模式 1：此模式 DI3 为使能端子，方向分别由 DI1、DI2 控制。

参数设定如下：

参数	名称	设定值	功能描述
F4-11	端子命令方式	2	三线式 1
F4-00	DI1 端子功能选择	1	正转运行 (FWD)
F4-01	DI2 端子功能选择	2	反转运行 (REV)
F4-02	DI3 端子功能选择	3	三线式运行控制

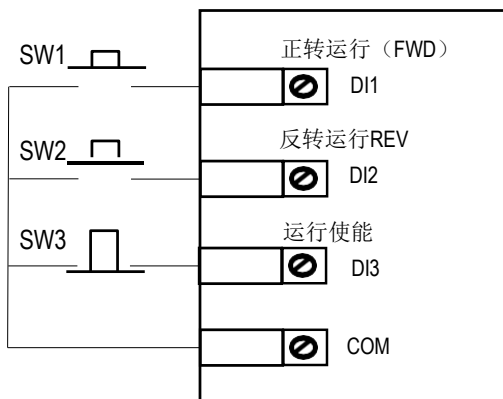


图 5-11 三线式控制模式 1

如上图所示，该控制模式在 SW3 按钮闭合状态下，按下 SW1 按钮变频器正转，按下 SW2 按钮变频器反转，SW3 按钮断开瞬间变频器停机。正常启动和运行中，必需保持 SW3 按钮闭合状态，SW1、SW2 按钮的命令则在闭合动作沿即生效，变频器的运行状态以该 3 个按钮最后的按键动作为准。

3: 三线式控制模式2: 此模式的DI3 为使能端子，运行命令由DI1 来给出，方向由DI2 的状态来决定。

参数设定如下:

参数	名称	设定值	功能描述
F4-11	端子命令方式	3	三线式 2
F4-00	DI1 端子功能选择	1	运行使能
F4-01	DI2 端子功能选择	2	正反运行方向
F4-02	DI3 端子功能选择	3	三线式运行控制

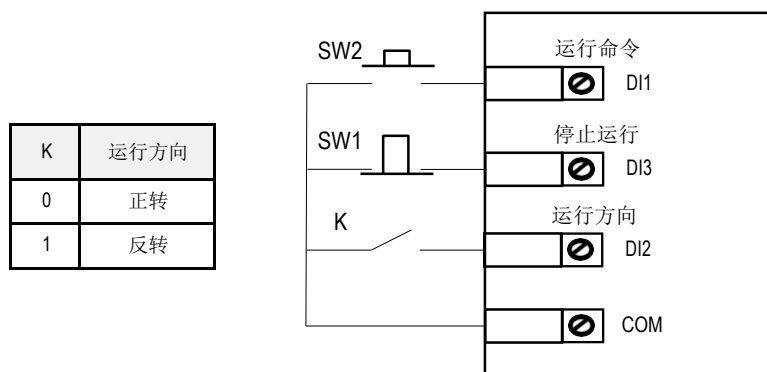


图 5-12 三线式控制模式 2

如上图所示，该控制模式在 SW1 按钮闭合状态下，按下 SW2 按钮变频器运行，K 断开变频器正转，K 闭合变频器反转；SW1 按钮断开瞬间变频器停机。正常启动和运行中，必需保持 SW1 按钮闭合状态，SW2 按钮的命令则在闭合动作沿即生效。

### 5.8.3 通讯启停

通讯启停是指运行命令由上位机通过通讯方式给出，GT600 需要安装通讯卡（选配）可实现与上位机通讯。通过 F0-28 设置不同的通讯方式，详见如下表，其中 CANlink 始终有效，无需设置。选配卡具体内容详见第 11 章《选配卡》，用户可根据需要自行选择。

设置步骤	相关参数	说明	
频率指令选择通讯给定	F0-02	F0-02 = 2	
选择通讯方式	F0-28	使用 MODBUS 通讯	F0-28 = 0
		使用 Profibus-DP 通讯	F0-28 = 1
		使用 CANopen 通讯	F0-28 = 1
CANlink 始终有效，无需设置。各通讯方式的相关参数设置请参见《第 6 章 6.10 通讯》			

## 5.9 启动过程设置

### 5.9.1 启动方式选择

F6-00	启动方式		出厂值	0	
	设定范围	0	直接启动		
		1	转速跟踪再启动		
		2	预励磁启动（交流异步电机）		
		3	SVC 快速启动		

#### 0: 直接启动

若启动直流制动时间设置为 0，则变频器从启动频率开始运行。若启动直流制动时间不为 0，则先直流制动，然后再从启动频率开始运行。适用小惯性负载，在启动时电机可能有转动的场合。

适用于大多数小惯性负载，启动过程频率曲线如下图。其启动前的“直流制动”功能适用于电梯、起重型负载的驱动；“启动频率”适用于需要启动转矩冲击启动的设备驱动，如水泥搅拌机设备。

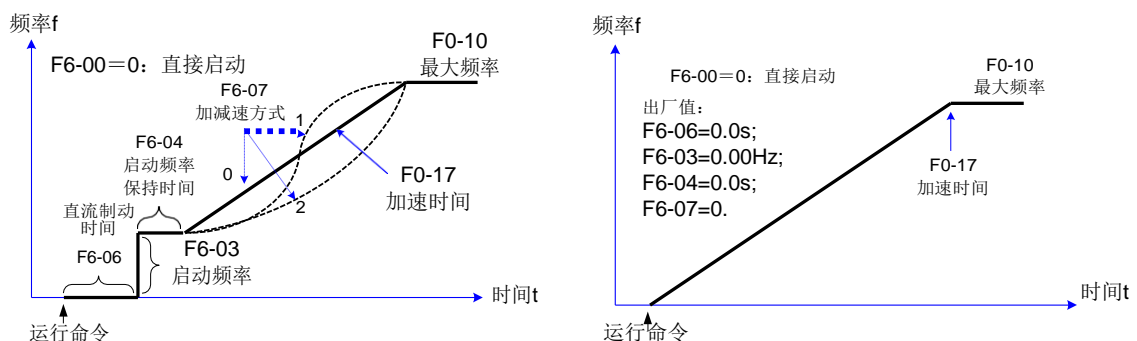


图 5-13 直接启动方式

### 1: 转速跟踪再启动

适用于大惯性机械负载的驱动，启动过程频率曲线如下图，若变频器启动运行时，负载电机仍在靠惯性运转，采取转速跟踪再启动，可以避免启动过流的情况发生。

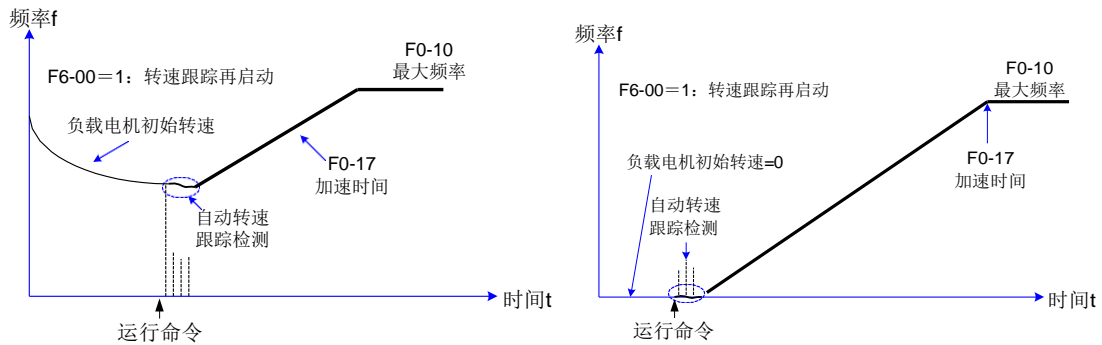


图 5-14 转速跟踪再启动方式

### 2: 异步机预励磁启动

该方式只适用于感应式异步电机负载。启动前对电机进行预励磁，可以提高异步电机的快速响应特性，满足要求加速时间比较短的应用要求，启动过程频率曲线如下：

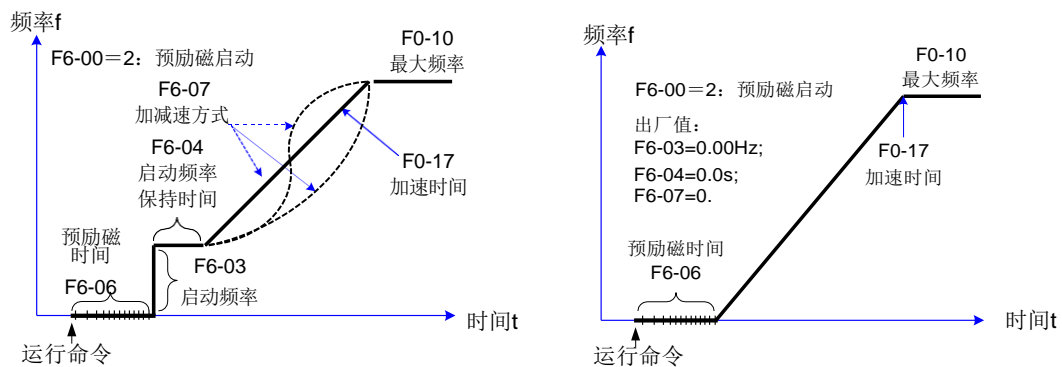


图 5-15 预励磁启动方式

### 3: SVC 快速启动

设定 F6-00=3，该方式只适用于异步机 SVC 控制模式，使用该方式可以缩短加速时间，当系统惯量较大且需要快速启动时可以使能该模式，但会存在力矩冲击。

## 5.9.2 启动频率

F6-03	启动频率	出厂值	0.00Hz
	设定范围	0.00Hz ~ 10.00Hz	
F6-04	启动频率保持时间	出厂值	0.0s
	设定范围	0.0s ~ 100.0s	

为保证启动时的电机转矩，请设定合适的启动频率。为使电机启动时充分建立磁通，需要启动频率保持一定时间。

启动频率 F6-03 不受下限频率限制。但是设定目标频率小于启动频率时，变频器不启动，处于待机状态。

启动频率保持时间不包含在加速时间内，但包含在简易 PLC 的运行时间里。

## 5.10 停机过程设置

变频器的停机模式有 2 种，分别为减速停车、自由停车，由参数 F6-10 选择。可以选择在停机结束段是否使用直流制动功能。

### 5.10.1 停机方式选择

F6-10	停机方式	出厂值	0
	设定范围	0	减速停车
		1	自由停车

#### 0: 减速停车

停机命令有效后，变频器按照减速时间降低输出频率，频率降为 0 后停机。

#### 1: 自由停车

停机命令有效后，变频器立即终止输出，此时电机按照机械惯性自由停车。

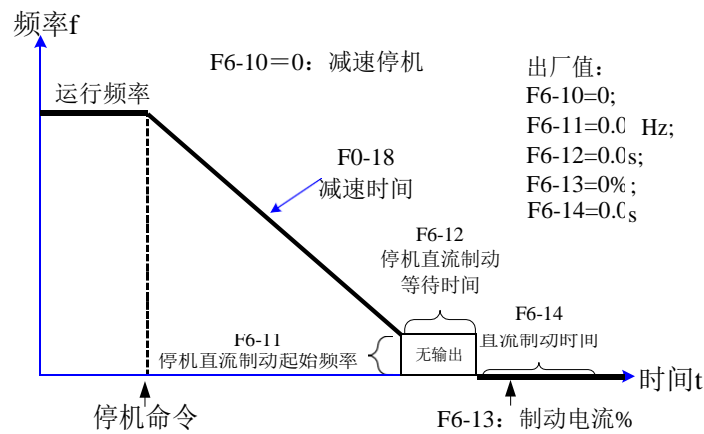


图 5-16 减速停车

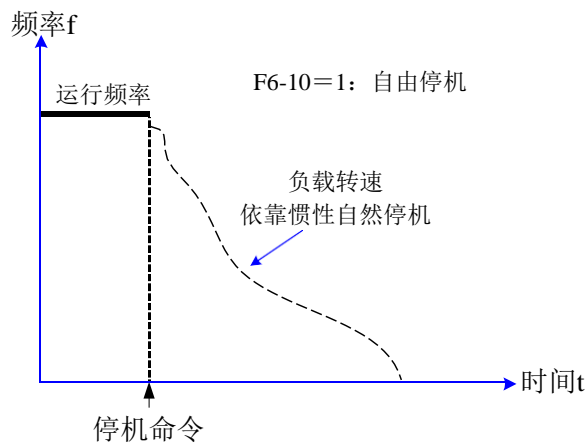


图 5-17 自由停车



### 5.10.2 停机直流制动

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F6-11	停机直流制动起始频率	0.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	减速停机过程中，当运行频率降低到该频率时，开始直流制动过程。
F6-12	停机直流制动等待时间	0.0s	0.0s~ 100.0s	在运行频率降低到停机直流制动起始频率后，变频器先停止输出一段时间，然后再开始直流制动过程。用于防止在较高速度时开始直流制动可能引起的过流等故障。
F6-13	停机直流制动电流	50%	0%~ 100%	停车直流制动电流，相对基值有两种情形。 1) 当电机额定电流小于或等于变频器额定电流的80%时，是相对电机额定电流为百分比基值。 2) 当电机额定电流大于变频器额定电流的 80% 时，是相对 80% 的变频器额定电流为百分比基值。
F6-14	停机直流制动时间	0.0s	0.0s~ 100.0s	直流制动量保持的时间。此值为0 则直流制动过程被取消。

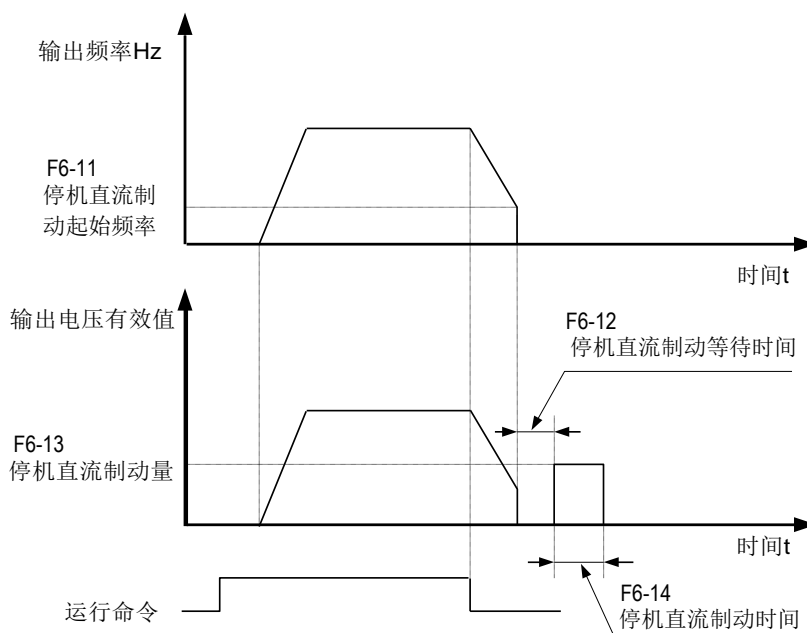


图 5-18 停机直流制动过程示意图

### 5.11 加减速时间设置

F0-17	加速时间 1	出厂值	机型确定
	设定范围	0.00s ~ 650.00s (F0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (F0-19=1) 0s ~ 65000s (F0-19=0)	
F0-18	减速时间 1	出厂值	机型确定
	设定范围	0.00s ~ 650.00s (F0-19=2) 0.0s ~ 6500.0s (F0-19=1) 0s ~ 65000s (F0-19=0)	
F0-25	加减速时间基准频率	出厂值	0
	设定范围	0	最大频率 (F0-10)
		1	设定频率
		2	100Hz

加速时间指变频器从零频，加速到加减速基准频率 (F0-25 确定) 所需时间，见图 5-19 中的 t1。  
 减速时间指变频器从加减速基准频率 (F0-25 确定)，减速到零频所需时间，见图 5-19 中的 t2。

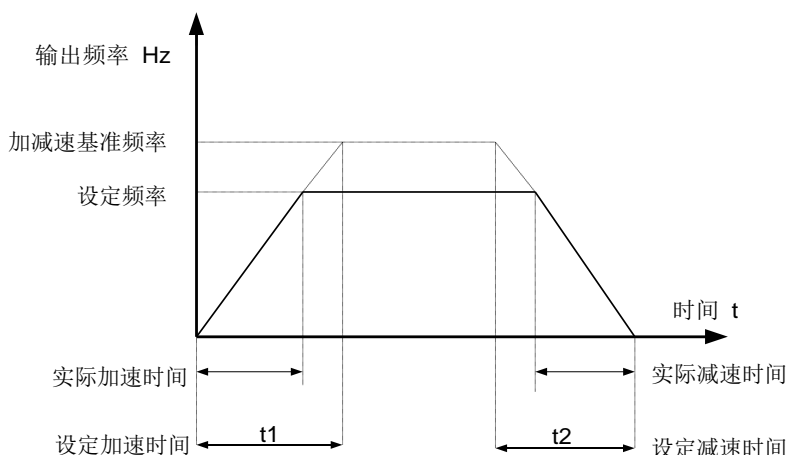


图 5-19 加减速时间示意图

GT600 提供 4 组加减速时间，用户可利用数字量输入端子 DI 切换选择 (端子功能 16、17)，四组加减速时间通过如下参数设置：

- 第一组：F0-17、F0-18；
- 第二组：F8-03、F8-04；
- 第三组：F8-05、F8-06；
- 第四组：F8-07、F8-08。

F0-19	加减速时间单位	出厂值	1
	设定范围	0	1秒
		1	0.1 秒
	2	0.01 秒	

为满足各类现场的需求，GT600 提供 3 种加减速时间单位，分别为 1 秒、0.1 秒和 0.01 秒。



- 修改该功能参数时，4 组加减速时间所显示小数点位数会变化，所对应的加减速时间也发生变化，应用过程中要特别留意。

## 5.12 观察运行状态

### 5.12.1 数字量输出 DO

控制板自带 3 路 DO 输出，分别为 FM、DO1、TA/TB/TC，其中 FM、DO1 为晶体管型输出，可驱动 24Vdc 低压信号回路，TA/TB/TC 则为继电器输出，可驱动 250Vac 控制回路。

通过外接扩展卡可以扩展 2 路输出，分别为 DO2、PA/PB/PC，其中 DO2 为晶体管输出，PA/PB/PC 为继电器输出。

通过设置功能参数 F5-01 到 F5-05 的值可以定义各路 DO 输出功能，可以用于指示变频器的各种工作状态、各种告警，共有约 40 个功能设定，以使用户实现特定的自动控制要求。具体设定值请参考“6.9.2 数字输出端子功能 (DO)”详细说明。

端口名称	对应参数	输出特性说明
FM-COM	F5-00=0 时, F5-06	晶体管, 可输出高频脉冲 10Hz ~ 100kHz; 驱动能力: 24Vdc, 50mA
	F5-00=1 时, F5-01	晶体管; 驱动能力: 24Vdc, 50mA
TA-TB-TC	F5-02	继电器; 驱动能力: 250Vac, 3A
PA-PB-PC	F5-03	扩展卡, 继电器; 驱动能力: 250Vac, 3A
DO1-CME	F5-04	晶体管; 驱动能力: 24Vdc, 50mA
DO2-CME	F5-05	扩展卡, 晶体管; 驱动能力: 24Vdc, 50mA

当 F5-00=0 时, FM 端口为高速脉冲输出工作模式, 以输出脉冲的频率来指示内部运行参数的数值, 读数越大, 输出脉冲频率越高, 100% 读数时, 对应 F5-09 中设定的 FMP 输出最大频率。至于所要指示内部参数的属性, 由 F5-06 参数定义。

### 5.12.2 模拟量输出 AO

变频器共支持 2 路 AO 输出, 其中 AO1 为控制板自带, AO2 需要外接扩展。AO1、AO2 可用于模拟量方式指示内部运行参数, 所指示的参数属性可通过参数 F5-07、F5-08 来选择。

端口	输入信号特性
AO1-GND	J7 短接 “V” 标识位置, 可输出 0 ~ 10Vdc 信号
	J7 短接 “I” 标识位置, 可输出 0 ~ 20mA 电流信号
AO2-GND	该端口在扩展板提供, 可输出 0 ~ 10Vdc 信号

F5-10	AO1 零偏系数	出厂值	0.0%
	设定范围	-100.0% ~ +100.0%	
F5-11	AO1 增益	出厂值	1.00
	设定范围	-10.00 ~ +10.00	
F5-12	扩展卡 AO2 零偏系数	出厂值	0.00%
	设定范围	-100.0% ~ +100.0%	
F5-13	扩展卡 AO2 增益	出厂值	1.00
	设定范围	-10.00 ~ +10.00	

上述参数可以用于自定义所需要的 AO 输出曲线。

若零偏用“b”表示，增益用 k 表示，实际输出用 Y 表示，标准输出用 X 表示，则实际输出为：

$$Y = kX + b。$$

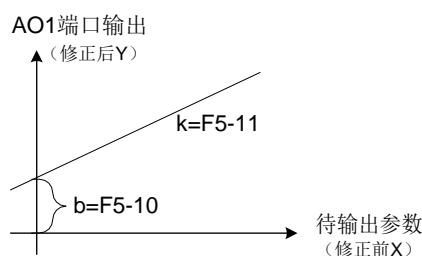


图 5-20 AO 信号修正特性曲线

其中，AO1、AO2 的零偏系数 100% 对应 10V（或者 20mA），标准输出是指是在无零偏及增益修正下，输出 0V ~ 10V（或者 0mA ~ 20mA）对应模拟输出表示的量。

例如，若模拟输出内容为运行频率，希望频率为 0Hz 时，修正后输出 8V，频率为 40Hz 时，修正后输出 4V。则 AO1 增益 (F5-11) 应该设为 -0.5，AO1 零偏系数 (F5-10) 应该设为 80%。

## 5.13 自学习

让变频器获得被控电机内部电气参数的方法有：动态调谐、静态调谐 1、静态调谐 2、手动输入电机参数等方式。

调谐方式	适用情况	调谐效果
空载动态调谐 F1-37 = 2	电机与应用系统方便脱离的场合	最佳
带载动态调谐 F1-37 = 2	电机与应用系统不方便脱离的场合，但可以带着负载一起运行。负载的摩擦力较小，恒速运行时接近空载。	摩擦力越小，效果越好
静态调谐 1 F1-37 = 1	电机与负载很难脱离，且不允许动态调谐运行的场合。	一般
静态调谐 2 F1-37 = 3	电机与负载很难脱离，且不允许动态调谐运行的场合，静态调谐建议使用该模式，调谐时间相对于静态调谐 1 较长。	较好
手动输入参数	电机与应用系统很难脱离的场合，将之前变频器成功调谐过的同型号电机参数复制输入到 F1-00 ~ F1-10 对应参数	较好

电机参数自动调谐步骤如下：

以下以默认电机 1 的参数调谐方法为例进行讲解，电机 2 的调谐方法与之相同，只是参数号要作针对性的改变。

第一步：如果是电机可和负载完全脱开，在断电的情况下，从机械上将电机与负载部分脱离，让电机能空载自由转动。

第二步：上电后，首先将变频器命令指令 (F0-02) 选择为操作面板命令通道。

第三步：准确输入电机的铭牌参数（如 F1-00 ~ F1-05），请按电机实际参数输入下面的参数（根据当前电机选择）：

电机选择	参 数
电机 1	F1-00: 电机类型选择 F1-01: 电机额定功率 F1-02: 电机额定电压 F1-03: 电机额定电流 F1-04: 电机额定频率 F1-05: 电机额定转速
电机 2	A2-00 ~ A2-05: 与上述定义相同

如有编码器，输入编码器参数（F1-27、F1-28、F1-30）。

第四步：如果是异步电机，则 F1-37（调谐选择，电机 2 则对应为 A2-37 参数）请选择 2（异步机完整调谐），按 ENTER 键确认，此时，键盘显示 TUNE，如下图所示：



然后按键盘面板上 RUN 键，变频器会驱动电机加减速、正反转运行，运行指示灯点亮，调谐运行持续时间约 2 分钟，当上述显示信息消失，退回正常参数显示状态，表示调谐完成。

经过该完整调谐，变频器会自动算出电机的下列参数：

电机选择	参 数
电机 1	F1-06: 异步电机定子电阻 F1-07: 异步电机转子电阻 F1-08: 异步电机漏感抗 F1-09: 异步电机互感抗 F1-10: 异步电机空载电流
电机 2	A2-06 ~ A2-10: 定义同上

如果电机不可和负载完全脱开，则 F1-37（电机 2 为 A2-37）请选择 3（异步机静止调谐 2），然后按键盘面板上 RUN 键，开始电机参数的调谐操作。



## 第6章 参数说明

6.1 运行指令设定方法 .....	110
6.2 频率指令输入方法 .....	115
6.3 启停方法 .....	137
6.4 电机调谐 .....	142
6.5 控制性能 .....	144
6.6 保护功能 .....	156
6.7 监视 .....	162
6.8 工艺功能 .....	168
6.9 输入输出端子 .....	181
6.10 通讯 .....	191
6.11 辅助功能 .....	199

## 第六章 参数说明

### 6.1 运行指令设定方法

运行指令用于控制变频器的启动、停止、正转、反转、点动运行等。运行指令有 3 种方式，分别是操作面板、端子、通讯。设定参数 F0-02，选择运行指令的输入方式。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F0-02	运行指令选择	0	0	操作面板
			1	端子
			2	通讯

#### 1) 通过“操作面板”设定运行指令

设置参数 F0-02=0，用操作面板上的  键、 键进行变频器的运行命令控制。按下键盘上  键，变频器即开始运行（RUN 指示灯点亮）；在变频器运行的状态下，按下键盘上  键，变频器即停止运行（RUN 指示灯熄灭）。关于“操作面板”详细操作，请参照“第 4 章 面板使用”。

#### 2) 通过“端子”设定运行指令

设置参数 F0-02=1，用端子控制变频器的启动、停止。

设定参数 F4-11，设置端子命令的控制方式。端子的命令方式有四种，分别是两线式 1、两线式 2、三线式 1、三线式 2。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F4-11	端子命令方式	0	0: 两线式 1 1: 两线式 2 2: 三线式 1 3: 三线式 2	通过外部端子控制变频器运行的四种不同方式

可以任意选取 DI1~DI10 的多功能输入端子作为外部输入端子。即通过设定 F4-00~F4-09 的值来选择 DI1~DI10 输入端子的功能，详细功能定义参考“附录 C 功能参数表”中 F4-00 (DI1) ~F4-09 (DI10) 端子功能选择。

- 两线式 1: F4-11=0 此模式为最常使用的两线模式。

例如，DI1 端子分配正转运行功能，DI2 端子分配反转运行功能。将正转运行开关接 DI1 端子、反转运行开关接 DI2 端子。

相关参数	名称	设定值	功能描述
F4-11	端子命令方式	0	两线式 1
F4-00	DI1 端子功能选择	1	正转运行 (FWD)
F4-01	DI2 端子功能选择	2	反转运行 (REV)

当控制开关 SW1 闭合，SW2 断开时电机正转；当控制开关 SW1 断开，SW2 闭合时电机反转；SW1 和 SW2 都断开或者均闭合时，电机不运行。如下图所示：

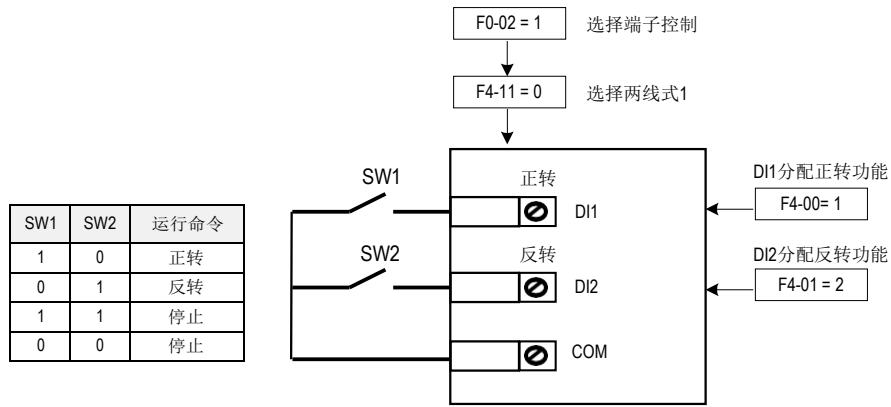


图 6-1 两线式模式 1 接线和参数设置示意图

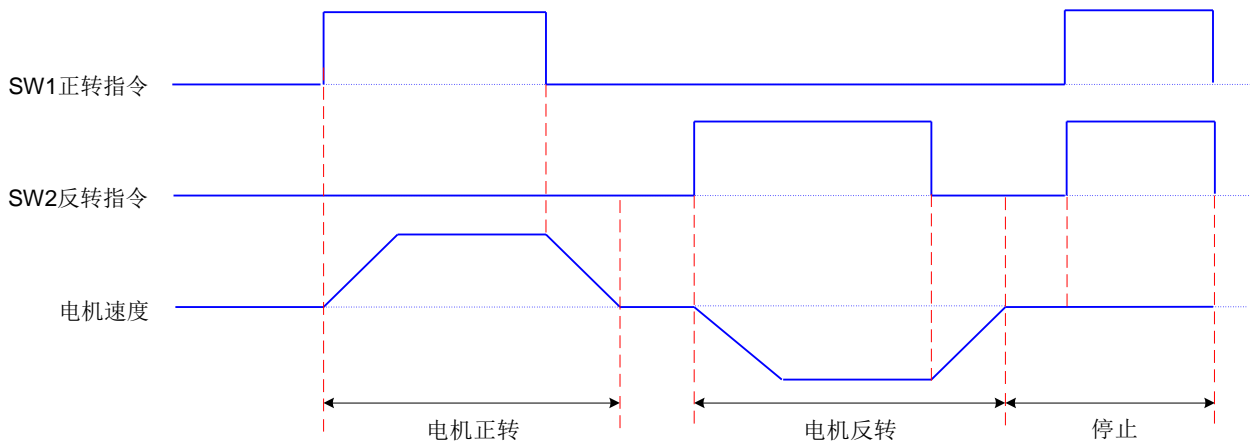


图 6-2 两线模式 1 时序图 (正常情况)

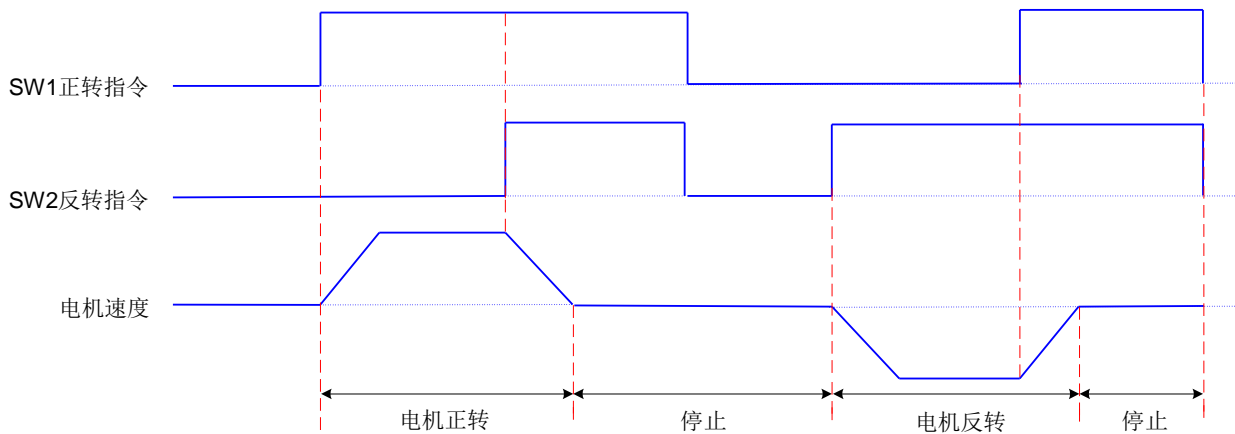


图 6-3 两线模式 1 时序图 (异常情况)

● 两线式 2: F4-11=1

例如, DI1 端子分配运行命令功能, DI2 端子分配正反运行方向功能, 使用与设置参数的方法如下表:

相关参数	名称	设定值	功能描述
F4-11	端子命令方式	1	两线式 2
F4-00	DI1 端子功能选择	1	运行命令
F4-01	DI2 端子功能选择	2	正反运行方向

当控制开关 SW1 闭合时, 运行使能。SW2 断开时电机正转; SW2 闭合时电机反转。SW1 断开时, SW2 断开或者闭合电机都不运行。如下图所示:



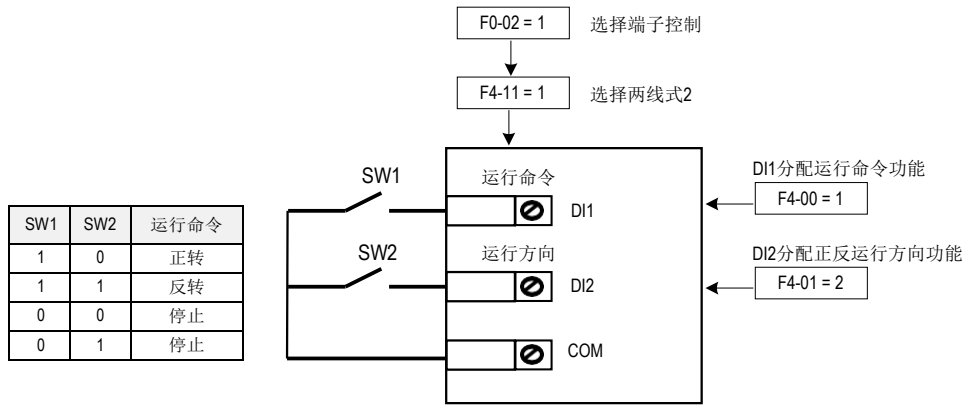


图 6-4 两线式模式 2 接线和参数设置示意图

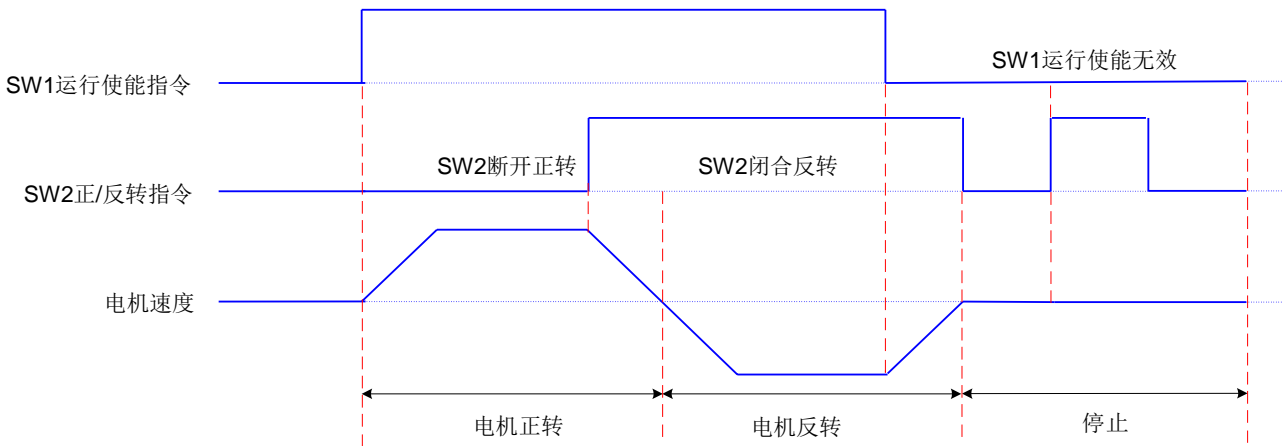


图 6-5 两线模式 2 时序图

● 三线式 1: F4-11=2

例如，DI3 端子分配三线式运行控制功能，DI1 端子分配正转运行功能，DI2 端子分配反转运行功能。该控制模式要求变频器用按键作为变频器起停开关，将启停按钮接 DI3 端子、正转运行按钮接 DI1 端子，反转运行按钮接 DI2 端子。使用与设置参数的方法如下表：

相关参数	名称	设定值	功能描述
F4-11	端子命令方式	2	三线式 1
F4-00	DI1 端子功能选择	1	正转运行 (FWD)
F4-01	DI2 端子功能选择	2	反转运行 (REV)
F4-02	DI3 端子功能选择	3	三线式运行控制

SW3 为常闭按钮，SW1、SW2 为常开按钮。当 SW3 按钮闭合时，按下 SW1 按钮变频器正转，按下 SW2 按钮变频器反转，SW3 按钮断开瞬间变频器停机。正常启动和运行中，必需保持 SW3 按钮闭合状态，SW1、SW2 按钮的命令则在闭合动作沿立即生效。

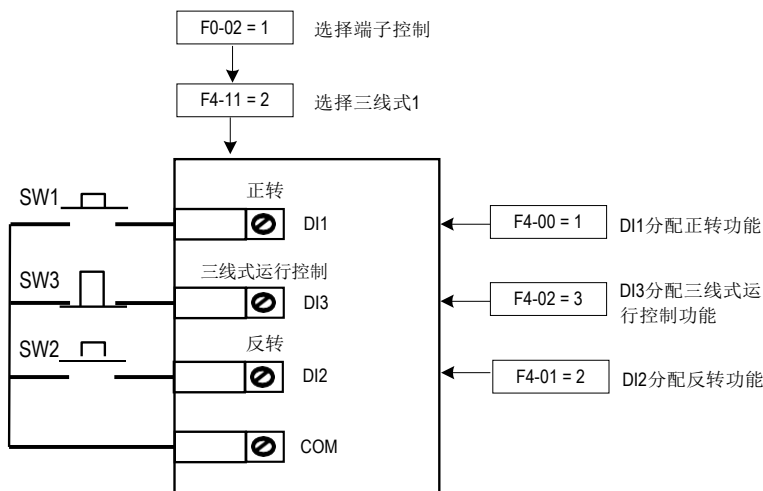


图 6-6 三线式模式 1 接线和参数设置示意图

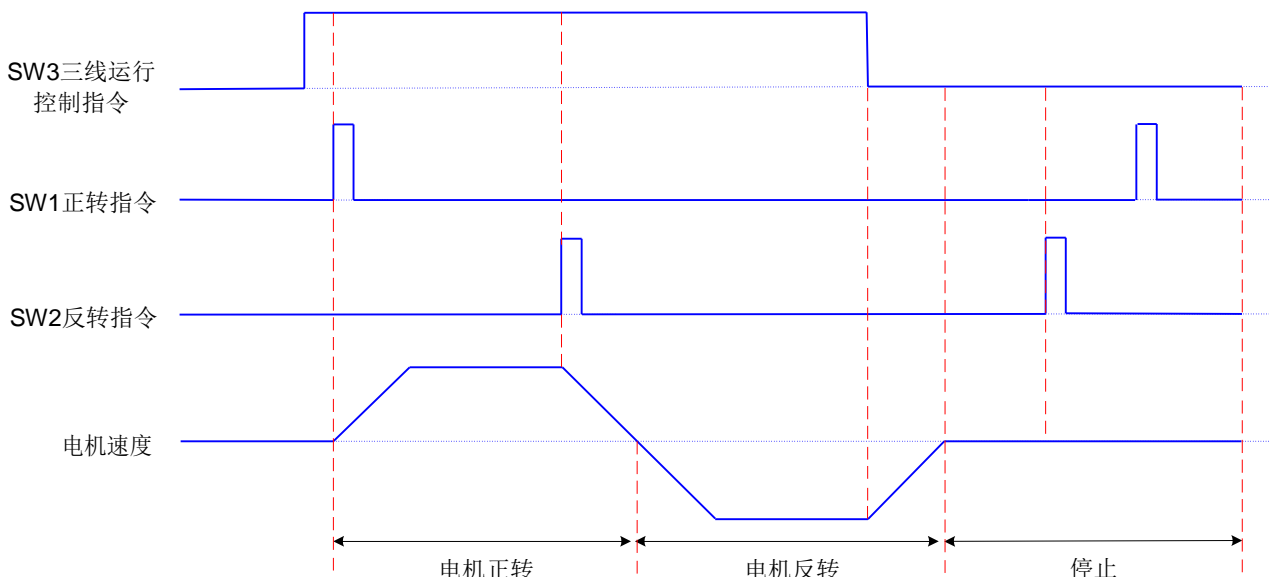


图 6-7 三线模式 1 时序图

● 三线式 2 : F4-11=3

例如，DI3 端子分配三线式运行控制功能，DI1 端子分配运行命令功能，DI2 端子分配正 / 反运行方向功能。将启停按钮接 DI3 端子，运行使能接 DI1 端子；正 / 反转运行按钮接 DI2 端子。参数设定如下：

相关参数	名称	设定值	功能描述
F4-11	端子命令方式	3	三线式 2
F4-00	DI1 端子功能选择	1	运行命令
F4-01	DI2 端子功能选择	2	正 / 反运行方向
F4-02	DI3 端子功能选择	3	三线式运行控制

当 SW3 按钮闭合时，且按下 SW1 按钮变频器运行，如果 SW2 是断开状态，变频器正转，如果 SW2 是闭合状态，变频器反转。SW3 按钮断开瞬间变频器停机。正常的启动和运行过程中，必须保持 SW3 按钮是闭合状态，SW1 按钮的命令在闭合动作沿生效。

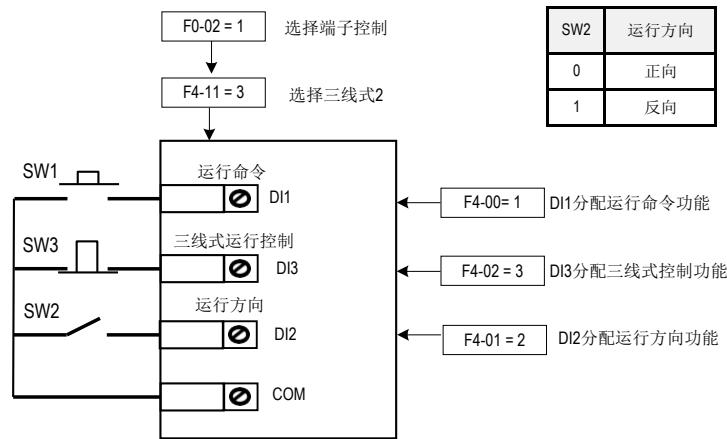


图 6-8 三线式模式 2 接线和参数设置示意图

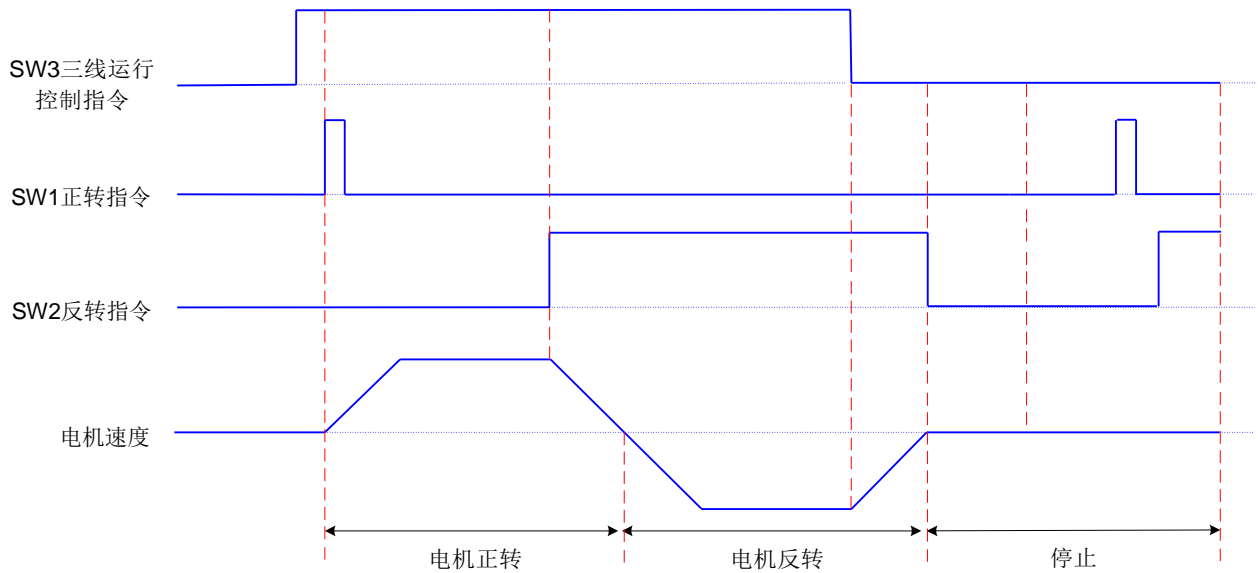


图 6-9 三线模式 2 时序图

### 3) 通过“通讯”设定运行指令

设置参数 F0-02=2，用通讯给定运行命令（操作面板“LOCAL/REMOT”灯闪烁）。可以实现对变频器的启动、停止等相关命令控制。

GT600 支持 4 种上位机通讯方式：Modbus、Profibus-DP、CANopen、CANlink，这 4 种通讯不能同时使用。使用通讯时必须安装通讯卡，GT600 的 4 种通讯卡都是选配的，用户根据需要自行选择，如果通讯协议为 Modbus、Profibus-DP 或 CANopen，需要根据 F0-28 选择相应的串口通讯协议。CANlink 协议始终有效。

参数	功能定义	出厂值	设定范围
<b>F0-28</b>	串口通讯协议选择	0	0: MODBUS 协议 1: Profibus-DP 协议或 CANOpen 协议

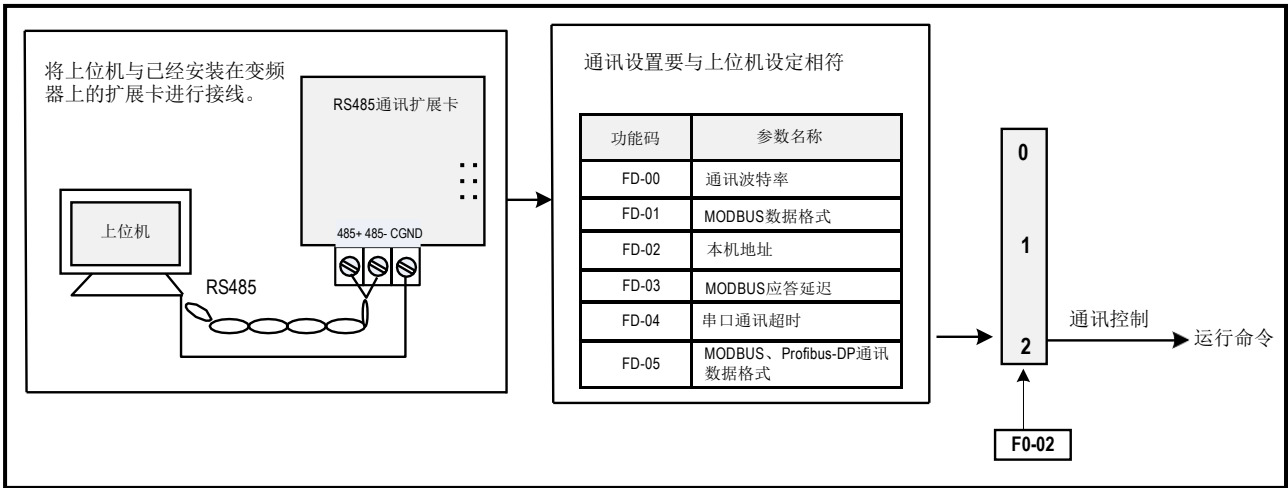


图 6-10 用通讯设定运行指令示意图

用通讯方式给定运行指令时，上位机要给变频器发送写命令。下面以 Modobus 协议为例说明用通讯给定运行指令的过程。例如，利用通讯方式让变频器反转运行时，发送写命令为 01 06 20 00 00 02 03 CB。每一字节代表的含义如下：变频器地址：01H（可以设置）；写命令：06H；控制命令通讯地址：2000H；控制命令：02H（反转运行）；CRC 校验：03CBH。（其他通讯地址和控制命令可参考“附录 B：通讯数据地址定义与 Modbus 通讯协议”）

主机命令信息		从机回应信息	
ADDR	01H	ADDR	01H
CMD	06H	CMD	06H
参数地址高位	20H	参数地址高位	20H
参数地址低位	00H	参数地址低位	00H
数据内容高位	00H	数据内容高位	00H
数据内容低位	02H	数据内容低位	02H
CRC 高位	03H	CRC 高位	03H
CRC 低位	CBH	CRC 低位	CBH

## 6.2 频率指令输入方法

频率指令的输入方法有四种，即选择主频率指令、选择辅助频率指令、选择主辅频率指令叠加、和选择命令源绑定主频率指令。

### 6.2.1 选择主频率指令的输入方法

设定参数 F0-03，选择主频率指令的输入。变频器的主频率指令共有 10 种，分别为数字设定（掉电不记忆）、数字设定（掉电记忆）、AI1、AI2、AI3、脉冲输入、多段指令、简易 PLC、PID、通讯给定。

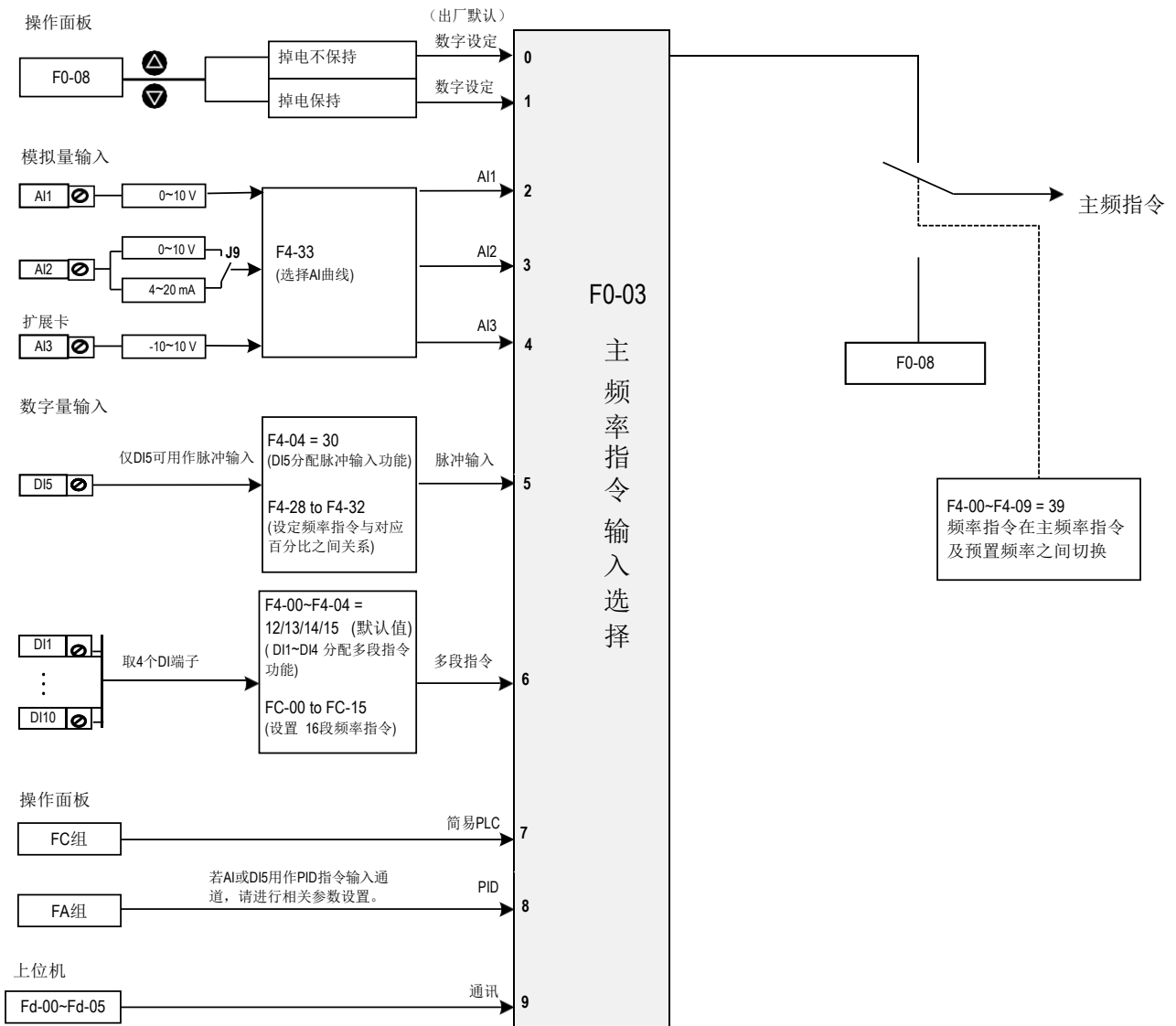




图 6-11 主频率指令选择示意图

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F0-03	主频率指令输入选择	0	0	数字设定 (掉电不记忆)
			1	数字设定 (掉电记忆)
			2	AI1
			3	AI2
			4	AI3
			5	脉冲设定 (DI5)
			6	多段指令
			7	简易 PLC
			8	PID
			9	通讯给定





## 6.2.2 通过“操作面板”设定主频率（数字设定）


用操作面板设定主频率有两种情况：

- F0-03=0（掉电不记忆），即在变频器停机后或掉电后重新上电，设定频率值恢复为“预置频率”（F0-08）设定值。预置频率（F0-08）的设置方法，通过键盘  键和  键（或多功能输入端子的 UP/DOWN）来修改变频器的设定频率值。
- F0-03=1（掉电记忆），即变频器在掉电后并再次上电时，设定频率为上次掉电时刻的频率设定值。

参数	功能定义	出厂值	设定范围
F0-08	预置频率	50.00Hz	0.00Hz~ 最大频率 (F0-10)
F0-10	最大频率	50.00Hz	0.00Hz~500.00Hz



- 与参数 F0-23 “数字设定频率停机记忆选择” 区分，F0-23 用于选择在变频器停机时，频率的修正量是被记忆还是被清零。F0-23 与停机有关，与掉电记忆无关。
- F0-23=0 “不记忆”，用面板设置 F0-08 “预置频率”，再通过键盘的  键和  键或者端子 UP、DOWN 进行频率的修正，变频器停机后，频率的修正值被清零。
- F0-23=1 “记忆”，用面板设置了 F0-08 “预置频率”，再通过键盘的  键和  键或者端子 UP、DOWN 进行频率的修正，变频器停机后，频率的修正值被保留。

例如，F0-08 “预置频率” 设置为 40Hz，通过键盘的  键将预置频率调整到 45Hz。如果 F0-23 设置为 0（不记忆），变频器停机后的目标频率恢复为 40Hz（F0-08 “预置频率” 对应的值）；如果 F0-23 设置为 1（记忆），变频器停机后的目标频率仍然为 45Hz。

参数	功能定义	出厂值	设定范围
F0-23	数值设定频率停机记忆选择	0	0: 不记忆 1: 记忆

## 6.2.3 通过“模拟量”设定主频率

通过模拟量输入设定主频率，有 AI1、AI2、AI3 三种 AI 端子可选择。其中，F0-03=2: AI1 端子输入设定主频率；F0-03=3: AI2 端子输入设定主频率；F0-03=4: AI3 端子输入设定主频率。

AI 端子作为频率源的给定，每个 AI 端子可以选择 5 种不同的 AI 曲线。因此先介绍 AI 曲线的设定方法，然后再介绍 AI 端子如何选择相应的 AI 曲线，设置步骤如下：

设置步骤	相关参数	说明	
(步骤 1) AI 曲线设定方法: 设定 AI 电压 / 电流的输入与设定量的对应关系	F4-13 ~ F4-16	曲线 1 设置	常用
	F4-18 ~ F4-21	曲线 2 设置	常用
	F4-23 ~ F4-27	曲线 3 设置	常用
	A6-00 ~ A6-07	曲线 4 设置	
	A6-08 ~ A6-15	曲线 5 设置	
	F4-34	AI 低于最小输入设定选择 (AI 作为频率给定时, 电压 / 电流输入对应设定的 100.0%, 是相对最大频率 F0-10。)	
(步骤 2) AI 端子选择 AI 曲线方法: AI 端子选择曲线及滤波时间设定	F4-33	AI 曲线选择 (AI 端子可以选择任何一条 AI 曲线。一般使用默认值 F4-33 = 321, AI1 选择曲线 1, AI2 选择曲线 2, AI3 选择曲线 3。)	
	F4-17、F4-22、F4-27	AI1 ~ AI3 滤波时间	
(步骤 3) AI 端子作为频率源设定: 根据端子特性选择频率指令的 AI 输入端子	F0-03 (主频率指令输入选择)	F0-03 = 2	选择使用 AI1
		F0-03 = 3	选择使用 AI2, 可通过控制板上跳线帽 J9 选择电压输入或电流输入
		F0-03 = 4	选择使用 AI3

● AI 曲线设定方法

AI 曲线一共有 5 种, 其中曲线 1、曲线 2、曲线 3 均为 2 点式曲线, 相关参数为 F4-13~F4-27。而曲线 4 与曲线 5 均为 4 点式曲线, 相关参数在 A6 组。AI 曲线的设置, 实际是设置模拟量输入电压 (或模拟量输入电流) 与其代表的设定值之间的关系。

以 AI 曲线 1 的设置方法为例, 相关参数为 F4-13~F4-16, 图 6-12 对应 AI 曲线 1 的出厂默认值, 详细的参数及说明如下表所示:

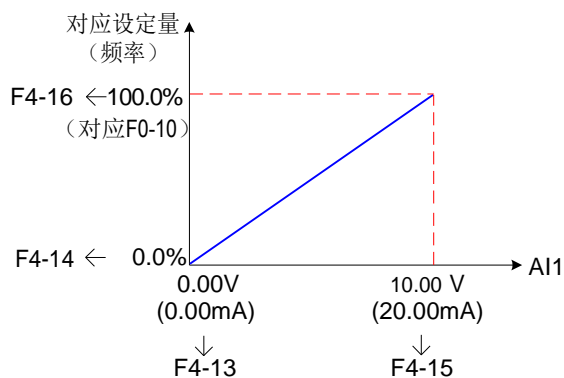


图 6-12 AI 曲线 1 设定

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F4-13	AI 曲线 1 最小输入	0.00V	0.00V~F4-15	当模拟输入电压小于所设定的“最小输入” (F4-13) 时, 则根据“AI 低于最小输入设定选择” (F4-34) 的设置, 以最小输入或者 0.0% 计算。
F4-14	AI 曲线 1 最小输入对应设定	0.0%	-100.00%~100.0%	
F4-15	AI 曲线 1 最大输入	10.00V	F4-13~10.00V	当模拟输入电压大于所设定的“最大输入” (F4-15) 时, 则模拟量电压以“最大输入”计算。
F4-16	AI 曲线 1 最大输入对应设定	100.0%	-100.00%~100.0%	



- AI 作为频率给定时，电压或电流输入对应设定的 100.0%，是指相对“最大频率F0-10”的百分比。当模拟输入为电流输入时，1mA 电流相当于 0.5V 电压，0~20mA 相当于 0~10V 电压。
- 曲线 2 与曲线 3 的设置方法，与曲线 1 的设置方法相同。曲线 2 的相关参数为 F4-18~F4-21，曲线 3 的相关参数为 F4-23~F4-26。如图 6-13 所示对应 AI 曲线 2 的设置。

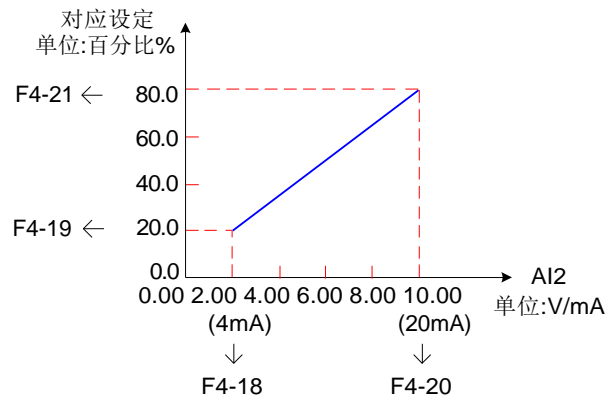


图 6-13 AI 曲线 2 设定

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F4-18	AI 曲线 2 最小输入	0.00V	0.00V~F4-20	-
F4-19	AI 曲线 2 最小输入对应设定	0.0%	-100.00%~100.0%	-
F4-20	AI 曲线 2 最大输入	10.00V	F4-18~10.00	-
F4-21	AI 曲线 2 最大输入对应设定	100.0%	-100.00%~100.0%	-
F4-23	AI 曲线 3 最小输入	-10V	-10.00V~F4-25	-
F4-24	AI 曲线 3 最小输入对应设定	0.0%	-100.00%~100.0%	-
F4-25	AI 曲线 3 最大输入	10.00V	F4-23~10.00V	-
F4-26	AI 曲线 3 最大输入对应设定	100.0%	-100.00%~100.0%	-

曲线 4 和曲线 5 的功能与曲线 1~ 曲线 3 类似，但是曲线 1~ 曲线 3 为直线，而曲线 4 和曲线 5 为 4 点曲线，可以实现更为灵活的对应关系。图 6-14 为曲线 4~ 曲线 5 的示意图。



- 曲线 4 与曲线 5 设置时，曲线的最小输入电压、拐点 1 电压、拐点 2 电压、最大电压必须依次增大。



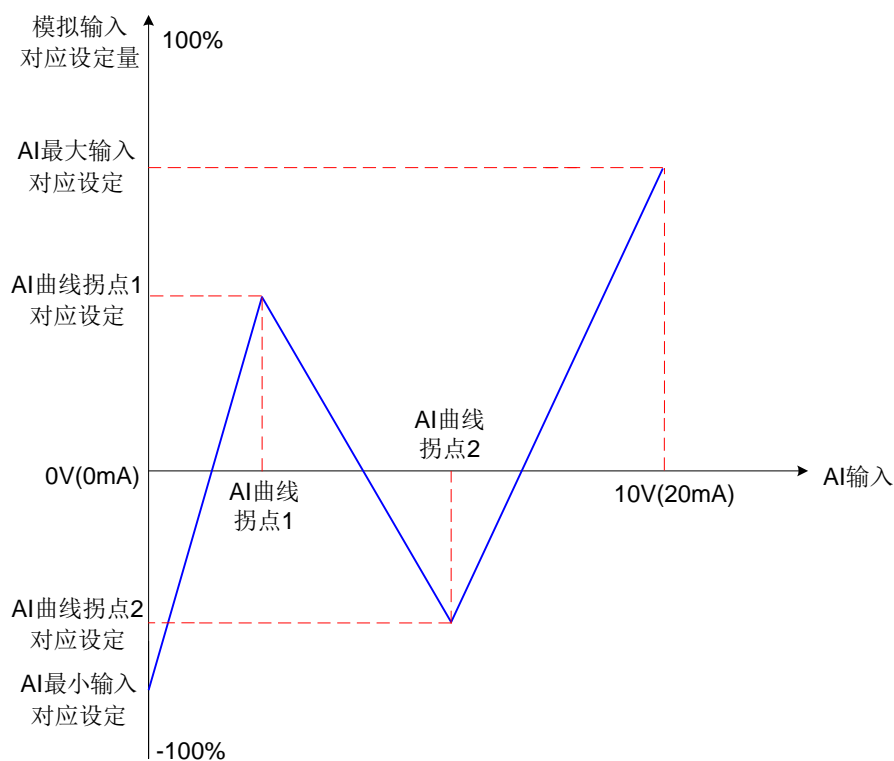


图 6-14 曲线 4 和曲线 5 示意图

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A6-00	AI 曲线 4 最小输入	0.00V	-10.00V~A6-02	-
A6-01	AI 曲线 4 最小输入对应设定	0.0%	-100.00%~100.0%	-
A6-02	AI 曲线4 拐点1 输入	3.00V	A6-00~A6-04	-
A6-03	AI 曲线 4 拐点 1 输入对应设定	30.0%	-100.0%~100.0%	-
A6-04	AI 曲线4 拐点2 输入	6.00V	A6-02~A6-06	-
A6-05	AI 曲线 4 拐点 2 输入对应设定	60.0%	-100.0%~100.0%	-
A6-06	AI 曲线 4 最大输入	10.00V	A6-04~10.00V	-
A6-07	AI 曲线 4 最大输入对应设定	100.0%	-100.0%~100.0%	-
A6-08	AI 曲线 5 最小输入	-10.00V	-10.00V~A6-10	-
A6-09	AI 曲线 5 最小输入对应设定	-100.0%	-100.0%~100.0%	-
A6-10	AI 曲线5 拐点1 输入	-3.00V	A6-08~A6-12	-
A6-11	AI 曲线 5 拐点 1 输入对应设定	30.0%	-100.0%~100.0%	-
A6-12	AI 曲线5 拐点2 输入	3.00V	A6-10~A6-14	-
A6-13	AI 曲线 5 拐点 2 输入对应设定	30.0%	100.0%~100.0%	-
A6-14	AI 曲线 5 最大输入	10.00V	A6-12~10.00V	-
A6-15	AI 曲线 5 最大输入对应设定	100.0%	-100.0%~100.0%	-

● AI 端子选择 AI 曲线的方法

模拟量输入端子AI1、AI2、AI3 对应的设定曲线，是由参数 F4-33 的个位、十位、百位分别选择的，3 个模拟量输入端子可以分别选择 5 种曲线中的任意一个。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F4-33	AI 曲线选择	321	个位: AI1 曲线选择 1: 曲线 1 (2 点, 见 F4-13~F4-16) 2: 曲线 2 (2 点, 见 F4-18~F4-21) 3: 曲线 3 (2 点, 见 F4-23~F4-26) 4: 曲线 4 (4 点, 见 A6-00~A6-07) 5: 曲线 5 (4 点, 见 A6-08~A6-15) 十位: AI2 曲线选择 (1~5, 同上) 百位: AI3 曲线选择 (1~5, 同上)	F4-33=321, 则表示 AI1 端子选择了曲线 1, AI2 端子选择了曲线 2, AI3 端子选择了曲线 3。AI3 出厂值为 -10~10V。
F4-17	AI1 滤波时间	0.10s	0.00s~10.00s	设置 AI 输入端子的软件滤波时间
F4-22	AI2 滤波时间	0.10s	0.00s~10.00s	
F4-27	AI3 滤波时间	0.10s	0.00s~10.00s	

AI 输入滤波时间越大，抗干扰能力越强，但调节响应变慢；滤波时间越小，调节响应越快，但抗干扰能力变弱。当现场模拟量容易被干扰时，需加大滤波时间，以使检测的模拟量趋于稳定，但是滤波时间越大则对模拟量检测的响应速度变慢，如何设置需要根据实际情况权衡。

● AI 端子作为主频率的设定方法

GT600 控制板提供 2 个模拟量输入端子 AI1 和 AI2，选件 I/O 扩展卡可提供另外 1 个模拟量输入端子 AI3。AI1 端子为 0~10V 的电压型输入。AI2 端子可以是 0~10V 的电压型输入，或者是 0mA~20mA 电流输入，可通过控制板上 J9 跳线选择（具体操作方法可参照“第三章 安装与接线”）。AI3 端子为 -10V~10V 的双极电压信号输入。下面分别介绍每个 AI 端子作为主频率的设定方法。

例如，AI1 端子选择了曲线 1（F4-33 个位设置为 1），AI1 电压型输入端子作为频率源时，需要达到 2V~10V 对应 10 Hz~40Hz，参数设定方法如图：

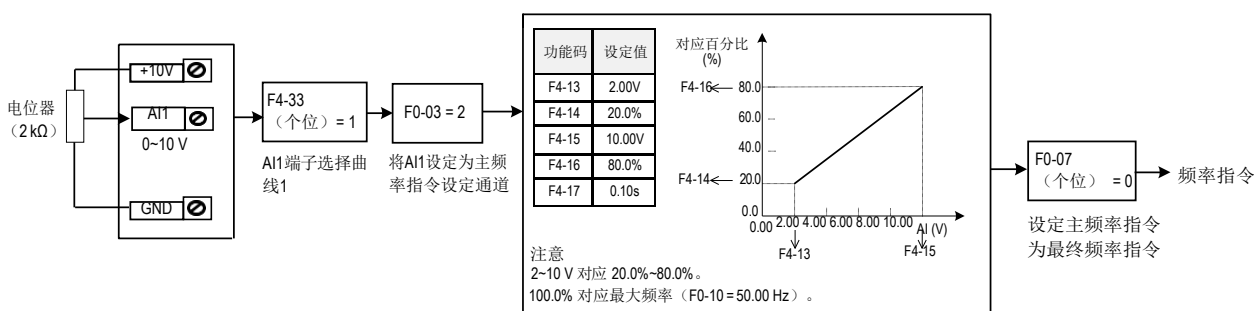


图 6-15 AI1 电压型输入给定主频率参数设置

AI2 端子可以作为模拟电压输入（0V~10V）也可作为模拟电流输入（0mA~20mA）。

当 AI2 通道为模拟电流输入时，如果输入电流为 0mA ~ 20mA，则对应输入电压 0V ~ 10V。如果输入电流为 4mA ~ 20mA，则 4mA 对应于 2V，20mA 对应于 10V。

例如，AI2 端子选择了曲线 2（F4-33 十位设置为 2），AI2 电流型输入端子作为频率源时，需要达到 4mA~20mA 对应 0 Hz~50Hz，参数设定方法如图：

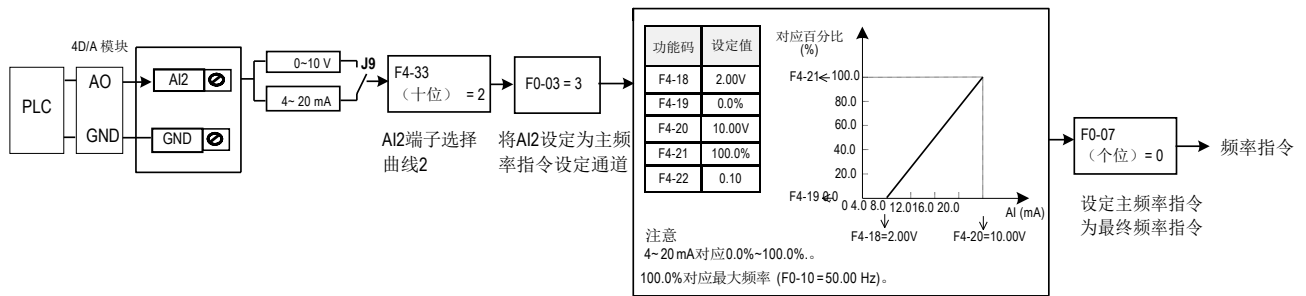


图 6-16 AI2 电流输入给定主频率参数设置

例如，AI3 端子选择了曲线 3 (F4-33 百位设置为 3)，AI3 电压型输入端子作为频率源 (2V~10V 对应 10 Hz~50Hz) 的参数设定方法如图：

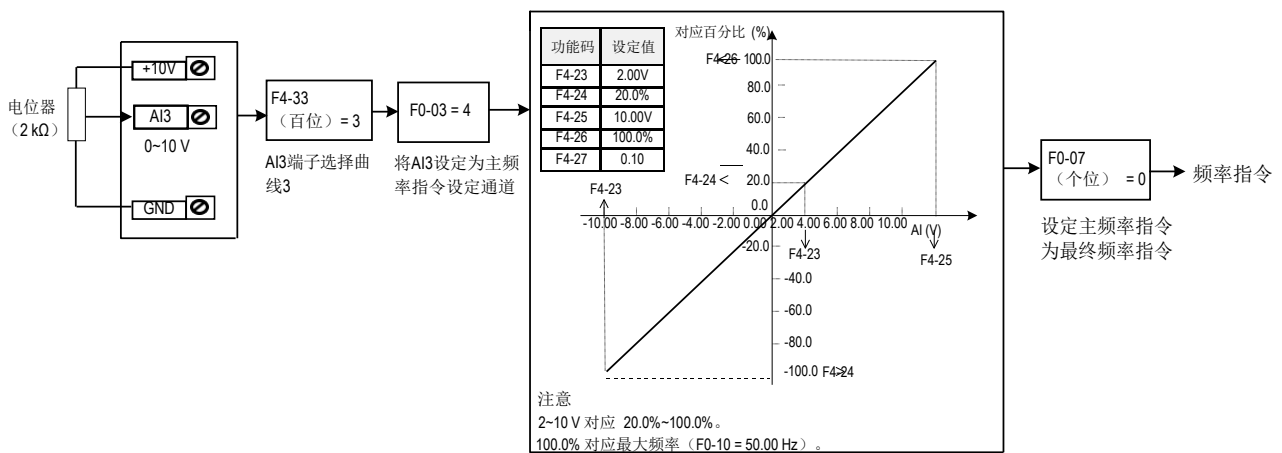


图 6-17 AI3 电压型输入给定主频率参数设置

### 6.2.4 通过“脉冲”设定主频率

设定参数 F0-03=5，选择了输入脉冲作为主频率。当主频率为“脉冲给定 (DI5)”时，脉冲给定只能从多功能输入端子 DI5 输入。脉冲给定信号规格：电压范围 9V~30V、频率范围 0kHz~100kHz。



- 主频率为“脉冲设定 (DI5)”功能与 FM 端子 (F5-00) 的“FMP 脉冲输出”功能不能同时使用。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F4-28	脉冲输入最小频率	0.00kHz	0.00kHz~F4-30	
F4-29	脉冲输入最小频率对应设定	0.0%	-100.0%~100.0%	相对最大频率 F0-10 的百分比
F4-30	脉冲输入最大频率	50.00kHz	F4-28~100.00kHz	
F4-31	脉冲输入最大频率对应设定	100.0%	-100.0%~100.0%	相对最大频率 F0-10 的百分比
F4-32	脉冲输入滤波时间	0.10s	0.00s~10.00s	

DI5 端子输入脉冲频率与对应设定的关系，通过 F4-28~F4-31 进行设置。该对应关系为两点的直线对应关系，脉冲输入所对应设定的100.0%，是指相对最大频率F0-10 的百分比。具体设置如下图：

参数	名称	设定值	功能描述
F4-04	DI5 端子功能选择	30	脉冲频率输入（仅对 DI5 有效）
F0-07	频率指令叠加选择	00	主频率指令

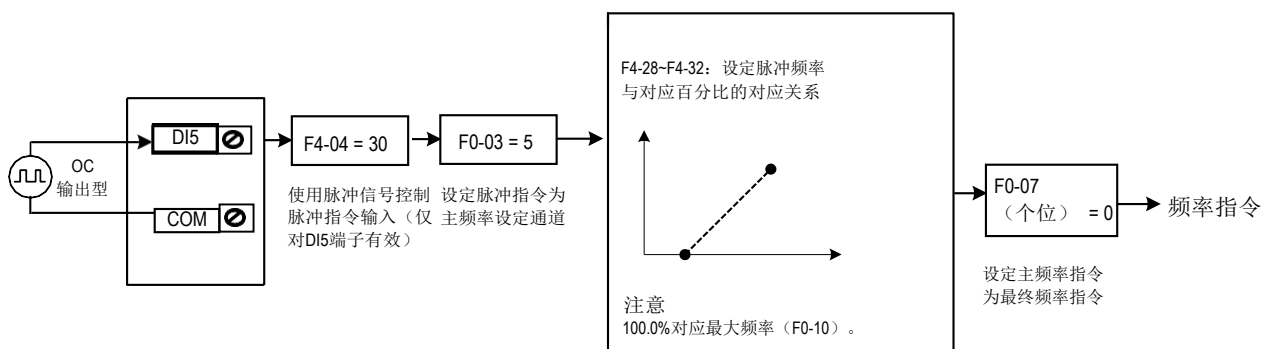


图 6-18 脉冲输入给定主频率参数设置

### 6.2.5 通过“多段指令”设定主频率

设定参数 F0-03=6，选择了多段指令作为主频率。适合不需要连续调整变频器运行频率，只需使用若干个频率值的应用场合。

GT600 最多可以设定 16 段运行频率，可用 4 个 DI 端子输入信号的组合来选择。也允许少于 4 个 DI 端子进行多段频率给定的情况，对于缺少的设置位，一直按状态 0 计算。

多段速的段数与DI 端子数的对应关系：2 段速：1 个DI 端子K1；3-4 段速：2 个DI 端子K1、K2；5-8 段速：3 个DI 端子 K1、K2、K3；9-16 段速：4 个DI 端子 K1、K2、K3、K4。所需的多段频率通过 FC 组的多段频率表来设定，参数如下：

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
FC-00	多段指令 0	0.0%	-100.0%~100.0%	多段指令的量纲为相对值，是相对最大频率的百分比。 参数的正负决定了运行方向，若为负值则表示变频器反方向运行。 加减速时间分别默认为 F0-17, F0-18。
FC-01	多段指令 1	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-02	多段指令 2	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-03	多段指令 3	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-04	多段指令 4	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-05	多段指令 5	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-06	多段指令 6	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-07	多段指令 7	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-08	多段指令 8	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-09	多段指令 9	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-10	多段指令 10	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-11	多段指令 11	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-12	多段指令 12	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-13	多段指令 13	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-14	多段指令 14	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-15	多段指令 15	0.0%	-100.0%~100.0%	
FC-51	多段指令 0 给定方式	0	0~6	0: 参数 FC-00 给定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: 脉冲 5: PID 6: 预置频率 (F0-08) 给定, UP/DOWN 可修改

主频率指令为多段指令时，要将 DI 端子功能选择设置为 12~15 的功能值，即指定了多段频率指令输入端子。

参数	名称	设定值	功能描述
F4-01	DI2 端子功能选择	12	多段指令端子 1
F4-03	DI4 端子功能选择	13	多段指令端子 2
F4-06	DI7 端子功能选择	14	多段指令端子 3
F4-07	DI8 端子功能选择	15	多段指令端子 4

下图中，选择了DI2、DI4、DI7、DI8作为多段频率指定的信号输入端，并由之依次组成4位二进制数，按状态组合值，选择多段频率。当(DI2、DI4、DI7、DI8)=(0、0、1、0)时，形成的状态组合数为2，就会选择FC-02参数所设定的频率值(挑选的方法详见表6-1)。由(FC-02) \* (F0-10)自动计算得到目标运行频率。详细设定情况如下图所示：

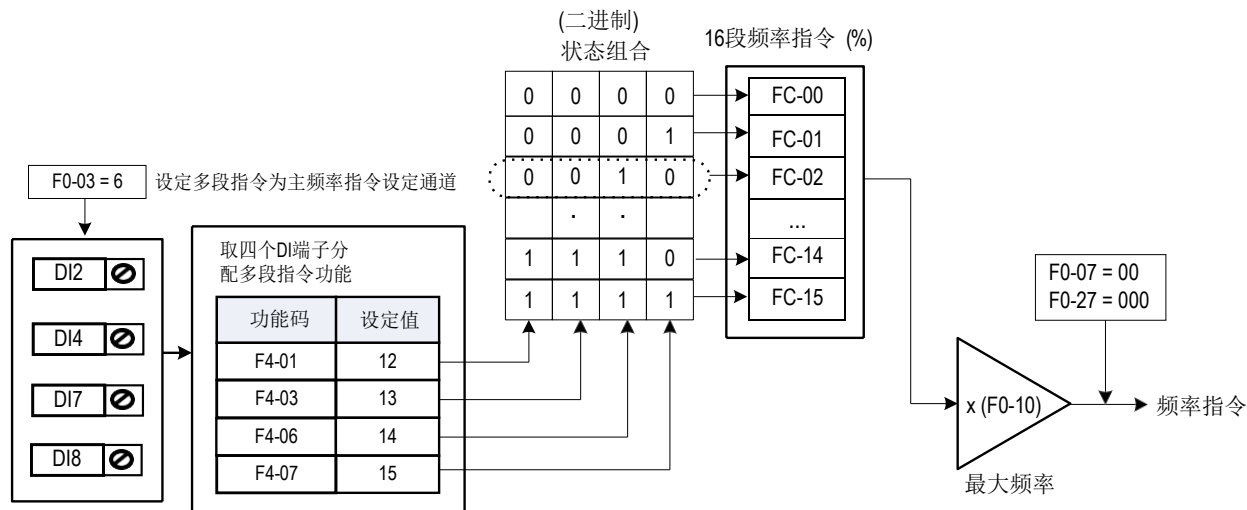


图 6-19 多段速模式的设置

4 个多段指令端子，可以组合为 16 种状态，这 16 各状态对应 16 个指令设定值。具体如下表所示：

表 6-1 多段指令功能说明

K4	K3	K2	K1	指令设定	对应参数
OFF	OFF	OFF	OFF	多段指令 0	FC-00 (FC-51=0)
OFF	OFF	OFF	ON	多段指令 1	FC-01
OFF	OFF	ON	OFF	多段指令 2	FC-02
OFF	OFF	ON	ON	多段指令 3	FC-03
OFF	ON	OFF	OFF	多段指令 4	FC-04
OFF	ON	OFF	ON	多段指令 5	FC-05
OFF	ON	ON	OFF	多段指令 6	FC-06
OFF	ON	ON	ON	多段指令 7	FC-07
ON	OFF	OFF	OFF	多段指令 8	FC-08
ON	OFF	OFF	ON	多段指令 9	FC-09
ON	OFF	ON	OFF	多段指令 10	FC-10
ON	OFF	ON	ON	多段指令 11	FC-11
ON	ON	OFF	OFF	多段指令 12	FC-12
ON	ON	OFF	ON	多段指令 13	FC-13
ON	ON	ON	OFF	多段指令 14	FC-14
ON	ON	ON	ON	多段指令 15	FC-15



- 多段指令除了可以作为主频率指令之外，多指令还可作为V/F分离的电压源（详见“6.5.1 V/F曲线的设定” F3-13 详细说明）、作为过程PID的设定源（详见“6.2.1 选择主频率指令的输入方法” FA-00 详细说明）。

### 6.2.6 通过“简易 PLC” 设定主频率

设定参数 F0-03=7，选择了简易 PLC 作为主频率。

简易 PLC 作为主频率时，需要设置参数 FC-00~FC-15（设置方法详见 6.2.5 小节），FC-18~FC-49 设置每一段的运行时间和加减速时间。参数详见下表：

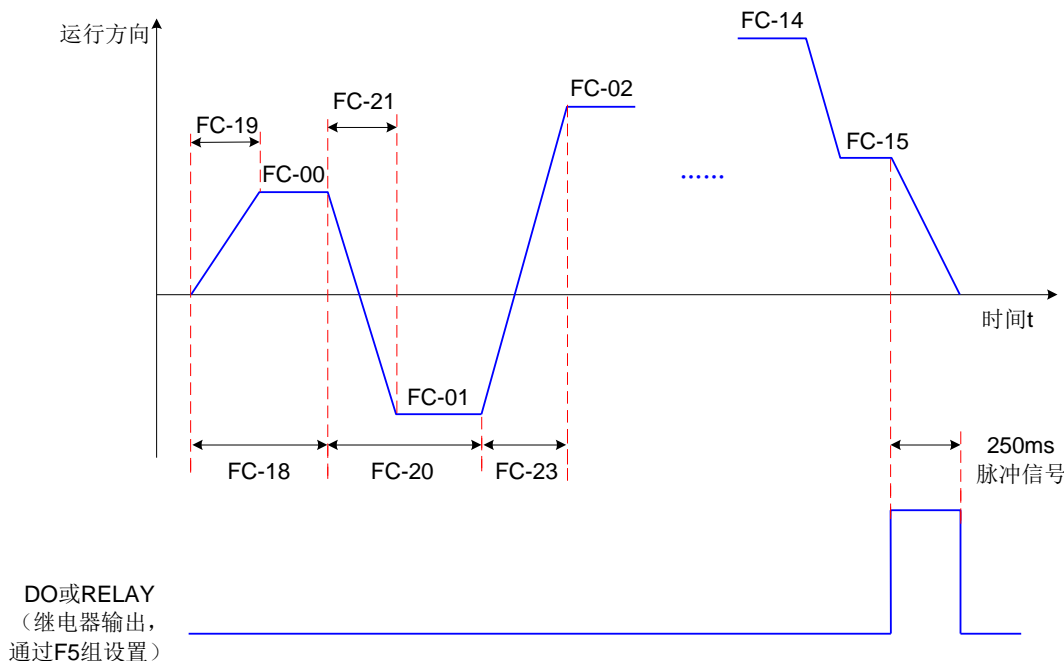


图 6-20 简易 PLC 作为主频率示意图

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
FC-18	简易 PLC 第 0 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-19	简易 PLC 第 0 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-20	简易 PLC 第 1 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-21	简易 PLC 第 1 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-22	简易 PLC 第 2 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-23	简易 PLC 第 2 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-24	简易 PLC 第 3 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-25	简易 PLC 第 3 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-26	简易 PLC 第 4 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-27	简易 PLC 第 4 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-28	简易 PLC 第 5 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-29	简易 PLC 第 5 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-30	简易 PLC 第 6 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-31	简易 PLC 第 6 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-32	简易 PLC 第 7 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-33	简易 PLC 第 7 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-34	简易 PLC 第 8 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-35	简易 PLC 第 8 段加减速时间选择	0	0~3	-

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
FC-36	简易 PLC 第 9 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-37	简易 PLC 第 9 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-38	简易 PLC 第 10 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-39	简易 PLC 第 10 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-40	简易 PLC 第 11 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-41	简易 PLC 第 11 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-42	简易 PLC 第 12 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-43	简易 PLC 第 12 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-44	简易 PLC 第 13 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-45	简易 PLC 第 13 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-46	简易 PLC 第 14 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-47	简易 PLC 第 14 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-48	简易 PLC 第 15 段运行时间	0.0s(h)	0.0s(h)~6553.5s(h)	-
FC-49	简易 PLC 第 15 段加减速时间选择	0	0~3	-
FC-50	简易 PLC 运行时间单位	0	0: s (秒) ; 1: h (小时)	-

简易 PLC 作为主频率时，通过设置 FC-16 来选择简易 PLC 的运行方式，通过设置 FC-17 来选择在掉电或者停机之后，是否记忆掉电前 PLC 的运行阶段及运行频率。详细参数如下：

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
FC-16	简易 PLC 运行方式	0	0: 单次运行结束停机	变频器完成一个单循环后自动停机，需要再次给出运行命令才能启动。
			1: 单次运行结束保持终值	变频器完成一个单循环后自动保持最后一段的运行频率和方向，停机重新启动后，从 PLC 初始状态开始运行。
			2: 一直循环	变频器完成一个循环后自动开始进行下一个循环，直到有停机命令时才停机。
FC-17	简易 PLC 掉电记忆选择	00	个位：掉电记忆选择 0: 掉电不记忆 1: 掉电记忆	每次上电都重新开始 PLC 过程。 记忆掉电前 PLC 的运行阶段及运行频率，下次上电时从记忆阶段继续运行
			十位：停机记忆选择 0: 停机不记忆 1: 停机记忆	每次启动都重新开始 PLC 过程。 停机时记录前一次 PLC 的运行阶段及运行频率，下次运行时从记忆阶段继续运行。
FC-50	简易 PLC 运行时间单位	0	0: s (秒) ; 1: h (小时)	设定 PLC 运行的时间单位。
FC-51	多段指令 0 给定方式	0	0: 参数 FC-00 给定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: 脉冲 5: PID 6: 预置频率 (F0-08) 给定, UP/DOWN 可修改	-

< 补充 > 简易 PLC 功能除了作为主频率之外，还可以作为 V/F 分离的电压源。（详见“6.5.1 V/F 曲线的设定” F3-13 详细说明”）



### 6.2.7 通过“PID”设定主频率

设定参数 F0-03=8，选择了 PID 作为主频率。

PID 控制是过程控制的一种常用方法，通过对被控量的反馈信号与目标信号的差量进行比例、积分、微分运算，通过调整变频器的输出频率，构成闭环系统，使被控量稳定在目标值。选择 PID 控制的输出作为运行频率，一般用于现场的工艺闭环控制，例如恒压力闭环控制、恒张力闭环控制等场合。

- 比例增益  $K_p$ : PID 的输出与输入的偏差一旦产生，PID 会调节控制输出，使被控量朝着减小偏差的方向变化，偏差减小的速度取决于比例系数  $K_p$ ， $K_p$  越大偏差减小的越快，但是很容易引起振荡，尤其是在迟滞环节比较大的情况下， $K_p$  减小，发生振荡的可能性减小但是调节速度变慢。（比例增益为 100.0 表示当 PID 反馈量和给定量的偏差为 100.0% 时，PID 调节器对输出频率指令的调节幅度为最大频率。）
- 积分时间  $T_i$ : 决定 PID 调节器积分调节的强度。积分时间越短调节强度越大。（积分时间是指当 PID 反馈量和给定量的偏差为 100.0% 时，积分调节器经过该时间连续调整，调整量达到最大频率。）
- 微分时间  $T_d$ : 决定 PID 调节器对偏差变化率调节的强度。微分时间越长调节强度越大。（微分时间是指当反馈量在该时间内变化 100.0%，微分调节器的调整量为最大频率。）

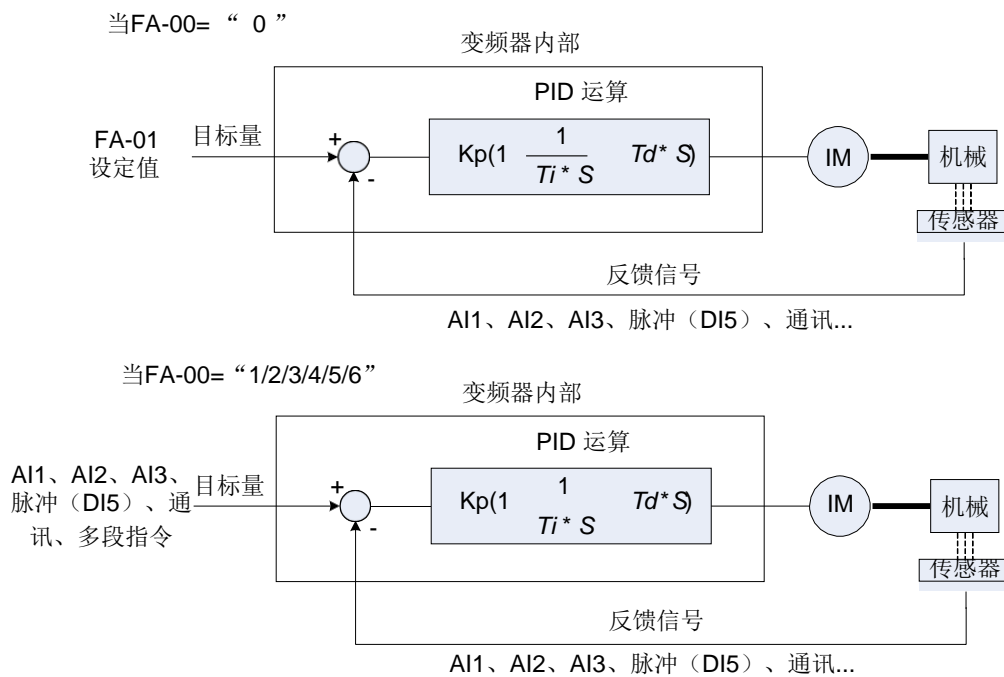


图 6-21 过程 PID 控制原理框图

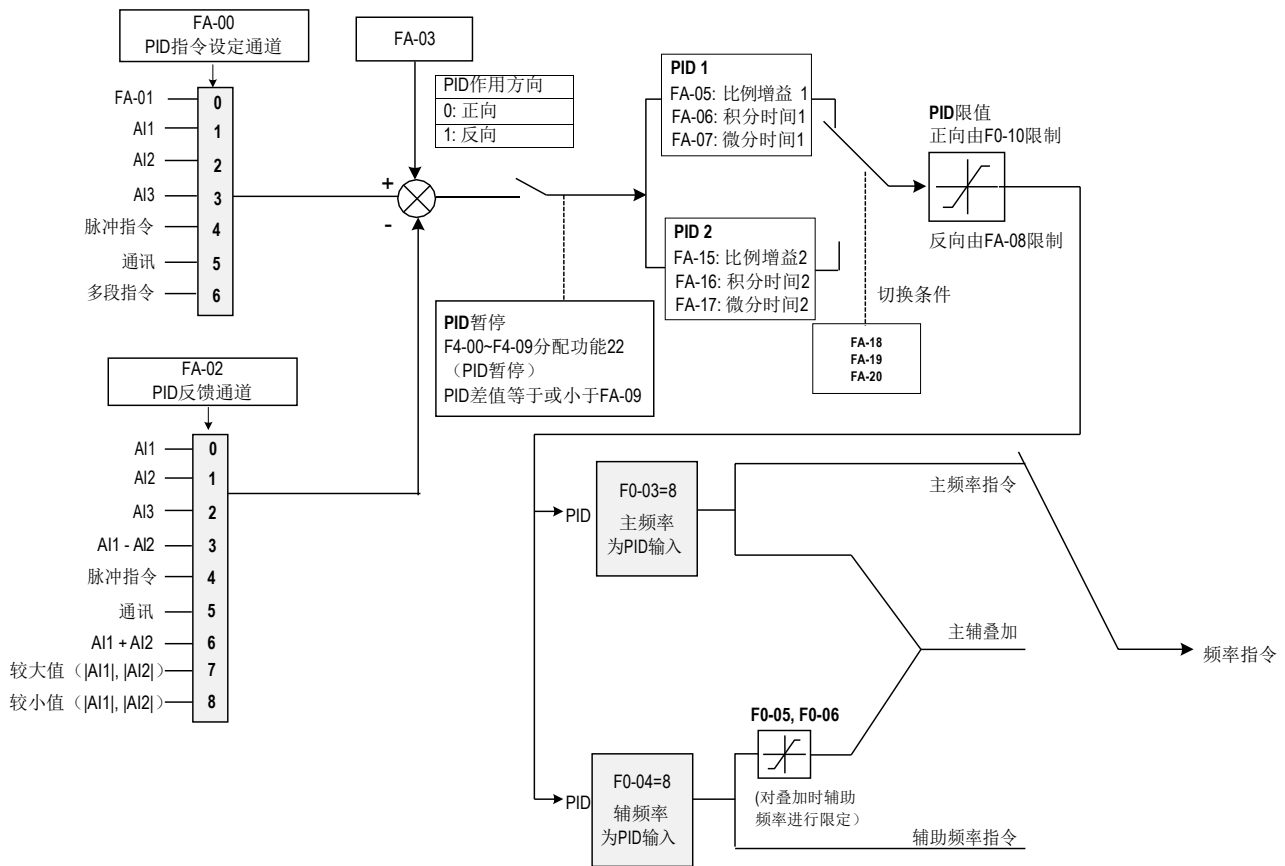


图 6-22 过程 PID 控制参数设置框图

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
FA-00	PID 给定源	0	0: FA-01 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: 脉冲设定 (DI5) 5: 通讯 6: 多段指令	用于选择 PID 的目标量给定通道。PID 的设定目标量为相对值，设定的 100% 对应于被控系统的反馈信号的 100%。注意：FA-00 选择 6(多段速)时，FC-51(多段指令0 给定方式)不能选择5(PID 给定)。
FA-01	PID 数值给定	50.0%	0.0%~100.0%	当 FA-00 设定为 0 时，需设定此参数。此参数 100% 对应反馈量的最大值
FA-02	PID 反馈源	0	0: AI1 1: AI2 2: AI3 3: AI1 - AI2 4: 脉冲设定 (DI5) 5: 通讯 6: AI1 + AI2 7: MAX( AI1 , AI2 ) 8: MIN( AI1 , AI2 )	用于选择 PID 的反馈通道
FA-03	PID 作用方向	0	0: 正作用 1: 反作用	如果反馈信号小于 PID 的给定信号，变频器输出频率上升。 如果反馈信号大于 PID 的给定信号，变频器输出频率下降。
FA-04	PID 给定反馈量程	1000	0~65535	无量纲单位，仅用于当前显示 PID 给定和反馈量。例如：该参数值设定为 1000，PID 给定 (0%~100%) 和反馈量 (0~1000) 线性对应。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
FA-05	比例增益 KP1	20.0	0.0~1000.0	大多数系统使用 PI 调节即可
FA-06	积分时间 TI1	2.00s	0.01s~10.00s	
FA-07	微分时间 TD1	0.000s	0.000s~10.000s	
FA-08	PID 反转截止频率	0.00Hz	0.00~ 最大频率	当频率源为纯 PID 时, PID 反向截止频率为当前 PID 输出最小值; 当频率源为主 +PID 时, FA-08 对主 +PID 整体进行作用, 输出“主 +PID”运算后的频率最小值。
FA-09	PID 偏差极限	0.0%	0.0%~100.0%	有助于兼顾系统输出的精度和稳定度
FA-10	PID 微分限幅	0.10%	0.00%~100.0%	PID 调节器中, 微分很容易造成系统振荡, 为此, 一般把 PID 微分作用限制在一个较小范围, FA-10 是用来设置 PID 微分输出的范围。
FA-11	PID 给定变化时间	0.00s	0.00s~650.00s	指PID 给定值由 0.0% 变化到 100.0% 所需时间。
FA-12	PID 反馈滤波时间	0.00s	0.00s~60.00s	对 PID 反馈量进行滤波, 该滤波有利于降低反馈量被干扰的影响, 但是会带来过程闭环系统的响应性能下降。
FA-13	PID 输出滤波时间	0.00s	0.00s~60.00s	对 PID 输出频率进行滤波, 该滤波会减弱变频器输出频率的突变, 但是会带来过程闭环系统的响应性能下降。
FA-15	比例增益 KP2	20.0	0.0~1000.0	用于两组PID 参数切换的, 可以通过 DI 端子切换, 也可以根据 PID 的偏差自动切换。 参数 FA-15~FA-17 的设置方式, 与参数 FA-05~FA-07 类似。
FA-16	积分时间 TI2	2.00s	0.01s~10.00s	
FA-17	微分时间 TD2	0.000s	0.000s~10.000s	
FA-18	PID 参数切换条件	0	0: 不切换	-
			1: 通过 DI 端子切换	DI 端子功能选择要设置为 43 (PID 参数切换端子), 当该端子无效时选择参数组 1 (FA-05~FA-07), 端子有效时选择参数组 2 (FA-15~FA-17)。
			2: 根据偏差自动切换	给定与反馈之间偏差绝对值小于 PID 参数切换偏差 1 (FA-19), PID 选择参数组 1。给定与反馈之间偏差绝对值大于 PID 切换偏差 2 (FA-20), PID 选择参数组 2。给定与反馈之间偏差处于切换偏差 1 和切换偏差 2 之间时, PID 参数为两组 PID 参数线性插补值, 如图 6-23 所示。
			3: 根据运行频率自动切换	选择为根据运行频率自动切换时, 变频器运行在 0—最大频率之间时, PID 参数为两组 PID 参数线性插补值。
FA-19	PID 参数切换偏差 1	20.0%	0.00~FA-20	此参数 100% 对应给定与反馈的最大偏差值, FA-18=2 时生效。
FA-20	PID 参数切换偏差 2	80.0%	FA-19~100.0%	
FA-21	PID 初值	0.0%	0.0%~100.0%	变频器启动时, PID 输出 PID 初值 (FA-21), 和 PID 初值保持时间后 (FA-22), PID 才开始闭环调节运算。图 6-21 为 PID 初值的功能示意图。
FA-22	PID 初值保持时间	0.00s	0.00s~650.00s	-
FA-25	PID 积分属性	00	个位: 积分分离 0: 无效 1: 有效	积分分离无效时, 无论多功能数字 DI 是否有效, 积分分离都无效。 积分分离有效, 当 DI 端子积分暂停 (功能 22) 有效时, PID 积分停止运算, 此时仅 PID 比例和微分作用有效。
			十位: 输出到限值后是否停止积分 0: 继续积分 1: 停止积分	在 PID 运算输出到达最大值或最小值后, 可以选择是否停止积分作用。若选停止积分, 此时 PID 积分停止计算, 有助于降低 PID 的超调量。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
FA-26	PID 反馈丢失检测值	0.0%	0.0%: 不判断反馈丢失; 0.1%~100.0%	-
FA-27	PID 反馈丢失检测时间	0.0s	0.0s~20.0s	用来判断 PID 反馈是否丢失。 当 PID 反馈量小于反馈丢失检测值 (FA-26), 且持续时间超过PID 反馈丢失检测时间 (FA-27) 后, 变频器故障报警 Err31。
FA-28	PID 停机运算	0	0: 停机不运算 1: 停机运算	用于选择 PID 停机状态下, PID 是否继续运算。 一般应用场合, 在停机状态下PID 应该停止运算。

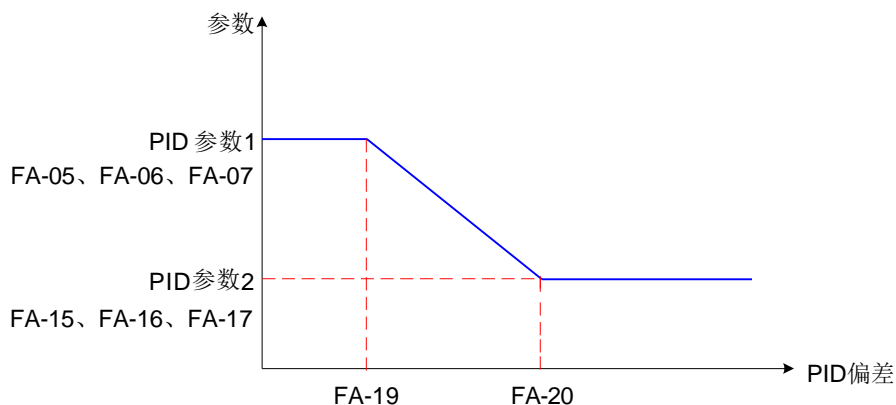


图 6-23 PID 参数切换

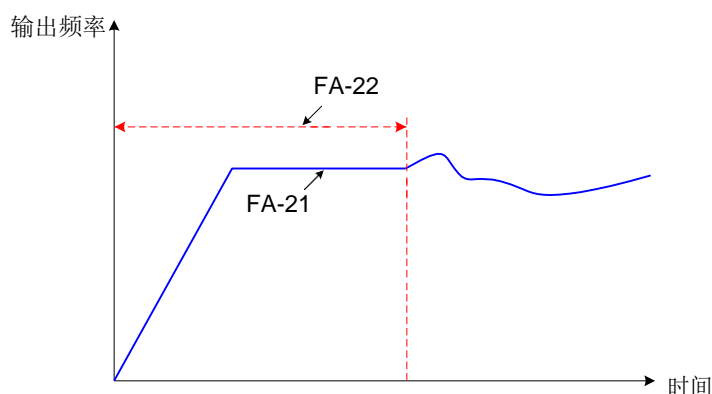


图 6-24 PID 初值功能示意图



对于 PID 为主频率时的频率输出的上下限和范围，作如下说明（如：频率源为纯 PID 或为主 +PID）

- 反转截止频率为 0 或者禁止反转时（即如下三种任意一种）

① FA-08=0, F8-13=0; ② FA-08=0, F8-13=1; ③ FA-08 ≠ 0, F8-13=1

输出上限：上限频率

输出下限：下限频率

输出范围：下限频率 ~ 上限频率（即 F0-14~F0-12）

- 反转截止频率不为 0 且不禁止反转时（即 FA-08 ≠ 0, F8-13=0）

输出上限：上限频率 输出下限：- 反转截止频率

输出范围：- 反转截止频率 ~ 上限频率（即 -FA-08~F0-12）

### 6.2.8 通过“通讯”设定主频率

设定参数 F0-03=9，选择了通讯作为主频率。

GT600 支持 4 种上位机通讯方式：Modbus、Profibus-DP、CANopen、CANlink，这 4 种通讯不能同时使用。使用通讯时必须安装通讯卡，GT600 的 4 种通讯卡都是选配的，用户根据需要自行选择，如果通讯协议为 Modbus、Profibus-DP 或 CANopen，需要根据 F0-28 选择相应的串口通讯协议。CANlink 协议始终有效。

参数	功能定义	出厂值	设定范围
F0-28	串口通讯协议选择	0	0: Modbus 协议 1: Profibus-DP 协议或 CANOpen 协议

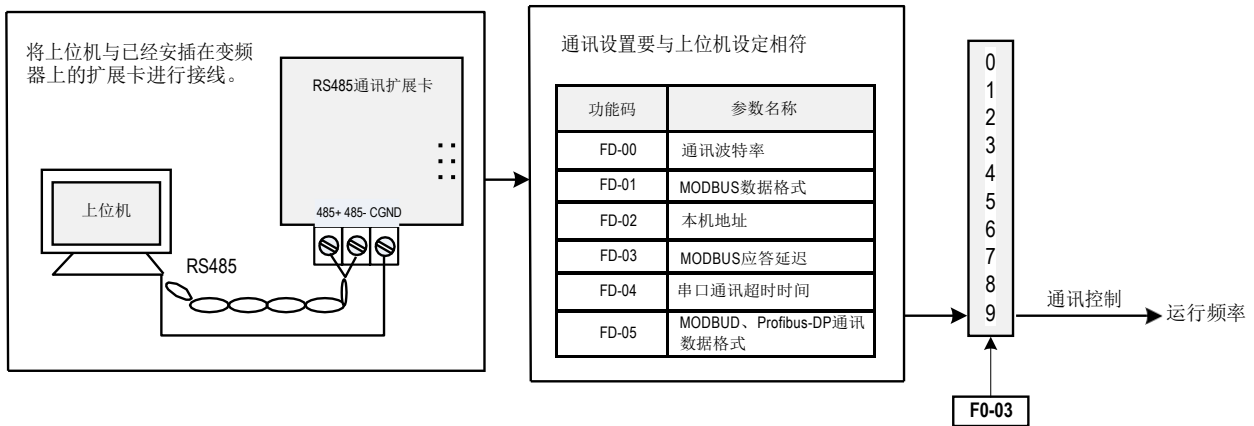


图 6-25 通讯作为主频率相关参数设置

用通讯方式给定频率时，上位机要给变频器发送写命令。下面以 Modbus 协议为例说明用通讯给定主频率的过程。例如，利用通讯给定方式设置频率为 10000 时，发送写命令为 01 06 10 00 27 10 97 36。每一字节代表的含义如下，变频器地址：01H（可以设置），写命令：06H，给定频率的地址：1000H，目标频率值：2710H（转换为十进制为 10000）；CRC 校验：9736H。同理，利用通讯给定方式设置频率为 -10000 时，发送写命令为 01 06 10 00 D8 F0 D7 4E。其中，D8F0 为 -10000 转换为十六进制取低四位。



- 通讯方式给定频率的范围为 -10000 ~ +10000（十进制），对应的频率范围为 -100.00% ~ +100.00%（-100.00% 对应负最大频率，+100.00% 对应最大频率）。假设 F0-10 “最大频率”设为 50Hz，如果写命令中写入的频率值 2710H，转换 10 进制为 10000。那么实际写入的频率值为 50\*100%=50Hz。

主机命令信息		从机回应信息	
ADDR	01H	ADDR	01H
CMD	06H	CMD	06H
参数地址高位	10H	参数地址高位	10H
参数地址低位	00H	参数地址低位	00H
数据内容高位	27H	数据内容高位	27H
数据内容低位	10H	数据内容低位	10H
CRC 高位	97H	CRC 高位	97H
CRC 低位	36H	CRC 低位	36H

### 6.2.9 选择辅助频率指令的输入方法

设定参数F0-04，选择辅助频率指令的输入。变频器的辅助频率指令共有 10 种，分别为数字设定（掉电不记忆）、数字设定（掉电记忆）、AI1、AI2、AI3、脉冲输入、多段指令、简易 PLC、PID、通讯给定。如图所示：

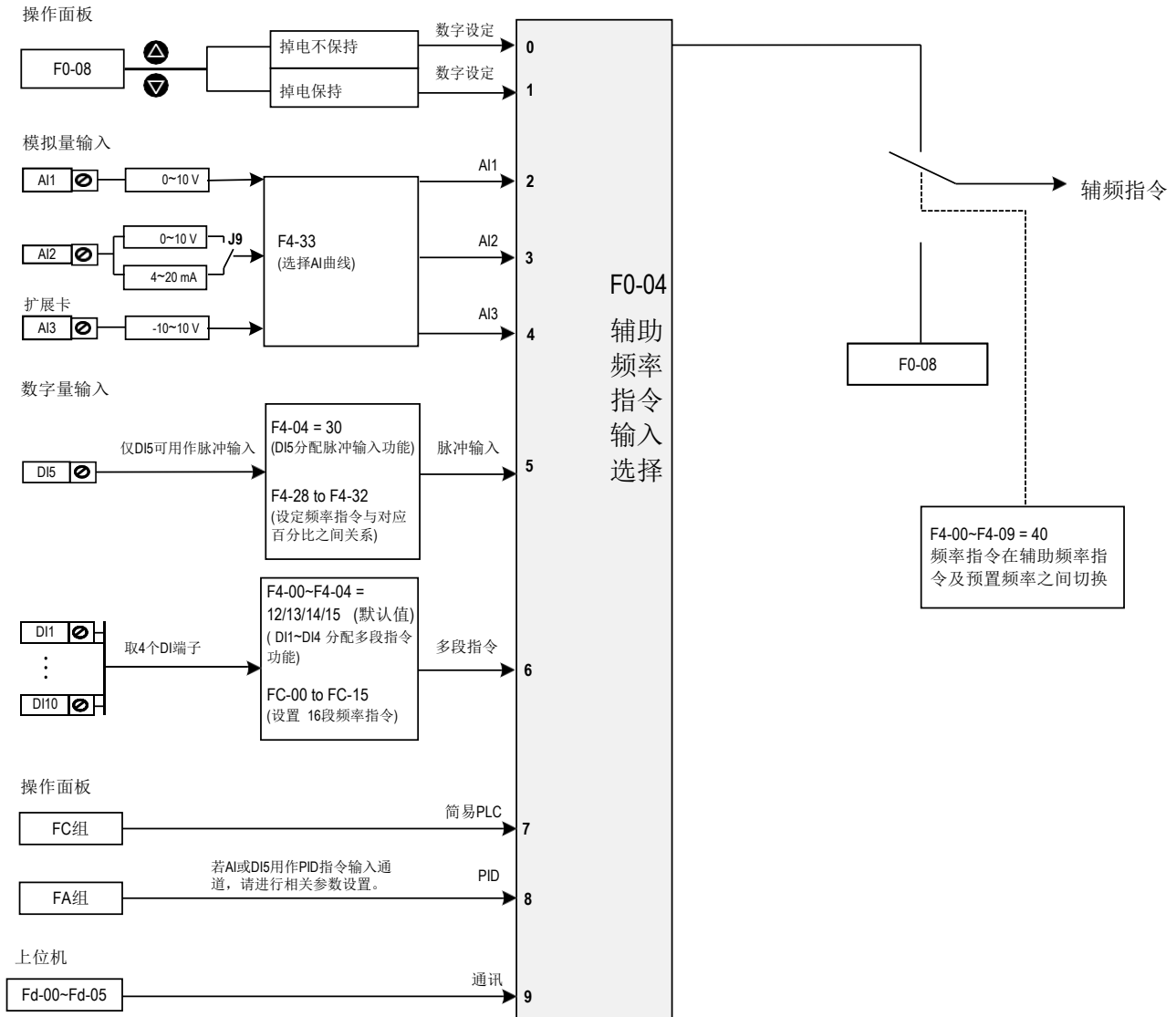


图 6-26 辅助频率给定来源选择示意图

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F0-04	辅助频率指令输入选择	0	0	操作面板（数字设定，掉电不记忆）
			1	操作面板（数字设定，掉电记忆）
			2	AI1
			3	AI2
			4	AI3
			5	脉冲设定（DI5）
			6	多段指令
			7	简易 PLC
			8	PID
			9	通讯给定

辅助频率指令在作为独立的频率给定通道时，其用法与主频率指令相同，使用方法可以参考 6.2.10 小节相关说明。当辅助频率指令用作叠加给定（即主频率指令和辅助频率指令的复合实现频率给定）时，其使用方法可以参考 6.2.11 小节相关说明。

### 6.2.10 选择主、辅频率叠加指令的输入方法

主、辅频率指令叠加选择，即通过主频率指令和辅助频率指令的复合实现频率给定。通过设定参数 F0-07 设定目标频率与主、辅频率指令的关系。共有以下四种关系：

- 1、主频率指令：主频率指令直接作为目标频率给定
- 2、辅助频率指令：辅助频率指令直接作为目标频率给定
- 3、主辅运算：主辅运算有 4 种情况，分别为主频率 + 辅助频率、主频率 - 辅助频率、主频率和辅助频率中较大值、主频率和辅助频率较小值
- 4、频率切换：上述 3 种频率，通过 DI 端子选择或切换。此时 DI 端子的功能选择要设置为 18（频率指令切换）。

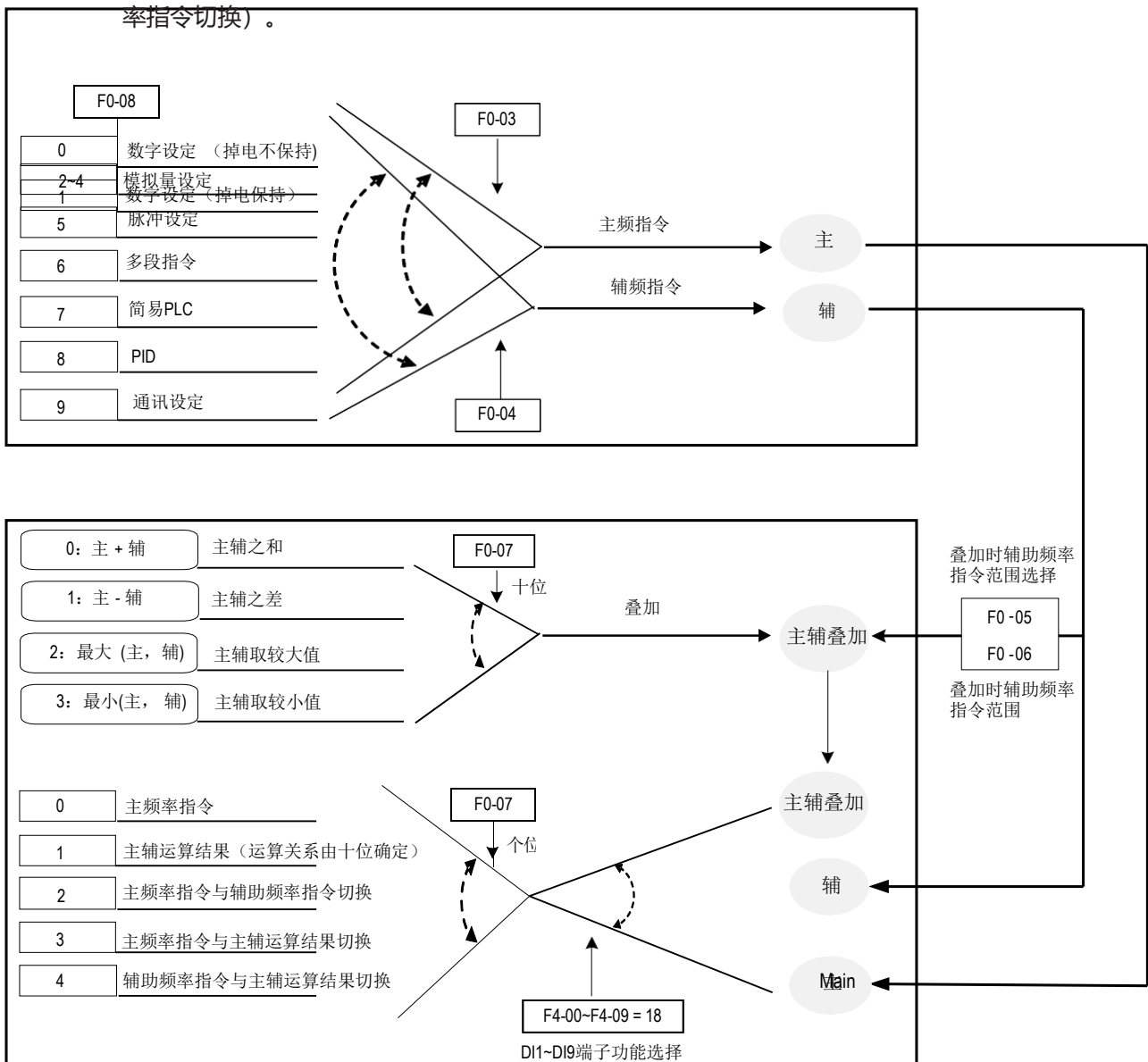


图 6-27 频率指令为主辅助频率指令叠加给定示意图

参数	功能定义	出厂值	设定范围
F0-07	频率指令叠加选择	00	个位：频率指令选择 0：主频率指令 1：主辅运算结果（运算关系由十位确定） 2：主频率指令与辅助频率指令切换 3：主频率指令与主辅运算结果切换 4：辅助频率指令与主辅运算结果切换 十位：频率指令主辅运算关系 0：主 + 辅 1：主 - 辅 2：二者最大值 3：二者最小值
F0-05	叠加时辅助频率指令范围选择	0	0：相对于最大频率 1：相对于主频率指令
F0-06	叠加时辅助频率指令范围	100%	0%~150%

- 当主频率指令和辅助频率指令复合实现频率给定时，需要注意：
- 1、当辅助频率指令为数字给定时，预置频率（F0-08）不起作用，用户通过键盘的▲键和▼键（或多功能输入端子的 UP、DOWN）进行的频率调整，直接在主给定频率的基础上调整。
- 2、当辅助频率指令为模拟输入给定（AI1、AI2、AI3）或脉冲输入给定时，输入设定的 100% 对应辅助频率范围，可通过 F0-05 和 F0-06 进行设置。
- 3、辅助频率指令选择与主频率指令选择，不能设置为同一个通道，即 F0-03 与 F0-04 不要设置为相同的值，否则容易引起混乱。
- 4、主、辅频率指令的叠加功能，可以用于有速度闭环控制的场合，例如以主频率通道为主，利用辅频率通道进行自动微调，配合外部 DI 端子信号的切换，可以达到所需的闭环控制目的。

### 6.2.11 运行指令绑定主频率指令

通过设置 F0-27，变频器的 3 种运行指令可以设定各自的频率指令，如下图所示。运行命令通道与主频率给定通道可以任意捆绑，同步切换。该功能定义了 3 种运行命令通道和 9 种频率给定通道之间的捆绑组合。当指定的命令通道（F0-02）设置了频率绑定通道（F0-27 对应位）后，此时 F0-03 均不起作用，而是由 F0-27 指定的频率给定通道确定。

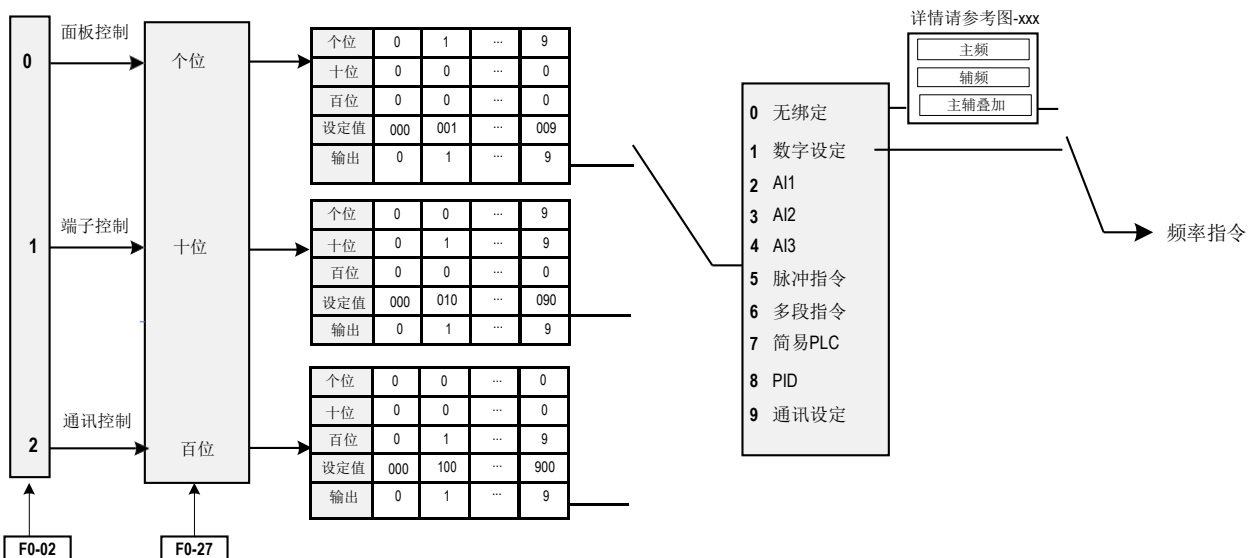


图 6-28 运行指令绑定主频率指令图



参数	功能定义	出厂值	设定范围
F0-27	运行指令捆绑主频率指令选择	000	个位：操作面板绑定频率指令选择 0：无捆绑 1：数字设定 2：AI1 3：AI2 4：AI3 5：脉冲设定（DI5） 6：多段速 7：PLC 8：PID 9：通讯设定 十位：端子命令绑定主频率指令选择 百位：通讯命令绑定主频率指令选择

### 6.2.12 频率指令极限（频率设定）

上限频率：限制最高频率，如果不允许电机在某个频率以上运行；

下限频率：限制最低频率，如果不允许电机在某个频率以下运行；

最大频率：限制最高输出频率；

上限频率选择：用于选择上限频率的给定通道；

上限频率偏置：用于设定上限频率的偏移量。

参数	功能定义	出厂值	设定范围
F0-10	最大频率	50.00 Hz	50.00Hz~500.00Hz
F0-11	上限频率指令选择	0	0：F0-12 设定 1：AI1 2：AI2 3：AI3 4：脉冲设定（DI5） 5：通讯给定
F0-12	上限频率	50.00Hz	下限频率（F0-14）~ 最大频率（F0-10）
F0-13	上限频率偏置	0.00Hz	0.00Hz~ 最大频率 F0-10
F0-14	下限频率	0.00Hz	0.00Hz~ 上限频率

### 6.2.13 低于下限频率动作设定

设定频率低于下限频率运行动作：如果运行频率低于下限频率时，要选择变频器的运行状态，设置参数 F8-14。

零速运行：变频器处于运行状态，输出频率为 0，操作面板 RUN 灯亮。

停机：变频器不运行，操作面板 RUN 灯灭。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-14	设定频率低于下限频率运行动作	0	0：以下限频率运行	如果运行频率低于下限频率，则变频器将以下限频率运行
			1：停机	如果运行频率低于设置的下限频率，则变频器将停机
			2：零速运行	如果运行频率低于下限频率，则变频器以零速运行

## 6.3 启停方法

本小节主要介绍变频器的启动和停止方法。

### 6.3.1 启动方法

变频器有三种启动方法，分别是直接启动、转速跟踪再启动、预励磁启动。设定参数 F6-00 选择变频器的启动方法。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F6-00	启动方式	0	0：直接启动 1：转速跟踪再启动 2：预励磁启动 3：SVC 快速启动	如果需要启动正在高速旋转的电机建议使用转速跟踪再启动； 预励磁启动（只能用于交流异步机）
F6-01	转速跟踪方式	0	0：从停机频率开始 1：从工频开始 2：从最大频率开始	-
F6-02	转速跟踪快慢	20	1~100	-
F6-03	启动频率	0.00Hz	0.00Hz~10.00Hz	给定频率小于启动频率时，变频器不启动，处于待机状态。
F6-04	启动频率保持时间	0.0s	0.0s~100.0s	正反转切换过程中，本参数不起作用。 启动频率保持时间不包含在加速时间内，但包含在简易 PLC 的运行时间里。
F6-05	启动直流制动电流 / 预励磁电流	50%	0%~100%	直流制动电流越大，制动力越大，100%对应电机额定电流（电流上限为变频器额定电流的 80%）。
F6-06	启动直流制动时间 / 预励磁时间	0.0s	0.0s~100.0s	启动直流制动只在启动方式为直接启动时有效。

#### 1) 直接启动

设置参数 F6-00=0，变频器为直接启动，适用于大多数负载，如图 6-29。启动前加“启动频率”适用于电梯、起重等提升类负载场合，如图 6-30。启动前加“直流制动”适用于在启动时电机可能有转动的场合，如图 6-31。

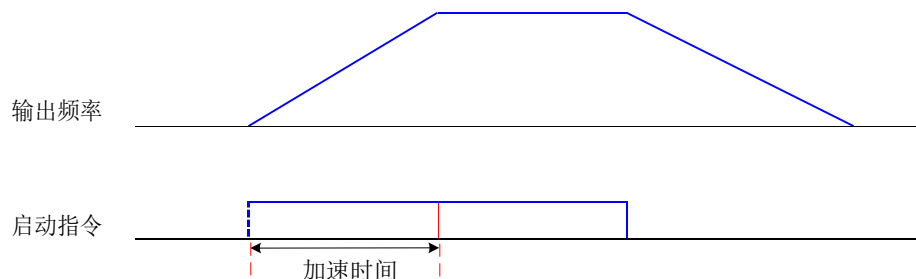


图 6-29 直接启动时序图

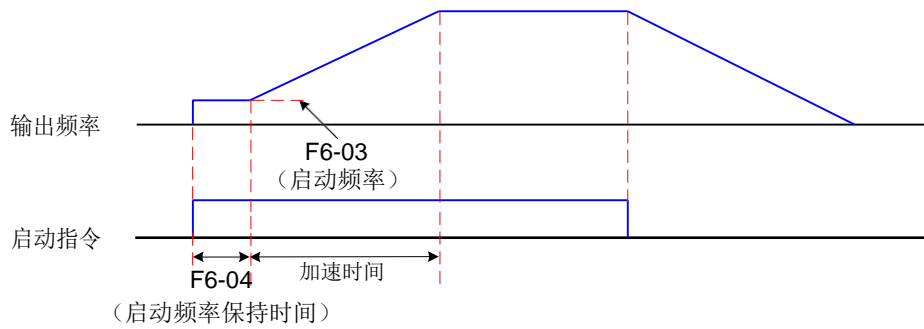


图 6-30 带启动频率的启动时序图

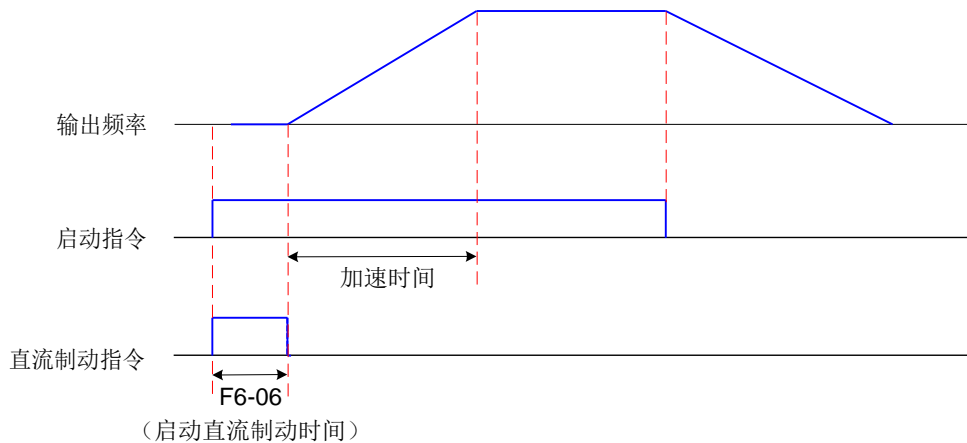


图 6-31 带直流制动的启动时序图

## 2) 转速跟踪再启动

设定 F6-00=1，变频器为转速跟踪再启动（变频器先对电机的转速和方向进行判断，再以跟踪到的电机频率启动）适用于大惯性机械负载的驱动，若变频器启动运行时，负载电机仍在靠惯性运转，采取转速跟踪再启动，可以避免启动过流的情况发生。该启动方式只在矢量控制模式下有效。启动过程频率曲线如下图：

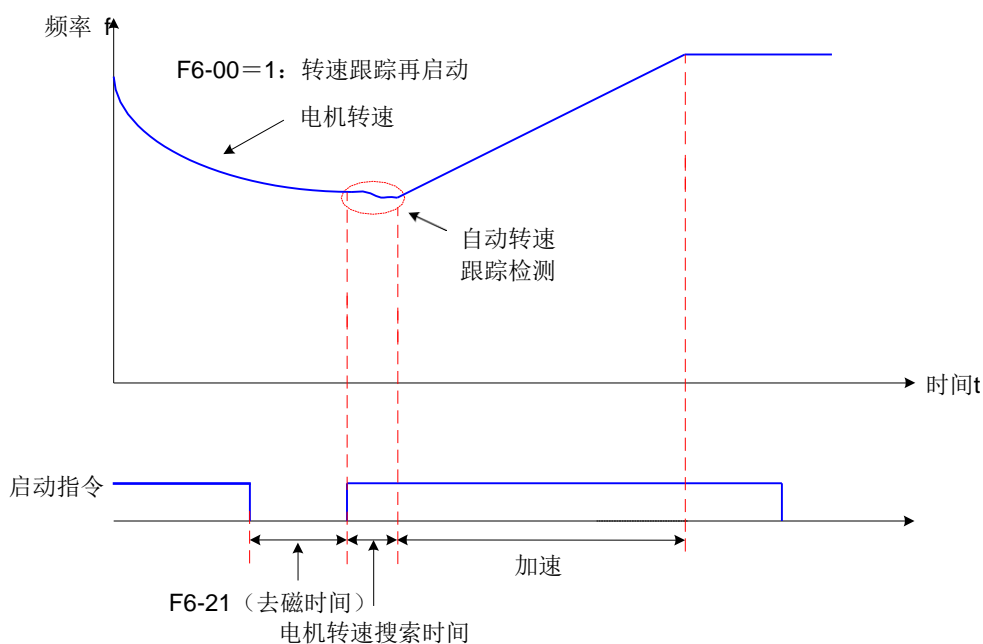


图 6-32 转速跟踪再启动方式

### 3) 预励磁启动

设定 F6-00=2，变频器为预励磁启动，该方式只适用于异步电机的 SVC 与 FVC 控制模式，启动前对电机进行预励磁，可以提高电机的快速响应和减小启动电流，启动时序与直流制动再启动一致。

### 4) SVC 快速启动

设定 F6-00=3，该方式只适用于异步机 SVC 控制模式，使用该方式可以缩短加速时间，当系统惯量较大且需要快速启动时可以使能该模式，但会存在力矩冲击。

## 6.3.2 停止方式

变频器的停止方法有两种，分别是减速停车和自由停车。设定参数 F6-10 选择变频器的停止方法。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F6-10	停机方式	0	0：减速停车 1：自由停车	
F6-11	停机直流制动起始频率	0.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	减速停机过程中，当运行频率降低到该频率时，开始直流制动过程。
F6-12	停机直流制动等待时间	0.0s	0.0s~ 100.0s	在运行频率降低到停机直流制动起始频率后，变频器先停止输出一段时间，然后再开始直流制动过程。
F6-13	停机直流制动电流	50%	0%~ 100%	直流制动电流越大，制动力越大，100% 对应电机额定电流（电流上限为变频器额定电流的 80%）
F6-14	停机直流制动时间	0.0s	0.0s~ 100.0s	直流制动时间为 0 时直流制动过程被取消。

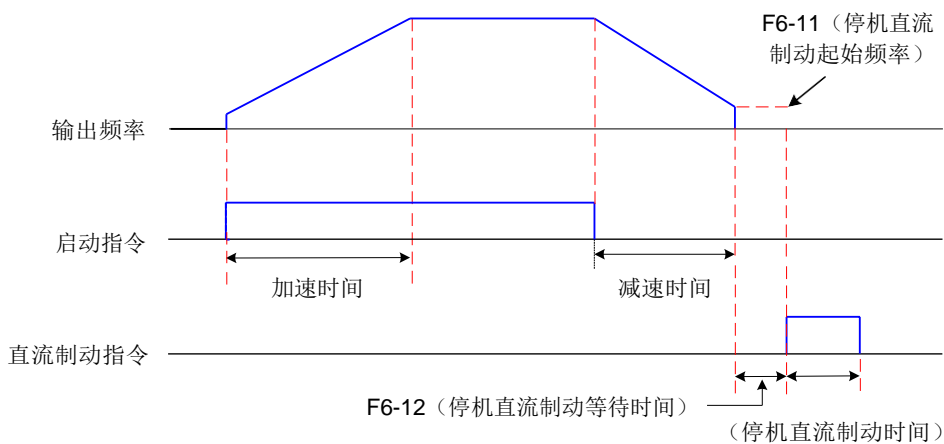


图 6-33 停机直流制动时序图

### 1) 减速停车

设定 F6-10=0，变频器减速停车。（停机命令有效后，变频器按照减速时间降低输出频率，频率降为 0 后停机。）

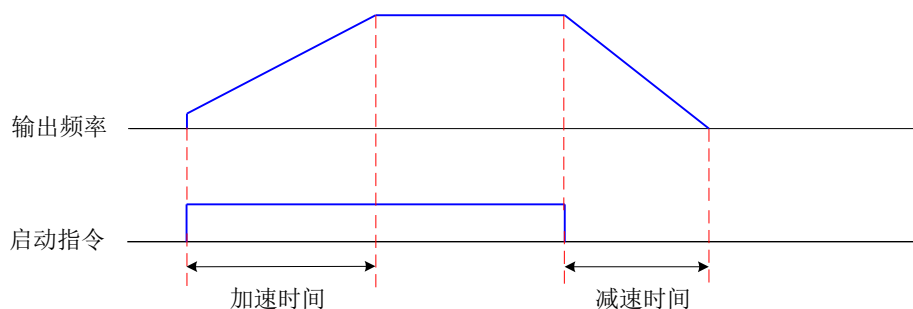


图 6-34 减速停车时序图

### 2) 自由停车

设定 F6-10=1, 变频器为自由停车。(停机命令有效后, 变频器立即终止输出, 此时电机按照机械惯性自由停车。)

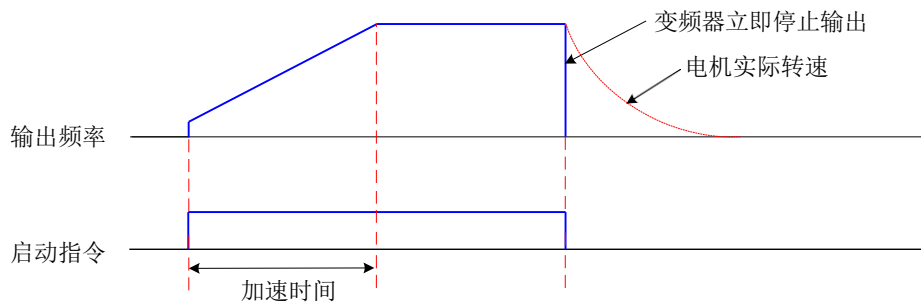


图 6-35 自由停车时序图

### 6.3.3 加减速时间和曲线设定

加速时间指变频器从零频, 加速到加减速基准频率 (F0-25) 所需时间; 减速时间指变频器从“加减速基准频率 (F0-25) 减速到零频所需时间。

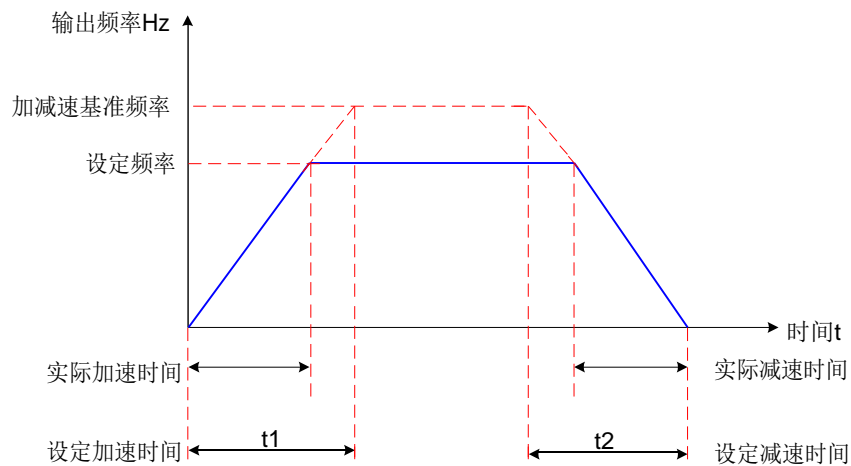


图 6-36 加减速时间示意图

GT600 提供 4 组加减速时间, 可利用数字输入端子 DI 切换选择。例如, 选择 DI7 和 DI8, 作为输入切换端子。

参数	名称	设定值	功能描述
F4-06	DI7 端子功能选择	16	加减速时间选择端子 1
F4-07	DI8 端子功能选择	17	加减速时间选择端子 2

DI8 端子状态	DI7 端子状态	对应加减速时间选择
OFF	OFF	第一组: F0-17、F0-18
OFF	ON	第二组: F8-03、F8-04
ON	OFF	第三组: F8-05、F8-06
ON	ON	第四组: F8-07、F8-08

表 6-2 通过 DI 端子选择加减速时间

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F0-17	加速时间 1	机型确定	0s~65000s	F0-19=0
			0.0s~6500.0s	F0-19=1
			0.00s~650.00s	F0-19=2
F0-18	减速时间 1	机型确定	0s~65000s	F0-19=0
			0.0s~6500.0s	F0-19=1
			0.00s~650.00s	F0-19=2
F8-03	加速时间 2	机型确定	设定范围同 F0-17	-
F8-04	减速时间 2	机型确定	设定范围同 F0-18	-
F8-05	加速时间 3	机型确定	设定范围同 F0-17	-
F8-06	减速时间 3	机型确定	设定范围同 F0-18	-
F8-07	加速时间 4	0.0s	设定范围同 F0-17	-
F8-08	减速时间 4	0.0s	设定范围同 F0-18	-
F0-19	加减速时间单位	1	0: 1 秒 1: 0.1 秒 2: 0.01 秒	修改此参数时, 4 组加减速时间所显示小数点位数会变化。
F0-25	加减速时间基准频率	0	0: 最大频率 1: 设定频率 2: 100Hz	-
F6-07	加减速方式	0	0: 直线加减速  1、2: 动态 S 曲线加减速	选择变频器在启、停动过程中频率变化的方式。 0: 输出频率按照直线递增或递减。 1、2: 在目标频率实时动态变化的情况下, 输出频率按照 S 曲线实时递增或递减。适用在舒适感要求较高及实时响应快速的场合。
F6-08	S 曲线开始段时间比例	30.0%	0.0%~ (100.0%-F6-09)	参数 F6-08 和 F6-09 要满足: $F6-08 + F6-09 \leq 100.0\%$ 。
F6-09	S 曲线结束段时间比例	30.0%	0.0%~ (100.0%-F6-08)	-

## 6.4 电机调谐

电机调谐：变频器获得被控电机参数的过程。

电机调谐的方法有：异步机静止部分参数调谐、异步机动态完整调谐、异步机静止完整调谐。

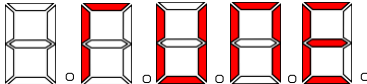

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F1-37	调谐选择	0	0：无操作	不调谐
			1：异步机静止部分参数调谐	只辨识部分电机参数定子电阻、转子电阻、漏感
			2：异步机动态完整调谐	辨识所有电机参数，FVC 控制方式下需要确认编码器参数（F1-27~ F1-34）
			3：异步机静止完整调谐	辨识所有电机参数，可自动识别编码器方向

几种调谐方式的调谐效果比较如下表：

调谐方式	适用情况	调谐效果
异步机静止部分参数调谐	电机与负载很难脱离，且不允许动态调谐运行的场合	一般
异步机动态完整调谐	电机与应用系统方便脱离的场合	最佳
异步机静止完整调谐	电机与负载很难脱离，且不允许动态完整调谐运行的场合	较好

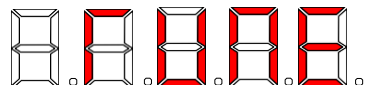

以下用电机 1 的参数（F0-24 设置为 0，电机参数组 1）为例介绍电机调谐的方法。如果要对电机 2 进行调谐，首先将 F0-24 设置为 1（电机参数组 2），电机 2 的调谐方法与电机 1 类似，相关参数参考 A2 组。

### 1) 异步机静止部分参数调谐方法

步骤	过程
步骤 1	上电后，将变频器运行指令选择为操作面板（F0-02 设置为 0）
步骤 2	准确输入电机的铭牌参数（F1-00~F1-05）
步骤 3	参数 F1-37 设置为 1（异步机静止部分参数调谐），按 ENTER 键确认，键盘显示 
步骤 4	按操作面板上  键。电机不旋转，但是变频器会使电机通电。运行指示灯亮。当上述显示信息消失，退回正常参数显示状态，表示调谐完成。经过该调谐，变频器会自动算出 F1-06~ F1-08 的值。

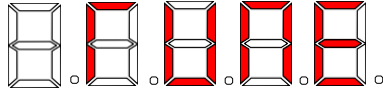

### 2) 异步机动态完整调谐方法

使用有恒定输出特性的电机和有高精度用途，请在分离负载状态下，实施动态完整调谐，调谐效果最佳。

步骤	过程
步骤 1	上电后，将变频器运行指令选择为操作面板（F0-02 设置为 0）；
步骤 2	准确输入电机的铭牌参数（F1-00~F1-05）；
步骤 3	输入编码器参数”（F1-27、F1-28、F1-30）；
步骤 4	参数 F1-37 设置为 2（异步机动态完整调谐），按 ENTER 键确认，键盘显示： 
步骤 5	按操作面板上  键。变频器会驱动电机加减速、正 / 反转运行，运行指示灯亮，调谐运行持续一段时间。当上述显示信息消失，退回正常参数显示状态，表示调谐完成。经过该完整调谐，变频器会自动算出 F1-06~ F1-10 及 F1-30 的值。

### 3) 异步机静止完整调谐方法

在无法分离负载的状态下，请使用异步机静止完整调谐。

步骤	过程
步骤 1	上电后，将变频器运行指令选择为操作面板（F0-02 设置为 0）；
步骤 2	准确输入电机的铭牌参数（F1-00~F1-05）；
步骤 3	参数 F1-37 设置为 3（异步机静止完整调谐），按 ENTER 键确认，键盘显示： 
步骤 4	按操作面板上  键。电机不旋转，但是变频器会使电机通电。运行指示灯亮。当上述显示信息消失，退回正常参数显示状态，表示调谐完成。经过该调谐，变频器会自动算出 F1-06~ F1-10 的值。



- 电机调谐除了上述的三种方式外，还可以手动输入电机参数。
- 电机调谐可以通过操作面板给运行指令外，还可以通过通讯指令进行电机调谐。通过设置 F0-02 选择运行指令。
- Modbus、Profibus 和 CANopen 的 PKW 区支持通讯调谐，PZD 区不支持通讯调谐。通讯调谐操作方法：先给 F1-37/A2-37 写入调谐参数，然后再写入运行命令。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F1-00	电机类型选择	0	0	普通异步电机
			1	变频异步电机
F1-01	电机额定功率	机型确定	0.1kW~1000.0kW	F1-00~F1-05 为电机铭牌参数。 在采用 V/F、SVC、FVC 控制时，为了获得更好的控制性能，需要进行电机参数调谐，而调谐结果的准确性，与正确设置电机铭牌参数密切相关。
F1-02	电机额定电压	机型确定	1V~2000V	
F1-03	电机额定电流	机型确定	0.01A~655.35A(变频器功率 ≤ 55kW) 0.1A~6553.5A(变频器功率 > 55kW)	
F1-04	电机额定频率	机型确定	0.01Hz~ 最大频率	
F1-05	电机额定转速	机型确定	1rpm~65535rpm	
F1-06	异步电机定子电阻	机型确定	0.001Ω~65.535Ω(变频器功率 ≤ 55kW) 0.0001Ω~6.5535Ω(变频器功率 > 55kW)	F1-06~F1-10 是异步电机的参数，可通过电机调谐获得。其中，异步机静止部分参数调谐只能获得 F1-06~F1-08 三个参数，异步机动态完整调谐可以获得 F1-06~F1-10 外，还可以获得编码器相序 F1-30。
F1-07	异步电机转子电阻	机型确定	0.001Ω~65.535Ω(变频器功率 ≤ 55kW) 0.0001Ω~6.5535Ω(变频器功率 > 55kW)	
F1-08	异步电机漏感抗	机型确定	0.01mH~655.35mH(变频器功率 ≤ 55kW) 0.001mH~65.535mH(变频器功率 > 55kW)	
F1-09	异步电机互感抗	机型确定	0.1mH~6553.5mH(变频器功率 ≤ 55kW) 0.01mH~655.35mH(变频器功率 > 55kW)	
F1-10	异步电机空载电流	机型确定	0.01A~F1-03(变频器功率 ≤ 55kW) 0.1A~F1-03(变频器功率 > 55kW)	若现场不对电机调谐，可以根据电机厂家提供的参数，输入上述相应参数。



参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F1-27	编码器线数	1024	1~65535	设定编码器每转脉冲数。 在有速度传感器矢量控制方式下 (FVC)，必须正确设置编码器脉冲数，否则电机运行不正常。
F1-28	编码器类型	0	0：ABZ 增量编码器 2：旋转变压器	要根据实际情况正确设置 F1-28，否则变频器可能运行不正常。
F1-30	ABZ 增量编码器 AB 相序	0	0：正向 1：反向	0：电机正转时 A 相超前（电机反转时 B 相超前） 1：电机正转时 B 相超前（电机反转时 A 相超前）
F1-34	旋转变压器极对数	1	1~65535	在使用旋转变压器时，必须正确设置极对数参数。
F1-36	速度反馈 PG 断线检测时间	0.0s	0.0s：不动作 0.1s~10.0s	用于设置编码器断线故障的检测时间，当设置为 0.0s 时，变频器不检测编码器断线故障。 当变频器检测到有断线故障，并且持续时间超过 F1-36 设置时间后，变频器报警 Err20。

## 6.5 控制性能

### 6.5.1 V/F 曲线的设定

#### 1) 直线型 V/F、多点 V/F 设定

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F3-00	V/F 曲线设定	0	0、2~9：直线 V/F 1：多点 V/F 10：V/F 完全分离模式 11：V/F 半分离模式	-
F3-01	转矩提升	机型确定	0.0%~30.0%	-
F3-02	转矩提升截止频率	50.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	-
F3-03	多点 V/F 频率点 1	0.00Hz	0.00Hz~F3-05	-
F3-04	多点 V/F 电压点 1	0.0%	0.0%~100.0%	
F3-05	多点 V/F 频率点 2	0.00Hz	F3-03~F3-07	
F3-06	多点 V/F 电压点 2	0.0%	0.0%~100.0%	
F3-07	多点 V/F 频率点 3	0.00Hz	F3-05~ 电机额定频率 (F1-04)	
F3-08	多点 V/F 电压点 3	0.0%	0.0%~100.0%	

#### ● 通用恒转矩直线 V/F 曲线

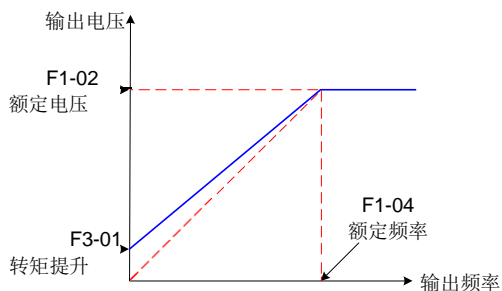


图 6-37 通用恒转矩直线 V/F 曲线

在额定频率以下，输出电压与频率成线性变化，适用于大惯量风机加速、冲床、离心机、水泵等一般机械传动应用场合。

● 自定义多点 V/F 曲线

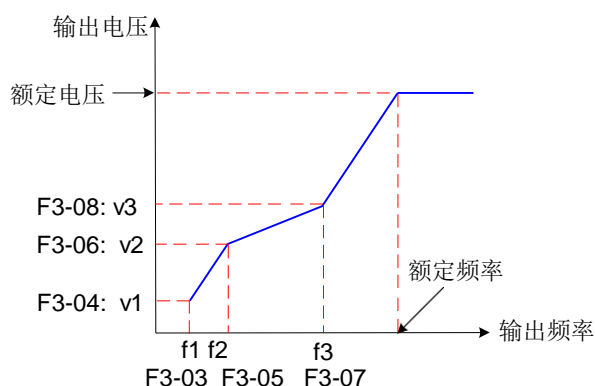


图 6-38 自定义多点 V/F 曲线

F3-03 ~ F3-08 六个参数定义多点 V/F 曲线，频率点设置范围为 0.00Hz ~ 电机额定频率，电压点设置范围为 0.0% ~ 100%，对应 0V ~ 电机额定电压，多点 V/F 曲线的设定值通常根据电机的负载特性来设定。务必如下设定：F3-03 ≤ F3-05 ≤ F3-07。为了保证设置无误，本变频器对频率点 F3-03、F3-05 和 F3-07 上下限的关系进行了约束，设置时先设置 F3-07，再设置 F3-05，最后设置 F3-03；

2) V/F 分离曲线设定

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F3-13	V/F 分离的电压源	0	0: 数字设定 (F3-14) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 脉冲设定 (DI5) 5: 多段指令 6: 简易 PLC 7: PID 8: 通讯给定 注: 100.0% 对应电机额定电压	-
F3-14	V/F 分离的电压数字设定	0V	0V~ 电机额定电压	V/F 半分离模式下, 输出电压为此设定值的2倍
F3-15	V/F 分离的电压加速时间	0.0s	0.0s~1000.0s 注: 表示 0V 变化到电机额定电压的时间	V/F 半分离模式下此参数不起作用, 电压加速时间与 F0-17 一致

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F3-16	V/F 分离的电压减速时间	0.0s	0.0s~1000.0s 注：表示 0V 变化到电机额定电压的时间	V/F 半分离模式下此参数不起作用，电压减速时间与 F0-18 一致
F3-17	V/F 分离停机方式选择	0	0: 频率 / 电压独立减至 0 1: 电压减为 0 后频率再减	-

V/F 分离的电压加速时间指输出电压从 0 加速到电机额定电压所需时间，见图中的 t1。

V/F 分离的电压减速时间指输出电压从电机额定电压减速到 0 所需时间，见图中的 t2。

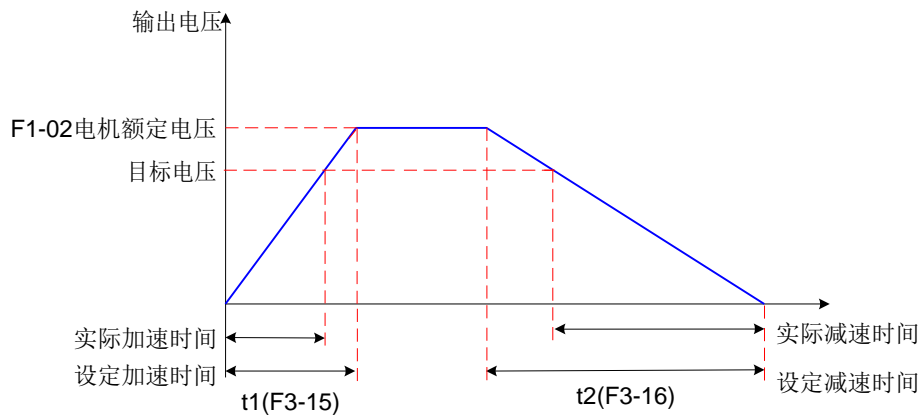


图 6-39 V/F 分离示意图

### 6.5.2 变频器输出电流（转矩）限制

在加速、恒速、减速过程中，如果电流超过过流失速动作电流（出厂值 150%，表示变频器额定电流的 1.5 倍），过流失速将起作用，输出频率开始降低，直到电流回到过流失速点以下后，频率才开始向上加速到目标频率，实际加速时间自动拉长，如果实际加速时间不能满足要求，可以适当增加“F3-18 过流失速动作电流”。

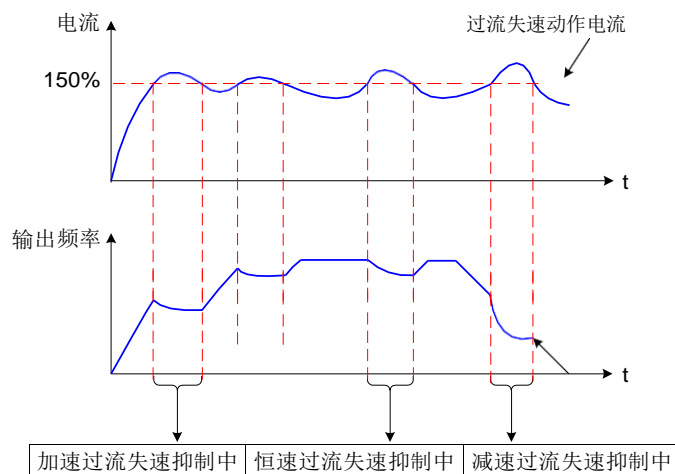


图 6-40 过流失速动作示意图

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F3-18	过流失速动作电流	150%	50%~200%	启动过流失速抑制动作的电流。

F3-19	过流失速抑制	1	0, 1	0: 无效; 1: 有效
F3-20	过流失速抑制增益	20	0~100	如果电流超过过流失速电流点, 过流失速抑制将起作用, 实际加速时间自动拉长。
F3-21	倍速过流失速动作电流补偿系数	50%	50%~200%	降低高速过流失速动作电流, 补偿系数为 50% 时无效, 弱磁区动作电流对应 F3-18 推荐设定值 100%。

在高频区域, 电机驱动电流较小, 相对于额定频率以下, 同样的失速电流, 电机的速度跌落很大, 为了改善电机的运行特性, 可以降低额定频率以上的失速动作电流, 在一些离心机运行频率较高、要求几倍弱磁且负载惯量较大的场合, 这种方法对加速性能有很好的效果, 可有效防止电机失速。

$$\text{超过额定频率的过流失速动作电流} = (f_s/f_n) * k * \text{LimitCur};$$

$f_s$  为运行频率,  $f_n$  为电机额定频率,  $k$  为 F3-21 “倍速过流失速动作电流补偿系数”,  $\text{LimitCur}$  为 F3-18 “过流失速动作电流”;

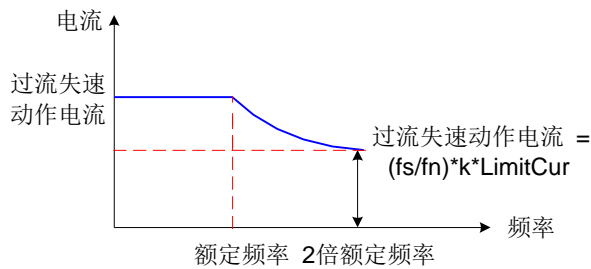


图 6-41 倍速过流失速动作示意图



- 大功率电机, 载波频率在 2kHz 以下, 由于脉动电流的增加导致逐波限流响应先于过流失速防止动作启动, 而产生转矩不足, 这种情况下, 请降低过流失速动作电流。

### 6.5.3 变频器过压失速抑制

如果母线电压超过过压失速动作电压 (F3-22), 表示机电系统已经处于发电状态 (电机转速 > 输出频率), 过压失速将起作用, 调节输出频率, 实际减速时间将自动拉长, 避免跳闸保护, 如果实际减速时间不能满足要求, 可以适当增加过励磁增益。

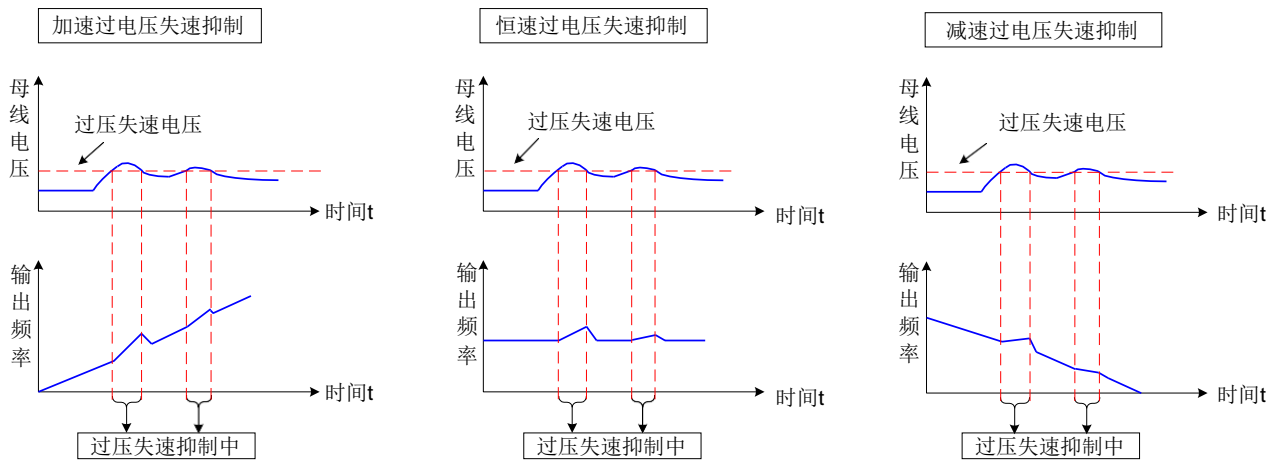


图 6-42 过压失速动作示意图

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F3-22	过压失速动作电压	770.0V	650.0V~800.0V	F3-22 的功能作用等同于 F9-04。
F3-23	过压失速抑制	1	0, 1	0: 无效; 1: 有效 (默认过压失速增益有效)
F3-24	过压失速频率增益	30	0~100	增大 F3-24 会改善母线电压的控制效果, 但是输出频率会产生波动, 如果输出频率波动较大, 可以适当减少 F3-24。F3-24 的功能作用等同于 F9-03。
F3-25	过压失速电压增益	30	0~100	增大 F3-25 可以减少母线电压的超调量。
F3-26	过压失速最大上升频率限制	5Hz	0~50Hz	过压抑制最大上升频率限制
F9-08	制动单元动作起始电压	760V	650V~800V	-
F3-10	V/F 过励磁增益	64	0~200	过励磁增益越大, 抑制效果越强。
F3-11	V/F 振荡抑制增益	40	0~100	-
F9-03	过压失速增益	30	0~100	功能等同于 F3-24, 将会跟随 F3-24 一起变化。
F9-04	过压失速保护电压	770V	650V~800V	功能等同于 F3-22, 将会跟随 F3-22 一起变化。



使用制动电阻或加装制动单元或者使用能量回馈单元时请注意:

- 请设定 F3-10 “过励磁增益” 值为 “0”, 否则有可能引起运行中电流过大问题。
- 请设定 F3-23 “过压失速使能” 值为 “0”, 否则有可能引起减速时间延长问题。

## 6.5.4 提高 V/F 运行性能

### 1) 如何缩短 V/F 控制方式下的实际加速时间?

现象	措施
加速过程如果发现电机实际加速时间, 远远大于设定加速时间, 可以采取以下措施:	<p>目标频率小于 2 倍额定频率, 加速过程发现实际加速时间满足不了要求时, 可以加大 F3-18 “过流失速动作电流”, 每次调整 10%, F3-18 “过流失速动作电流” 设定值超过 170%, 容易引起 “变频器过载故障 EER10” 或 “快速限流故障 EER40”。</p> <p>如果目标频率为 3 倍或 4 倍额定频率以上, 在急加速过程, 很可能会出现电机失速现象 (变频器输出频率已经达到目标频率, 但电机实际转速一直停留中速段的某一转速, 但电机实际速度一直停留在较低频率, 或者加速时间过长), 此时可以调节 F3-21 “倍速过流失速动作电流补偿系数” 设定值为 100%。</p>

### 2) 如何缩短 V/F 控制方式下的实际减速时间?

现象	措施
减速过程如果发现电机实际减速时间, 远远大于设定减速时间, 可以采取以下措施:	<p>如果无加装制动电阻或回馈单元, 请增加 F3-10 “V/F 过励磁增益” 设定值, 每次调整量 “±20”。增加 F3-10 “V/F 过励磁增益” 设定值后, 如果引起电机振荡过压故障, 请减小 “过压失速抑制电压增益” 设定值。</p> <p>如果变频器加装了制动电阻或能量回馈单元, 且变频器输入电压等级为 360~420V, 请调整 F9-08 “制动单元动作起始电压” 设定值为 690V, 调整 F3-10 “V/F 过励磁增益” 设定值为 0。</p> <p>使用停机直流制动, 推荐设定值: F6-11 (停机直流制动起始频率) 0.5Hz; F6-13 (停机直流制动电流) 50%; F6-14 (停机直流制动时间) 1s;</p>

3) 如何限制 V/F 控制方式下的输出电流，及极端冲击负载情况下如何防止过流故障？

现象	措施
为了更好的保护电机，控制电机电流上限，可以采取以下措施调整变频器输出电流上限：	“变频器输出电流上限”可以通过调整 F3-18 “过流失速动作电流”来控制，“变频器输出电流上限” = 变频器额定电流 X “过流失速动作电流”（出厂值 150%）。建议“变频器输出电流上限”最小不应小于电机额定电流，推荐值为电机额定电流的 1.5 倍。 急加速、急减速、或者冲击性负载类型时有可能引起“过流故障”或者“快速限流故障 EER40”，请增加 F3-20 “过流失速抑制增益”设定值，每次调整量为“±10”，调整得过大有可能引起电流振荡。

4) 如何限制 V/F 控制方式下的母线电压，防止过压故障？

现象	措施
在一些恒速发电负载（如典型的油田抽油机），冲击性突加突卸负载（如典型的大功率冲床），运行过程极易引起过电压故障，为了避免引起过电压故障，如果出厂参数仍然会出现过电压故障，可以采取以下措施：	恒速间歇性发电负载：请降低 F3-22 “过压失速动作电压”设定值（出厂值 770V），非特定要求限制母线电压上限值，建议调整成 720V 左右，如果仍然发生过压故障，请调整 F3-24 “过压失速最大上升频率限制”设定值为 10Hz 或 20Hz（如油田抽油机这种周期性发电时间较长的负载）。 冲击性突加突卸负载发生压故障时，请降低 F3-22 “过压失速动作电压”设定值，建议调整成 720V 左右。 大惯量急减速负载：如果变频器加装了制动电阻，且变频器输入电压等级为 360~420V，请调整 F9 - 08 “制动单元动作起始电压”设定值为 690V，调整 F3-10 “V/F 过励磁增益”设定值为 0。如果仍然过压，请降低 F3-22 “过压失速动作电压”设定值，建议调整成 740V 左右。

6.5.5 速度环

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F2-00	速度环比例增益 1	30	1~100	-
F2-01	速度环积分时间 1	0.50s	0.01s~10.00s	-
F2-02	切换频率 1	5.00Hz	0.00~F2-05	-
F2-03	速度环比例增益 2	20	1~100	-
F2-04	速度环积分时间 2	1.00s	0.01s~10.00s	-
F2-05	切换频率 2	10.00Hz	F2-02~ 最大频率	-

速度环 PI 参数分低速和高速两组，运行频率小于“切换频率 1”（F2-02）时，速度环 PI 调节参数为 F2-00 和 F2-01。运行频率大于切换频率 2 时，速度环 PI 调节参数为 F2-03 和 F3-04。切换频率 1 和切换频率 2 之间的速度环 PI 参数，为两组 PI 参数线性切换，如下图所示：

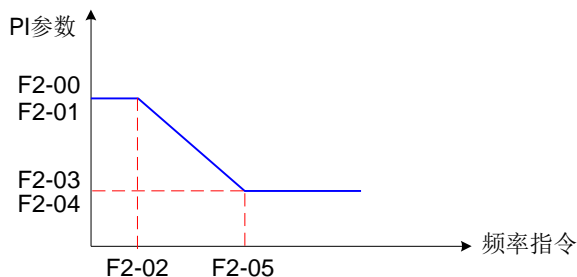


图 6-43 速度环 PI 参数示意图

通过设定速度调节器的比例系数和积分时间，可以调节矢量控制的速度动态响应特性。

增加比例增益，减小积分时间，均可加快速度环的动态响应。但是比例增益过大或积分时间过小均可能使系统产生振荡。

建议调节方法为：如果出厂参数不能满足要求，则在出厂值参数基础上进行微调，先增大比例增益，保证系统不振荡；然后减小积分时间，使系统既有较快的响应特性，超调又较小。



- 如 PI 参数设置不当，可能会导致速度超调过大。甚至在超调回落时产生过电压故障。

### 6.5.6 矢量控制转差调节

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
<b>F2-06</b>	矢量控制转差增益	100%	50%~200%	转差调节参数，改善控制性能

对矢量控制 (F0-01=0, 1)，此参数可调节电机的稳速精度，例如电机运行频率低于变频器输出频率时，可增大该参数。

对有速度传感器矢量控制 (F0-01=1)，此参数可以调节同样负载下变频器的输出电流大小，如在大功率变频器中，若带载能力较弱时，可逐渐调小此参数。注意：一般情况下，无需调节此参数。

### 6.5.7 SVC 速度反馈稳定性

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
<b>F2-07</b>	SVC 速度反馈滤波时间	0.015s	0.000s~0.100s	-

SVC 速度反馈滤波时间只有当F0-01=0时生效，加大F2-07可以改善电机稳定性，但动态响应变弱，反之则动态响应加强，但太小会引起电机震荡。一般情况下无需调整。

### 6.5.8 转矩上限

在矢量控制 (FVC 或 SVC) 下，有两种控制方式：速度控制和转矩控制 (A0-00)，两种控制方式的转矩上限不同，分两组参数进行设置。

1) 速度控制转矩上限设定

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F2-09	速度控制方式下转矩上限指令选择	0	0: 参数 F2-10 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 脉冲设定 5: 通讯给定 6: MIN(AI1,AI2) 7: MAX(AI1,AI2) 1-7 选项的满量程对应 F2-10	-
F2-10	速度控制方式下转矩上限数字设定	150.0%	0.0%~200.0%	电动状态下的转矩上限, 以变频器额定电流为基值
F2-11	速度控制方式下转矩上限指令选择 (发电)	0	0: 参数 F2-10 设定 (不区分电动和发电) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 脉冲设定 5: 通讯给定 6: MIN(AI1,AI2) 7: MAX(AI1,AI2) 8: 参数 F2-12 设定 1-7 选项的满量程对应 F2-12	-
F2-12	速度控制方式下转矩上限数字设定 (发电)	150.0%	0.0%~200.0%	发电状态下的转矩上限, 以变频器额定电流为基值

- 速度控制模式下, 转矩上限源有 8 种设定方式。其中电动状态时, 转矩上限源由 F2-09 进行选择, 在发电状态时, 转矩上限源选择由 F2-11 确定。
- 速度控制模式下, 若 F2-11 设为 1~8, 转矩上限区分电动状态和发电状态, 其中电动状态转矩上限满量程由 F2-10 设定, 发电状态转矩上限满量程由 F2-12 设定, 示意图如下所示:

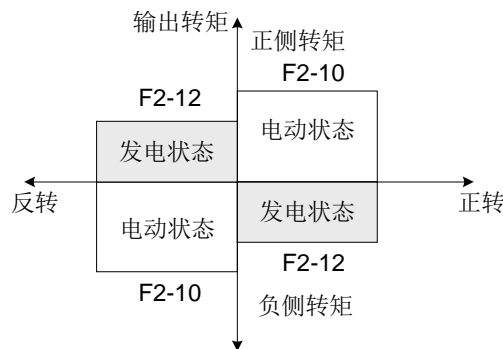


图 6-44 速度控制转矩上限示意图



参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F2-22	发电功率限制使能	0	0: 无效 1: 有效 2: 恒速生效 3: 减速生效	-
F2-23	发电功率上限	机型确定	0.0~200.0%	-

- 针对凸轮负载、快速加减速、负载突卸等应用场合，且未使用制动电阻时，可以通过使能发电功率限制，有效减小电机制动过程中母线电压过冲，避免过压故障的发生。发电功率上限 F2-23 为电机额定功率的百分比，当使能发电功率限制后依然发生过压时，请将 F2-23 向下调整。

## 2) 转矩控制转矩上限说明

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A0-00	速度 / 转矩控制方式选择	0	0: 速度控制 1: 转矩控制	-
A0-01	转矩控制方式下转矩设定选择	0	0: 数字设定 1(A0-03) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 脉冲设定 5: 通讯给定 6: MIN(AI1,AI2) 7: MAX(AI1,AI2) (1-7 选项的满量程，对应 A0-03 数字设定)	-
A0-03	转矩控制方式下转矩数字设定	150.0%	-200.0%~200.0%	-
A0-05	转矩控制正向最大频率	50.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	-
A0-06	转矩控制反向最大频率	50.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	-
A0-07	转矩加速时间	0.00s	0.00s~65000s	-
A0-08	转矩减速时间	0.00s	0.00s~65000s	-

### ● 速度 / 转矩控制方式选择 (A0-00)

速度 / 转矩控制方式由 A0-00 进行设定。

GT600 的多功能数字 DI 端子，具备两个与转矩控制相关的功能：转矩控制禁止（功能 29）、速度控制/ 转矩控制切换（功能 46）。这两个端子要跟 A0-00 配合使用，实现速度与转矩控制的切换。

当速度控制 / 转矩控制切换端子（功能 46）无效时，控制方式由 A0-00 确定，若速度控制 / 转矩控制切换有效，则控制方式相当于 A0-00 的值取反。

无论如何，当转矩控制禁止端子有效时，变频器固定为速度控制方式。

- 转矩控制转矩指令设定 (A0-01、A0-03)

A0-01 用于选择转矩设定指令，共有 8 种转矩设定方式。

转矩设定采用相对值，100.0% 对应变频器额定转矩（可通过 U0-74 查看变频器输出转矩，100% 对应变频器额定转矩；U0-06 查看电机输出转矩，100% 对应电机额定转矩）。设定范围 -200.0%~200.0%，表明变频器最大转矩为 2 倍变频器额定转矩。

当转矩给定值为正时，变频器正向运行。

当转矩给定值为负时，变频器反向运行。

- 转矩控制频率上限设定 (A0-05、A0-06)

转矩控制时，频率上限的加减速时间在 F8-07（加速）/F8-08（减速）设定。

用于设置转矩控制方式下，变频器的正向或反向最大运行频率。

当变频器转矩控制时，如果负载转矩小于电机输出转矩，则电机转速会不断上升，为防止机械系统出现飞车等事故，必须限制转矩控制时的电机最高转速（A0-05/A0-06）。

如果需要实现动态连续更改转矩控制最大频率，可以采用控制上限频率的方式实现。

- 转矩控制转矩加减速时间设定 (A0-07、A0-08)

转矩控制方式下，电机输出转矩与负载转矩的差值，决定电机及负载的速度变化率，所以，电机转速有可能快速变化，造成噪音或机械应力过大等问题。通过设置转矩控制加减速时间，可以使电机转速平缓变化，转矩加减速时间对应转矩从 0 增加到 A0-03 的时间。

在小转矩启动的转矩控制中，不建议设置转矩加减速时间；需要转矩快速响应的场合，设置转矩控制加减速时间为 0.00s。

例如：两个电机硬连接拖动同一负载，为确保负荷均匀分配，设置一台变频器为主机，采用速度控制方式，另一台变频器为从机并采用转矩控制，主机的实际输出转矩作为从机的转矩指令，此时从机的转矩需要快速跟随主机，那么从机的转矩控制加减速时间为 0.00s。

### 6.5.9 电流环参数说明

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F2-13	励磁调节比例增益	2000	0~60000	电机参数调谐时自动获得
F2-14	励磁调节积分增益	1300	0~60000	
F2-15	转矩调节比例增益	2000	0~60000	
F2-16	转矩调节积分增益	1300	0~60000	

矢量控制电流环 PI 调节参数分为励磁和转矩两组，该参数在异步机完整调谐后会自动获得，一般不需要修改。

需要提醒的是，电流环的积分调节器，不是采用积分时间作为量纲，而是直接设置积分增益。电流环 PI 增益设置过大，可能导致整个控制环路振荡，故当电流振荡或者转矩波动较大时，可以手动减小此处的 PI 比例增益或者积分增益。

### 6.5.10 提高弱磁区性能

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A5-05	最大输出电压系数	105%	100%~110%	最大输出电压系数表示变频器最大输出电压的提升能力。 加大A5-05 可以提高电机弱磁区的最大带载能力，但是电机电流纹波增加，会加重电机发热量；反之电机弱磁区的最大带载能力会下降，但是电机电流纹波减少，会减轻电机发热量。一般无需调节。
F2-21	弱磁区最大转矩系数	100%	50%~200%	该参数只有当电机运行在额定频率以上时才会生效。 当电机需要急加速运行至 2 倍电机额定频率以上且出现实际加速时间较长时，适当减少 F2-21；当电机运行在 2 倍额定频率加载后速度跌落较大时，适当增加 F2-21，一般无需更改。

### 6.5.11 FVC 运行及性能提升

#### 1) 有速度传感器矢量控制简单设定步骤

##### ● 速度控制简单设定步骤

表 6-3 有速度传感器速度控制模式简单设定步骤

设置步骤	相关参数	说明
确认变频器接线无误	-	在调谐过程中，若报 Err19 号故障，请检查变频器接线是否有误，以及检查电机参数是否设置正确。
设定电机参数	F1-01、F1-02、F1-03、F1-04、F1-05	
设定编码器类型及线数	F1-27、F1-28	若报 Err20 号故障，请检查编码器及 PG 卡是否异常。
选择控制方法	F0-01	-
电机参数调谐	F1-37	异步机动态完整调谐需执行一段时间，需等待调谐完成后再进行下一步操作。尽量选择异步机动态完整调谐（F1-37 为 2），在异步机动态完整调谐时尽量脱开负载，电机运行到高速。在不允许脱开负载的场合（如起重等），选择静态电机参数完整调谐（F1-37=3）
设置相应运行指令和频率指令	F0-02、F0-03	-
试运行	A0-00=0	-

## ● 转矩控制简单设定步骤

表 6-4 有速度传感器转矩控制模式简单设定步骤

设置步骤	相关参数	说明
确认变频器接线无误	-	在调谐过程中，若报 Err19 号故障，请检查变频器接线是否有误，以及检查电机参数是否设置正确。
设定电机参数	F1-01、F1-02、F1-03、F1-04、F1-05	
设定编码器类型及线数	F1-27、F1-28	若报 Err20 号故障，请检查编码器及 PG 卡是否异常。
选择控制方法	F0-01	-
电机参数调谐	F1-37	异步机动态完整调谐需执行一段时间，需等待调谐完成后再进行下一步操作。尽量选择异步机动态完整调谐（F1-37 为 2），在异步机动态完整调谐时尽量脱开负载，电机运行到高速。在不允许脱开负载的场合（如起重等），选择静态电机参数完整调谐（F1-37=3）
设置相应运行指令	F0-02	-
设置转矩控制参数	A0-00、A0-01、A0-03、A0-05、A0-06、A0-07、A0-08	-
试运行	-	-

## 2) FVC 环路设置

### ● 速度环环路设置

- 电机运行额定频率以下发生振荡或发出异响，则速度环设置过强，需减小速度环参数（即减小 F2-00、F2-03 数值，增大 F2-01、F2-04 数值）。
- 在急加速时，若系统的速度超调较大，需增大速度环 Kp（即增大 F2-00，F2-03 数值），减小速度环 Ki（增大 F2-01，F2-04 数值）。
- 在收放卷场合，由于卷径会发生变化且卷径和速度成反比，因此保证系统的动态响应性，在大卷径时需增大速度环增益（即增大低速段速度环增益，增大 F2-00，减小 F2-01）。
- 在极低速运行场合（如铣床 0.01Hz 运行加工），要保证运行平滑性，需增大速度环增益，特别是增大速度环积分增益（增大 F2-00，减小 F2-01）。



- 在编码器反馈较差场合，速度环不能设置太强，影响系统动态响应性。需先考虑改善编码器反馈信号（如电机动力线与编码器信号线分开，确认系统接地是否良好），否则降低速度环参数会降低系统的动态响应性，影响系统工作效果。

### ● 电流环环路设置

电流环环路参数在异步机完整调谐后会自动获得，一般不需要修改。但在以下情况下可以进行微调。

- 电机 FVC 运行有振荡或发出异响，减小速度环参数后仍有轻微振荡或异响，可以适当降低电流环参数（即减小 F2-13，F2-14，F2-15，F2-16）。
- 系统要求超调较小，速度环参数设置不能太小，若此时电机 FVC 运行有振荡或发出异响，可以适当降低电流环参数（即减小 F2-13，F2-14，F2-15，F2-16）。

### ● 解决 FVC 运行到高速有异常问题

在一些高速（如 200Hz 以上）运行场合，会出现 FVC 运行振荡或运行异常问题。此时，先用 V/F 运行相同频率，查看反馈频率（U0-29）是否和设定频率一致，若相差较大（如 4Hz 以上），则由编码器信号失真（不正交或占空比异常）及 PG 卡滤波导致，需以下处理：

- 更换编码器，检查编码器是否损坏或安装有问題，以及此编码器品牌是否能支持此脉冲频率。
- 更换 PG 卡（如 PGMD 卡），防止高速运行时编码器信号失真情况下，PG 卡滤波较大导致接收信号有问题。

### ● 改善 FVC 控制方式下的加减速时间

在急加减速场合，实际加减速时间比设定加减速时间要大，若需减小加减速时间，可以进行以下改善措施：

- 减小电机加速时间，可以增大 FVC 控制的转矩上限（F2-10 可以适当增加，最大到 180%）。需注意：增加转矩上限可以改善电机加速时间，但转矩上限放大会使电机电流增大，更容易报过载等故障。
- 可选配合适的制动电阻，减小减速时间。

### ● 限制 FVC 控制方式下的母线电压，防止过压故障

在一些大惯量或急减速场合，在减速过程中，系统容易报过压故障。（改善措施和 V/F 一致，共用参数）。

## 6.5.12 辅助控制参数

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A5-00	DPWM 切换上限频率	8.00Hz	5.00Hz~ 最大频率	调整参数 A5-00 到最大频率可以减少电机噪音
A5-01	PWM 调制方式	0	0: 异步调制 1: 同步调制	当载波频率除以运行频率小于 10 时，会引起输出电流振荡或电流谐波较大，此时可以调整成“同步调制”达到减少电流谐波的效果。
A5-03	随机 PWM 深度	0	0: 随机 PWM 无效 1~10: PWM 载频随机深度	“0”表示随机 PWM 无效； 如果电机噪音较大，可以调整设定值（每次增加 1），来改善电机噪音。

## 6.6 保护功能

本小节介绍保护变频器和电机的相关功能。

### 6.6.1 启动保护

变频器的安全保护功能。若 F8-18 设置为 1 时，可以对以下两种情况进行保护。

情况 1：如果变频器上电时运行命令有效（例如端子运行命令上电前为闭合状态），则变频器不响应运行命令，必须先将运行命令撤除一次，运行命令再次有效后变频器才响应。

情况 2：如果变频器故障复位时运行命令有效，变频器也不响应运行命令，必须先将运行命令撤除才能消除运行保护状态。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-18	启动保护选择	0	0: 不保护 1: 保护	设置为 1, 可以防止在不知情的状况下, 发生上电时或者故障复位时, 电机响应运行命令而造成的危险。

### 6.6.2 电机过载保护设定

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F9-00	电机过载保护选择	1	0: 禁止 1: 允许	无电机过载保护功能, 建议此时电机前加热继电器; 变频器根据电机过载保护的反时限曲线, 判断电机是否过载。
F9-01	电机过载保护增益	1.00	0.20~10.00	如果需要对电机过载电流和时间进行调整, 请设置 F9-01。
F9-02	电机过载预警系数	80%	50%~100%	预警系数用于确定, 在电机过载保护前多大程度进行预警。该值越大则预警提前量越小。

为了对不同的负载电机进行有效保护, 需要根据电机过载能力对电机过载保护增益进行设置。电机过载保护为反时限曲线, 电机过载保护曲线如下图所示:

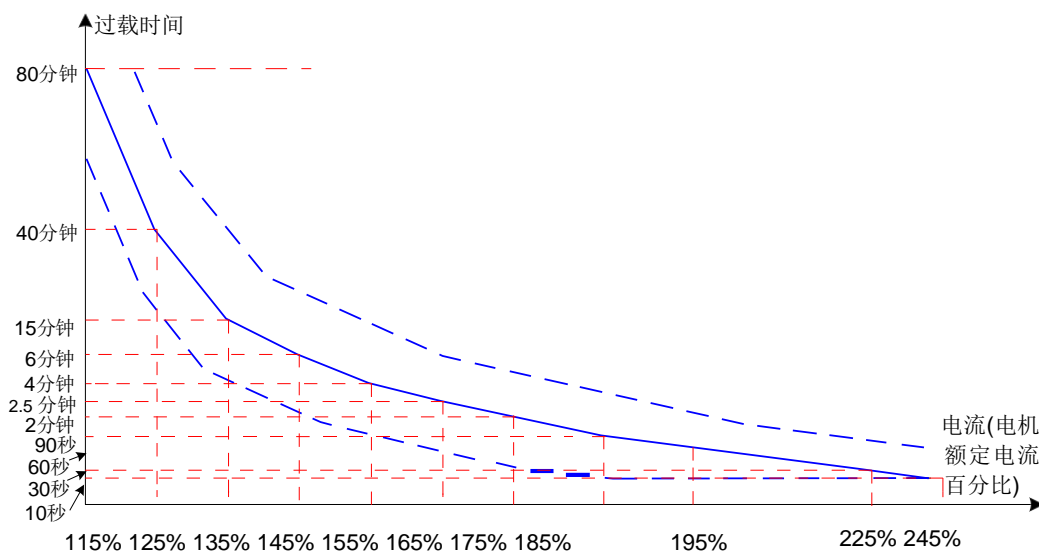


图 6-45 电机过载保护反时限曲线示意图

在电机运行电流到达 175% 倍电机额定电流条件下, 持续运行 2 分钟后报电机过载 (Err11); 在电机运行电流到达 115% 倍电机额定电流的条件下, 持续运行 80 分钟后报电机过载 (Err11)。

举例: 假设电机额定电流 100A

如果 F9-01 设定成 1.00, 那么根据上图所示, 当电机运行电流达到 100A 的 125% (125A) 时, 持续 40 分钟后, 变频器报“电机过载故障 (Err11)”;

如果 F9-01 设定成 1.20, 那么根据上图所示, 当电机运行电流达到 100A 的 125% (125A) 时, 持续 40\*1.2=48 分钟后, 变频器报“电机过载故障 (Err11)”;

注意: 最长 80 分钟过载, 最短时间 10 秒过载。

电机过载保护调整举例: 需要电机在 150% 电机电流的情况下运行 2 分钟报过载

通过电机过载曲线图得知，150%(I) 的电流位于 145%(I1) 和 155%(I2) 的电流区间内，145% 的电流 6 分钟 (T1) 过载，155% 的电流 4 分钟 (T2) 过载，则可以得出默认设置下 150% 的电机额定电流 5 分钟过载。计算方法如下：

$$T = T1 + (T2 - T1) * (I - I1) / (I2 - I1) = 4 + (6 - 4) * (150\% - 145\%) / (155\% - 145\%) = 5 \text{ (分钟)}$$

从而可以得出需要电机在150% 电机电流情况下2 分钟报过载，则需要设置的“电机过载保护增益”为  $F9-01 = 2 \div 5 = 0.4$

注意：用户需要根据电机的实际过载能力，正确设置 F9-01 的值，该参数设置过大容易发生电机过热损坏而变频器未及时报警保护的危险！

- 电机过载预警系数表示：当电机过载检测水平达到该参数设定值时，多功能输出端子 DO 或故障继电器 (RELAY) 输出“电机过载预报警信号”，该参数是根据电机在某过载点下持续运行而不报过载故障的时间百分比计算。

例如：当电机过载保护增益设置为 1.00，电机过载预警系数设置为 80% 时，如果电机电流达到 145% 的额定电机电流下持续运行 4.8 分钟 (80%×6 分钟) 时，多功能输出端子 DO 或故障继电器 RELAY 输出电机过载预警信号。

- 电机过载预警功能用于在电机过载故障保护前，通过 DO 给控制系统一个预警信号。该预警系数用于确定，在电机过载保护前多大程度进行预警。该值越大则预警提前量越小。当变频器输出电流累积量，大于过载时间 (电机过载保护反时限曲线的 Y 值) 与“电机过载预警系数 (F9-02)”乘积后，变频器多功能数字 DO 输出“电机过载预报警”有效信号。特殊情况下，当电机过载预警系数 F9-02 设置为 100% 时，预警提前量为 0，此时预报警和过载保护同时发生。

### 6.6.3 缺相保护设定

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F9-12	输入缺相 \ 接触器吸合保护选择	11	个位：输入缺相保护选择 0：禁止 1：允许 十位：接触器吸合保护选择 0：禁止 1：允许	选择是否对输入缺相或接触器吸合进行保护。
F9-13	输出缺相保护选择	01	个位：输出缺相保护选择 0：禁止 1：允许 十位：运行前输出缺相保护选择 0：禁止 1：允许	个位：选择是否对输出缺相的进行保护，如果选择 0 而实际发生输出缺相时不会报故障，此时实际电流比面板显示的电流大一些，存在风险，谨慎使用。 十位：运行中输出缺相检测大概需要几秒钟的时间，对于缺相后启动存在风险或低频运行的场合，使能该功能，可以快速检测出启动时是否存在输出缺相，但对启动时间有严格要求的场合建议不要使能该功能。

## 6.6.4 故障复位



- 欠压故障 (Err09) 在母线电压恢复正常时会自动复位, 且不包含在故障自动复位次数之内;
- 对地短路故障 (Err23) 不能自动或者手动复位, 只能通过变频器完全断电, 再次上电后才能复位;
- 到达故障自动复位次数后, 再执行故障动作保护选择。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F9-09	故障自动复位次数	0	0 ~20	当变频器选择故障自动复位时, 用来设定可自动复位的次数。超过此次数后, 变频器保持故障状态。
F9-10	故障自动复位期间故障 DO 动作选择	1	0: 不动作 1: 动作	如果变频器设置了故障自动复位功能, 则在故障自动复位期间, 故障 DO (DO 端子功能选择为 2) 是否动作, 可以通过 F9-10 设置。
F9-11	故障自动复位等待时间	1.0s	0.1s ~100.0s	从变频器故障报警, 到故障自动复位之间的等待时间。

## 6.6.5 故障动作保护选择

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F9-47	故障保护动作选择 1	00000	个位: 电机过载 (Err11) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 十位: 输入缺相 (Err12) (同个位) 百位: 输出缺相 (Err13) (同个位) 千位: 外部故障 (Err15) (同个位) 万位: 通信异常 (Err16) (同个位)	-
F9-48	故障保护动作选择 2	00000	个位: 编码器故障 (Err20) 0: 自由停车 1: 切换为 V/F, 按停机方式停机 2: 切换为 V/F, 继续运行 十位: 参数读写异常 (Err21) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 百位: 变频器过载故障动作选择 (Err10) 0: 自由停机 1: 降额运行 千位: 电机过热 (Err45) 万位: 运行时间到达 (Err26) (同千位)	百位用于选择变频器发生过载时的故障动作选择, 当设置为 0 时, 变频器过载时将报过载故障, 同时封锁输出; 当设置为 1 时, 变频器即将过载时将自动降低输出电流至变频器额定电流附近, 避免过载故障的发生, 但可能会发生运行速度降低或堵转。 对于提升类负载请将该参数设置为 0。



参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F9-49	故障保护动作选择 3	00000	个位: 用户自定义故障 1 (Err27) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 十位: 用户自定义故障 2 (Err12) (同个位) 百位: 上电时间到达 (Err29) (同个位) 千位: 掉载 (Err30) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 直接跳至电机额定频率的7% 继续运行, 不掉载则自动恢复到设定频率运行 万位: 运行时 PID 反馈丢失 (Err31) (同个位)	
F9-50	故障保护动作选择 4	00000	个位: 速度偏差过大 (Err42) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 十位: 电机超速度 (Err43) (同个位) 百位: 初始位置错误 (Err51) (同个位) 千位: 速度反馈错误 (Err52) (同个位) 万位: 保留	
F9-54	故障时继续运行频率选择	0	0: 以当前的运行频率运行 1: 以设定频率运行 2: 以上限频率运行 3: 以下限频率运行 4: 以异常备用频率运行	当变频器运行过程中产生故障, 且该故障的处理方式设置为继续运行时, 变频器显示 A**, 并以 F9-54 确定的频率运行
F9-55	异常备用频率	100.0%	0.0~100.0% (100.0% 对应最大频率)	

### 6.6.6 电机过热保护选择

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F9-56	电机温度传感器类型	0	0: 无温度传感器 1: PT100 2: PT1000	电机温度传感器信号需接 GT60IO1 扩展卡上的 AI3、PGND 端。 支持 PT100 和 PT1000 两种电机温度传感器, 使用时必须正确设置传感器类型。 电机温度值在 U0-34 中显示。
F9-57	电机过热保护阈值	110°C	0°C ~200°C	当电机温度超过电机过热保护阈值 F9-57 时, 变频器故障报警 (Err45), 并根据所选择故障保护动作方式 (F9-48) 处理。
F9-58	电机过热预警阈值	90°C	0°C ~200°C	当电机温度超过电机过热预警阈值 F9-58 时, 选择 39# 功能 (电机过热预警) 的 DO 端子输出有效信号。

### 6.6.7 瞬时停电连续运行 (瞬停不停)

瞬停不停功能使得系统在短时停电时能持续运行。系统发生停电时, 变频器使电机处于发电状态, 使母线电压维持在“瞬停不停动作判断电压”左右, 防止变频器因输入电压过低导致欠压故障而停机。如下图所示:

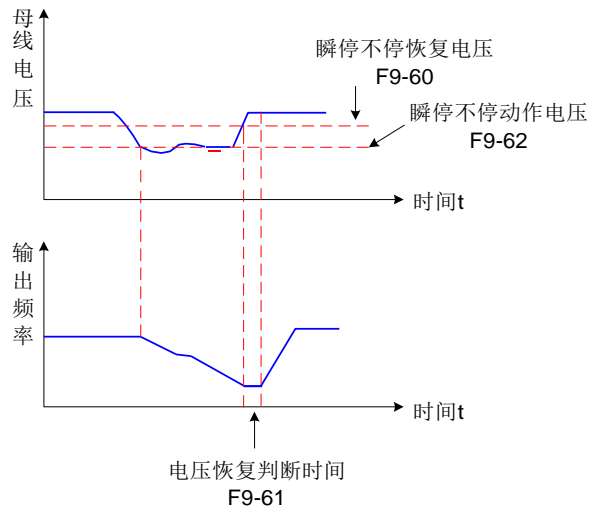


图 6-46 瞬停不停过程示意图

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F9-59	瞬停不停功能选择	0	0: 无效 1: 母线电压恒定控制 2: 减速停机	风机水泵、离心机等大惯量场合建议使用“母线电压恒定控制”模式，纺织行业建议使用“减速停机”模式。
F9-60	瞬停不停恢复电压	85%	80%~100%	(380V 等级) 100% 对应 540V
F9-61	瞬停不停电压恢复判断时间	0.5s	0.0~100.0s	只对“母线电压恒定控制 (F9-59=1)”有效
F9-62	瞬停不停动作电压	80%	60%~100%	(380V 等级) 100% 对应 540V
F9-71	瞬停不停增益 Kp	0~100	40	只对“母线电压恒定控制 (F9-59=1)”有效
F9-72	瞬停不停积分系数 Ki	0~100	30	如果瞬停不停过程容易欠压请加大 Kp 和 Ki
F9-73	瞬停不停动作减速时间	0~300.0s	20.0s	只对“减速停机 (F9-59=2)”模式有效



- “母线电压恒定控制”模式时，当电网恢复供电时，变频器输出频率会按加速时间恢复到目标频率；
- “减速停机”模式时，当电网恢复供电时，变频器继续减速到 0Hz 停机，直到变频器再次发出启动命令变频器才会启动。

### 6.6.8 掉载保护

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F9-63	掉载保护选择	0	0: 无效 1: 有效	如果掉载保护功能有效，则当变频器输出电流小于掉载检测水平 F9-64，且持续时间大于掉载检测时间 F9-65 时，变频器执行掉载保护动作（掉载动作可由 F9-49 选择，默认自由停车）。在掉载保护期间，如果负载恢复，则变频器自动恢复为按设定频率运行。
F9-64	掉载检测水平	10.0%	0.0%~100.0%	
F9-65	掉载检测时间	1.0s	0.0~60.0s	

### 6.6.9 过速保护

此功能只在变频器运行在有速度传感器矢量控制时 (F0-01=1) 有效。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F9-67	过速度检测值	20.0%	0.0%~50.0% (最大频率)	当变频器检测到电机的实际转速超过最大频率 (F0-10), 超出值大于过速度检测值 F9-67, 且持续时间大于过速度检测时间 F9-68 时, 变频器故障报警 Err43, 并根据故障保护动作方式 (F9-50) 处理。 当 F9-68 设置为 0.0s 时, 取消过速度故障检测。
F9-68	过速度检测时间	1.0s	0.0s~60.0s	

### 6.6.10 速度偏差过大保护

此功能只在变频器运行在有速度传感器矢量控制时有效。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F9-69	速度偏差过大检测值	20.0%	0.0%~50.0% (最大频率)	当变频器检测到电机的实际转速与设定频率出现偏差, 偏差量大于速度偏差过大检测值 F9-69, 且持续时间大于速度偏差过大检测时间 F9-70 时, 变频器故障报警 Err42, 并根据故障保护动作方式 (F9-50) 处理。 当 F9-70 设置为 0.0s 时, 取消速度偏差过大故障检测。
F9-70	速度偏差过大检测时间	5.0s	0.0s~60.0s	

### 6.6.11 欠压点、过压点设定、快速限流保护

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A5-06	欠压点设置	350V	210~420V	当母线电压超出 A5-06/A5-09 的设定值时, 变频器故障报警 (Err09/Err05~07)
A5-09	过压点设置	820V	650V~820V	
A5-04	快速限流使能	1	0: 不使能 1: 使能	在起重等提升场合建议关闭此功能。

## 6.7 监视


监视功能是在变频器的 LED 显示区域上显示变频器的状态。查看监视参数的方法有两种:

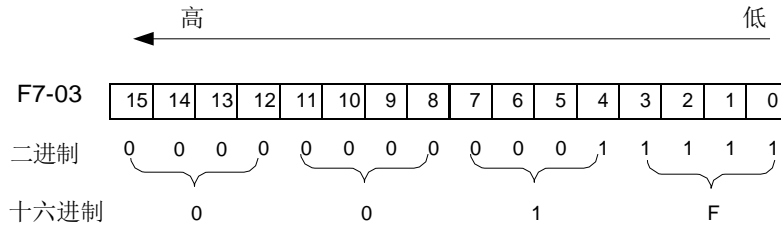
- 1) 在停机或运行状态下, 用操作面板上的  键, 切换参数 F7-03、F7-04、F7-05 的每一字节, 可以显示多个状态参数。

运行状态下有 32 个运行状态参数, 由参数 F7-03 (运行显示参数 1) 和 F7-04 (运行显示参数 2) 按二进制的位选择每位的对应参数是否显示。停机状态下有 13 个停机状态参数, 由参数 F7-05 (停机显示参数) 按二进制的位选择每位的对应参数是否显示。

例如: 要通过面板监视运行状态下的参数: (运行频率、母线电压、输出电压、输出电流、输出功率、PID 设定)。

- 根据参数 F7-03 (运行显示参数 1) 中的每一字节与上述参数的对应关系, 将对应的位设置为 1。
- 将此二进制数转为十六进制后设置到 F7-03 中。(二进制转换十六进制方法请参见下文)

- 用操作面板上的  键，切换参数 F7-03 的每一字节，即可查看相关参数的值。设定如下图所示：



其他监视参数的查看方法，同 F7-03 的方法。监视参数在 F7-03、F7-04、F7-05 的每一字节的对应关系如下：

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F7-03	运行显示参数1	1F	0000~FFFF	<p>在运行中若需要显示以下各参数时，将其相对应的位置设为 1，将此二进制数转为十六进制后设于 F7-03。</p> <p>低八位含义</p> <p>高八位含义</p> <p>注：带底纹部分为默认出厂显示。</p>
F7-04	运行显示参数2	33	0000~FFFF	<p>在运行中若需要显示以下各参数时，将其相对应的位置设为 1，将此二进制数转为十六进制后设于 F7-04。</p> <p>低八位含义</p> <p>高八位含义</p>

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F7-05	停机显示参数	33	0000~FFFF	<p>在停机时若需要显示以下各参数，将其相对应的位置设为 1，将此二进制数转为十六进制后设于 F7-05。</p> <p>低八位含义</p> <p>高八位含义</p> <p>注：带底纹部分为默认出厂显示。</p>



- 变频器断电后再上电，显示的参数默认为变频器掉电前选择的参数。
- F7-03、F7-04、F7-05 中每一字节对应的监视参数，不完全对应 U0 组的每一个监视参数。如果要监视的参数在 F7-03、F7-04、F7-05 中不存在，需要用方法 2 利用操作面板在 U0 组查找监视参数。

二进制转换成十六进制方法：

- 二进制数从右往左每四位对应一位十六进制数。如果最高位不满四位用 0 补上。再把分好的每四位二进制分别转换成十进制，0000~1111 对应十进制的 0~15，对应十六进制的 0~F。根据十进制和十六进制的对应关系，将十进制转换成对应的十六进制。（对应关系见下表）

例如，011 1101 1111 1001 可以分为 0011 1101 1111 1001，查找下表后得到十六进制数 3DF9。

二进制	1111	1110	1101	1100	1011	1010	1001	1000	0111	0110	0101	0100	0011	0010	0001	0000
十进制	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
十六进制	F	E	D	C	B	A	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0

- 2) 直接用操作面板进入 U0 组参数，查看监视参数。（面板的操作方法可参考“第 4 章 面板使用”），以下所示的监视参数，仅仅是可读的。

参数	功能定义	最小单位	监控范围	参数说明
U0-00	运行频率 (Hz)	0.01Hz	0.00~500.00Hz	显示变频器的运行频率的绝对值。
U0-01	设定频率 (Hz)	0.01Hz		显示变频器的设定频率的绝对值。
U0-02	母线电压 (V)	0.1V	0.0V~3000.0V	显示变频器母线电压值
U0-03	输出电压 (V)	1V	0V~1140V	显示运行时变频器输出电压值。
U0-04	输出电流 (A)	0.01A	0.00A~655.35A (变频器功率≤ 55kW) 0.0A~6553.5A (变频器功率 > 55kW)	显示运行时变频器输出电流值。
U0-05	输出功率 (kW)	0.1kW	0~32767	显示运行时变频器输出功率值
U0-06	输出转矩 (%)	0.1%	-200.0%~200.0%	显示运行时变频器输出转矩值。百分比基数是电机额定转矩
U0-07	DI 输入状态	1	0x0000~0x7FFF	<p>显示当前 DI 端子输入状态值。转化为二进制数据后，每个 bit 位对应一个DI 输入信号。1 表示输入为高电平，0 表示输入为低电平。每个 bit 位和输入端子对应关系如下：</p> <p>低八位含义 7 6 5 4 3 2 1 0</p> <p>高八位含义 15 14 13 12 11 10 9 8</p>
U0-08	DO 输出状态	1	0x0000~0x03FF	<p>显示当前 DO 端子输出状态值。转化为二进制数据后，每个 bit 位对应一个 DO 输出信号。1 表示输出高电平，0 表示输出低电平。每个 bit 位和输出端子对应关系如下：</p> <p>低八位含义 7 6 5 4 3 2 1 0</p> <p>高八位含义 15 14 13 12 11 10 9 8</p>
U0-09	AI1 电压 (V)	0.01V	0.00V~10.57V	
U0-10	AI2 电压 (V) / 电流 (mA)	0.01V / 0.01mA	0.00V~10.57V / 0.00mA~20.00mA	可通过控制板上跳线帽 J9 选择电压输入或电流输入
U0-11	AI3 电压 (V)	0.01V	0.00V~10.57V	-

参数	功能定义	最小单位	监控范围	参数说明
U0-12	计数值	1	1~65535	计数功能中显示计数值
U0-13	长度值	1	1~65535	定长功能中显示长度值
U0-14	负载转速显示	由 F7-12 个位决定	0~ 电机额定转速	显示负载转速
U0-15	PID 设定	1	0~65535	PID 设定 = PID 设定 (百分比) *FA-04 (PID 给定反馈量程)
U0-16	PID 反馈	1	0~65535	PID 反馈 = PID 反馈 (百分比) *FA-04 (PID 给定反馈量程)
U0-17	PLC 阶段	1	0~15	一共 16 段速
U0-18	输入脉冲频率 (Hz)	0.01kHz	0.00kHz~100.00kHz	显示 DI5 高速脉冲采样频率
U0-19	反馈速度 (Hz)	0.01Hz	-500.0Hz~500.0Hz (F7-12 十位为 1)	参数 F7-12 十位 (负载速度显示小数点位数) 设定为 1 时, U0-19 小数点个数为 1, 显示范围为 -500.0Hz~500.0Hz。
			-320.00Hz~320.00Hz (F7-12 十位为 2)	参数 F7-12 十位 设定 为 2 时, U0-19 小数点个数为 2, 显示范围为 -320.00Hz~320.00Hz;
U0-20	剩余运行时间	0.1Min	0.0~6500.0Min	显示定时运行时, 剩余运行时间。
U0-21	AI1 校正前电压	0.001V	0.000V~10.570V	显示模拟输入采样电压 / 电流的实际值。
U0-22	AI2 校正前电压 (V) / 电流 (mA)	0.001V / 0.01mA	0.000V~10.570V / 0.000mA~20.000mA	实际使用的电压 / 电流经过了线性校正, 使采样电压 / 电流与实际输入电压 / 电流偏差更小。实际使用的校正电压 / 电流见 U0-09、U0-10、U0-11。
U0-23	AI3 校正前电压	0.001V	-10.570V~10.570V	
U0-24	电机转速	1RPM	0~ 电机额定转速	显示电机当前运行转速
U0-25	当前上电时间	1Min	0Min~65000Min	-
U0-26	当前运行时间	0.1Min	0.0Min~6500.0Min	-
U0-27	输入脉冲频率	1Hz	0~65535Hz	显示 DI5 高速脉冲采样频率, 与 U0-18 为同一数据, 但是显示的单位不同。
U0-28	通讯设定值	0.01%	-100.00%~100.00%	显示通过通讯地址 0x1000 写入的数据。百分比基数根据地址 0x1000 的设定值作用决定。
U0-29	编码器反馈速度	0.01Hz	-320.00Hz~320.00Hz (F7-12 十位为 2)	显示由编码器实际测得的电机运行频率。F7-12 十位 (负载速度显示小数点位数) 设定为 2 时, U0-29 小数点个数为 2, 显示范围为 -320.00Hz~320.00Hz;
			-500.0Hz~500.0Hz (F7-12 十位为 1)	F7-12 十位设定为 1 时, U0-29 小数点个数为 1, 显示范围为 -500.0Hz~500.0Hz。
U0-30	主频率显示	0.01Hz	0.00Hz~500.00Hz	显示主频率设定值
U0-31	辅助频率显示	0.01Hz	0.00Hz~500.00Hz	显示辅助频率设定值。
U0-34	电机温度值	1°C	0°C ~200°C	显示通过 AI3 采样的电机温度值。电机温度检测见 F9-56 (电机温度传感器类型) 介绍。
U0-35	目标转矩 (%)	0.1%	-200.0%~200.0%	显示当前转矩上限设定值, 百分比基数为电机额定转矩
U0-36	旋变位置	1	0~4095	显示旋变当前位置信号
U0-37	功率因素角度	0.1°	—	显示当前运行的功率因素角度

参数	功能定义	最小单位	监控范围	参数说明
U0-38	ABZ 位置	1	0~65535	<p>显示当前 ABZ 或 UVW 编码器 AB 相脉冲计数。</p> <p>该值为 4 倍频后的脉冲个数，如显示为 4000，则编码器实际走过的脉冲个数为 4000/4=1000</p> <p>当编码器正转时该值自增，当编码器反转时该值自减，自增到 65535 时从 0 重新开始计数，自减到 0 时从 65535 重新开始计数。</p> <p>查看该值可以判断编码器安装是否正常。</p>
U0-39	V/F 分离目标电压	1V	0V~ 电机额定电压	显示运行在 V/F 分离状态时，目标输出电压
U0-40	V/F 分离输出电压	1V	0V~ 电机额定电压	显示运行在 V/F 分离状态时，当前实际输出电压。
U0-41	DI 输入状态直观显示	1	—	<p>DI 端子状态显示：亮为高电平；灭为低电平 AI 状态详见 6.9.5 小节。</p> 
U0-42	DO 输出状态直观显示	1	—	<p>DO 端子状态显示：亮为高电平；灭为低电平</p> 
U0-43	DI 功能状态直观显示 1 (功能 01-40)	1	—	<p>显示端子功能 1~40 是否有效。键盘共有 5 个数码管，数码管从右到左分别代表功能 1~8、9~16、17~24、25~32、33~40。每个数码管可代表 8 个功能选择，数码管定义如图：</p> <p>DI 端子功能显示：亮为高电平；灭为低电平</p> 
U0-44	DI 功能状态直观显示 2 (功能 41-80)	1	—	<p>显示端子功能 41~59 是否有效。键盘共有 5 个数码管，数码管从右到左分别代表功能 41~48、49~56、57~59。每个数码管可代表 8 个功能选择，数码管定义如图：</p> <p>DI 端子功能显示：亮为高电平；灭为低电平</p> 
U0-45	故障信息	1	0~51	显示驱动部分的故障编码。



参数	功能定义	最小单位	监控范围	参数说明
U0-58	Z 信号计数器	1	0~65535	显示当前ABZ 或UVW 编码器Z 相脉冲计数。当编码器每正转或反转一圈，对应该值加 1 或减 1，查看该值可以检测编码器安装是否正常。
U0-59	设定频率 (%)	0.01%	-100.00%~100.00%	显示当前设定频率，百分比基数是变频器最大频率 (F0-10)。
U0-60	运行频率 (%)	0.01%	-100.00%~100.00%	显示当前运行频率，百分比基数是变频器最大频率 (F0-10)。
U0-61	变频器状态	1	Bit1 Bit0	0: 停机; 1: 正转; 2: 反转
			Bit3 Bit2	0: 恒速; 1: 加速; 2: 减速
			Bit4	0: 母线电压正常; 1: 欠压
U0-62	当前故障编码	1	0~99	显示当前故障编码，2 表示 Err02
U0-63	点对点主机通讯发送转矩值	0.01%	-100.0%~100.0%	显示点对点通讯有效时主机发送转矩的数据值，百分比基数为电机额定转矩。
U0-64	从站的个数	1	0~63	显示主站可以查看的在线从站个数。
U0-65	转矩上限	0.1%	-200.0%~200.0%	显示当前给定转矩上限，百分比基数是电机额定转矩。
U0-76	累计用电量低位	0.1 度	0.0~999.9	耗电量最大可记录到 65535999.9 度，足够全功率范围使用 10 年以上，精度为 0.1 度，由 U0-76,U0-77 两个参数组合显示，U0-76 显示低位，U0-77 显示高位，换算关系如下： 累计用电量 = u0-77*10000 + u0-76。  小功率及确保不溢出情况，兼容老客户读取累计用电量 F7-14，大功率机器客户可直接读取 U0-77，U0-76 的值。
U0-77	累计用电量高位	1度	0~65535	

## 6.8 工艺功能

本小节主要介绍定长控制、计数这两种常用的工艺功能。

### 6.8.1 定长控制功能

GT600 带有定长控制功能，长度脉冲只能使用 DI5 端子采集，要将 DI5 端子功能选择设置为 27（长度计数输入）。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
FB-05	设定长度	1000m	0m~65535m	-
FB-06	实际长度	0m	0m~65535m	实际长度为监视值 实际长度 (FB-06) = 端子采样的脉冲个数 / 每米脉冲数 (FB-07)
FB-07	每米脉冲数	100.0	0.1~6553.5	-

下图中，实际长度为监视值，实际长度 (FB-06)= 端子采样的脉冲个数 / 每米脉冲数 (FB-07)。当实际长度 (FB-06) 大于设定长度 (FB-05) 时，继电器或 DO 输出端子“长度到达”ON 信号（功能选择为 10）。定长控制过程中，可以通过多功能 DI 端子，进行长度复位操作（DI 功能设置为 28）。具体设置如下图所示：

参数	名称	设定值	功能描述
F4-04	DI5 端子功能选择	27	长度计数输入
F4-00~F4-09 (任选其中一个)	DI1~DI10 端子功能选择 (任选其中一个)	28	长度复位
F5-01~F5-05 (任选其中一个)	端子输出功能选择 (任选其中一个)	10	长度到达

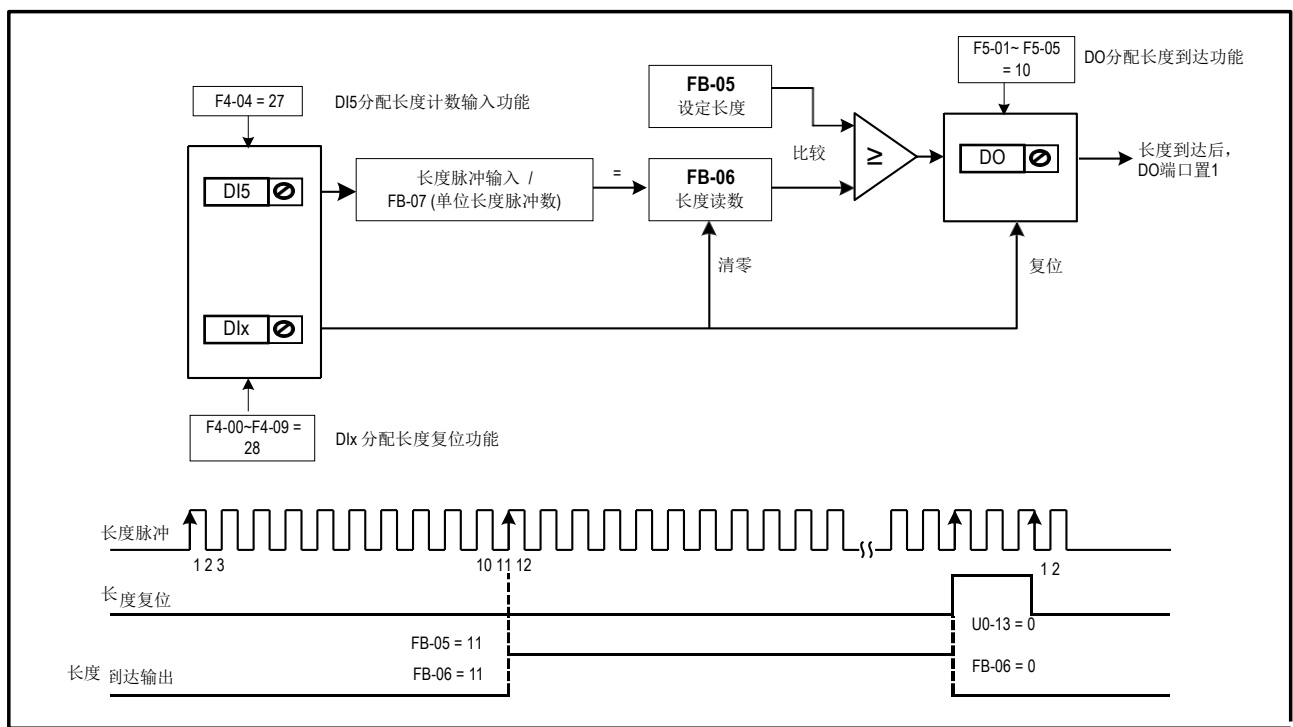


图 6-47 定长功能示意图

定长控制模式下不能识别方向，只能根据脉冲个数计算长度。

将长度到达的继电器（RELAY）输出 T/A-T/B 输出信号反馈到变频器停机输入端子，可做成自动停机系统。

### 6.8.2 计数功能

计数值需要通过 DI 端子采集（在脉冲频率较高时，必须使用 DI5 端口），DI 端子功能设置为 25（计数器输入）。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
FB-08	设定计数值	1000	1~65535	-
FB-09	指定计数值	1000	1~65535	指定计数值 FB-09 不应大于设定计数值 FB-08

下图中，计数值需要通过 DI 端子采集，要将 DI 端子功能设置为 25（计数器输入）。如果计数值到达设定计数值（FB-08）时，多功能数字 DO 输出“设定计数值到达”ON 信号；如果计数值到达指定计数值（FB-09）时，多功能数字 DO 输出“指定计数值到达”ON 信号。

参数	名称	设定值	功能描述
F4-00~F4-09 (任选其中一个)	DI1~DI10 端子功能选择 (任选其中一个)	25	计数器输入
F4-00~F4-09 (任选其中一个)	DI1~DI10 端子功能选择 (任选其中一个)	26	计数复位
F5-01~F5-05 (任选其中一个)	端子输出功能选择 (任选其中一个)	8	设定计数值到达
F5-01~F5-05 (任选其中一个)	端子输出功能选择 (任选其中一个)	9	指定计数值到达

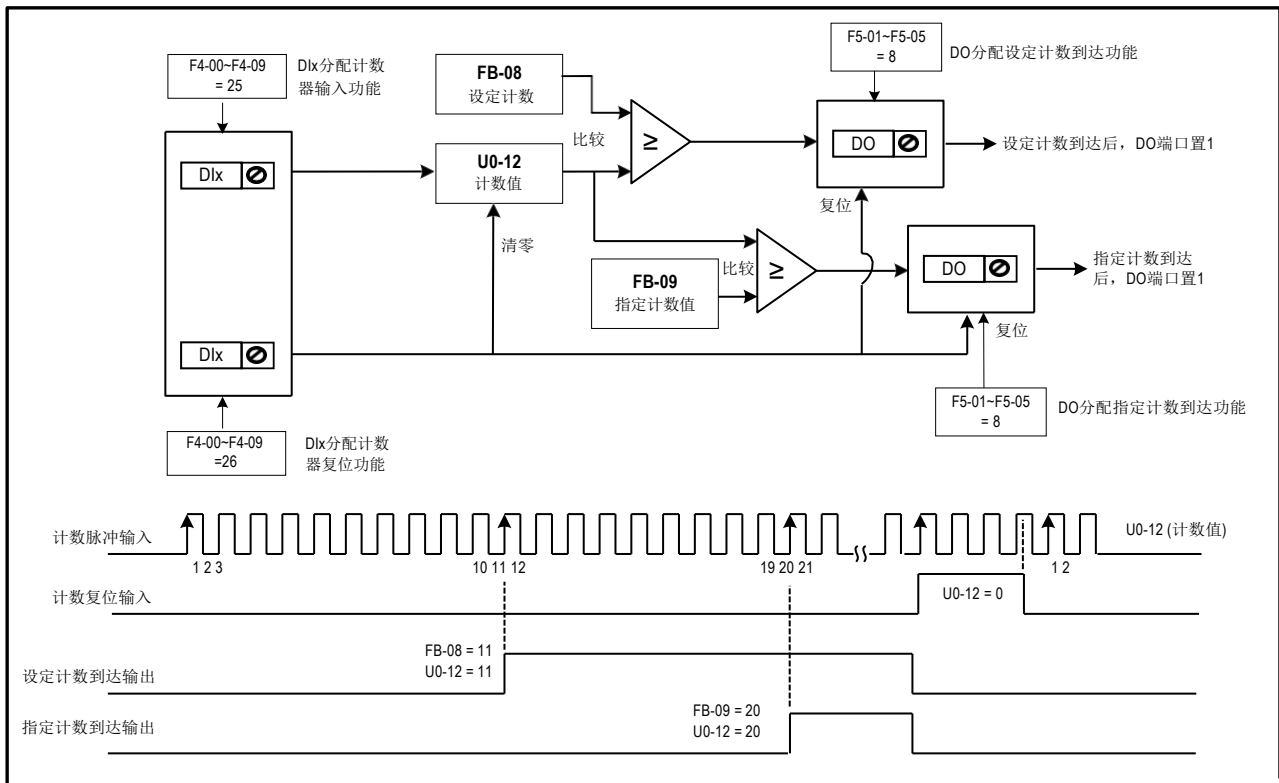


图 6-48 计数功能示意图

在脉冲频率较高时，必须使用 DI5 端口；  
 “设定计数到达”与“指定计数到达”的 DO 端口不能重复使用；  
 在变频器 RUN/STOP 状态下，计数器都会一直计数，直到“设定计数值”到达时才停止计数；  
 计数值可以掉电保持；  
 将计数到达 DO 输出信号反馈到变频器停机输入端子，可做成自动停机系统。

### 6.8.3 第二电机参数

GT600 变频器支持两组电机参数切换，电机 1 参数对应 F1 组参数；电机 2 对应 A2 组参数。第一电机和第二电机参数切换有两种方法：

1) 通过设置参数 F0-24 (电机参数组选择) 选择当前有效电机参数组。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F0-24	电机参数组选择	0	0: 电机参数组 1	选择电机参数组 1
			1: 电机参数组 2	选择电机参数组 2

2) 通过 DI 端子功能选择当前有效电机参数组

DI1~DI10 (F4-00~F4-09)，任意选择其中一个 DI 端子，将功能设置为 41 (电机选择端子 1)。如果 DI 端子无效，则选择了电机参数组 1；如果 DI 端子有效，则选择了电机参数组 2。

参数	名称	设定值	功能描述
F4-00~F4-09	DI1~DI10 端子功能选择	41	电机选择端子 1

如果 F4-00~F4-09 其中任意一个 DI 端子设置为 41，那么 DI 端子优先决定了选择哪组电机，此时电机选择与参数 F0-24 无关。只有当 F4-00~F4-09 所有 DI 端子都没有设置为 41，此时电机参数选择才由 F0-24 (电机参数组选择) 决定。

两组电机参数在运行过程中，不允许切换。如果需要电机切换操作，请在变频器停机后再进行。否则变频器报故障 Err41。

## 3) 电机 2 参数如下:

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A2-00	电机类型选择	0	0	普通异步电机
			1	变频异步电机
A2-01	电机额定功率	机型确定	0.1kW~1000.0kW	A2-01~ A2-05 为电机铭牌参数。 在采用V/F 控制或矢量控制时，为了获得更好的控制性能，需要进行电机参数调谐，而调节结果的准确性，与正确设置电机铭牌参数密切相关。
A2-02	电机额定电压	机型确定	1V~2000V	
A2-03	电机额定电流	机型确定	0.01A~655.35A(变频器功率≤55kW) 0.1A~6553.5A(变频器功率>55kW)	
A2-04	电机额定频率	机型确定	0.01Hz~最大频率	
A2-05	电机额定转速	机型确定	1rpm~65535rpm	
A2-06	异步电机定子电阻	机型确定	0.001Ω~65.535Ω(变频器功率≤55kW) 0.0001Ω~6.5535Ω(变频器功率>55kW)	A2-06~A2-10 是异步电机的参数，可通过电机调谐获得。其中，静止调谐 1 只能获得 A2-06~A2-08 三个参数，动态调谐可以获得 A2-06~A2-10 外，还可以获得编码器相序 A2-30。 若现场不对电机调谐，可以根据电机厂家提供的参数，输入上述相应参数。
A2-07	异步电机转子电阻	机型确定	0.001Ω~65.535Ω(变频器功率≤55kW) 0.0001Ω~6.5535Ω(变频器功率>55kW)	
A2-08	异步电机漏感抗	机型确定	0.01mH~655.35mH(变频器功率≤55kW) 0.001mH~65.535mH(变频器功率>55kW)	
A2-09	异步电机互感抗	机型确定	0.1mH~6553.5mH(变频器功率≤55kW) 0.01mH~655.35mH(变频器功率>55kW)	
A2-10	异步电机空载电流	机型确定	0.01A~F1-03(变频器功率≤55kW) 0.1A~F1-03(变频器功率>55kW)	
A2-27	编码器线数	1024	1~65535	设定编码器每转脉冲数。 在有速度传感器矢量控制方式下(FVC)，必须正确设置编码器脉冲数，否则电机运行不正常。
A2-28	编码器类型	0	0: ABZ 增量编码器 2: 旋转变压器	要根据实际情况正确设置 A2-28，否则变频器可能运行不正常。
A2-30	ABZ 增量编码器 AB 相序	0	0: 正向 1: 反向	0: 电机正转时 A 相超前 (电机反转时 B 相超前) 1: 电机正转时 B 相超前 (电机反转时 A 相超前)
A2-31	编码器安装角	0.0°	0.0° ~359.9°	-
A2-34	旋转变压器极对数	1	1~65535	在使用旋转变压器时，必须正确设置极对数参数。
A2-36	速度反馈 PG 断线检测时间	0.0s	0.0s: 不动作 0.1s~10.0s	用于设置编码器断线故障的检测时间，当设置为 0.0s 时，变频器不检测编码器断线故障。 当变频器检测到有断线故障，并且持续时间超过 A2-36 设置时间后，变频器报警 Err20。
A2-37	调谐选择	0	0: 无操作	-
			1: 异步机静止部分参数调谐	只辨识部分电机参数定子电阻 转子电阻、漏感
			2: 异步机动态完整调谐	辨识所有电机参数
			3: 异步机静止完整调谐	辨识所有电机参数



- 注：电机 2 其他参数请参见“附录 C 功能参数表”，具体使用与“F2 组 第一电机矢量控制参数”一致，即 A2-38~A2-61 和 F2-00~F2-23 功能使用一致，使用前请予以参考。

### 6.8.4 用户可编程多功能卡功能

用户可编程多功能卡 (GT60PC1) 接入到变频器，可简单快捷地实现 PLC 编程对变频器的控制，以适应各类工艺需求。该卡具体使用方法，请详见《GT60PC1 可编程多功能扩展卡用户手册》，其功能需要配合变频器 A7 组参数使用来实现。

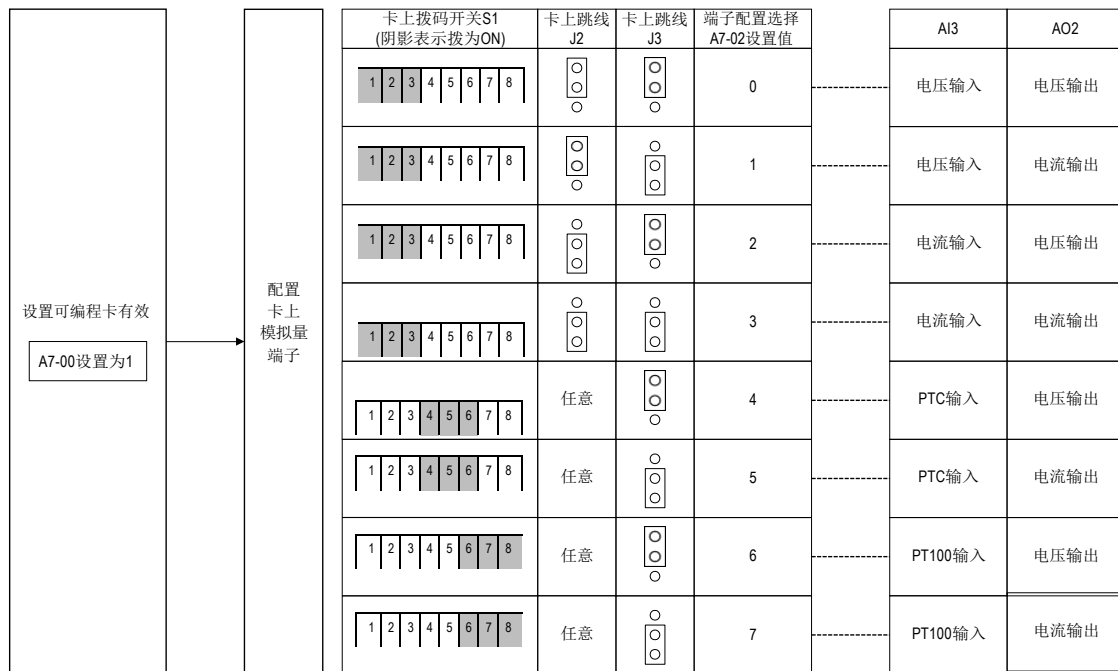


图 6-49 用户可编程卡使用示意图 1

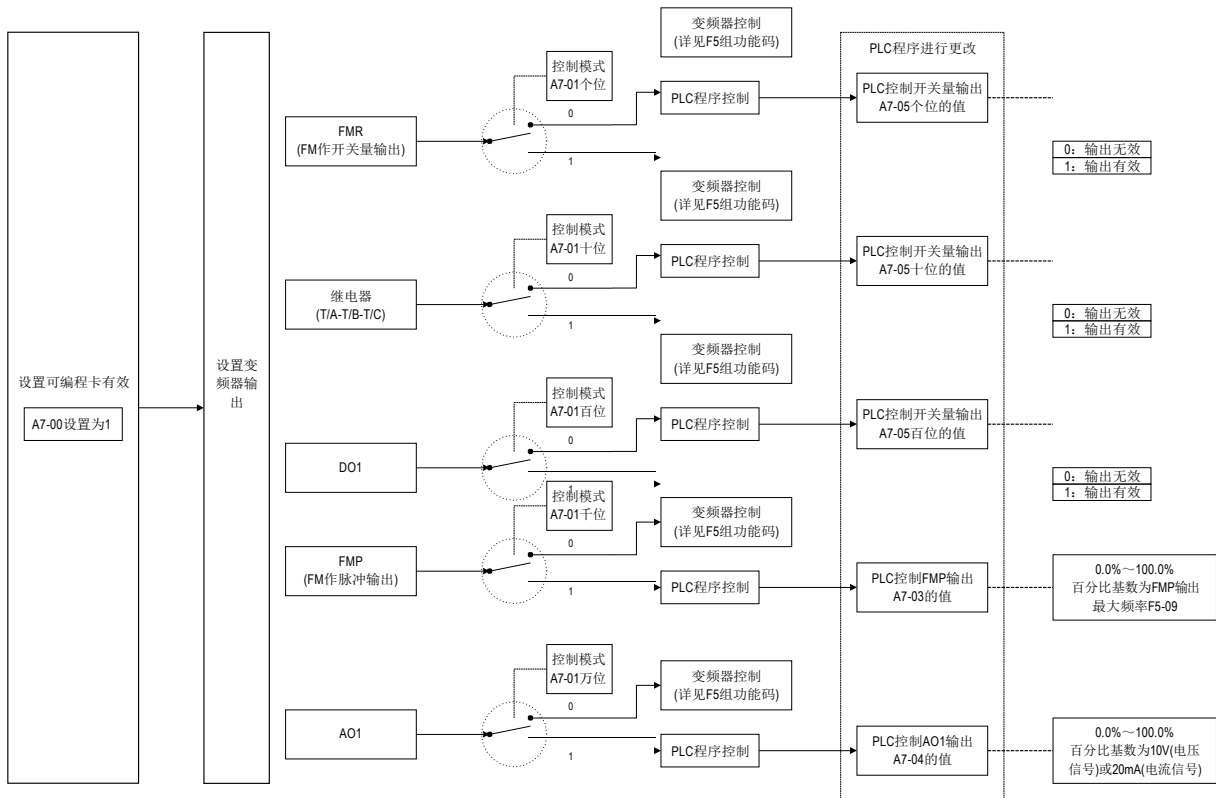


图 6-50 用户可编程多功能卡使用示意图 2

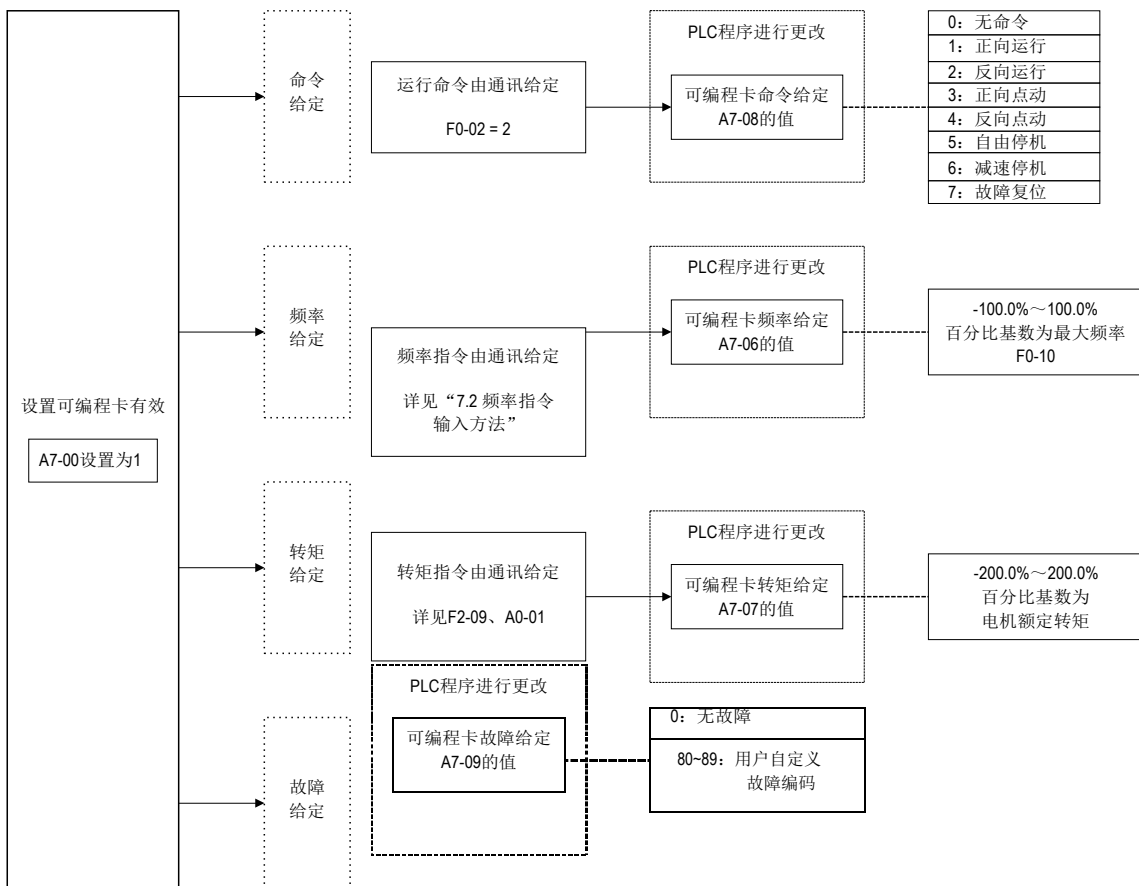


图 6-51 用户可编程多功能卡使用示意图 3

## 1) 设置可编程多功能卡有效与否

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A7-00	用户可编程功能选择	0	0: 无效	关闭对可编程卡的接口
			1: 有效	开启对可编程卡的接口

## 2) 配置可编程多功能卡扩展模拟量输入 / 输出端子

可编程卡上扩展有一个模拟量输入端子 AI3、一个模拟量输出端子 AO2。需要设置可编程卡上的拨码开关 S1、跳线 J2 和 J3，再设置 A7-02 与之对应；此两方面设置须一致，否则信号收发数据将会产生异常。具体设置方法，详见《GT60PC1 可编程多功能扩展卡用户手册》。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明		
				AI3	AO2	
A7-02	可编程卡扩展 AI/AO 端子配置选择	0	0~7	0	电压输入	电压输出
				1	电压输入	电流输出
				2	电流输入	电压输出
				3	电流输入	电流输出
				4	PTC 输入	电压输出
				5	PTC 输入	电流输出
				6	PT100 输入	电压输出
				7	PT100 输入	电流输出

## 3) 设置变频器输出信号

可编程卡设置为有效 (A7-00=1) 时，通过参数 A7-01 设置变频器输出端子 (FMR、继电器、DO1、FMP、AO1) 的控制来源。当其中一个输出端子的控制来源设置为“PLC 程序控制”时，该端子的实际输出由对应参数 (A7-03/A7-04/A7-05) 中的值来决定。用户可通过 PLC 程序来改变对应参数 (A7-03/A7-04/A7-05) 中的值，进而实现对输出端子的控制。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A7-01	控制板输出端子控制模式选择	00000	00000~11111	个位: FMR(FM 作开关量输出) 0: 变频器控制 1: PLC 程序控制 十位: 继电器 (T/A-T/B-T/C) 0: 变频器控制 1: PLC 程序控制 百位: DO1 0: 变频器控制 1: PLC 程序控制 千位: FMP(FM 作脉冲输出) 0: 变频器控制 1: PLC 程序控制 万位: AO1 0: 变频器控制 1: PLC 程序控制
A7-03	FMP 输出	0.0%	0.0%~100.0%	当 FMP 设置为 PLC 程序控制 (A7-01 千位=1) 时，通过改变 A7-03 的值可以控制 FMP 的输出，其百分比基数为 FMP 输出最大频率 F5-09。
A7-04	AO1 输出	0.0%	0.0%~100.0%	当 AO1 设置为 PLC 程序控制 (A7-01 万位=1) 时，通过改变 A7-04 的值控制 AO1 输出，其百分比基数为 10V(电压信号) 或 20mA(电流信号)。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A7-05	开关量输出	000	000~111	<p>当开关量输出 (FMR/ 继电器 /DO1) 设置为 PLC 程序控制 (A7-01 个位/ 十位/ 百位 =1) 时, 通过改变 A7-05 的值控制开关量输出状态。</p> <p>个位: FMR 0: 无效 1: 有效 十位: 继电器 0: 无效 1: 有效 百位: DO1 0: 无效 1: 有效</p>

#### 4) 命令给定

可编程卡设置为有效 (A7-00=1), 且运行指令是由通讯方式给定 (F0-02=2), 此时变频器的运行由参数 A7-08 的值来控制。用户 PLC 程序通过操作对应的 D 元件来改变参数 A7-08 的值, 进而实现对变频器运行的控制。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A7-08	可编程卡命令给定	0	0~7	0: 无命令 1: 正向运行 2: 反向运行 3: 正向点动 4: 反向点动 5: 自由停机 6: 减速停机 7: 故障复位

#### 5) 频率给定

可编程卡设置为有效 (A7-00=1), 且频率指令是由通讯方式给定, 此时变频器的设定频率由参数 A7-06 的值来决定。用户 PLC 程序通过操作对应的 D 元件来改变参数 A7-06 的值, 进而实现对变频器设定频率的控制。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A7-06	可编程卡频率给定	0.00%	- 100.00%~100.00%	百分比基数为最大频率 F0-10

#### 6) 转矩给定

可编程卡设置为有效 (A7-00=1), 且转矩指令是由通讯方式给定, 此时变频器的设定转矩由参数 A7-07 的值来决定。用户 PLC 程序通过操作对应的 D 元件来改变参数 A7-07 的值, 进而实现对变频器设定转矩的控制。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A7-07	可编程卡转矩给定	0.0%	- 200.0%~200.0%	百分比基数为电机额定转矩

#### 7) 故障给定

可编程卡设置为有效(A7-00=1) 时, 用户PLC 程序通过操作对应的D 元件来改变参数A7-09 的值, 当改写的值在 80~89 的范围内, 使变频器产生相对应的用户自定义故障 Err80~Err89。



参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A7-09	可编程卡故障给定	0	0: 无故障 80~89: 用户自定义故障编码	注意: 当写入 A7-09 的值超出 80~89 的范围时, 将不会起任何作用。

### 6.8.5 主从控制

主从控制功能是为多传动应用而设计的, 其中系统由若干个变频器驱动, 同时电机轴通过齿轮、链条或传送带等相互耦合在一起。通过主从控制, 负载可以均匀地分配在传动单元之间。外部控制信号只与主机连接。主机通过串行通讯链路来控制从机。

主机是典型的速度控制, 其它传动单元跟随主机的转矩或速度给定。一般情况下:

- 当主机和从机的电机轴通过齿轮、链条等进行刚性连接时, 从机应该采用转矩控制模式, 以使传动单元之间不存在速度差异。(请参见图 6-52)
- 当主机和从机的电机轴采用柔性连接时, 从机应该采用速度控制模式, 因为传动单元之间允许存在微小的速度差异。当主机和从机都为速度控制时, 一般要使用下垂率。(请参见图 6-52)

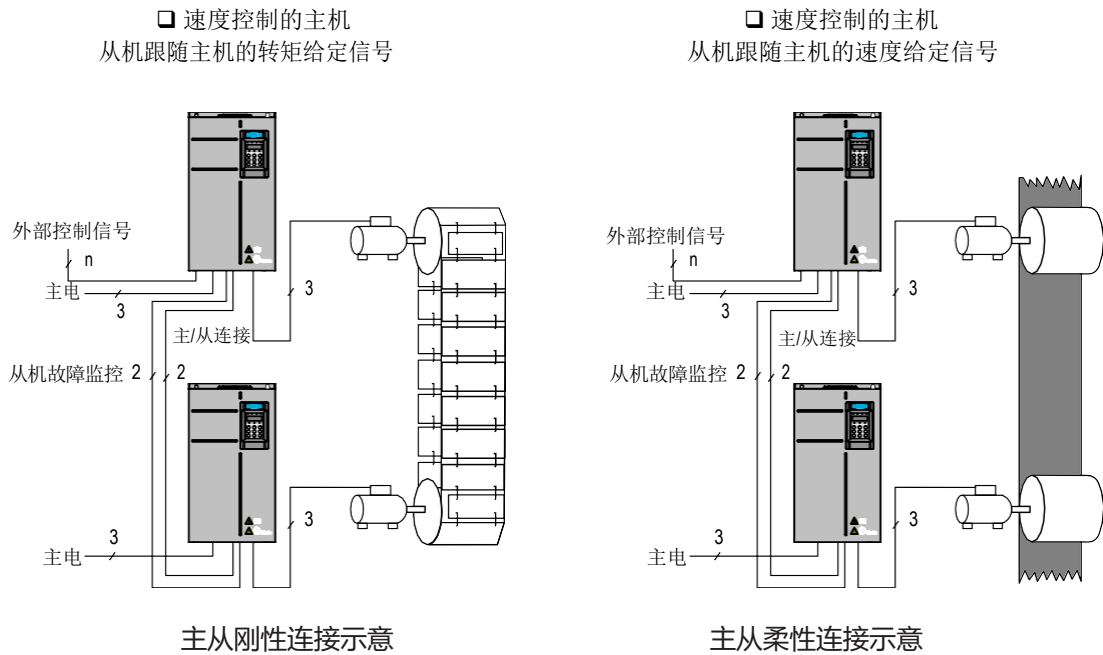


图 6-52 主从连接示意图

为了避免控制上的冲突, 所有传动单元 (连接到同一个机械设备上) 应该只通过主机来接收外部控制信号。一般规则:

- 将所有的外部控制信号只连接到主机上。
- 不要用键盘或现场总线系统来控制从机。

1) 接线

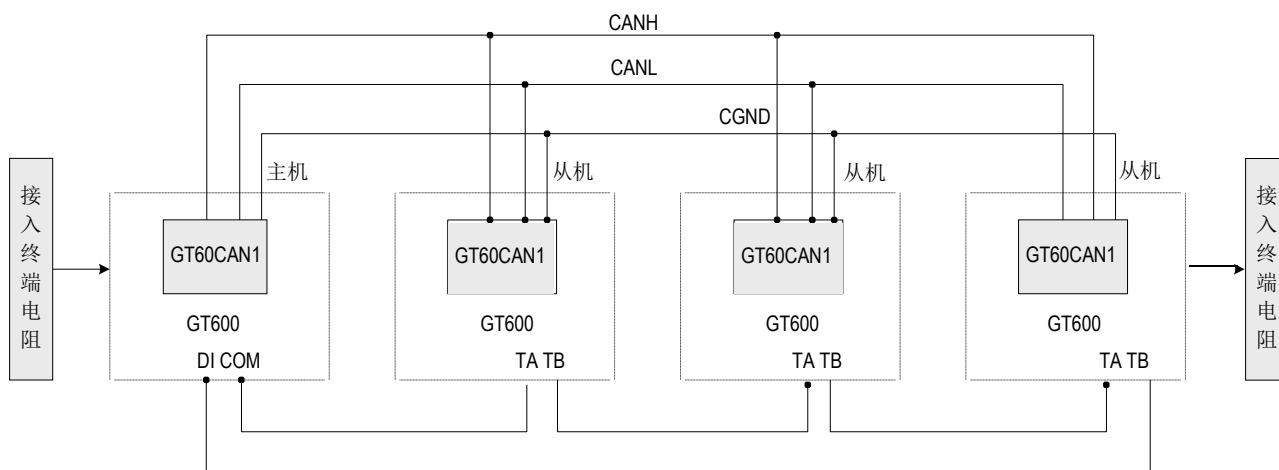


图 6-53 主从连接示意图

- ① 继电器作为从机故障反馈。
  - ② 从机故障时，从机（可选择 A8-02 十位 =1）通过通讯向主机发送故障信息。
- 以上两种方式（选一种即可），从机出现故障停机时，主机都会停止运行。 2)

参数设置

● 刚性连接

- 主机：速度控制 (A0-00=0)

参数	名称	设定范围	设置值	是否需调整
FD-00	通讯波特率	0000~6009	千位设置值 主机、从机一样	否
A8-00	点对点通讯有效选择	0~1	1	否
A8-01	主从选择	0~1	0	否
F0-10	最大频率	5.00~500.00Hz	50.00Hz (主从一致)	否
F2-10	转矩上限	0.0~200.0%	130.0%	是

- 从机：转矩控制 (A0-00=1, 转矩控制模式时，请不要设置启动频率，否则将导致启动冲击电流较大)

参数	名称	设定范围	设置值	是否需调整
FD-00	通讯波特率	0000~6009	千位设置值 主机、从机一样	否
A8-00	点对点通讯有效选择	0~1	1	否
A8-01	主从选择	0~1	1	否

参数	名称	设定范围	设置值	是否需调整
A8-02	从机命令跟随主从信息交互	个位: 从机命令跟随 0: 从机不跟随主机运行命令运行 1: 从机跟随主机运行命令运行 十位: 从机故障信息传输 0: 从机故障信息不传输 1: 从机故障信息传输 百位: 主机显示从机掉线 0: 从机掉线主机不报故障 1: 从机掉线主机报故障 (Err16)	个位: 1 十位: 1	否
A8-03	从机接收数据作用选择	0: 运行频率 1: 目标频率	0	否
A8-11	视窗	0.20~10.00Hz	0.50Hz	是
F0-10	最大频率	5.00~500.00Hz	50.00Hz (主从一致)	否
F8-07	加速时间 4 (转矩控制频率加速时间)	0.0~6500.0s	0.0s	否
F8-08	减速时间 4 (转矩控制频率减速时间)	0.0~6500.0s	0.0s	否
F0-02	运行指令选择	0~2	2	否
A0-00	速度 / 转矩控制方式选择	0~1	1	否
A0-01	转矩给定选择	0~7	0	否
A0-03	转矩数字设定	-200.0~200.0%	130.0%	和主机 F2-10 一致
A0-07	转矩加速时间	0.00~650.00s	0.00s	否
A0-08	转矩减速时间	0.00~650.00s	0.00s	否



- 主从控制时, 适当减小从机的 A8-11, 可以改善启动平滑性, 但要大于 0.20Hz, 同时若系统加减速时间较短, 属于急加速急减速请适当加大 A8-11, A8-11 越大视窗生效越弱。

建议 A8-11 初始值设置为电机额定滑差的一半。电机额定滑差的计算:

电机极对数 = (60 \* 电机额定频率) / 电机额定转速, 对其取整

电机同步转速 = (60 \* 电机额定频率) / 电机极对数

电机额定滑差 = (电机同步转速 - 电机额定转速) / 电机同步转速 \* 电机额定频率

● 柔性连接

• 主机：速度控制 (A0-00=0)

参数	名称	设定范围	设置值	是否需调整
FD-00	通讯波特率	0000~6009	千位设置值 主机、从机一样	否
A8-00	点对点通讯有效选择	0~1	1	否
A8-01	主从选择	0~1	0	否
F0-10	最大频率	5.00~500.00Hz	50.00Hz (主从一致)	否
F8-15	下垂控制	0.00~10.00Hz	1.00Hz	是
F0-17	加速时间 1	0.0~6500.0s	主机、从机一样	否
F0-18	减速时间 1	0.0~6500.0s	主机、从机一样	否

• 从机：速度控制 (A0-00=1)

参数	名称	设定范围	设置值	是否需调整
FD-00	通讯波特率	0000~6009	千位设置值 主机、从机一样	否
A8-00	点对点通讯有效选择	0~1	1	否
A8-01	主从选择	0~1	1	否
A8-02	个位： 0：不跟主机命令 1：跟随主机命令 十位： 0：不发故障信息 1：发送故障信息	0~11	个位：1 十位：1	否
A8-03	从机接收数据作用选择	0：运行频率 1：目标频率	0	否
F0-02	运行指令选择	0~2	2	否
F0-03	主频率指令选择	0~9	9	否
F0-10	最大频率	5.00~500.00Hz	50.00Hz (主从一致)	否
F0-17	加速时间 1	0.0~6500.0s	主机、从机一样	否
F0-18	减速时间 1	0.0~6500.0s	主机、从机一样	否
F8-15	下垂控制	0.00~10.00Hz	1.00Hz	是
A0-00	速度 / 转矩控制方式选择	0~1	0	否

● 下垂控制 F8-15：

下垂控制允许主机站和从机站之间存在微小的速度差，进而可以避免它们之间的冲突。该参数的默认值是 0.00Hz。只有当主机和从机都采用速度控制模式时，才需要调整下垂率，对每个传动过程而言，合适的下垂率需要在实践中逐渐寻找，建议不要将 F8-15 设置太大，否则负载较大时，稳态速度将会有明显下降。主机和从机都必须设置 F8-15。

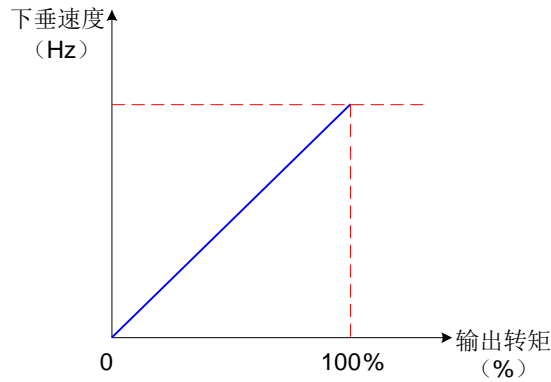


图 6-54 下垂速度与输出转矩关系示意

下垂速度 = 同步频率 \* 输出转矩 \* (F8-15 / 10)

比如：F8-15 = 1.00，同步频率 50Hz，输出转矩 50%，则：

变频器实际频率 = 50Hz - 50Hz \* (50%) \* (1.00 / 10) = 47.5Hz

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A8-00	点对点通讯有效选择	0	0: 无效 1: 有效	-
A8-01	主从选择	0	0: 主机 1: 从机	选择变频器为主机还是从机。 点对点通讯时，需要设定 CANlink 通讯波特率 (FD-00)；通讯地址则根据当前为主机或从机内部自动分配，无需专门设置。
A8-02	主从信息交互	011	个位：从机命令跟随 0: 从机不跟随主机运行命令运行 1: 从机跟随主机运行命令运行 十位：从机故障信息传输 0: 从机故障信息不传输（此时主机仍可运行） 1: 从机故障信息传输（当从机发生任何故障，主机报 Err55 提示从机发生故障） 百位：主机显示从机掉线（掉线：先连上再断开，一直没连上不属于掉线） 0: 从机掉线主机不报故障 1: 从机掉线主机报故障 (Err16)	注：在与从机连接发生异常的情况下，主机没有运行时不报故障，运行时报故障 (Err16)  当主从控制的从机且 F0-02 设定为 2（通讯控制）时，如果 A8-02 个位设定为 1，则从机跟随主机的运行命令一起运行 / 停机。 A8-02 十位设置为 1，从机故障时，向主机发送故障信息； A8-02 百位设置为 1，从站掉站时报警。
A8-03	从机接收数据作用选择	0	0: 运行频率 1: 目标频率	0: 主机传递给从机频率为主机的运行频率，如果 F8-15 下垂率不为 0，那么主机传递给从机频率为下垂控制频率，这种情况应用在下垂控制或者速度同步控制中（即从机为速度模式）；在负荷分配控制中（即从机为转矩模式），主机传递给从机为主机的运行频率，此时应确保 F8-15 的值为 0。  1: 主机传递给从机为主机的目标频率。
A8-04	接收数据零偏	0.00%	-100.00%~100.00%	对接收数据进行修正，用于用户自定义主机和从机之间指令的关系。
A8-05	接收数据增益	1.00	-10.00~100.00	A0-00=0 时，A8-04、A8-05 对频率指令修正； A0-00=1 时，A8-04、A8-05 对转矩指令修正。 A8-04 和 A8-05 的计算方法请参考 6.9.6 小节。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A8-06	点对点通讯中断检测时间	1.0s	0.0s~10.0s	设置点对点通讯的主机或从机通讯中断检测时间，设置为 0 表示不检测。
A8-07	点对点通讯主机数据发送周期	0.001s	0.001s~10.000s	-
A8-11	视窗	0.50Hz	0.20Hz~10.00Hz	用来保证从机的速度在视窗范围内与主机同步。 适当减小从机的 A8-11，可以改善启动平滑性；急加速急减速场合请适当加大 A8-11，A8-11 越大视窗生效越弱。

## 6.9 输入输出端子

本小节主要介绍数字输入端子 DI、数字输出端子 DO、虚拟 DI、虚拟 DO、模拟量输入端子 AI、模拟量输出端子的功能。

### 6.9.1 数字输入端子功能 (DI)

GT600 系列变频器标配 5 个多功能数字输入端子（其中 DI5 可以用作高速脉冲输入端子）。若系统需要增加数字输入端子，则可选配“IO 扩展卡”或者“可编程多功能扩展卡”，“IO 扩展卡”有 3 个 DI 输入端子（DI6~DI8），“可编程多功能扩展卡”有 5 个 DI 输入端子（DI6~DI10），每个 DI 端子都可以选择任意一个 DI 端子功能。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F4-00	DI1 端子功能选择	1	0~52	详见下表
F4-01	DI2 端子功能选择	4		
F4-02	DI3 端子功能选择	9		
F4-03	DI4 端子功能选择	12		
F4-04	DI5 端子功能选择	13		
F4-05	DI6 端子功能选择	0		
F4-06	DI7 端子功能选择	0		
F4-07	DI8 端子功能选择	0		
F4-08	DI9 端子功能选择	0		
F4-09	DI10 端子功能选择	0		
F4-35	DI1 延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	设置 DI 端子状态发生变化时，变频器对该变化进行的延时时间。
F4-36	DI2 延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	
F4-37	DI3 延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	目前仅 DI1、DI2、DI3 有设置延迟时间的功能。
F4-38	DI 端子有效模式选择 1	00000	个位：DI1 端子有效状态设定 0：高电平有效 1：低电平有效 十位：DI2 端子有效状态设定（0~1，同上） 百位：DI3 端子有效状态设定（0~1，同上） 千位：DI4 端子有效状态设定（0~1，同上） 万位：DI5 端子有效状态设定（0~1，同上）	选择高电平有效时，相应的 DI 端子与 COM 连通时有效，断开无效。 选择低电平有效时，相应的 DI 端子与 COM 连通时无效，断开有效。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F4-39	DI 端子有效模式选择 2	00000	个位: DI6 端子有效状态设定 0: 高电平有效 1: 低电平有效 十位: DI7 端子有效状态设定 (0~1, 同上) 百位: DI8 端子有效状态设定 (0~1, 同上) 千位: DI9 端子有效状态设定 (0~1, 同上) 万位: DI10 端子有效状态设定 (0~1, 同上)	同 F4-38

● DI 端子功能选择详细说明如下:

设定值	功能	详细说明
0	无功能	可将不使用的端子设定为“无功能”，以防止误动作。
1	正向运行 (FWD) 或运行命令	两线式 1 (F4-11=0) 时为正向运行；两线式 2 (F4-11=1) 时为运行命令。
2	反向运行 (REV) 或正反运行方向	三线式 1 (F4-11=2) 时为反向运行；两线式 2 (F4-11=3) 时为正反运行方向。
3	三线式运行控制	确定变频器运行方式是三线控制模式。 如果要通过端子设定运行指令，参数 F4-11 (端子命令方式) 设置为 2 (三线式 1) 或者 3 (三线式 2)，端子功能要设置为此功能。
4	正转点动 (FJOG)	变频器的运行方式为正转点动运行。 点动运行频率、点动加减速时间参见“6.11.1 点动运行”参数 F8-00、F8-01、F8-02 的说明。
5	反转点动 (RJOG)	变频器的运行方式为反转点动运行。 点动运行频率、点动加减速时间参见“6.11.1 点动运行”参数 F8-00、F8-01、F8-02 的说明。
6	端子 UP	通过端子给定频率时修改频率的递增指令。端子有效相当于一直按着  键，端子无效相当于松开  键。
7	端子 DOWN	通过端子给定频率时修改频率的递减指令。端子有效相当于一直按着  键，端子无效相当于松开  键。
8	自由停车	变频器停机，电机根据惯性停车。
9	故障复位 (RESET)	对变频器的故障进行复位，与键盘上的  键功能相同。用此功能可实现远距离故障复位。
10	运行暂停	变频器减速停车，端子有效时，所有运行参数均被记忆 (如 PLC 参数、摆频参数、PID 参数) 端子无效后，变频器恢复之前所记忆的运行状态。
11	外部故障常开输入	当外部信号送给变频器后，变频器报出故障 Err15。
12	多段指令端子 1	可通过这四个端子的 16 种状态，实现 16 段速度或者 16 种其他指令的设定。详细内容见表 6-1 多段指令功能说明。
13	多段指令端子 2	
14	多段指令端子 3	
15	多段指令端子 4	
16	加减速时间选择端子 1	通过两个端子的 4 种状态，实现 4 种加减速时间的选择，详细内容见表 6-2 “通过 DI 端子选择加减速时间”。
17	加减速时间选择端子 2	
18	频率指令切换	用来切换选择不同的频率指令输入方法。 根据 F0-07 (频率指令叠加选择) 的设置，实现在两种频率指令的切换。
19	UP/DOWN 设定清零 (端子、键盘)	当通过面板设定主频率时，端子选择此功能可清除通过键盘上  键、  键或者端子功能 UP/DOWN (6 或 7) 所改变的频率值，使给定频率恢复到 F0-08 设定的值。
20	控制命令切换端子 1	当通过端子设定运行指令时 (F0-02=1)，端子选择此功能可以进行端子控制与键盘控制的切换。 当通过通讯设定运行指令时 (F0-02=2)，端子选择此功能可以进行通讯控制与键盘控制的切换。

设定值	功能	详细说明
21	加减速禁止	变频器维持当前运行频率（停机命令除外），不受外部输入频率变化的影响。
22	PID 暂停	PID 暂时失效，变频器维持当前的输出频率，不再进行频率源的 PID 调节。
23	简易 PLC 状态复位	使变频器恢复到简易 PLC 的初始状态。
24	摆频暂停	在摆频工艺功能中，端子选择此功能使摆频功能暂停（变频器以中心频率输出）。
25	计数器输入	在计数工艺功能中，端子选择此功能输入计数脉冲。
26	计数器复位	在计数工艺功能中，端子选择此功能对计数器状态进行清零处理。
27	长度计数输入	在定长工艺功能中，端子选择此功能输入长度计数。
28	长度复位	在定长工艺功能中使用此端子功能，使长度清零。
29	转矩控制禁止	转矩控制模式下，转矩控制到速度控制切换。端子无效后，恢复到转矩控制模式。
30	脉冲频率输入（仅对 DI5 有效）	当 DI5 作为脉冲输入的端子时，DI5 端子必须选择此功能。
31	保留	保留
32	立即直流制动	变频器直接切换到直流制动状态。
33	外部故障常闭输入	当外部信号送给变频器后，变频器报出故障 Err15。
34	频率修改使能	如果端子有效，允许修改频率，如果端子无效，禁止修改频率。
35	PID 作用方向取反	PID 作用方向与 FA-03（PID 作用方向）设定的方向相反。
36	外部停车端子 1	“运行指令选择”为操作面板时（F0-02=0），使变频器停机，相当于键盘上  键的功能。
37	控制命令切换端子 2	用于在端子和通讯设定运行指令之间的切换。 如果用端子控制运行命令，则选择此功能的端子有效时系统切换为通讯控制；如果用通讯控制运行命令，则选择此功能的端子有效时系统切换为端子控制；
38	PID 积分暂停	PID 的积分调节功能暂停，但 PID 的比例调节和微分调节功能仍然有效。
39	主频率与预置频率切换	主频率切换成预置频率（F0-08）；
40	辅频率与预置频率切换	辅频率切换成预置频率（F0-08）。
41	电机端子选择功能	选择电机参数。端子有效时选择电机 2；端子无效时选择电机 1。
42	保留	保留
43	PID 参数切换	当 PID 参数切换条件选择（FA-18）设置为 1（通过端子切换），端子无效时，PID 参数使用 FA-05~FA-07；端子有效时则使用 FA-15~FA-17；
44	用户自定义故障 1	变频器报警 Err27，变频器会根据 F9-49（故障保护动作选择）的设定值进行处理。
45	用户自定义故障 2	变频器报警 Err28，变频器会根据 F9-49（故障保护动作选择）的设定值进行处理。
46	速度控制 / 转矩控制切换	变频器在转矩控制与速度控制模式之间切换。 A0-00(速度/转矩控制方式) 设置为 0，端子有效时，控制方式为转矩模式；端子无效时，控制方式为速度模式。 A0-00(速度/转矩控制方式) 设置为 1，端子有效时，控制方式为速度模式；端子无效时，控制方式为转矩模式。
47	紧急停车	系统处于紧急状态时，变频器按照 F8-55 端子急停减速时间减速，V/F 模式急停减速时间为 0s 时按照最小单位时间进行减速。该输入端子无须持续处于闭合状态，即使处于闭合状态的时间仅仅为一瞬间，也会紧急停止。与一般的减速时间不同，在经过紧急停止减速时间后断开紧急停车输入端子，如果此时变频器端子运行信号仍处于闭合状态，变频器也不会启动，需先断开运行端子后再次输入端子运行指令，变频器才会重新启动。
48	外部停车端子 2	在任何运行指令方式下（面板控制、端子控制、通讯控制），变频器减速停车。此时减速时间固定为减速时间 4（F8-08）。
49	减速直流制动	变频器先减速到停机直流制动起始频率（F6-11），然后进入直流制动状态。
50	本次运行时间清零	变频器本次运行计时时间被清零。 如果本次运行时间小于 F8-53（本次运行到达时间）的设定值（大于 0），在此过程中端子有效，本次运行计时清零。 如果本次运行时间大于 F8-53 的设定值（大于 0），此时端子有效，本次运行计时不清零。



设定值	功能	详细说明
51	两线式 / 三线式切换	用于在两线式和三线式控制之间进行切换。 如果 F4-11 设为 0 (两线式 1)，则该功能的端子有效时，切换为三线式 1。 如果 F4-11 设为 1 (两线式 2)，则该功能的端子有效时，切换为三线式 2。 如果 F4-11 设为 2 (三线式 1)，则该功能的端子有效时，切换为两线式 1。 如果 F4-11 设为 3 (三线式 2)，则该功能的端子有效时，切换为两线式 2。
52	反向频率禁止	端子有效时，即使设定了反向频率，但变频器实际设定频率被限定为 0。 与反向频率禁止 (F8-13) 功能相同。

### 6.9.2 数字输出端子功能 (DO)

GT600 系列变频器标配，1 个多功能数字量输出端子，1 个多功能继电器输出端子，1 个 FM 端子。如果上述输出端子不能满足现场应用，则可选配“IO 扩展卡”（扩展卡的输出端子个数请参考“第十一章 选配卡”），例如 GT60IO1 多功能 IO 扩展卡包含 1 个多功能继电器输出端子（继电器 2），1 个多功能数字量输出端子（DO2）。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F5-00	FM 端子输出模式选择	0	0: 脉冲输出 (FMP) 1: 开关量输出 (FMR)	FM 端子是可编程的复用端子，可作为高速脉冲输出端子 (FMP)，也可以作为集电极开路的开关量输出端子 (FMR)。 作为脉冲输出 FMP 时，输出脉冲的最高频率为 100kHz，FMP 相关功能参见 F5-06 说明。
F5-01	FMR 功能选择 (集电极开路输出端子)	0	0~41	用于选择 5 个数字输出的功能，其中 (T/A-T/B-T/C) 和 (P/A-P/B-P/C) 分别为控制板与扩展卡上的继电器。
F5-02	控制板继电器输出功能选择 (T/A-T/B-T/C)	2		
F5-03	扩展卡继电器输出功能选择 (P/A-P/B-P/C)	0		
F5-04	DO1 输出功能选择	1		
F5-05	扩展卡 DO2 输出功能选择	4		
F5-17	FMR 输出延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	-
F5-18	RELAY1 输出延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	-
F5-19	RELAY2 输出延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	-
F5-20	DO1 输出延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	-
F5-21	DO2 输出延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	-
F5-22	DO 输出端子有效状态选择	00000	个位: FMR 有效状态选择 0: 正逻辑 1: 反逻辑  十位: RELAY1 有效状态 0: 正逻辑 1: 反逻辑  百位: RELAY2 端子有效 0: 正逻辑 1: 反逻辑  千位: DO1 端子有效状态 0: 正逻辑 1: 反逻辑  万位: DO2 端子有效状态 0: 正逻辑 1: 反逻辑	0: 正逻辑 (等效常开接点) “有效状态”: DO 端子和 COM/CME 端子内部连通。 “无效状态”: DO 端子和 COM/CME 端子断开。 1: 反逻辑 (等效常闭接点) “有效状态”: DO 端子和 COM/CME 端子断开。 “无效状态”: DO 端子和 COM/CME 端子内部连通。

● 输出端子功能选择详细说明:

设定值	功能	说明
0	无输出	输出端子无任何功能
1	变频器运行中	变频器正处于运行状态, 有输出频率 (可以为零), 此时输出“有效”信号。
2	故障输出 (为自由停机的故障)	当变频器故障停机时, 输出“有效”信号。
3	频率水平检测 1	当运行频率高于频率检测值时, DO 输出“有效”信号, 当运行频率低于检测值减去 FDT 滞后值 (F8-19 设定值与 F8-20 的乘积), DO 输出“有效”信号取消。F8-19、F8-20 的详细说明参考“附录 C 功能参数表”。
4	频率到达	变频器的运行频率, 处于目标频率一定范围内 (目标频率 $\pm$ F8-21 的设定值与最大频率的乘积), DO 输出“有效”信号。
5	零速运行中 (停机时不输出)	变频器运行且输出频率为 0 时, 输出“有效”信号。在变频器处于停机状态时, 该信号“无效”。
6	电机过载预报警	电机过载保护动作之前, 根据过载预警系数 (F9-02) 进行判断, 在超过预报警阈值后输出“有效”信号。(预报警阈值的计算参照 6.6 保护功能)
7	变频器过载预报警	在变频器过载保护发生前 10s, 输出“有效”信号。
8	设定计数值到达	在计数功能中, 当计数值达到 FB-08 所设定的值时, 输出“有效”信号。
9	指定计数值到达	在计数功能中, 当计数值达到 FB-09 所设定的值时, 输出“有效”信号。 当计数值达到 FB-09 所设定的值时, 输出“有效”信号。计数功能参考 6.8.3 小节说明。
10	长度到达	在定长功能中, 当检测的实际长度超过 FB-05 所设定的长度时, 输出“有效”信号。
11	简易 PLC 循环完成	当简易 PLC 运行完成一个循环后, 输出一个宽度为 250ms 的脉冲信号。
12	累计运行时间到达	变频器累计运行时间超过 F8-17 (设定累计上电到达时间) 所设定时间时, 输出“有效”信号。
13	频率限定中	当设定频率超出上限频率或者下限频率, 且变频器输出频率达到上限频率或者下限频率时, 输出“有效”信号。
14	转矩限定中	变频器在速度控制模式下, 当输出转矩达到转矩限定值时, 输出“有效”信号。
15	运行准备就绪	变频器上电后, 处于无异常状态时, 输出“有效”信号。
16	AI1 > AI2	当模拟量输入 AI1 的值大于 AI2 的输入值时, 输出“有效”信号。
17	上限频率到达	当运行频率到达上限频率 (F0-12) 时, 输出“有效”信号。
18	下限频率到达 (停机时不输出)	当 F8-14 (给定频率低于下限频率运行模式) 设置为 1 (停机) 时, 无论运行频率是否到达下限频率, 都输出“无效”信号。 当 F8-14 (给定频率低于下限频率运行模式) 设置为 0 (以下限频率运行) 或者 2 (零速运行) 时, 且运行频率到达下限频率时, 输出“有效”信号。
19	欠压状态	变频器处于欠压状态时, 输出“有效”信号。
20	通讯设定	端子“有效”或者“无效”状态由通讯地址 0x2001 的设定值控制。
21	保留	保留
22	保留	保留
23	零速运行中 2 (停机时也输出)	变频器运行且输出频率为 0 时, 输出“有效”信号。在变频器处于停机状态时, 该信号也为“有效”。
24	累计上电时间到达	变频器累计上电时间 (F7-13) 超过 F8-16 (设定累计上电到达时间) 所设定时间时, 输出“有效”信号。
25	频率水平检测 2	当运行频率高于频率检测值时, DO 输出“有效”信号, 当运行频率低于检测值减去频率检测滞后值 (F8-28 设定值与 F8-29 的乘积), DO 输出“有效”信号取消。F8-28、F8-29 的详细说明参考“附录 C 功能参数表”。
26	频率 1 到达	变频器的运行频率, 处于 F8-30 (任意到达频率检测值 1) 频率检出范围内, DO 输出“有效”信号。频率检出范围: F8-30-F8-31 $\times$ F0-10 (最大频率) $\sim$ F8-30+F8-31 $\times$ F0-10
27	频率 2 到达	变频器的运行频率, 处于 F8-32 (任意到达频率检测值 2) 频率检出范围内, DO 输出“有效”信号。频率检出范围: F8-32-F8-33 $\times$ F0-10 (最大频率) $\sim$ F8-32+F8-33 $\times$ F0-10。
28	电流 1 到达	变频器的输出电流, 处于 F8-38 (任意到达电流 1) 电流的范围内, DO 输出“有效”信号。电流检出范围 = F8-38-F8-39 $\times$ F1-03 (电机额定电流) $\sim$ F8-38+F8-39 $\times$ F1-03。
29	电流 2 到达	变频器的输出电流, 处于 F8-40 (任意到达电流 2) 电流的范围内, DO 输出“有效”信号。电流检出范围 = F8-40-F8-41 $\times$ F1-03 (电机额定电流) $\sim$ F8-40+F8-41 $\times$ F1-03。

设定值	功能	说明
30	定时到达	当定时功能选择 (F8-42) 有效时, 变频器本次运行时间达到所设置的定时时间后, 输出“有效”信号。定时时间由 F8-43 和 F8-44 设置。
31	AI1 输入超限	当模拟量输入 AI1 的值大于 F8-46(AI1 输入保护上限) 或小于 F8-45(AI1 输入保护下限) 时, 输出“有效”信号。
32	掉载中	变频器处于掉载状态时, 输出“有效”信号。
33	反向运行中	变频器处于反向运行时, 输出“有效”信号。
34	零电流状态	变频器的输出电流, 处于零电流的范围内, 且持续时间超过 F8-35 (零电流检测延迟时间) 后, DO 输出“有效”信号。零电流检出范围 =0~ F8-34×F1-03。
35	模块温度到达	逆变模块散热器温度 (F7-07) 达到所设置的模块温度到达值 (F8-47) 时, 输出“有效”信号。
36	输出电流超限	变频器的输出电流, 大于 F8-36 (输出电流超限值), 且持续时间超过 F8-37 (输出电流超限检测延迟时间) 后, DO 输出“有效”信号。
37	下限频率到达 (停机也输出)	当运行频率到达下限频率 (F0-14) 时, 输出“有效”信号。在停机状态时, 也输出“有效”信号。
38	告警	当变频器发生故障, 且该故障保护动作选择为继续运行时, DO 端子输出“有效”信号。故障保护动作选择可以参照 F9-47~F9-50。
39	电机过温	当电机温度达到 F9-58 (电机过热预警报警阈值) 时, 输出“有效”信号。(电机温度可通过 U0-34 查看)
40	本次运行时间到达	变频器本次开始运行时间超过 F8-53 (本次运行到达时间设定) 所设定的时间时, 输出“有效”信号。
41	故障 (为自由停机的故障且欠压不输出)	当变频器发生故障时 (除了欠压故障之外), DO 输出“有效”信号。

### 6.9.3 虚拟数字输入端子功能 (VDI)

虚拟数字量输入功能, 与控制板 DI 输入功能相似, 可以作为多功能数字量输入使用。

下面举例说明虚拟 VDI 的使用方法。

例 1: 当虚拟 VDI 端子有效状态设置模式 (A1-05), 设置为 00000 时 (选择 VDO 状态决定 VDI 状态), 要完成如下功能: “如果 AI1 输入超出上下限时, 需要变频器故障报警并停机”。可以采用如下设置方法:

步骤	参数设置
1	设置 VDI1 的功能为“用户自定义故障 1” (A1-00=44)
2	设置 VDI1 端子有效状态模式为由 VDO1 确定 (A1-05=00000)
3	设置 VDO1 输出功能为“AI1 输入超出上下限” (A1-11=31)

设置完上述步骤后, 当 AI1 输入超出上下限时, 则 VDO1 输出为 ON 状态, 此时 VDI1 输入端子状态有效, 变频器 VDI1 接收到用户自定义故障 1, 变频器会故障报警 Err27 并停机。

例 2: 当虚拟 VDI 端子有效状态设置模式 (A1-05), 设置为 11111 时 (选择参数 A1-06 设定 VDI 状态), 要完成如下功能: “当变频器上电后, 需要变频器自动进入运行状态”, 可以采用如下设置方法:

步骤	参数设置
1	设置 VDI1 的功能为“正转运行” (A1-00=1)
2	设置 VDI1 端子有效状态模式为由参数设置 (A1-05= 11111)
3	设置 VDI1 端子状态为有效 (A1-06=11111)
4	设置命令源为“端子控制” (F0-02=1)
5	设置启动保护选择为“不保护” (F8-18=0)

设置完上述步骤后，如果变频器上电完成初始化后，检测到 VDI1 为有效，且此端子对应正转运行，相当于变频器接收到一个端子正转运行命令，变频器随即开始正转运行。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A1-00	虚拟 VDI1 端子功能选择	0	0~59	虚拟 VDI1~VDI5 可以作为多功能数字量输入使用，功能 0~52 与普通 DI 设置相同，53~59 保留。详细设置请参考 6.9.1 小节 F4-00~F4-09 的介绍。
A1-01	虚拟 VDI2 端子功能选择	0	0~59	
A1-02	虚拟 VDI3 端子功能选择	0	0~59	
A1-03	虚拟 VDI4 端子功能选择	0	0~59	
A1-04	虚拟 VDI5 端子功能选择	0	0~59	
A1-05	虚拟 VDI 端子有效状态设置模式	00000	个位：虚拟 VDI1 0：由虚拟 VDOx 的状态决定 VDI 是否有效 1：由参数 A1-06 设定 VDI 是否有效 十位：虚拟 VDI2 (0~1, 同上) 百位：虚拟 VDI3 (0~1, 同上) 千位：虚拟 VDI4 (0~1, 同上) 万位：虚拟 VDI5 (0~1, 同上)	虚拟 VDI 的状态可以有两种设定方式，并通过 A1-05 来选择。 设置为 0：VDI 是否为有效状态，取决于 VDO 输出为有效或无效，且 VDIx 唯一绑定 VDOx (x 为 1~5)。 设置为 1：通过参数 A1-06 的二进制位，分别确定虚拟输入端子的状态。
A1-06	虚拟 VDI 端子状态设置	00000	个位：虚拟 VDI1 0：无效 1：有效 十位：虚拟 VDI2 0：无效 1：有效 百位：虚拟 VDI3 0：无效 1：有效 千位：虚拟 VDI4 0：无效 1：有效 万位：虚拟 VDI5 0：无效 1：有效	-

#### 6.9.4 虚拟数字输出端子功能 (VDO)

虚拟数字量输出功能，与控制板 DO 输出功能相似，可用于与虚拟数字量输入 VDIx 配合，实现一些简单的逻辑控制。

VDO 与 VDI 可以配合使用，用来实现灵活的控制方式，使用方法参考 6.9.3 虚拟 VDI 小节的举例。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A1-11	虚拟 VDO1 输出功能选择	0	0：与物理 DIx 内部短接 1~41：见 F5 组物理 DO 输出选择	当虚拟 VDOx 输出功能选择为 0 时，VDO1~VDO5 的输出状态由控制板上的 DI1~DI5 输入状态确定，此时 VDOx 与 DIx 一一对应。 当虚拟 VDOx 输出功能选择为非 0 时，VDOx 的功能设置及使用方法，与 F5 组 DO 输出相关参数相同，请参考 6.9.6 小节中 F5 组相关参数说明。
A1-12	虚拟 VDO2 输出功能选择	0	0：与物理 DIx 内部短接 1~41：见 F5 组物理 DO 输出选择	
A1-13	虚拟 VDO3 输出功能选择	0	0：与物理 DIx 内部短接 1~41：见 F5 组物理 DO 输出选择	
A1-14	虚拟 VDO4 输出功能选择	0	0：与物理 DIx 内部短接 1~41：见 F5 组物理 DO 输出选择	
A1-15	虚拟 VDO5 输出功能选择	0	0：与物理 DIx 内部短接 1~41：见 F5 组物理 DO 输出选择	
A1-16	VDO1 输出延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	-

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A1-17	VDO2 输出延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	-
A1-18	VDO3 输出延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	-
A1-19	VDO4 输出延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	-
A1-20	VDO5 输出延迟时间	0.0s	0.0s~3600.0s	-
A1-21	VDO 输出端子有效状态选择	00000	个位：VDO1 0：正逻辑 1：反逻辑 十位：VDO2 0：正逻辑 1：反逻辑 百位：VDO3 0：正逻辑 1：反逻辑 千位：VDO4 0：正逻辑 1：反逻辑 万位：VDO5 0：正逻辑 1：反逻辑	正逻辑：端子无效输出 0； 端子有效输出 1； 反逻辑：端子无效输出 1； 端子有效输出 0；

### 6.9.5 模拟量输入端子

GT600 系列变频器标配 2 个模拟量多功能输入端子。如果模拟量输入端子不能满足现场应用，则可选配“IO 扩展卡”（扩展卡的模拟量输入端子个数请参考“第十一章 选配卡”），例如 GT60IPC1 包含 1 个模拟量输入端子 AI3。

以下参数用于将 AI 当做 DI 使用（AI 的更多功能请参见“6.2.3 通过“模拟量”设定主频率”）。当 AI 作为 DI 使用时，如果 AI 输入电压大于 7V 时，AI 端子状态为高电平；如果 AI 输入电压低于 3V 时，AI 端子状态为低电平；当 AI 输入电压在 3V~7V 之间为滞环。图 6-56 说明了 AI 输入电压与相应 DI 状态的关系：

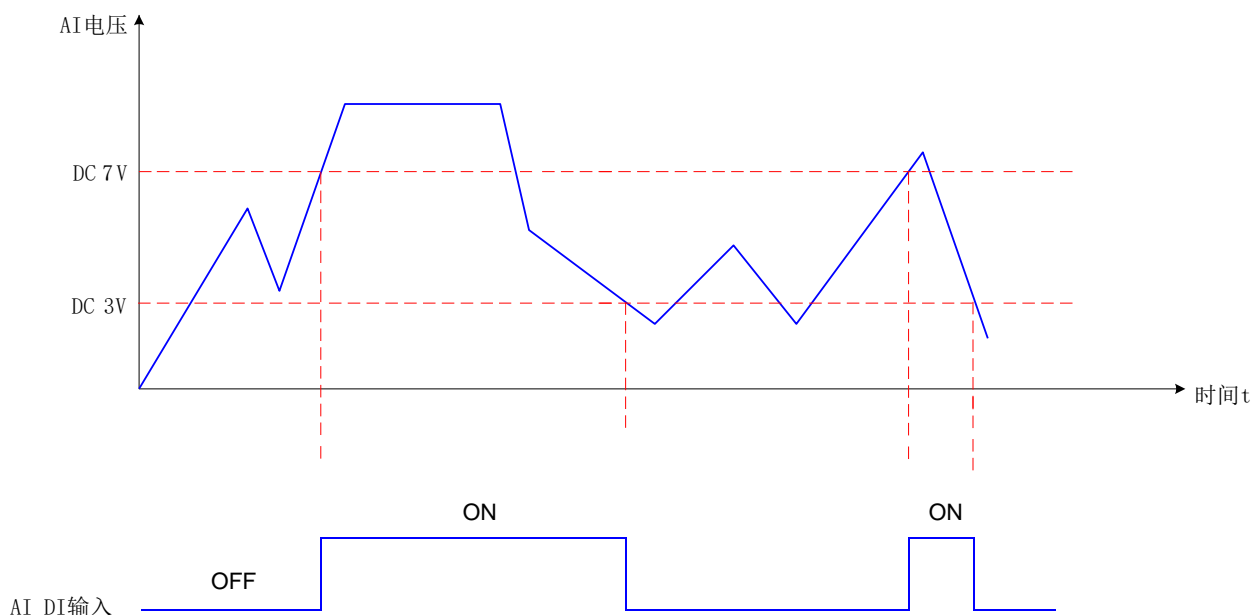


图 6-55 AI 输入电压与 DI 状态的关系图

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
A1-07	AI1 端子作为 DI 时的功能选择	0	0~59	AI 作为 DI 时的功能设置, 功能 0~52 与普通 DI 设置相同, 53~59 保留。具体请参考 6.9.1 小节 F4 组相关 DI 设置的说明。
A1-08	AI2 端子作为 DI 时的功能选择	0	0~59	
A1-09	AI3 端子作为 DI 时的功能选择	0	0~59	
A1-10	AI 作为 DI 时有效模式选择	000	个位: AI1 0: 高电平有效 1: 低电平有效 十位: AI2 (0~1, 同个位) 百位: AI3 (0~1, 同个位)	AI 端子为高电平时, A1-10 对应位的值设置为 0 时, 此时认为 AI 端子有效, A1-10 设置为 1 时, 此时认为 AI 端子无效; AI 端子为低电平时, A1-10 对应位的值设置为 0 时, 此时认为 AI 端子无效, A1-10 设置为 1 时, 此时认为 AI 端子有效。

### 6.9.6 模拟量、脉冲输出端子

GT600 系列变频器标配 1 个模拟量输出端子 AO1。如果模拟量输出端子不能满足现场应用, 则可选配“IO 扩展卡”(扩展卡的模拟量输出端子个数请参见“第 11 章 选配卡”), 例如 GT60IO1 包含 1 个模拟量输出端子 AO2。

以下参数一般用于修正模拟输出的零漂及输出幅值的偏差。也可以用于自定义所需要的 AO 输出曲线。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F5-00	FM 端子输出模式选择	0	0: 脉冲输出 (FMP) 1: 开关量输出 (FMR)	FM 端子是可编程的复用端子, 可作为高速脉冲输出端子 (FMP), 也可以作为集电极开路的开关量输出端子 (FMR)。 作为脉冲输出 FMP 时, 输出脉冲的最高频率为 100kHz, FMP 相关功能参见 F5-06 说明。
F5-06	FMP 输出功能选择 (脉冲输出端子)	0	0~16	详细见下表 6-5。
F5-07	AO1 输出功能选择	0	0~16	
F5-08	AO2 输出功能选择	1	0~16	
F5-09	FMP 输出最大频率	50.00kHz	0.01kHz~100.00kHz	当 FM 端子选择作为脉冲输出时, 该参数用于选择输出脉冲的最大频率值。
F5-10	AO1 零偏系数	0.0%	-100.0%~+100.0%	AO1 零偏系数的 100% 对应 10V 或者 20mA。 零偏 = 零偏系数 × 10V (或者 20mA)
F5-11	AO1 增益	1.00	-10.00~+10.00	-
F5-12	AO2 零偏系数	0.00%	-100.0%~+100.0%	AO2 零偏系数的 100% 对应 10V 或者 20mA
F5-13	AO2 增益	1.00	-10.00~+10.00	-

AO (模拟量输出) 0~10V 对应 0%~100%, 当 AO2 输出功能为 1 (频率设定) 时, 如果变频器设定频率为最大频率的 50%, 则 AO2 的输出电压为 50%×10 V = 5V。

FM (脉冲输出) 0~100kHz 对应 0%~100%, 当 FM 输出功能为 1 (频率设定) 时, 如果变频器设定频率为最大频率的 50%, F5-09 设定为 100kHz, 则 FM 端子的输出频率为 50%×100kHz = 50kHz。

表 6-5 脉冲或者模拟量输出的功能与范围对应关系表

设定值	功能定义	功能范围
0	运行频率	0~ 最大输出频率
1	设定频率	0~ 最大输出频率
2	输出电流	0~2 倍电机额定电流
3	电机输出转矩 (绝对值, 相对电机额定转矩的百分比)	0~2 倍电机额定转矩
4	输出功率	0~2 倍额定功率
5	输出电压	0~1.2 倍变频器额定电压
6	脉冲输入 (100% 对应 100.00kHz)	0.01kHz~100.00kHz
7	AI1	0V~10V
8	AI2	0V~10V (或者 0~20mA)
9	AI3	0V~10V
10	长度	0~ 最大设定长度
11	计数值	0~ 最大计数值
12	通讯设定	0.0%~100.0%
13	电机转速	0~ 最大输出频率对应的转速
14	输出电流	0.0A~1000.0A
15	母线电压	0.0V~1000.0V
16	电机输出转矩 (实际值, 相对电机的百分比)	-2 倍电机额定转矩 ~2 倍电机额定转矩

- AO 零偏系数 (F5-10 或者 F5-12) 和 AO 增益的 (F5-11 或者 F5-10) 计算方法如下:

例如, 若模拟输出内容为运行频率, 希望频率为0Hz(X1)时, 修正后输出8V(Y1), 频率为40Hz(X2)时, 修正后输出 4V (Y2)。

增益计算公式为:

$$K = \frac{(Y1-Y2) * X_{max}}{(X1-X2) * Y_{max}}$$

零偏系数计算公式为:

$$b = \frac{(X1*Y2) - (X2*Y1)}{(X1-X2) * Y_{max}} * 100\%$$

通过查表 6-6 和表 6-7 可知, X<sub>max</sub> 为最大输出频率 50Hz (假设最大频率 F0-10 为 50Hz); Y<sub>max</sub> 为电压, 值为 10V。

$$K = \frac{(8-4) \times 50}{(0-40) \times 10} = -0.5 \text{ (增益)}$$

$$b = \frac{(0 \times 4 - 40 \times 8)}{(0-40) \times 10} \times 100\% = 80\% \text{ (零偏系数)}$$

故 AO1 增益 (F5-11) 应该设为 - 0.5, AO1 零偏系数 (F5-10) 应该设为 80%。

表 6-6 模拟量输出信号类型与其对应的最大值 (Ymax) 关系表:

输出信号类型	输出信号对应的最大值 (Ymax)
电压	10V
电流	20mA

表 6-7 模拟输出内容与其对应的最大值 (Xmax) 关系表

模拟输出内容	模拟输出内容对应的最大值 (Xmax)
运行频率	最大输出频率
设定频率	最大输出频率
输出电流	2 倍电机额定电流
输出转矩 (绝对值)	2 倍电机额定转矩
输出功率	2 倍额定功率
输出电压	1.2 倍变频器额定电压
脉冲输入	100.00kHz
AI1	10V
AI2	10V 或者 20mA
AI3	10V
长度	最大设定长度
计数值	最大计数值
通讯设定	100.0%
电机转速	最大输出频率对应的转速
输出电流	1000.0A
输出电压	1000.0V
输出转矩 (实际值)	相对 2 倍电机额定转矩

## 6.10 通讯

GT600 系列变频器支持Modbus、CANopen、CANlink (始终有效)、Profibus-DP 四种通讯协议。上位机通过这些通讯协议可以实现对变频器的控制、监视及参数的修改查看操作。在变频器通讯之前要保证相关通讯参数设置正确, 否则可能无法通讯。



参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F0-28	串口通讯协议选择	0	0: Modbus 协议 1: Profibus-DP 协议或CANopen 协议	CANLink 协议始终有效
FD-00	通讯波特率	5005	个位: Modbus 波特率 0: 300bps 1: 600bps 2: 1200bps 3: 2400bps 4: 4800bps 5: 9600bps 6: 19200bps 7: 38400bps 8: 57600bps 9: 115200bps 十位: Profibus-DP 0: 115200bps 1: 208300bps 2: 256000bps 3: 512000bps 百位: 保留 千位: CANLink 波特率 0: 20Kbps 1: 50Kbps 2: 100Kbps 3: 125Kbps 4: 250Kbps 5: 500Kbps 6: 1Mbps	此参数用来设定上位机与变频器之间的数据传输速率。波特率越大, 通讯速度越快。  注意, 上位机与变频器设定的波特率必须一致, 否则, 通讯无法进行。
FD-01	MODBUS 数据格式	0	0: 无校验: 数据格式 <8, N, 2> 1: 偶检验: 数据格式 <8, E, 1> 2: 奇校验: 数据格式 <8, O, 1> 3: 无校验: 数据格式 <8, N, 1>	上位机与变频器设定的数据格式必须一致, 否则, 通讯无法进行。
FD-02	本机地址	1	1~247, 0 为广播地址	当本机地址设定为0时, 即为广播地址, 实现上位机广播功能。 本机地址具有唯一性 (除广播地址外), 是实现上位机与变频器点对点通讯的基础。
FD-03	MODBUS 应答延迟	2	0~20ms	变频器数据接受结束到向上位机发送数据的中间间隔时间。 如果应答延时小于系统处理时间, 则应答延时以系统处理时间为准; 如果应答延时大于系统处理时间, 则系统处理完数据后, 要延迟等待, 直到到达应答延迟时间, 才往上位机发送数据。
FD-04	串口通讯超时时间	0.0	0.0s (无效) 0.1~60.0s	当设置为 0.0s, 通讯超时时间无效。通常情况下, 都将其设置成无效。在连续通讯的系统中, 此参数可以监视通讯状况。 设置成有效值时, 如果本次通讯与下一次通讯的间隔时间超出 FD-04 (通讯超时时间), 系统将报通讯故障错误 (Err16)。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
FD-05	MODBUS、Profibus-DP 通讯数据格式	30	个位: Modbus 0: 非标准的 Modbus 协议 1: 标准的 Modbus 协议 十位: Profibus-DP 0: PPO1 格式 1: PPO2 格式 2: PPO3 格式 3: PPO5 格式	个位: 0: 读命令时, 从机返回字节数比标准的 Modbus 协议多一个字节。 1: 选择标准的 Modbus 协议。  具体说明请参见《GT600 系列 GT60DP2 Profibus 接口卡说明书》
FD-06	通讯读取电流分辨率	0	0: 0.01A (≤ 55kW 时有效) 1: 0.1A	用来确定通讯读取输出电流时, 电流值的输出单位。
FD-08	扩展卡 (Profibus、CANopen) 中断检测时间	0	0.0s: 无效 0.1~ 60.0s	-



- FD-06=0 只对变频器功率 ≤ 55kW 时有效 (小功率电流显示为两位小数), 通讯读取电流时可通过选择该参数确定电流值输出单位。目的是客户上位机编程读取电流时可统一按一位小数计算, 不需要考虑变频器大小功率存在电流小数点不一致的转换。

### 6.10.1 读写参数

#### 1) 读取参数

对于 F0~FF、A0~AF 组参数数据, 其通讯地址高八位是功能组编号, 低八位是参数在功能组中的序号转换为十六进制的数。例如: 参数 F0-16, 其通讯地址为 F010H, 其中 F0H 代表 F0 组参数, 10H 代表参数在功能组中序号为 16 转换为十六进制数后的值; 参数 AC-08, 其通讯地址为 AC08H, 其中 ACH 代表 AC 组参数, 08H 代表参数在功能组中序号 8 转换为十六进制数后的值。

上位机要读取参数时, 要给变频器发送读命令。下面以标准 Modobus 协议为例说明上位机读取变频器数据时的通讯过程。(使用 CANLink 协议读取数据时请参考科润 PLC 后台编程软件 Autoshop 帮助文档, 使用其他协议类型读取数据时请根据通讯类型参考《GT600 系列GT60DP2 Profibus 接口卡说明书》、《GT600 系列 CAN-OPEN 通讯扩展卡说明书》)

例如, 要读取参数 F0-10 (最大频率), 发送读命令为 01 03 F0 0A 01 DE D7。每一字节代表的含义如下: 变频器地址: 01H (可以设置); 读命令: 03H; 参数 F0-10 地址: F0 0AH; 参数个数: 01H; CRC 校验: DE D7H。(读取其他参数的方法与上述相同)

表 6-8 上位机读取变频器数据

主机读取命令帧		从机应答帧	
地址	01H	地址	01H
读命令	03H	读命令	03H
F0-10 地址	F0H	字节数	02H
	0AH	参数内容	13H
参数个数高位	00H		88H
参数个数低位	01H	CRC 高位	B5H
CRC 高位	97H	CRC 低位	12H
CRC 低位	08H	-	-

## 2) 写入参数

对于 F0~FF 组参数，其通讯地址高八位，根据是否写入 EEPROM，区分为 00~0F 或 F0~FF，低八位是参数在功能组中的序号转换为十六进制的数，例如：写功能参数 F0-16，不需要写入 EEPROM 时，其通讯地址为 0010H；需要写入 EEPROM 时，其通讯地址为 F010H。

对于 A0~AF 组参数数据，其通讯地址高八位，根据是否需要写入 EEPROM，区分为 40~4F 或 A0~AF，低八位是参数在功能组中的序号转换为十六进制的数，例如：写功能参数 AC-08，不需要写入 EEPROM 时，其通讯地址为 4C08H；需要写入 EEPROM 时，其通讯地址为 AC08H。

上位机要给参数写入数据时，要给变频器发送写入命令。下面以标准 Modbus 协议为例说明上位机给变频器写入数据时的通讯过程。(使用其他协议类型写入数据时请根据通讯类型参考《GT600 系列 GT60DP2 Profibus 接口卡说明书》、《GT600 系列 CAN-OPEN 通讯扩展卡说明书》)

例如，要给参数 AC-16 (AO2 目标电压 1) 写入 2 (不写 EEPROM)，发送写入命令为：

01 06 4C 10 00 02 1F 5E

每一字节代表的含义如下：变频器地址：01H (可以设置)；写入命令：06H；参数 AC-16 地址：4C 10H；写入值：0002H；CRC 校验：1F 5EH。(给其他参数写入数据的方法与上述相同)

主机写入命令帧		从机应答帧	
ADDR	01H	ADDR	01H
CMD	06H	CMD	06H
参数地址高位	4CH	参数地址高位	4CH
参数地址低位	10H	参数地址低位	10H
写入数据高位	00H	写入数据高位	00H
写入数据低位	02H	写入数据低位	02H
CRC 高位	1FH	CRC 高位	1FH
CRC 低位	5EH	CRC 低位	5EH

## 6.10.2 读取状态参数

状态参数包括，U 组监视参数、变频器故障描述、变频器运行状态。

- U 组监视参数地址定义如下：U0~UF，其通讯地址高八位为 70~7F，低八位为监视参数在组中的序号转换成十六进制数据的值，例如：U0-11，其通讯地址为 700BH。
- 通讯读取变频器故障描述时，通讯地址固定为 8000H，上位机通过读取该地址数据，可以获取当前变频器故障代码，故障代码描述见“附录 C 功能参数表”中 F9-14 参数定义。
- 通讯读取变频器运行状态时，通讯地址固定为 3000H，上位机通过读取该地址数据，可以获取当前变频器运行状态信息，读取状态字定义如下：1: 正转运行；2: 反转运行；3: 停机。

下面以 CANopen 协议为例说明上位机读取变频器运行状态时的通讯过程。(使用 CANLink 协议写入数据时请参考科润 PLC 后台编程软件 Autoshop 帮助文档，使用其他协议类型读取数据时请根据通讯类型参考《GT600 系列 GT60DP2 Profibus 接口卡说明书》、本手册“附录 B 通讯数据地址定义与 Modbus 通讯协议”)

首先，串口通讯协议选择 (F0-28) 设置为 1 表示 Profibus-DP 协议或 CANopen 协议。假设，变频器从站 Node-ID 设备地址拨码设定是“0x05” (该地址可以修改，修改范围为 1~63)，读取的状态为 1: 正转运行。则主站发送报文和从站响应报文如下表所示：

## 1) 读操作主站发送报文

报文标识 (Hex)	RTR	数据 (Hex)
0x605	0	40 30 00 00 00 00 00 00

其中, 0x605= 0x600+ 0x05 (设备地址拨码)

## 2) 读操作变频器响应报文

报文标识 (Hex)	RTR	数据 (Hex)
0x585	0	4B 30 00 00 01 00 00 00

其中, 0x585= 0x580+ 0x05 (设备地址拨码)。发送报文和响应报文中其他数据的详细说明如下表:

主站读取发送报文		从站响应报文	
报文标识	605H	报文标识	585H
RTR	0 (二进制)	RTR	0 (二进制)
读命令	40H	读命令返回	4B
通讯地址高位	30H	通讯地址高位	30H
映射地址	00H	映射地址	00H
通讯地址低位	00H	通讯地址低位	00H
保留	00H	数据低字节	01H
保留	00H	数据高字节	00H
保留	00H	数据 3	00H
保留	00H	数据 4	00H

如果需要利用 CANopen 协议读取监视参数、变频器故障描述、其他变频器运行状态, 具体的报文组织方法参考读操作发送报文格式和读操作返回报文格式。

表 6-9 读操作发送报文格式

CAN	CANopen 数据	说明
11 位 ID	0x600+Node-ID	Node-ID 设备地址拨码设定
RTR	0	远程帧标志 "0"
DATA0	命令码 (0x40)	0x40 读命令
DATA1	索引低字节	参数组 (F0 组 "0xF0" )
DATA2	索引高字节	映射地址
DATA3	子索引	参数编号 (02 "0x02" )
DATA4	数据 1	保留
DATA5	数据 2	保留
DATA6	数据 3	保留
DATA7	数据 4	保留

表 6-10 读操作返回报文格式

CAN	CANopen 数据	说明
11 位 ID	0x580+Node-ID	Node-ID 设备地址拨码设定
RTR	0	远程帧标志 “0”
DATA0	命令码返回	正确 “0x4B” 出错 “0x80”
DATA1	索引低字节	参数组 (F0 组 “0xF0” )
DATA2	索引高字节	映射地址
DATA3	子索引	参数编号 (02 “0x02” )
DATA4	数据 1	数据低字节
DATA5	数据 2	数据高字节
DATA6	数据 3	正确 “0”
DATA7	数据 4	出错: SDO 操作失败错误码

### 6.10.3 控制命令

F0-02( 运行指令选择 ) 设置为 2 ( 通讯控制 ) 时, 上位机选择利用通讯设定运行指令, 可以实现对变频器的正、反转、启停等控制。控制命令通讯地址和命令功能定义如下:

控制命令通讯地址	命令功能
2000H	1: 正转运行
	2: 反转运行
	3: 正转点动
	4: 反转点动
	5: 自由停机
	6: 减速停机
	7: 故障复位

下面以CANLink 协议为例说明上位机要给变频器写入控制命令的通讯过程。在写入控制命令之前, 需要设置通讯速率和本机地址。(使用其他协议类型写入数据时请根据通讯类型参考《GT600 系列 GT60DP2 Profibus 接口卡说明书》、《GT600 系列 CAN-OPEN 通讯扩展卡说明书》、本手册 “附录 B 通讯数据地址定义与 Modbus 通讯协议” )

设置步骤	相关参数	说明
设定通讯速率	FD-00 ( 通讯波特率 )	FD-00 的千位选择 CANlink 波特率。 从站与主站设定的波特率必须一致, 否则通讯无法进行。
设定本机地址	FD-02 ( 本机地址 )	CANlink 站地址 1~63

假设, CANlink 主站地址是 “0x01”, 变频器从站地址是 “0x02” ( 可以设置, 数据范围是 1~63 )。写入的控制命令为反转点动, 控制命令的通讯地址为 0x2000。则写操作主站发送报文和写操作从站响应报文如下表所示:

#### 1) 写操作主站发送报文

报文标识 (Hex)	数据长度	数据 (Hex)
0x11050201	4	00 04 20 00

2) 写操作变频器发送响应报文

报文标识 (Hex)	数据长度	数据 (Hex)
0x10050102	4	00 04 20 00

主站写入控制命令的发送报文和从站响应的报文详细说明如下表所示：

主站写入发送报文			从站响应报文		
报文标识 11050201H	仲裁标志	1000 (二进制)	报文标识 10050102H	仲裁标志	1000 (二进制)
	问答标志	1 (二进制)		问答标志	0 (二进制)
	命令码	05H		命令码	05H
	目标地址	02H		目标地址	01H
	源地址	01H		源地址	02H
数据长度	4 (十进制)		数据长度	4 (十进制)	
写数据高字节	00H		写数据高字节	00H	
写数据低字节	04H		写数据低字节	04H	
写地址高字节	20H		写地址高字节	20H	
写地址低字节	00H		写地址低字节	00H	

如果需要利用 CANlink 协议给变频器写入其他控制命令，从而实现对变频器的控制。详细的报文组织方式可以参考下表，写操作 CANlink 帧和写操作返回 CANlink 帧。

表 6-11 写操作 CANlink 帧

CAN	CANlink	说明
IDbit28~25	仲裁标志	命令帧仲裁标志固定 1000
IDbit24	问答标志	问答标志, “1” 问帧
IDbit23~16	命令码	写寄存器命令 “0x05”
IDbit15~8	目标地址	CANlink 目标站地址
IDbit7~0	源地址	CANlink 本站地址
DATA1	数据	写数据高字节
DATA2	数据	写数据低字节
DATA3	数据	写地址高字节
DATA4	数据	写地址低字节

表 6-12 写操作返回 CANlink 帧

CAN	CANlink	说明
IDbit28~25	仲裁标志	命令帧仲裁标志固定 1000
IDbit24	问答标志	问答标志, “0” 答帧
IDbit23~16	命令码	写寄存器命令 “0x05”
IDbit15~8	目标地址	CANlink 目标站地址
IDbit7~0	源地址	CANlink 本站地址
DATA1	数据	写数据高字节
DATA2	数据	写数据低字节
DATA3	地址	写地址高字节
DATA4	地址	写地址低字节

### 6.10.4 设定频率、转矩

如果主频率、转矩上限、V/F 分离电压、PID 给定、PID 反馈等选择为“通讯给定”时，要通过通讯地址 1000H，写入频率、转矩等值。上位机可以设定的数据范围为 -10000~10000，对应相对给定值的 -100.00%~100.00%。

例如，变频器的主频率选择（F0-03）设置为通讯给定，上位机要写入频率时，要给变频器发送写命令。下面以 Modbus 协议为例说明过程。利用通讯给定方式设置频率为 8000 时，发送写命令为 01 06 10 00 1F 40 84 CA

每一字节代表的含义如下，变频器地址：01H（可以设置），写命令：06H，给定频率的地址：1000H，目标频率值：1F40H（转换为十进制为 10000）；CRC 校验：84CAH。同理，利用通讯给定方式设置转矩为 -8000 时，发送写命令为

01 06 10 00 E0 C0 C4 9A。其中，E0C0 为 -8000 转换为十六进制取低四位。

注意：通讯方式给定频率的范围为 -10000 ~ +10000（十进制），对应的频率范围为 -100.00%~+100.00%（-100.00% 对应负最大频率，0.00 对应最小频率，+100.00% 对应最大频率）。假设 F0-10“最大频率”设为 50Hz，如果写命令中写入的频率值 1F40H，转换 10 进制为 8000。那么实际写入的频率值为  $50 \times 80.00\% = 40\text{Hz}$ 。

主机命令信息		从机回应信息	
ADDR	01H	ADDR	01H
CMD	06H	CMD	06H
参数地址高位	10H	参数地址高位	10H
参数地址低位	00H	参数地址低位	00H
数据内容高位	1FH	数据内容高位	1FH
数据内容低位	40H	数据内容低位	40H
CRC 高位	84H	CRC 高位	84H
CRC 低位	CAH	CRC 低位	CAH

### 6.10.5 控制数字输出（DO、RELAY、FMR）

当数字输出端子功能选择为 20 时（通讯控制），上位机利用通讯方式，实现对变频器数字输出端子的控制。数字输出端子控制通讯地址和命令内容定义如下：

数字输出端子控制通讯地址	命令内容
2001H	BIT0: DO1 输出控制 BIT1: DO2 输出控制 BIT2: RELAY1 输出控制 BIT3: RELAY2 输出控制 BIT4: FMR 输出控制 BIT5: VDO1 BIT6: VDO2 BIT7: VDO3 BIT8: VDO4 BIT9: VDO5

### 6.10.6 控制模拟量输出、高速脉冲输出 (AO、FMP)

当模拟量输出 AO1 (F5-07)、AO2 (F5-08), FMP 输出 (F5-06) 输出功能选择为 12 时 (通讯设定), 上位机利用通讯方式, 可以实现对变频器模拟量、高速脉冲输出的控制。控制通讯地址和命令内容定义如下:

输出控制通讯地址		命令内容
AO1	2002H	0~7FFF 表示 0% ~100%
AO2	2003H	
FMP	2004H	



- 利用通讯方式给变频器写命令的数据是经过校正后输出。

### 6.10.7 初始化参数

当需要通过上位机实现对变频器的参数初始化操作时, 需要使用该功能。在通讯恢复出厂值操作时, 无论用户密码为 0 还是非 0, 均需要进行用户密码校验, 校验通过后, 在 30 秒内, 上位机进行参数初始化操作。用户密码校验的通讯地址为 1F00H, 直接将正确的用户密码写入该地址, 则可以完成密码校验。数据内容定义如下:

参数初始化通讯地址	命令功能
1F01H	1: 恢复出厂参数
	2: 清除记录信息
	4: 恢复用户备份参数
	501: 备份用户当前参数

## 6.11 辅助功能

### 6.11.1 点动运行

在有些应用场合需要变频器短暂低速运行, 便于测试设备的状况, 此时采用点动运行。点动运行时, 启动方式固定为直接启动方式 (F6-00=0), 停机方式固定为减速停机 (F6-10=0)。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F0-25	加减速时间基准频率	0	0: 最大频率 F0-10 1: 设定频率 2:100Hz	-
F8-00	点动运行频率	2.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	-
F8-01	点动加速时间	20.0s	0.0s~6500.0s	点动加速时间指变频器从零频, 加速到“加减速基准频率 F0-25”所需时间
F8-02	点动减速时间	20.0s	0.0s~6500.0s	点动减速时间指变频器从“加减速基准频率 (F0-25 确定)”减速到零频所需时间。
F8-27	端子点动优先	0	0: 无效; 1: 有效	设置是否端子点动功能的优先级最高。 F8-27 设置为 1 时, 在运行过程中任意一个 DI 端子功能 (F4-00~F4-09) 设置为 4 (正转点动) 或者 5 (反转点动) 时, 点动运行状态立即生效。



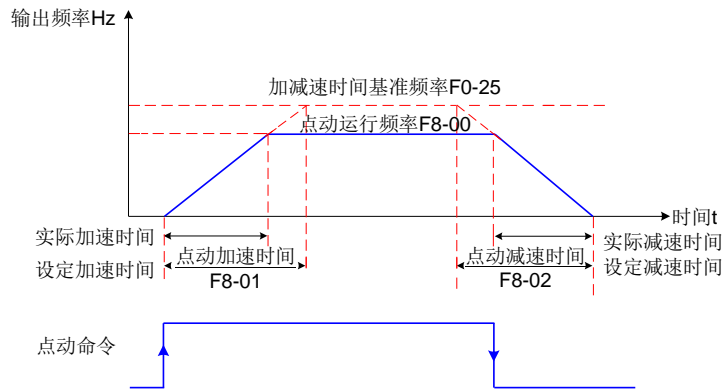


图 6-56 点动运行示意图

表 6-13 用操作面板点动运行的参数设置

步骤	点动正转	点动反转
1	MF.K 键功能选择 F7-01 设置为 3（点动正转）	MF.K 键功能选择 F7-01 设置为 4（点动反转） 反向频率禁止F8-13 设置为 0，即允许反转运行。
2	运行指令选择 F0-02 设置为 0（操作面板）	运行指令选择 F0-02 设置为 0（操作面板）
3	设置点动运行频率 F8-00、点动加速时间 F8-01、点动减速时间 F8-02	设置点动运行频率 F8-00、点动加速时间 F8-01、点动减速时间 F8-02
4	在变频器停机状态下，按下 <b>F.K</b> 键，变频器开始点动正转运行，放开 MF.K 键，变频器即减速停机。	在变频器停机状态下，按下 <b>F.K</b> 键，变频器开始点动反转运行，放开 MF.K 键，变频器即减速停机。

### 6.11.2 跳频、正反转死区时间、反向频率禁止

#### 1) 跳跃频率设置

通过设置跳跃频率，可以使变频器避开负载的机械共振点。GT600 可设置两个跳跃频率点，若将两个跳跃频率均设为 0，则跳跃频率功能取消。

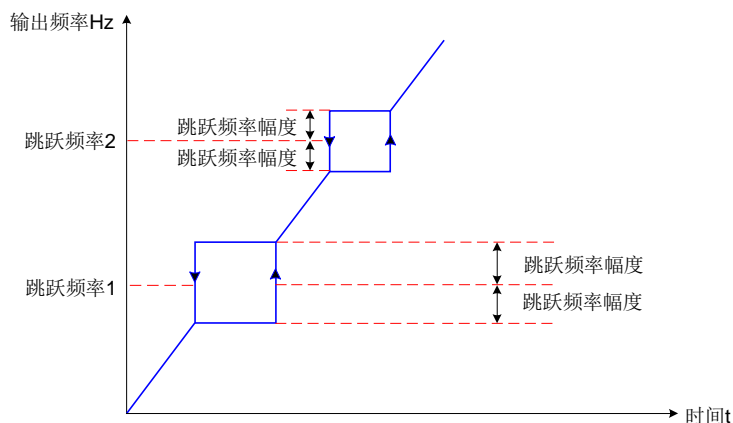


图 6-57 跳跃频率示意图

上图中，在加速过程中，运行频率加速到跳跃频率边界，变频器会以当前的运行频率运行一段时间，然后运行频率会跳过跳跃频率，跳跃幅度为 2 倍的 F8-11（跳跃频率幅度）；  
在减速过程中，运行频率减速到跳跃频率边界，变频器会以当前的运行频率运行一段时间，然后运行频率会跳过跳跃频率，跳跃幅度为 2 倍的 F8-11（跳跃频率幅度）。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-09	跳跃频率 1	0.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	-
F8-10	跳跃频率 2	0.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	-
F8-11	跳跃频率幅度	0.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	-
F8-22	加减速过程中跳频是否有效	0	0: 无效 1: 有效	设置加减速过程中，跳跃频率是否有效。 设为有效时，在加减速过程中，运行频率到达跳跃频率边界，运行频率会跳过跳跃频率，跳跃幅度为 2 倍的 F8-11（跳跃频率幅度）。 设为无效时，在加减速过程中，运行频率到达跳跃频率边界，变频器会以运行频率继续运行。

2) 正反转死区时间

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-12	正反转死区时间	0.0s	0.0s~3000.0s	设定变频器正反转过渡过程中，在输出 0Hz 处的过渡时间。

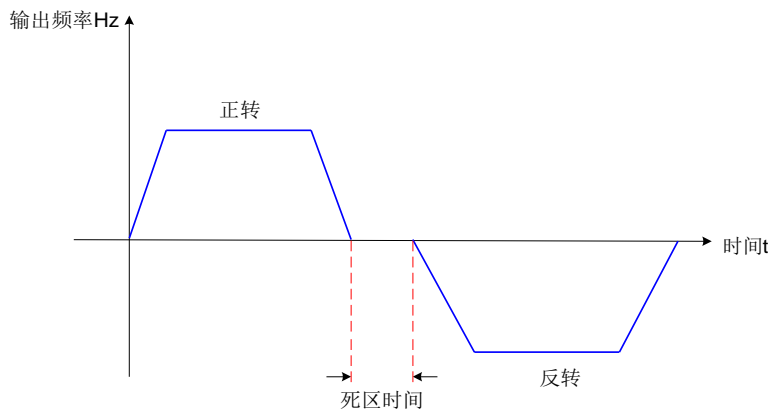


图 6-58 正反转死区时间示意图

3)

反向频率禁止

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-13	反向频率禁止	0	0: 无效 1: 有效	-

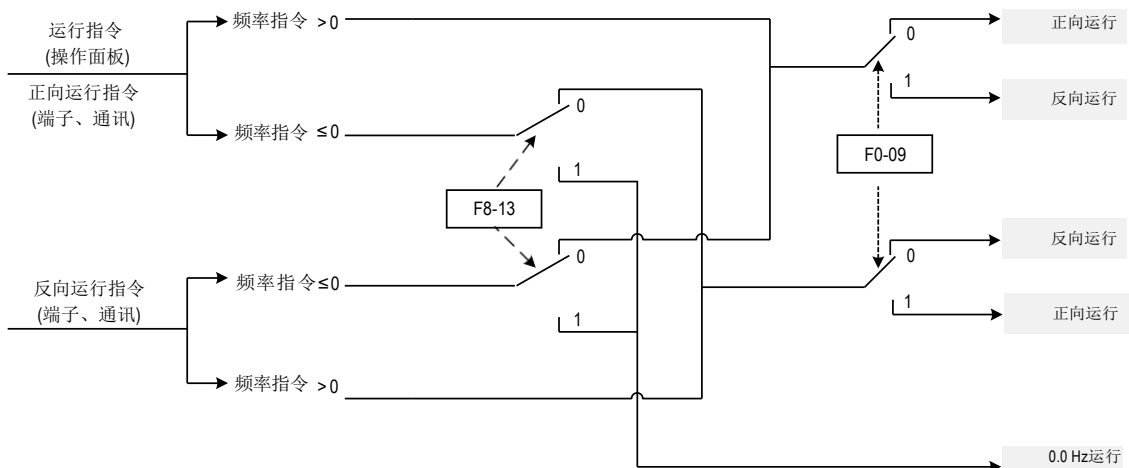


图 6-59 反向频率禁止示意图

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F0-09	运行方向选择	0	0: 默认方向运行 1: 与默认方向相反方向运行	-

通过更改该参数，可以不改变电机接线而实现改变电机转向的目的，其作用相当于调整电机（U、V、W）任意两条线实现电机旋转方向的转换。



- 参数初始化后电机运行方向会恢复原来的状态。对于系统调试好后严禁更改电机转向的场合慎用。

### 6.11.3 用户定制参数

FE-00~FE-29：此组参数是用户定制参数组。用户可以在所有参数中，选择所需要的参数汇总到FE组，作为用户定制参数，以方便查看和更改等操作。

FE组最多提供30个用户定制参数，FE组参数显示值为F0.00的，则表示该用户参数为空，进入用户定制参数模式时，显示参数由FE-00~FE-31定义，顺序与FE组参数一致，为F0-00则跳过；FE组参数显示值为U3-17、U3-18的，其中U3-17为通讯控制的PZD1（变频器命令字），U3-18为通讯控制的PZD2（变频器目标频率）。

### 6.11.4 频率检测（FDT）

用于设定输出频率的检测值，及输出动作解除的滞后值。滞后值仅在减速过程中有效，加速过程中的检测不滞后。图6-60为频率检测功能的示意图。

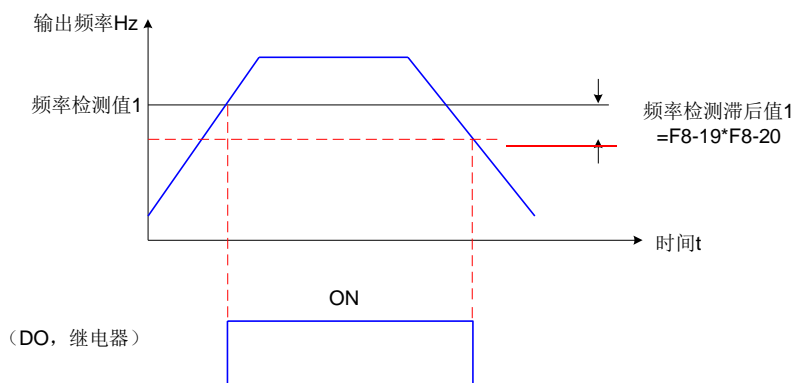


图 6-60 频率检测示意图

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-19	频率检测值 1	50.00Hz	0.00Hz~ 最大频率 (F0-04)	当运行频率高于频率检测值时，DO 端子输出有效信号； 当运行频率低于频率检测值减去频率检查滞后值时，DO 端子输出无效信号。
F8-20	频率检测滞后率 1	5.0%	0.0%~100.0% (FDT1 电平)	频率滞后值百分比基数为频率检测值 F8-19。
F8-28	频率检测值 2	50.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	-
F8-29	频率检测滞后率 2	5.0%	0.0%~100.0% (FDT2 电平)	-

### 6.11.5 频率到达检出幅度

用于设定频率到达的检测范围，图 6-64 为频率到达的示意图：

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
<b>F8-21</b>	频率到达检出幅度	0.00%	0.00~100%( 最大频率 )	百分比基数是最大频率。 变频器的运行频率处于设定频率 ± 最大频率 *F8-21 (频率检测幅度) 范围内时，DO 端子输出有效信号。

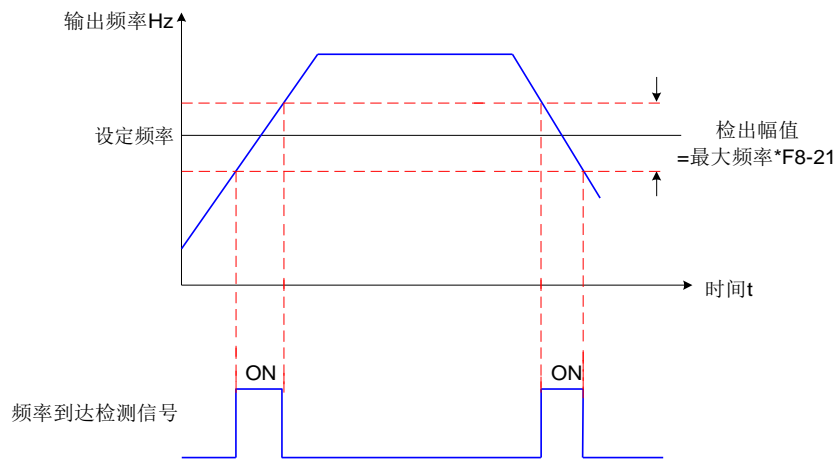


图 6-61 频率到达检出幅值时序图

### 6.11.6 加减速时间切换频率点

用于在变频器运行过程中，根据运行频率范围自行选择不同加减速时间。即当电机选择为电机 1（F0-24 电机参数组选择设置为 0），且 DI 端子功能没有设置为 16（加减速时间选择端子 1）或者 17（加减速时间选择端子 2）时该功能才有效。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
<b>F8-25</b>	加速时间 1 与加速时间 2 切换频率点	0.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	-
<b>F8-26</b>	减速时间 1 与减速时间 2 切换频率点	0.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	-

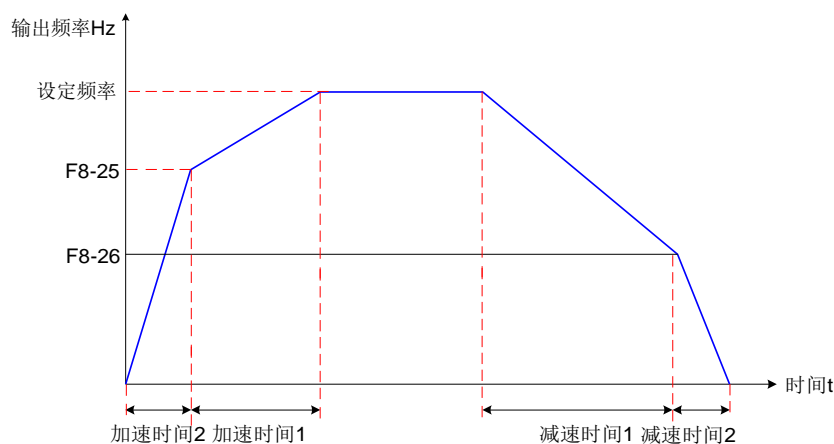


图 6-62 加减速时间切换示意图

如上图所示，在加速过程中，如果运行频率小于 F8-25 则选择加速时间 2；如果运行频率大于 F8-25 则选择加速时间 1。在减速过程中，如果运行频率大于 F8-26 则选择减速时间 1，如果运行频率小于 F8-26 则选择减速时间 2。

### 6.11.7 任意到达频率检测值

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-30	任意到达频率检测值 1	50.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	当变频器的运行频率，处于任意到达频率检查值 $\pm$ 任意到达频率检出幅度范围内时，DO 端子输出有效信号。
F8-31	任意到达频率检出幅度 1	0.0%	0.0%~100.0% (最大频率)	
F8-32	任意到达频率检测值 2	50.00Hz	0.00Hz~ 最大频率	-
F8-33	任意到达频率检出幅度 2	0.0%	0.0%~100.0% (最大频率)	-

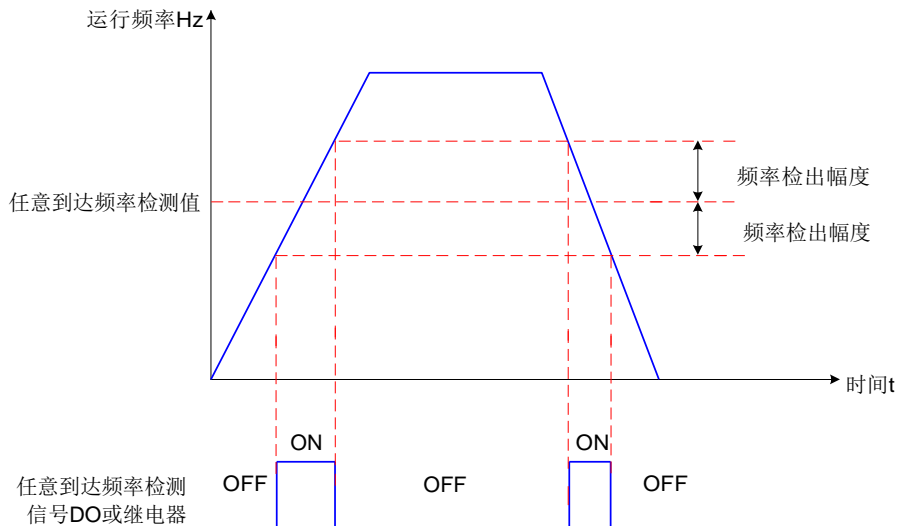


图 6-63 任意到达频率检测示意图

### 6.11.8 零电流检测

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-34	零电流检测水平	5.0%	0.0%~300.0% (电机额定电流)	当变频器的输出电流，小于或等于零电流检测水平 F8-34，且持续时间超过零电流检测延迟时间 F8-35，DO 端子输出有效信号。
F8-35	零电流检测延迟时间	0.10s	0.00s~600.00s	

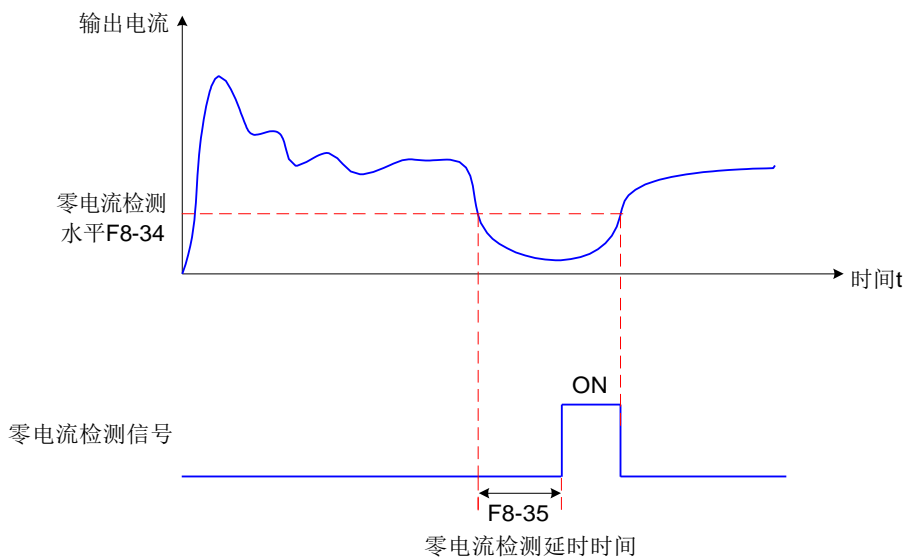


图 6-64 零电流检测示意图

### 6.11.9 输出电流超限

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-36	输出电流超限值	200.0%	0.0%(不检测); 0.1%~300.0% (电机额定电流)	当变频器的输出电流大于输出电流超限值 F8-36, 且持续时间超过软件过流点检测延迟时间 F8-37, DO 端子输出有效信号。
F8-37	输出电流超限检测延迟时间	0.00s	0.00s~600.00s	-

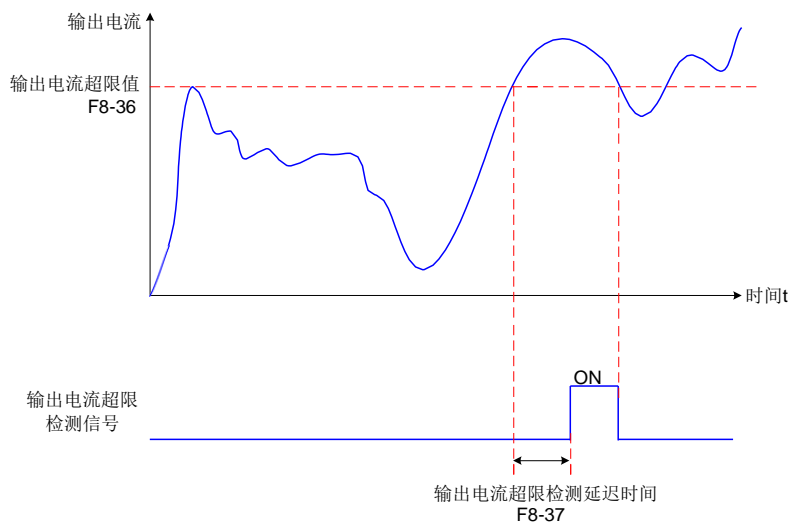


图 6-65 输出电流超限检测示意图

### 6.11.10 任意到达电流

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-38	任意到达电流 1	100.0%	0.0%~300.0% (电机额定电流)	当变频器的输出电流, 在 (任意到达电流 1 ± 任意到达电流 1 宽度) * 电机额定电流范围内时, DO 端子输出有效信号。
F8-39	任意到达电流 1 幅度	0.0%	0.0%~300.0% (电机额定电流)	
F8-40	任意到达电流 2	100.0%	0.0%~300.0% (电机额定电流)	-
F8-41	任意到达电流 2 幅度	0.0%	0.0%~300.0% (电机额定电流)	-

GT600 提供两组任意到达电流及检出宽度参数, 图 6-69 为功能示意图。

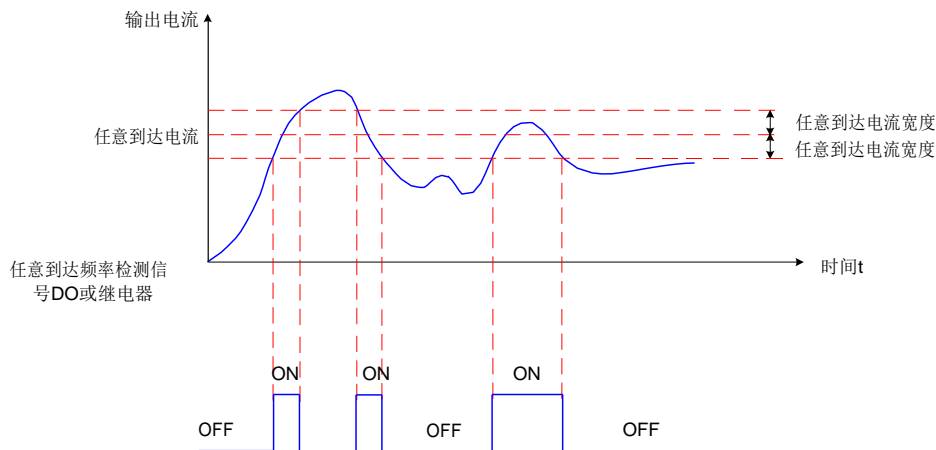


图 6-66 任意到达电流时序图

### 6.11.11 定时功能

变频器定时运行功能。变频器每次启动时，都从 0 开始计时，定时剩余运行时间可通过 U0-20 查看。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-42	定时功能选择	0	0: 无效 1: 有效	定时功能选择 (F8-42) 设置为 1 (有效)，变频器启动时开始计时，到达定时运行时间 (F8-44) 后，变频器自动停机，同时 DO 端子输出有效信号。
F8-43	定时运行时间选择	0	0: F8-44 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3	设置为 1 时，定时运行时间 = (AI1 电压 / 10V) * F8-44。 模拟输入量程 100% 对应 F8-44
F8-44	定时运行时间	0.0Min	0.0Min~6500.0Min	定时运行时间由 F8-43、F8-44 设置

#### 1) 上电到达时间

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-16	设定累计上电到达时间	0h	0h~65000h	当累计上电时间 (F7-13) 到达 F8-16 所设定的上电时间，变频器 DO 端子输出有效信号。

#### 2) 运行到达时间

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-17	设定累计运行到达时间	0h	0h~65000h	用于设置变频器的运行时间。 变频器累计运行时间 (F7-09) 超过设定累计上电到达时间 (F8-17) 时，DO 端子输出有效信号。

### 6.11.12 AI1 电压保护上下限

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-45	AI1 输入电压保护值下限	3.10V	0.00V~F8-46	当模拟量输入 AI1 的值大于 F8-46，或 AI1 输入小于 F8-45 时，变频器 DO 端子输出“AI1 输入超限”有效信号，用于指示 AI1 的输入电压是否在设定范围内。
F8-46	AI1 输入电压保护值上限	6.80V	F8-45~10.00V	

### 6.11.13 模块温度

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-47	模块温度到达	75℃	0℃ ~100℃	逆变器散热器温度达到 F8-47 的设定值时，DO 端子输出有效信号。

### 6.11.14 散热风扇

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-48	散热风扇控制	0	0: 运行时风扇运转	设置为 0: 当变频器在运行状态时，风扇运转；当变频器在停机状态时，如果散热器温度高于 40 度则风扇运转，散热器温度低于 40 度则风扇不运转。
			1: 风扇一直运转	设置为 1: 风扇在上电后一直运转。

### 6.11.15 休眠与唤醒

用于实现供水应用中的休眠和唤醒功能。一般情况下，请设置唤醒频率（F8-49）大于等于休眠频率（F8-51）。如果唤醒频率和休眠频率均为 0.00Hz，则休眠和唤醒功能无效。

当 PID 正在运算时，启用了休眠功能，如果想让 PID 继续运算，FA-28（PID 停机运算）设置为 1（停机运算）；如果让 PID 停止运算，FA-28（PID 停机运算）设置为 0（停机不运算）。

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-49	唤醒频率	0.00Hz	休眠频率 (F8-51) ~ 最大频率 (F0-10)	若变频器处于休眠状态，且当前运行命令有效，则当设定频率大于等于 F8-49（唤醒频率），经过唤醒延迟时间（F8-50）后，变频器直接启动。
F8-50	唤醒延迟时间	0.0s	0.0s~6500.0s	
F8-51	休眠频率	0.00Hz	0.00Hz~ 唤醒频率 (F8-49)	变频器运行过程中，当设定频率小于等于 F8-51 休眠频率时，经过 F8-52 延迟时间后，变频器进入休眠状态，并自由停机。
F8-52	休眠延迟时间	0.0s	0.0s~6500.0s	

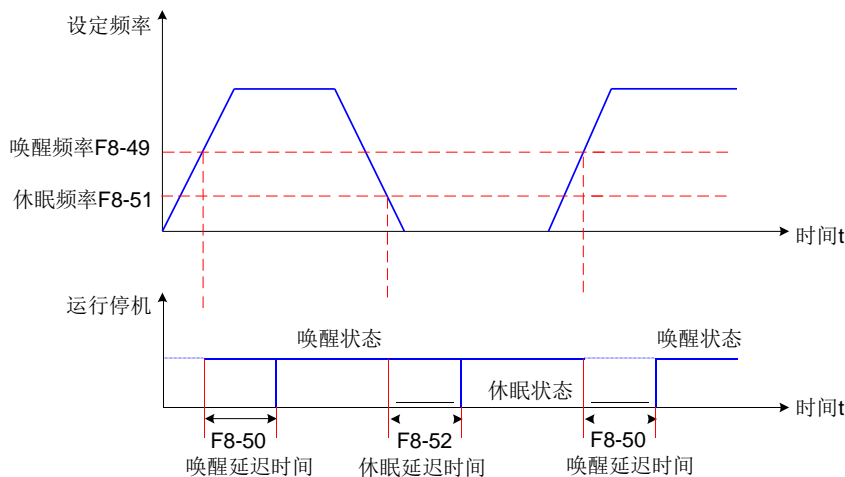


图 6-67 休眠与唤醒功能设置

### 6.11.16 本次运行达到时间

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-53	本次运行到达时间	0.0Min	0.0Min~6500.0Min	当本次启动的运行时间到达 F8-53 的设定值后，变频器 DO 端子输出有效信号。仅对本次有效，前一次运行时间不累加。

### 6.11.17 输出功率校正

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-54	输出功率校正系数	100.0%	0.0%~200.0%	当输出功率 (U0-05) 与期望值不对应时，可以通过该值对输出功率进行线性校正。

### 6.11.18 急停减速时间

参数	功能定义	出厂值	设定范围	参数说明
F8-55	急停减速时间	机型确定	0~6553.5	增加 F8-55 作为端子急停减速时间，端子急停功能按照设定减速时间减速，V/F 模式减速时间为 0s 时按照最小单位时间进行减速。







## 第7章 故障诊断及对策

---

7.1 安全注意事项.....	210
7.2 变频器试运行前的调整指南.....	211
7.3 变频器的警报及故障显示.....	212
7.4 故障发生后变频器的再启动方法 .....	213
7.5 故障报警及对策.....	214
7.6 常见故障及处理方法 .....	217

## 第七章 故障诊断及对策

### 7.1 安全注意事项

安全注意事项	
 危险	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 严禁在电源接通的状态下进行接线，请务必将所有断路器保持在 OFF 状态。否则会有触电的危险。</li> </ul>
 警告	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 请保证变频器按照当地法规进行接地。否则会有触电危险或火灾危险。</li> <li>● 变频器带电后请勿拆卸外壳或触摸内部电路。否则会有触电危险。</li> <li>● 故障查检必须由专业人员进行，非专业人员严禁对变频器进行查检、维护、维修。否则会有触电危险或火灾危险。</li> <li>● 将变频器安装在封闭的柜内或机壳箱内时，请用冷却风扇或冷却空调等充分冷却，以使变频器进气温度保持在 50°C 以下。否则会导致过热或火灾。</li> <li>● 请按规定扭矩锁紧所有螺钉。否则可能有火灾或触电危险。</li> <li>● 请确认产品的输入电压在铭牌的额定电压范围内，否则会有触电或火灾危险。</li> <li>● 变频器附近请勿放置易燃易爆物品。</li> </ul>
 注意	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 进行安装作业时，请用布或纸等遮住变频器的上部，以防止钻孔时的金属屑、油、水等进入变频器内部。如果异物进入变频器内部，可能导致变频器故障。</li> <li>● 作业结束后，请拿掉这些布或纸。如果继续盖在上面，则会使通气性变差，导致变频器异常发热。</li> <li>● 操作变频器时，请遵守静电防止措施（ESD）规定的步骤，否则会因静电而损坏变频器内部的电路。</li> </ul>

## 7.2 变频器试运行前的调整指南

### 1) 开环矢量控制模式 (F0-01=0 出厂默认值)

该控制模式是在电机没有编码器速度反馈的应用场合下，对电机的速度和转矩进行控制。该控制模式下需要对电机参数进行自学习，完成电机参数的自动整定。

问题与故障	处理对策
电机启动过程中报过载或过流故障	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 电机参数 (F1-01~F1-05) 按电机铭牌设定。</li> <li>● 进行电机参数调谐 (F1-37)，有条件的情况下最好进行电机动态完整调谐。</li> </ul>
5Hz 以下转矩或速度响应慢、电机震动	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 改善转矩和速度的响应，需要加强速度环比例调节 (F2-00 按 10 为单位增大设定值) 或者降低速度环积分时间 (F2-01 按 0.05 为单位降低)；</li> <li>● 如果出现震动，需要减弱 F2-00、增大 F2-01 参数值。</li> </ul>
5Hz 以上转矩或速度响应慢、电机震动。	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 改善转矩和速度的响应，需要加强速度环比例调节 (F2-03 按 10 为单位增大设定值) 或者降低速度环积分时间 (F2-04 按 0.05 为单位降低)；</li> <li>● 如果出现震动，需要减弱 F2-03、增大 F2-04 参数值。</li> </ul>
速度精度低	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 当电机带载速度偏差过大时，需增大矢量转差补偿增益 (F2-06)，按 10% 为单位增减。</li> </ul>
速度波动大	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 当电机速度有异常波动时，可适当增加速度滤波时间 (F2-07)，按 0.001s 为单位增加。</li> </ul>
电机噪音大	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 适当增加载频频率值 (F0-15)，以 1.0KHz 为单位升高；(注意：升高载频电机漏电流会增大)</li> </ul>
电机转矩不足或出力不够	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 转矩上限是否被限制，速度模式下提高转矩上限 (F2-10)；转矩模式下增大转矩指令</li> </ul>

### 2) 闭环矢量控制模式 (F0-01=1)

该模式是在电机有编码器速度反馈应用场合下使用，需要正确设置编码器线数、编码器类型和信号方向，完成电机参数的自动整定。

问题与故障	处理对策
启动报过流或过载故障	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 正确设置编码器线数、类型、编码器方向</li> </ul>
电机转动过程中报过载或过流故障	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 电机参数 (F1-01~F1-05) 按电机铭牌设定。</li> <li>● 进行电机参数调谐 (F1-37)，有条件的情况下最好进行电机动态完整调谐。</li> </ul>
5Hz 以下转矩或速度响应慢、电机震动	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 改善转矩和速度的响应，需要加强速度环比例调节 (F2-00 按 10 为单位增大设定值) 或者降低速度环积分时间 (F2-01 按 0.05 为单位降低)；</li> <li>● 如果出现震动，需要减弱该 F2-00、F2-01 参数值。</li> </ul>
5Hz 以上转矩或速度响应慢、电机震动。	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 改善转矩和速度的响应，需要加强速度环比例调节 (F2-03 按 10 为单位增大设定值) 或者降低速度环积分时间 (F2-04 按 0.05 为单位降低)；</li> <li>● 如果出现震动，需要减弱该 F2-03、F2-04 参数值。</li> </ul>
速度波动大	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 当电机速度有异常波动时，可适当增加速度滤波时间 (F2-07)，按 0.001s 为单位增加。</li> </ul>

问题与故障	处理对策
电机噪音大	<ul style="list-style-type: none"> <li>适当增加载频频率值 (F0-15)，以 1.0kHz 为单位升高；（注意：升高载频电机漏电流会增大）</li> </ul>
电机转矩不足或出力不够	<ul style="list-style-type: none"> <li>转矩上限是否被限制，速度模式下提高转矩上限 (F2-10)；转矩模式下增大转矩指令</li> </ul>

### 3) V/F 控制模式 (F0-01=2)

该种模式是在电机没有编码器速度反馈的应用场合下使用，对电机参数不敏感，只需要正确设置电机的额定电压和额定频率值。

故障	处理对策
运行中电机震荡	<ul style="list-style-type: none"> <li>增加震荡抑制参数 (F3-11)，以 10 为单位增加（最大调整到 100）；</li> </ul>
大功率启动报过流	<ul style="list-style-type: none"> <li>降低转矩提升 (F3-01)，以 0.5% 为单位调节；</li> </ul>
运行中电流偏大	<ul style="list-style-type: none"> <li>正确设置电机的额定电压 (F1-02)、额定频率 (F1-04)；</li> <li>降低转矩提升 (F3-01)，以 0.5% 为单位调节；</li> </ul>
电机噪音大	<ul style="list-style-type: none"> <li>适当增加载频频率值 (F0-15)，以 1.0kHz 为单位升高；（注意：升高载频电机漏电流会增大）</li> </ul>
突卸重载报过压、 减速报过压	<ul style="list-style-type: none"> <li>确认过压失速使能 (F3-23) 设定成使能状态；增大过压失速增益 (F3-24/F3-25，出厂 30)，以 10 为单位增大（最大调整到 100）；</li> <li>减小过压失速动作电压 (F3-22 出厂 770V)，以 10V 为单位减小（最小调整到 700V）；</li> </ul>
突加重载报过流、 加速报过流	<ul style="list-style-type: none"> <li>增大过流失速增益 (F3-20 出厂 20)，以 10 为单位增大（最大调整到 100）；</li> <li>减小过流失速动作电流 (F3-18 出厂 150%)，以 10% 为单位减小（最小调整到 50%）；</li> </ul>

## 7.3 变频器的警报及故障显示

变频器检出异常时，会切断输出，同时故障指示灯  会闪烁，同时变频器故障继电器接点动作。



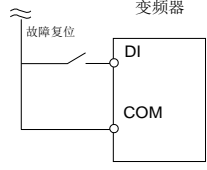

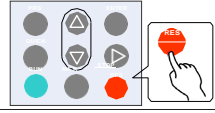
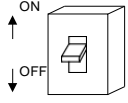

变频器操作面板会显示故障代码如 “” 等，故障代码对应的故障类型和常见解决方法详见下表。表格中列举仅作参考，请勿擅自修理、改造，若无法排除故障，请向我司或产品代理商寻求技术支持。

图 7-1 界面示意图

## 7.4 故障发生后变频器的再启动方法

阶段	措施	备注
故障时	通过操作面板显示查看最近三次的故障时刻、故障类型、故障时刻频率 / 电流 / 母线电压 / 输入输出端子状态 / 上电和运行时间	通过 F9-14~F9-44 可查看 
故障复位前	从操作面板显示的故障类型上查找故障原因并解除故障，解除故障原因后再复位	请参考“7.5 故障报警及对策”进行处理
解除故障复位方法	1) 将 DI 设定为功能 9 (F4-00~F4-09=9 故障复位)，复位功能端子有效。	
	2) 确认 F7-02=1 (出厂值)，表示在任何操作方式下，  键停机复位功能均有效	按面板红色停机复位键 
	3) 给变频器重新上电后自动复位 暂时将主回路电源切断，待操作面板上的显示消失后再次接通电源	
	4) 使用通讯功能的可通过通讯方式复位。 在 F0-02=2 (通讯控制) 时，通过上位机对 2000H 通讯地址写入“7” (故障复位)，可使变频器在故障清除后进行复位【注】	

【注】具体可参考“附录 B 通讯”。

## 7.5 故障报警及对策

变频器使用过程中可能会遇到下列故障类型情况，请参考下述方法进行简单故障分析：

故障名称	操作面板显示	故障原因排查	故障处理对策
加速过电流	Err02	变频器输出回路存在接地或短路	● 排除外围故障，检测电机或者中断接触器是否发生短路
		控制方式为 FVC 或者 SVC 且没有进行参数辨识	● 按照电机铭牌设置电机参数，进行电机参数辨识
		急加速工况，加速时间设定太短	● 增大加速时间
		过流失速抑制设定不合适	● 确认过流失速抑制功能 (F3-19) 已经使能； ● 过流失速动作电流 (F3-18) 设定值太大，推荐在 120% 到 150% 之内调整； ● 过流失速抑制增益 (F3-20) 设定太小，推荐在 20 到 40 之内调整；
		手动转矩提升或 V/F 曲线不合适	● 调整手动提升转矩或 V/F 曲线
		对正在旋转的电机进行启动	● 选择转速追踪启动或等电机停止后再启动
		受外部干扰	● 查看历史故障记录，若故障时电流值远未达到过流点值，需查找干扰源。若无其它干扰源则可能为驱动板或霍尔器件问题。
减速过电流	Err03	变频器输出回路存在接地或短路	● 排除外围故障，检测电机是否发生短路或断路
		控制方式为 FVC 或者 SVC 且没有进行参数辨识	● 按照电机铭牌设置电机参数，进行电机参数辨识
		急减速工况，减速时间设定太短	● 增大减速时间
		过流失速抑制设定不合适	● 确认过流失速抑制功能 (F3-19) 已经使能； ● 过流失速动作电流 (F3-18) 设定值太大，推荐在 120% 到 150% 之内调整； ● 过流失速抑制增益 (F3-20) 设定太小，推荐在 20 到 40 之内调整；
		没有加装制动单元和制动电阻	● 加装制动单元及电阻
		受外部干扰	● 查看历史故障记录，若故障时电流值远未达到过流点值，需查找干扰源。若无其它干扰源则可能为驱动板或霍尔器件问题。
恒速过电流	Err04	变频器输出回路存在接地或短路	● 排除外围故障，检测电机是否发生短路或断路
		控制方式为 FVC 或者 SVC 且没有进行参数辨识	● 按照电机铭牌设置电机参数，进行电机参数辨识
		过流失速抑制设定不合适	● 确认过流失速抑制功能 (F3-19) 已经使能； ● 过流失速动作电流 (F3-18) 设定值太大，推荐在 120% 到 150% 之内调整； ● 过流失速抑制增益 (F3-20) 设定太小，推荐在 20 到 40 之内调整；
		变频器选型偏小	● 在稳定运行状态下，若运行电流已超过电机额定电流或变频器额定输出电流值，请选用功率等级更大的变频器
		受外部干扰	● 查看历史故障记录，若故障时电流值远未达到过流点值，需查找干扰源。若无其它干扰源则可能为驱动板或霍尔器件问题。

故障名称	操作面板显示	故障原因排查	故障处理对策
加速过电压	Err05	输入电压偏高	● 将电压调至正常范围
		加速过程中存在外力拖动电机运行	● 取消此外动力或加装制动电阻
		过压抑制设定不合适	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 确认过压抑制功能 (F3-23) 已经使能;</li> <li>● 过压抑制动作电压 (F3-22) 设定值太大, 推荐在 770V~700V 之内调整;</li> <li>● 过压抑制增益 (F3-24) 设定太小, 推荐在 30 到 50 之内调整;</li> </ul>
		没有加装制动单元和制动电阻	● 加装制动单元及电阻
		加速时间过短	● 增大加速时间
减速过电压	Err06	过压抑制设定不合适	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 确认过压抑制功能 (F3-23) 已经使能;</li> <li>● 过压抑制动作电压 (F3-22) 设定值太大, 推荐在 770V~700V 之内调整;</li> <li>● 过压抑制增益 (F3-24) 设定太小, 推荐在 30 到 50 之内调整;</li> </ul>
		减速过程中存在外力拖动电机运行	● 取消此外动力或加装制动电阻
		减速时间过短	● 增大减速时间
		没有加装制动单元和制动电阻	● 加装制动单元及电阻
恒速过电压	Err07	过压抑制设定不合适	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 确认过压抑制功能 (F3-23) 已经使能;</li> <li>● 过压抑制动作电压 (F3-22) 设定值太大, 推荐在 770V~700V 之内调整;</li> <li>● 过压抑制频率增益 (F3-24) 设定太小, 推荐在 30 到 50 之内调整;</li> <li>● 过压抑制最大上升频率 (F3-26) 设定太小, 推荐在 5~20Hz 之内调整;</li> </ul>
		运行过程中存在外力拖动电机运行	● 取消此外动力或加装制动电阻
缓冲电源故障	Err08	母线电压在欠压点上下波动	● 寻求技术支持
欠压故障	Err09	瞬时停电	● 使能瞬停不停功能 (F9-59), 可以防止瞬时停电欠压故障
		变频器输入端电压不在规范要求的范围	● 调整电压到正常范围
		母线电压不正常	● 寻求技术支持
		整流桥、缓冲电阻、驱动板、控制板异常	● 寻求技术支持
变频器过载	Err 10	负载是否过大或发生电机堵转	● 减小负载并检查电机及机械情况
		变频器选型偏小	● 选用功率等级更大的变频器
电机过载	Err 11	电机保护参数 F9-01 设定是否合适	● 正确设定此参数
		负载是否过大或发生电机堵转	● 减小负载并检查电机及机械情况
输入缺相	Err 12	三相输入电源不正常	● 检查并排除外围线路中存在的问题
		驱动板、防雷板、主控板、整流桥异常	● 寻求技术支持
输出缺相	Err 13	电机故障	● 检测电机是否断路
		变频器到电机的引线不正常	● 排除外围故障
		电机运行时变频器三相输出不平衡	● 检查电机三相绕组是否正常并排除故障
		驱动板、IGBT 模块异常	● 寻求技术支持



故障名称	操作面板显示	故障原因排查	故障处理对策
模块过热	14	环境温度过高	● 降低环境温度
		风道堵塞	● 清理风道
		风扇损坏	● 更换风扇
		模块热敏电阻损坏	● 寻求厂家服务
		逆变模块损坏	● 寻求厂家服务
外部设备故障	Err 15	通过多功能端子 DI 输入外部故障的信号	● 排查外围故障, 确认机械允许重新启动 (F8-18), 复位运行
		通过虚拟 IO 功能输入外部故障的信号	● 确认 A1 组 虚拟 IO 组参数设置正确, 复位运行
通讯故障	Err 16	上位机工作不正常	● 检查上位机接线
		通讯线不正常	● 检查通讯连接线
		通讯扩展卡 F0-28 设置不正确	● 正确设置通讯扩展卡类型
		通讯参数 FD 组设置不正确	● 正确设置通讯参数
		以上检测完成后故障仍无法排除, 可尝试恢复出厂设置。	
接触器故障	17	驱动板和电源异常	● 寻求厂家服务
		接触器异常	● 寻求厂家服务
		防雷板异常	● 寻求厂家服务
电流检测故障	Err 18	检查霍尔器件异常	● 寻求厂家服务
		驱动板异常	● 寻求厂家服务
电机调谐故障	Err 19	电机参数未按铭牌设置	● 根据铭牌正确设定电机参数
		参数辨识过程超时	● 检查变频器到电机引线 ● 检查编码器线数设置是否正确 F1-27、检查编码器的信号线连接是否正确、牢固
编码器故障	Err 20	编码器型号不匹配	● 根据实际正确设定编码器类型
		编码器连线错误	● 检测 PG 卡电源及相序
		编码器损坏	● 更换编码器
		PG 卡异常	● 更换 PG 卡
EEPROM 读写故障	Err 21	EEPROM 芯片损坏	● 寻求厂家服务
对地短路故障	Err 23	电机对地短路	● 更换电缆或电机
累计运行时间到达故障	Err 26	累计运行时间达到设定值	● 使用参数初始化功能清除记录信息
用户自定义故障 1	Err 27	通过多功能端子 DI 输入用户自定义故障 1 的信号	● 复位运行
		通过虚拟 IO 功能输入用户自定义故障 1 的信号	● 复位运行
用户自定义故障 2	Err 28	通过多功能端子 DI 输入用户自定义故障 2 的信号	● 复位运行
		通过虚拟 IO 功能输入用户自定义故障 2 的信号	● 复位运行
累计上电时间到达故障	Err 29	累计上电时间达到设定值	● 使用参数初始化功能清除记录信息
掉载故障	Err 30	变频器运行电流小于 F9-64	● 确认负载是否脱离或 F9-64、F9-65 参数设置是否符合实际运行工况
运行时 PID 反馈丢失故障	r 31	PID 反馈小于 FA-26 设定值	● 检查 PID 反馈信号或设置 FA-26 为一个合适值
逐波限流故障	Err 40	负载是否过大或发生电机堵转	● 减小负载并检查电机及机械情况
		变频器选型偏小	● 选用功率等级更大的变频器

故障名称	操作面板显示	故障原因排查	故障处理对策
运行时切换电机故障	Err91	在变频器运行过程中通过端子更改当前电机选择	● 变频器停机后再进行电机切换操作
速度偏差过大故障	Err42	编码器参数设定不正确	● 正确设置编码器参数
		没有进行参数辨识	● 进行电机参数辨识
电机过速度故障	Err43	速度偏差过大检测参数 F9-69、F9-70 设置不合理	● 根据实际情况合理设置检测参数
		编码器参数设定不正确	● 正确设置编码器参数
		没有进行参数辨识	● 进行电机参数辨识
电机过温故障	Err45	电机过速度检测参数 F9-67、F9-68 设置不合理	● 根据实际情况合理设置检测参数
		温度传感器接线松动	● 检测温度传感器接线并排除故障
		电机温度过高	● 提高载频或采取其它散热措施对电机进行散热处理
主从控制从机故障	Err55	从机发生故障，检查从机	● 按照从机故障码进行排查
制动单元过载	Err61	制动电阻值偏小	● 请参考“表 9-27 GT600 变频器制动组件选型表”
制动回路短路	Err62	制动模块异常	● 寻求技术支持

## 7.6 常见故障及处理方法

序号	故障现象	可能原因	解决方法
1	上电无显示	电网电压没有或者过低	● 检查输入电源
		变频器驱动板上的开关电源故障	● 检查控制板上 24V 和 10V 输出电压是否正常
		控制板与驱动板、键盘之间连线断	● 重新拔插 8 芯和 40 芯排线
		变频器缓冲电阻损坏	● 寻求厂家服务
		控制板、键盘故障	
整流桥损坏			
2	上电一直显示 HC	驱动板与控制板之间的连线接触不良	● 重新拔插 8 芯和 28 芯排线
		控制板上相关器件损坏	● 寻求厂家服务
		电机或者电机线有对地短路	
		霍尔故障	
电网电压过低			
3	上电显示“Err23”报警	电机或者输出线对地短路	● 用摇表测量电机和输出线的绝缘
		变频器损坏	● 寻求厂家服务
4	上电变频器显示正常，运行后显示“HC”并马上停机	风扇损坏或者堵转	● 更换风扇
		外围控制端子接线有短路	● 排除外部短路故障
5	频繁报 Err14 (模块过热) 故障	载频设置太高	● 降低载频 (F0-15)
		风扇损坏或者风道堵塞	● 更换风扇、清理风道
		变频器内部器件损坏 (热敏电阻或其他)	● 寻求厂家服务

序号	故障现象	可能原因	解决方法
6	变频器运行后电机不转动	电机及电机线	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 重新确认变频器与电机之间连线正确</li> </ul>
		变频器参数设置错误 (电机参数)	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 恢复出厂参数, 重新设置使用参数组;</li> <li>● 检查编码器参数设置正确、电机额定参数设置正确, 如电机额定频率、额定转速等;</li> <li>● 检查 F0-01 (控制方式)、F0-02 (运行方式)、设置正确;</li> <li>● V/F 模式下, 重载启动下, 调整 F3-01( 转矩提升) 参数.</li> </ul>
		驱动板与控制板连线接触不良	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 重新拔插连接线吗, 确认接线牢固;</li> </ul>
		驱动板故障	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 寻求厂家服务</li> </ul>
7	DI 端子失效	参数设置错误	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 检查并重新设置 F4 组相关参数</li> </ul>
		外部信号错误	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 重新接外部信号线</li> </ul>
		OP 与 +24V 跳线松动	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 重新确认 OP 与 +24V 跳线, 并确保紧固。</li> </ul>
		控制板故障	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 寻求厂家服务</li> </ul>
8	闭环矢量控制时, 电机速度无法提升	编码器故障	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 更换码盘并重新确认接线</li> </ul>
		编码器接错线或者接触不良	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 重新接线, 确保接触良好</li> </ul>
		PG 卡故障	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 更换 PG 卡</li> </ul>
		驱动板故障	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 寻求厂家服务</li> </ul>
9	变频器频繁报过流和过压故障。	电机参数设置不对	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 重新设置电机参数或者进行电机调谐</li> </ul>
		加减速时间不合适	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 设置合适的加减速时间</li> </ul>
		负载波动	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 寻求厂家服务</li> </ul>
10	上电 (或运行) 报 Err17 	软启动接触器未吸合	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 检查接触器电缆是否松动</li> <li>● 检查接触器是否有故障</li> <li>● 检查接触器 24V 供电电源是否有故障</li> <li>● 寻求厂家服务</li> </ul>
11	减速或减速停车时电机自由停车或无制动能力	编码器断线或过压失速保护生效	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 有速度传感器矢量控制模式下时 (F0-01=1), 请检查编码器接线</li> <li>● 如果已配置制动电阻, 需将“过压失速使能”选择为“无效” (设置 F3-23=0), 关闭过压失速</li> </ul>



## 第8章 日常保养与维护

8.1 日常保养.....	220
8.1.1 日常检查项目.....	220
8.2 定期检查.....	221
8.2.1 定期检查项目 .....	221
8.2.2 主回路绝缘测试.....	222
8.3 变频器易损件更换.....	222
8.3.1 易损件寿命.....	222
8.3.2 冷却风扇的使用数量.....	223
8.3.3 冷却风扇更换 .....	224
8.3.4 滤波电解电容.....	227
8.4 变频器的存储 .....	228
8.5 变频器的保修说明.....	228

## 第八章 日常保养与维护

### 8.1 日常保养

#### 安全注意事项



**危险**

- 请勿在电源接通条状态下进行操作接线，否则有触电危险！
- 进行检查前，请切断所有的设备电源，切断变频器输入电源后，因变频器内部直流电容上仍有残压，请至少等待几分钟待电源指示灯熄灭后方可操作，再次上电操作时，需要等待变频器规定的间隔上电时间；
- 在变频器上电后，请勿更改接线、拆下线缆、拆下选配卡和更换冷却风扇，否则有触电危险；
- 请务必将电机的接地端子接地，否则与电机外壳接触有触电危险；
- 非专业电气人员，请勿进行维护、保养和维修；
- 安装、接线、调试、修理、检查和元器件更换，请由熟悉变频器的安装、调试、维修、电气专业施工人员进行。



**警告**

- 请勿在拆下变频器外壳下，使变频器处于运行状态；
- 为说明产品细节部分，本说明书中的图解有时为拆下外罩和端盖状态，请务必在安装有规定的外罩下和安全遮盖物下遵照说明书运行变频器；
- 请按指定的拧固力紧固螺钉端子，防止连接松动导致电线连接处发热而引发火灾；
- 请勿接错主回路输入电压的范围，防止因输入变频器的额定电压超出变频器允许的范围，导致运行异常；
- 请勿使易燃物紧密接触变频器或将变频器安装易燃物体上。



**注意**

- 请遵照本说明书指示正确更换风扇。特别针对风扇出风口方向，如果方向错误，会导致冷却效果差，不能发挥冷却作用；
- 在变频器运行时，请勿拆装电机。否则会引起触电和变频器损坏；
- 对控制回路接线时，请使用屏蔽性电缆；
- 防止变频器异动，同时将屏蔽层单端可靠接地。
- 请勿更改变频器回路，否则会引起变频器损坏；
- 请正确连接变频器输出回路端子同电机回路接线端子；
- 如果需要更改电机运行方向，请任意调换变频器输出端子；
- 请勿操作已损坏的变频器，以免波及变频器以外的设备器件损坏。

### 8.1.1 日常检查项目

由于环境的温度、湿度、粉尘及振动的影响，会导致变频器内部的器件老化，导致变频器潜在的故障发生或降低了变频器的使用寿命。因此，有必要对变频器实施日常和定期的保养及维护，特别是针对高温环境、频繁起停场合、存在交流电源和负载波动环境、存在大震动或冲击的环境、存在粉尘 / 盐酸类腐蚀性环境中应该缩短定期检查周期间隔。

为确保变频器功能正常和产品免受损坏，请每日对以下项目进行确认，请复印该检查确认表进行使用，每次确认后在确认栏上盖签“确认”章。

检查项目	检查内容	故障时对策	确认栏
电机	电机是否存在异常声音和振动现象	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 确认机械连接是否异常；</li> <li>● 确认电机是否缺相；</li> <li>● 确认电机固定螺丝是否牢固。</li> </ul>	
风扇	变频器和电机冷却风扇使用异常	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 确认变频器冷却风扇是否运行；</li> <li>● 确认电机侧冷却风扇是否异常；</li> <li>● 确认通风通道是否堵塞；</li> <li>● 确认环境温度是否在允许范围内。</li> </ul>	
安装环境	电柜和线缆槽是否异常	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 确认变频器进出线缆是否有绝缘破损；</li> <li>● 确认安装固定支架是否有震动；</li> <li>● 确认铜排和连接线缆端子是否有松动和被腐蚀穿。</li> </ul>	
负载	变频器运行电流是否超出变频器额定和电机额定一定时间	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 确认电机参数设置是否正确；</li> <li>● 确认电机是否过载；</li> <li>● 确认机械振动是否过大（正常情况 &lt; 0.6g）。</li> </ul>	
输入电压	主回路和控制回路间电源电压是否	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 确认输入电压是否在允许范围内；</li> <li>● 确认周围是否有大负载启动。</li> </ul>	

## 8.2 定期检查

### 8.2.1 定期检查项目

请定期对运行中难以检查的地方检查，应始终保持变频器处于清洁状态，有效清除变频器上表面积尘，防止积尘进入变频器内部，特别是金属粉尘，有效清除变频器散热风扇的油污。



**危险**

- 为防止触电，请勿在带电状态下进行检查作业，否则有触电危险。
- 检查前请切断所有设备的电源，并等待 10 分钟以上，以免变频器内部电容的残余电压造成危险。

检查项目	检查内容	故障时对策	检查栏
整机	表面是否有垃圾、污垢、粉尘堆积	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 确认变频器柜是否断电；</li> <li>● 用吸尘器清除垃圾或粉尘，以免接触部件；</li> <li>● 用软布浸入中性清洁剂轻轻擦去油污。</li> </ul>	
线缆	动力线及连接处是否变色；绝缘层是否老化或开裂。	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 更换已经开裂的线缆；</li> <li>● 更换已经损坏的连接端子。</li> </ul>	
电磁接触器外围	动作时是否吸合不牢或发出异响；是否有短路、被水污、膨胀、破裂的外围器件	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 更换已异常的元器件。</li> </ul>	
风道通风口	风道、散热片是否阻塞；风扇是否损坏；	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 清扫风道；</li> <li>● 更换风扇。</li> </ul>	
控制回路	控制元器件是否有接触不良；端子螺丝是否松动；控制线缆是否有绝缘开裂。	<ul style="list-style-type: none"> <li>● 清扫控制线路和连接端子表面异物；</li> <li>● 更换已破损腐蚀的控制线缆。</li> </ul>	

### 8.2.2 主回路绝缘测试

- 提醒：在用兆欧表（请用直流 500V 兆欧表）测量绝缘电阻时，要将主回路线与变频器脱开。不要用绝缘电阻表测试控制回路绝缘，请参考下图。（严禁进行高压（> 500V）测试，出厂时已完成）。

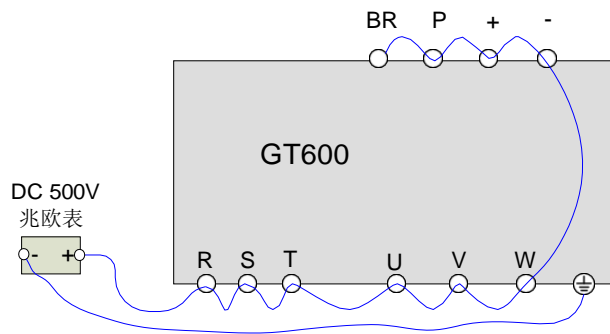


图 8-1 主回路绝缘测试示意图

要求测量结果大于 5 MΩ。

测试前需将压敏电阻螺钉卸下，断开压敏接入：

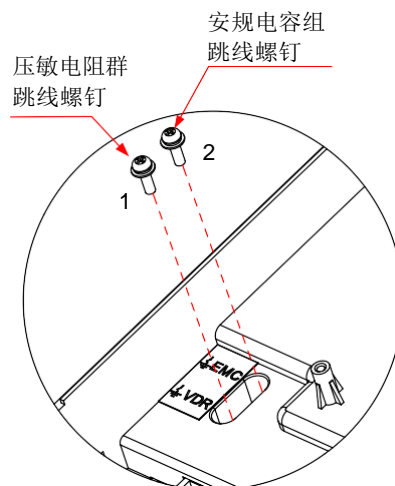


图 8-2 压敏电阻（VDR）、安规电容（EMC）对地跳线位置示意图

## 8.3 变频器易损件更换

### 8.3.1 易损件寿命

变频器易损件主要有冷却风扇和滤波用电解电容器，其寿命与使用的环境及保养状况密切相关。一般寿命时间为：

器件名称	寿命时间【注】
风扇	≥5年
电解电容	≥5年

【注】：寿命时间为在下列条件下使用时的时间，用户可以根据运行时间确定更换年限。

- 1) 环境温度：40°C
- 2) 负载率：80%
- 3) 运行率：24小时/日

### 8.3.2 冷却风扇的使用数量

表 3-16 冷却风扇使用数量（三相 380V ~ 480V）

型号	冷却风扇
三相 380~480V, 50/60Hz	
GT600-4T0.4GB	/
GT600-4T0.7GB	/
GT600-4T1.1GB	/
GT600-4T1.5GB	1
GT600-4T2.2GB	1
GT600-4T3.0GB	1
GT600-4T3.7GB	1
GT600-4T5.5GB	1
GT600-4T7.5GB	1
GT600-4T11GB	2
GT600-4T15GB	2
GT600-4T18.5G(B)(-T)	1
GT600-4T22G(B)(-T)	1
GT600-4T30G(B)	1
GT600-4T37G(B)	1
GT600-4T45G(B)	1
GT600-4T55G(B)	1
GT600-4T75G(B)	2
GT600-4T90G	2
GT600-4T110G	2
GT600-4T132G	2
GT600-4T160G	2
GT600-4T200G	2
GT600-4T220G	2
GT600-4T250G	3
GT600-4T280G	3
GT600-4T315G	3
GT600-4T355G	3



型号	冷却风扇
GT600-4T400G	3
GT600-4T450G	3

表 3-17 冷却风扇使用数量 (三相 200V ~ 240V)

型号	冷却风扇
三相 200V ~ 240V, 50/60Hz	
GT600-2T0.4GB	/
GT600-2T0.7GB	1
GT600-2T1.1GB	1
GT600-2T1.5GB	1
GT600-2T2.2GB	1
GT600-2T3.7GB	1
GT600-2T5.5GB	2
GT600-2T7.5GB	2
GT600-2T11G(B)	1
GT600-2T15G(B)	1
GT600-2T18.5G(B)	1
GT600-2T22G(B)	1
GT600-2T30G(B)	1
GT600-2T37G(B)	2
GT600-2T45G	2
GT600-2T55G	2

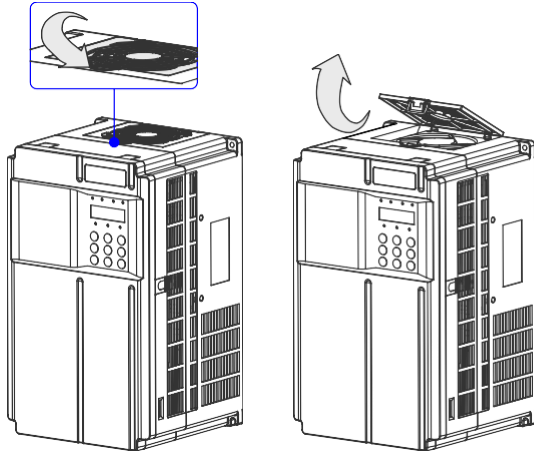
### 8.3.3 冷却风扇更换

- 1) 可能损坏原因：轴承磨损、叶片老化。
- 2) 判别标准：风扇叶片等是否有裂缝，开机时声音是否有异常振动声，风叶是否运行异常。
- 3) 风扇更换方式：

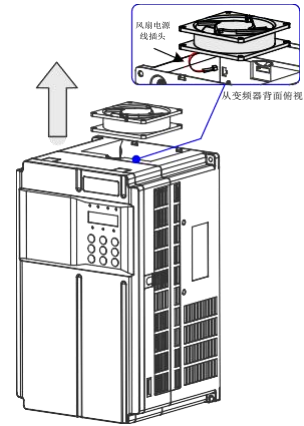
按下风扇塑料防护罩卡扣后，向外拉取出；  
更换风扇后，保证风向向上吹，注意风向。

风扇拆卸 (GT600-4T1.5GB~GT600-4T37G(B))

轻轻按下风扇罩上的卡扣，将风扇罩取下。



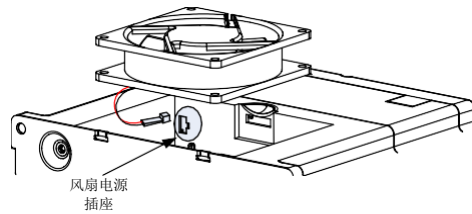
将风扇向上提起后，将电源线插头从插座上拔下，完成拆卸。



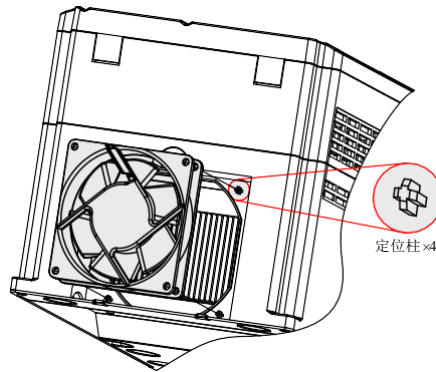
风扇安装 (GT600-4T1.5GB~GT600-4T37G(B))

1) 请按拆卸相反步骤进行安装，请注意辨别风扇的正反向：

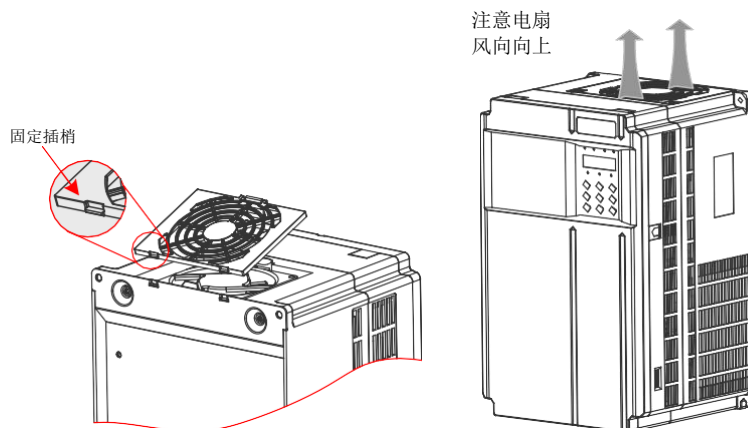
① 将风扇电源线插头插入机器自带电源插座，如下图。



② 将风扇放入机体安装部位，放入时注意要将风扇底部四个固定孔对准定位柱

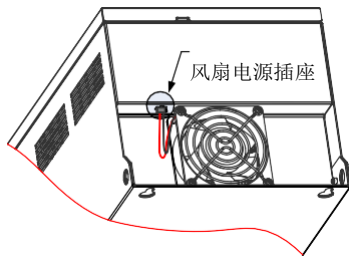


③ 将风扇罩上的两个小卡扣插入机体扣槽，轻轻按下固定卡扣

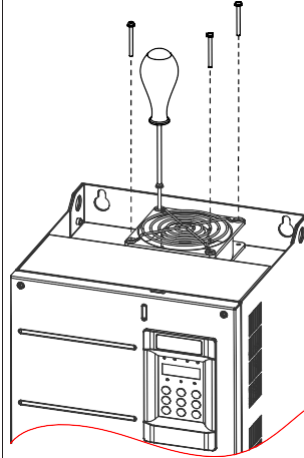


### 风扇拆卸 (GT600-4T45G(B)~GT600-4T160G)

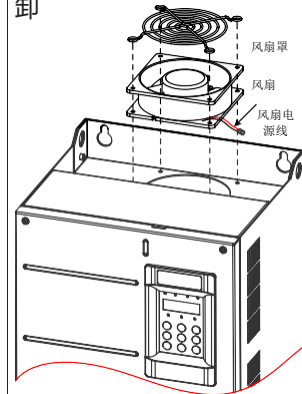
① 将风扇电源线插头从插座上拔下 (俯视图)



② 用螺丝刀将风扇罩上的四颗固定螺钉卸下



③ 将风扇罩、风扇脱离机体, 完成风扇拆卸



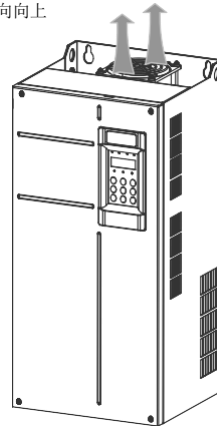
### 风扇安装 (GT600-4T45G(B)~GT600-4T160G)

① 请按拆卸相反步骤进行安装, 请注意辨别风扇的正反向;

② 将风扇罩、风扇装进机体时, 将两者的安装固定孔与机体固定孔对齐, 如图③虚线所示;

③ 更换风扇后, 保证风向向上吹, 注意风向。

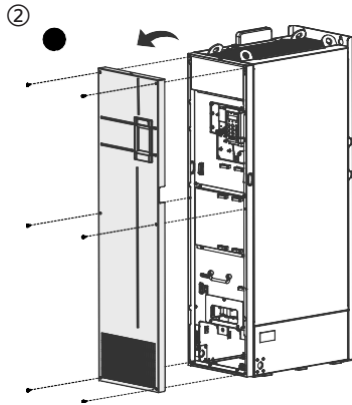
注意电扇  
风向向上



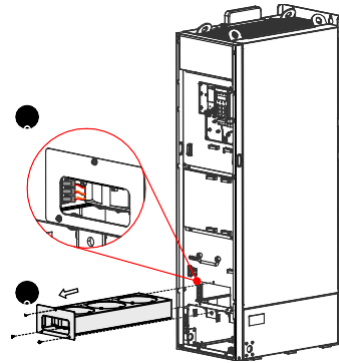
- 不同机型的设备, 冷却风扇的数量和位置略有差异, 风扇的拆卸和安装方法相同。对于 GT600-4T45G(B) ~ GT600-4T55G(B) 机型, 设备的顶部有一个冷却风扇; 对于 GT600-4T75G(B) ~ GT600-4T110G 机型, 设备的顶部有两个冷却风扇; 对于 GT600-4T132G ~ GT600-4T160G 机型, 设备的底部有两个冷却风扇。

### 风扇拆卸 (GT600-4T200G~GT600-4T450G)

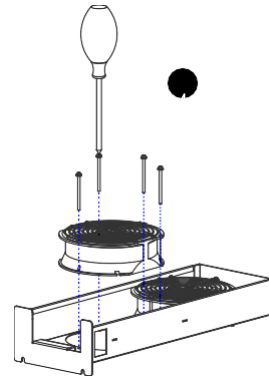
- ① 拆下盖板上的六颗固定螺钉，双手握住盖板，向箭头方向抬起盖板，完成盖板拆卸；



- ② 如局部图所示，将风扇电源线接头拔下（每个风扇对应一个接头）；  
③ 然后拆下风扇盒上的固定螺钉，将风扇盒沿箭头方向抽出；

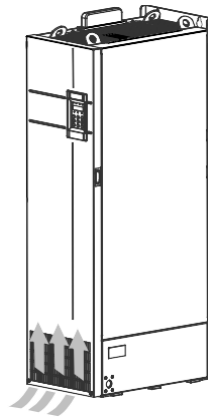


- ④ 拆下每个风扇罩上的固定螺钉，完成风扇拆卸



### 风扇安装 (GT600-4T200G~GT600-4T450G)

- ① 请按拆卸相反步骤进行安装，请注意辨别风扇的正反向；  
② 将风扇盒装进机体时，注意对齐风扇盒安装滑轨，再将盒子推入机体；  
③ 固定风扇盒前，请先连接电源线插头。更换风扇后，注意风向，保证风向向上吹。



### 8.3.4 滤波电解电容

- 1) 可能损坏原因：输入电源品质差、环境温度较高，频繁的负载跳变、电解质老化。
- 2) 判别标准：有无液体漏出、安全阀是否已凸出，静电电容的测定，绝缘电阻的测定。
- 3) 滤波电容更换：因滤波电容设计到变频器内部元器件，禁止用户自行更换，请联系我司进行更换。

## 8.4 变频器的存储

用户购买变频器后，暂时存贮和长期存贮必须注意以下几点：

- 1) 存储时尽量按原包装装入本公司的包装箱内。
- 2) 不允许整机长时间放置在潮湿、高温、或户外暴晒场合下。
- 3) 长时间存放会导致电解电容的劣化，必须保证在 6 个月之内通一次电，通电时间至少 5 小时，输入电压必须用调压器缓缓升高至额定值或咨询变频器专业人员技术支持。

## 8.5 变频器的保修说明

免费保修范围仅指变频器本身。

在正常使用情况下，发生故障或损坏，我公司负责 18 个月保修（从出厂之日起，以机身上条形码为准，有合同协议的按照协议执行），18 个月以上，将收取合理的维修费用。

在 18 个月内，如发生以下情况，应收取一定的维修费用。

- 1) 用户不按使用手册中的规定，带来的机器损害；
- 2) 由于火灾、水灾、电压异常等造成的损害；
- 3) 将变频器用于非正常功能时造成的损害；
- 4) 变频器的使用超出了说明的规格范围；
- 5) 不可抗力（自然灾害、地震、雷击）以及由这些原因引起的二次损坏。

有关服务费用按照厂家统一标准计算，如有契约，以契约优先的原则处理。

详细保修说明请参见《产品保修卡》。



## 第9章 规格与选型

9.1 GT600 变频器技术规格与尺寸 .....	230
9.1.1 技术规格 .....	230
9.1.2 外型与安装尺寸 .....	234
9.2 选配件一览表 .....	238
9.3 嵌入式安装支架及开孔尺寸 (选配件) .....	239
9.4 底部安装支架尺寸 .....	250
9.5 线缆、断路器、接触器选型指导 .....	251
9.6 交流输入电抗器选型指导 .....	258
9.7 EMC 滤波器选型指导 .....	267
9.7.1 标准 EMC 滤波器 .....	267
9.7.2 简易 EMC 输入滤波器 .....	273
9.7.3 安规电容盒和磁环 .....	274
9.8 制动组件选型指导 .....	276
9.8.1 制动电阻阻值的选择 .....	276
9.8.2 制动电阻功率的选择 .....	276
9.8.3 制动组件选型表 .....	277
9.8.4 制动单元外形与安装尺寸 .....	279
9.8.5 AFE 单元外形与安装尺寸 .....	280
9.9 交流输出电抗器选型指导 .....	282
9.10 DV/DT 电抗器选型指导 .....	288
9.11 输出磁环选型指导 .....	290
9.12 适配电机选型指导 .....	291
9.13 外引操作面板安装尺寸 .....	293
9.13.1 GT32NKE1 外引操作面板 .....	293

## 第九章 规格与选型

## 9.1 GT600 变频器技术规格与尺寸

## 9.1.1 技术规格

表 9-1 GT600 变频器型号与技术数据 (三相 380V~480V)

项目		规格														
GT600-4TXXG(B)		0.4	0.7	1.1	1.5	2.2	3.0	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37
适用电机容量 (kW)		0.4	0.75	1.1	1.5	2.2	3.0	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37
输入	额定输入电流 (A)	1.8	2.4	3.7	4.6	6.3	9.0	11.4	16.7	21.9	32.2	41.3	49.5	59.0	57.0	69.0
	额定输出电流 (A)	1.5	2.1	3.1	3.8	5.1	7.2	9.0	13.0	17.0	25.0	32.0	37.0	45.0	60.0	75.0
输出	输出电压	三相 380~480V (跟随输入电压)														
	最高输出频率	500Hz (可通过参数更改)														
	载波频率	0.8kHz~8.0kHz (可根据负载特性, 自动调整载波频率)														
	过载能力	150% 额定电流 60s														
电源	额定电压 额定频率	AC: 三相 380~480V, 50/60Hz														
	电压允许波动范围	-15~10%, 实际允许范围: AC 323V~528V														
	频率允许波动范围	±5%														
	电源容量 (kVA)	2	2.8	4.1	5	6.7	9.5	12	17.5	22.8	33.4	42.8	45	54	52	63
散热设计	发热功耗 (kW)	0.039	0.046	0.057	0.068	0.081	0.109	0.138	0.201	0.24	0.355	0.454	0.478	0.551	0.694	0.815
	排风量 (CFM)	-	-	-	9	9	9	20	24	30	40	42	51.9	57.4	118.5	118.5
过电压等级		OVCIII														
污染等级		PD2														
防护等级		IP20														

项目		规格														
GT600-4TXXG(B)		45	55	75	90	110	132	160	200	220	250	280	315	355	400	450
适用电机容量 (kW)		45	55	75	90	110	132	160	200	220	250	280	315	355	400	450
输入	额定输入电流 (A)	89.0	106.0	139.0	164.0	196.0	240.0	287.0	365.0	410.0	441.0	495.0	565.0	617.0	687.0	782.0
	额定输出电流 (A)	91.0	112.0	150.0	176.0	210.0	253.0	304.0	377.0	426.0	465.0	520.0	585.0	650.0	725.0	820.0
输出	输出电压	三相 380~480V (跟随输入电压)														
	最高输出频率	500Hz (可通过参数更改)														
	载波频率	0.8kHz~8.0kHz				0.8kHz~6.0kHz										
		可根据负载特性, 自动调整载波频率														
	过载能力	150% 额定电流 60s (其中 GT600-4T450G 过载能力为: 130% 额定电流 60s)														
电源	额定电压 额定频率	AC: 三相 380~480V, 50/60Hz														
	电压允许波动范围	-15~10%, 实际允许范围: AC 323V~528V														
	频率允许波动范围	±5%														
	电源容量 (kVA)	81	97	127	150	179	220	263	334	375	404	453	517	565	629	716
散热设计	发热功耗 (kW)	1.01	1.21	1.57	1.81	2.14	2.85	3.56	4.15	4.55	5.06	5.33	5.69	6.31	6.91	7.54
	排风量 (CFM)	122.2	122.2	218.6	287.2	354.2	547	627	638.4	722.5	789.4	882	645	860	860	860
过电压等级		OVCIII														
污染等级		PD2														
防护等级		IP20							IP00							



表 9-2 GT600 变频器型号与技术数据 (三相 200V~240V)

项目		规格															
GT600-2TXXG(B)		0.4	0.7	1.1	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37	45	55
输出	适配 (kW)	0.4	0.75	1.1	1.5	2.2	3.7	5.5	7.5	11	15	18.5	22	30	37	45	55
	电机 (HP)	0.5	1	1.5	2	3	5	7.5	10	15	20	25	30	40	50	60	75
	额定输出电流 (A)	2.1	3.8	5.1	7.2	9	13	25	32	45	60	75	91	112	150	176	210
	输出电压	0~ 输入电压															
	最高输出频率	500Hz (可通过参数更改)															
	载波频率	0.8kHz~8.0kHz (可根据负载特性, 自动调整载波频率)															
	过载能力	150% 额定电流 60s															
输入	额定输入电流 (A)	2.4	4.6	6.3	9	11.4	16.7	32.2	41.3	59	57	69	89	106	139	164	196
	额定电压 额定频率	AC: 三相 200V~240V, 50/60Hz															
	电压允许波动范围	-15~10%, 实际允许范围: AC 170V~264V															
	频率允许波动范围	±5%															
	电源容量 (kVA)	1.1	2.1	2.9	4.2	5.3	7.7	14.8	18.9	27	27	31.6	40.7	48.5	63.6	75	89.7
散热设计	发热功耗 (kW)	0.037	0.054	0.065	0.087	0.11	0.16	0.28	0.36	0.44	0.55	0.65	0.8	0.97	1.26	1.45	1.71
	排风量 (CFM)	/	9	9	9	20	24	40	42	57.4	118.5	118.5	122.2	122.2	218.6	287.2	354.2
过电压等级		OVCI															
污染等级		PD2															
防护等级		IP20															



- GT600-4T18.5G(B)(-T)~GT600-4T22G(B)(-T) 与 GT600-4T18.5G(B)~GT600-4T22G(B) 技术数据相同。
- 【1】：变频器额定功率是在输入 440Vac 条件下测定。

表 9-3 GT600 系列变频器技术规格

项目		技术规格		
基本功能	输入频率分辨率	数字设定: 0.01Hz 模拟设定: 最高频率 × 0.025%		
	控制方式	开环矢量控制 (SVC) 闭环矢量控制 (FVC) V/F 控制		
	启动转矩	0.25Hz/150% (SVC) ; 0Hz/180% (FVC)		
	调速范围	1: 200 (SVC)	1: 1000 (FVC)	
	稳速精度	±0.5% (SVC)	±0.02% (FVC)	
	转矩控制精度	FVC: ±3%; SVC: 5Hz 以上 ±5%。		
	转矩提升	自动转矩提升; 手动转矩提升 0.1%~30.0%。		
	V/F 曲线	四种方式: 直线型; 多点型; 完全 V/F 分离; 不完全 V/F 分离。		
	加减速曲线	直线或 S 曲线加减速方式; 四种加减速时间, 加减速时间范围 0.0~6500.0s。		
	直流制动	直流制动起始频率: 0.00Hz~ 最大频率; 制动时间: 0.0s~36.0s; 制动动作电流值: 0.0%~100.0%。		
	点动控制	点动频率范围: 0.00Hz~50.00Hz; 点动加减速时间 0.0s~6500.0s。		
	简易 PLC、多段速运行	通过内置 PLC 或控制端子实现最多 16 段速运行。		
	内置 PID	可方便实现过程控制闭环控制系统。		
	自动电压调整 (AVR)	当电网电压变化时, 能自动保持输出电压恒定。		
	个性化功能	过压过流失速控制	对运行期间电流电压自动限制, 防止频繁过流过压跳闸。	
		快速限流功能	最大限度减小过流故障, 保护变频器正常运行。	
转矩限定与控制		“挖土机”特性, 对运行期间转矩自动限制, 防止频繁过流跳闸; 矢量控制模式可实现转矩控制。		
瞬停不停		瞬时停电时通过负载回馈能量补偿电压的降低, 维持变频器短时间内继续运行。		
快速限流		避免变频器频繁的出现过流故障。		
虚拟 IO		五组虚拟 DIDO, 可实现简易逻辑控制。		
定时控制		定时控制功能: 设定时间范围 0.0Min ~ 6500.0Min。		
多电机切换		两组电机参数, 可实现两个电机切换控制。		
多线程总线支持		支持四种现场总线: Modbus、Profibus-DP、CANlink、CANopen。		
电机过热保护		选配 IO 扩展卡 1, 模拟量输入 AI3 可接受电机温度传感器输入 (PT100、PT1000)。		
多编码器支持	支持差分、开路集电极、UVW、旋转变压器等			
用户可编程	选配用户可编程卡, 可以实现二次开发, 编程方式兼容科润公司的 PLC。			
强大的后台软件	支持变频器参数操作及虚拟示波器功能; 通过虚拟示波器可实现对变频器内部的状态监视。			

项目		技术规格
运行	运行指令	操作面板给定、控制端子给定、串行通讯口给定。可通过多种方式切换
	频率指令	10种频率指令：数字给定、模拟电压给定、模拟电流给定、脉冲给定、串行口给定。可通过多种方式切换
	辅助频率指令	10种辅助频率指令。可灵活实现辅助频率微调、频率合成
	输入端子	标准： <ul style="list-style-type: none"> <li>● 5个DI端子，其中1个支持最高100kHz的高速脉冲输入</li> <li>● 2个AI端子，1个仅支持0~10V电压输入，1个支持0~10V电压输入或0~20mA电流输入</li> </ul> 扩展能力： <ul style="list-style-type: none"> <li>● 5个DI端子</li> <li>● 1个AI端子，支持-10V~10V电压输入，且支持PT100/PT1000</li> </ul>
显示 与键盘操 作	LED显示	显示参数
	LCD显示	可选件，中/英文提示操作内容
	参数拷贝	可通过LCD操作面板选件实现参数的快速复制
	按键锁定和功能选择	实现按键的部分或全部锁定，定义部分按键的作用范围，以防止误操作
保护功能	缺相保护	输入缺相保护，输出缺相保护
	瞬间过电流保护	在额定输出电流的250%以上时停机
	过压保护	主回路直流电压在820V以上时停机
	欠压保护	主回路直流电压在350V以下时停机
	过热保护	逆变桥过热时会触发保护
	过载保护	150%额定电流运行60s停机（其中GT600-4T450G为：130%额定电流运行60s停机）
	过流保护	超过变频器2.5倍额定电流停机保护
	制动保护	制动单元过载保护，制动电阻短路保护
环境	短路保护	输出相间短路保护，输出对地短路保护
	使用场所	室内，不受阳光直射，无尘埃、腐蚀性气体、可燃性气体、油雾、水蒸汽、滴水或盐份等
	海拔高度	1000m以下使用无需降额，1000m以上每升高100m降额1%，超过3000m请联系厂家 (注：0.4~3kW驱动器最高使用海拔为2000m，如需使用到海拔2000m以上请联系厂家)
	环境温度	-10°C ~ +40°C，温度超过40°C时需要降额使用，环境温度每升高1°C降额1.5%，最高使用环境温度为50°C
	湿度	小于95%RH，无凝露
	振动	小于5.9m/s <sup>2</sup> (0.6g)
	存储温度	-20°C ~ +60°C

### 9.1.2 外型与安装尺寸

◆ GT600-4T0.4GB ~ GT600-4T160G 整机尺寸

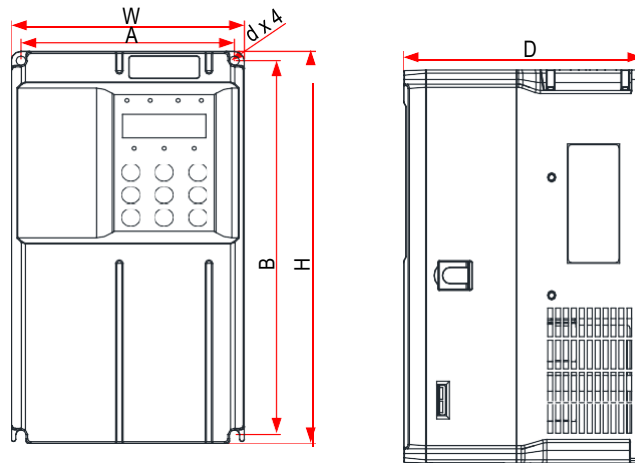


图 9-1 GT600-4T0.4GB ~ GT600-4T15GB 外型尺寸及安装尺寸示意图

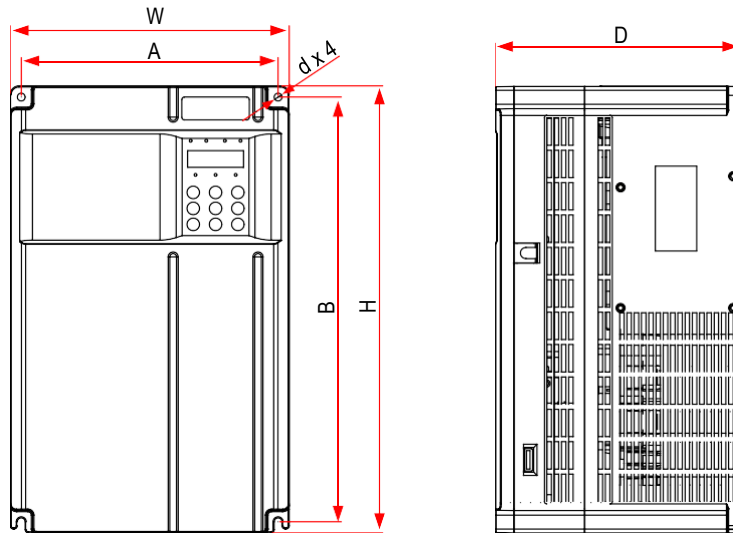


图 9-2 GT600-4T18.5G(B)~GT600-4T37G(B) 外型尺寸及安装尺寸示意图

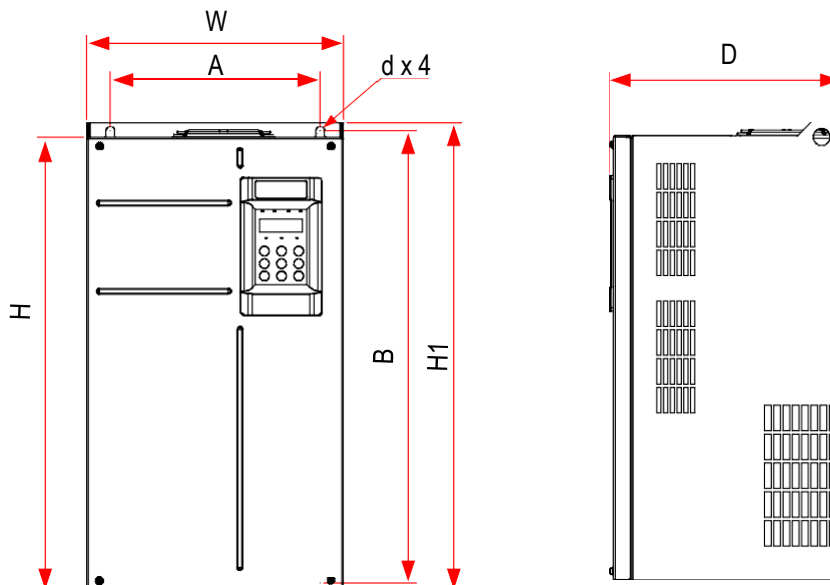


图 9-3 GT600-4T45G(B)~GT600-4T160G 外型尺寸及安装尺寸示意图

表 9-4 GT600-4T0.4GB~GT600-4T160G 外型及安装孔位尺寸 (三相 380V~480V)

变频器型号	安装孔位 mm		外型尺寸 mm				安装孔径 mm	重量 kg
	A	B	H	H1	W	D		
GT600-4T0.4GB	107	184	195	-	118	160	Ø5.5	1.6
GT600-4T0.7GB								
GT600-4T1.1GB								
GT600-4T1.5GB								
GT600-4T2.2GB								
GT600-4T3.0GB								
GT600-4T3.7GB								
GT600-4T5.5GB	120	203	214	-	131	173	Ø5.5	2.0
GT600-4T7.5GB								
GT600-4T11GB	168	269	280	-	180	179	Ø6	3.3
GT600-4T15GB								
GT600-4T18.5G(B)	145	327	328	345	226	220	Ø7	7.6
GT600-4T22G(B)								
GT600-4T30G(B)	180	420	420	438	266	250	Ø7	17.5
GT600-4T37G(B)								
GT600-4T45G(B)	245	523	525	542	300	275	Ø10	35
GT600-4T55G(B)								
GT600-4T75G(B)	270	560	554	580	338	315	Ø10	51.5
GT600-4T90G								
GT600-4T110G								
GT600-4T132G	320	705	704	745	400	310	Ø10	85
GT600-4T160G								

表 9-5 GT600-2T0.4GB~ GT600-2T55G 安装孔位尺寸 (三相 200V~240V)

变频器型号	安装孔位 (mm)		外型尺寸 (mm)				安装孔 (mm) d	重量 kg
	A	B	H	H1	W	D		
GT600-2T0.4GB	107	184	195	-	118	160	Ø5.5	1.6
GT600-2T0.7GB								
GT600-2T1.1GB								
GT600-2T1.5GB								
GT600-2T2.2GB	120	203	214	-	131	173	Ø5.5	2.0
GT600-2T3.7GB								
GT600-2T5.5GB	168	269	280	-	180	179	Ø6	4.3
GT600-2T7.5GB								
GT600-2T11G(B)	145	327	328	345	226	220	Ø7	10.0

变频器型号	安装孔位 (mm)		外型尺寸 (mm)				安装孔 (mm) d	重量 kg
	A	B	H	H1	W	D		
GT600-2T15G(B)	180	420	420	438	266	250	Ø7	17.5
GT600-2T18.5G(B)								
GT600-2T22G(B)	245	523	525	542	300	275	Ø10	35.0
GT600-2T30G(B)								
GT600-2T37G(B)	270	560	554	580	338	315	Ø10	51.5
GT600-2T45G								
GT600-2T55G								

◆ GT600-4T200G~GT600-4T450G 整机尺寸

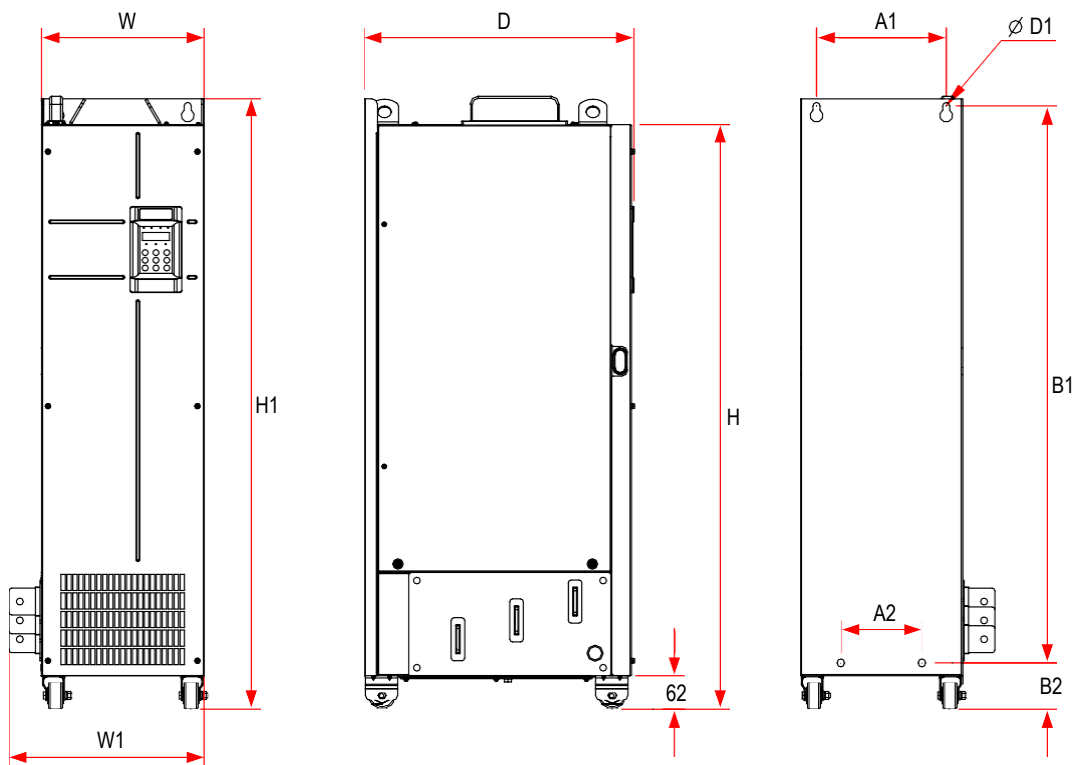


图 9-4 GT600-4T200G~GT600-4T450G 外型尺寸及安装尺寸示

示意图 9-6 GT600-4T200G~GT600-4T450G 外型及安装孔

变频器型号	安装孔位 mm				外形尺寸 mm						安装孔径 mm	重量 kg
	A1	A2	B1	B2	H	H1	W	W1	D	D1		
GT600-4T200G	240	150	1035	86	1086	1134	300	360	500	Ø13	110	
GT600-4T220G												
GT600-4T250G	240	185	1175	96	1238	1284	330	390	545	Ø13	155	
GT600-4T280G												
GT600-4T315G	240	200	1280	101	1355	1405	340	400	545	Ø16	185	
GT600-4T355G												
GT600-4T400G												
GT600-4T450G												

◆ GT600-4T200G-L~GT600-4T450G-L 整机尺寸

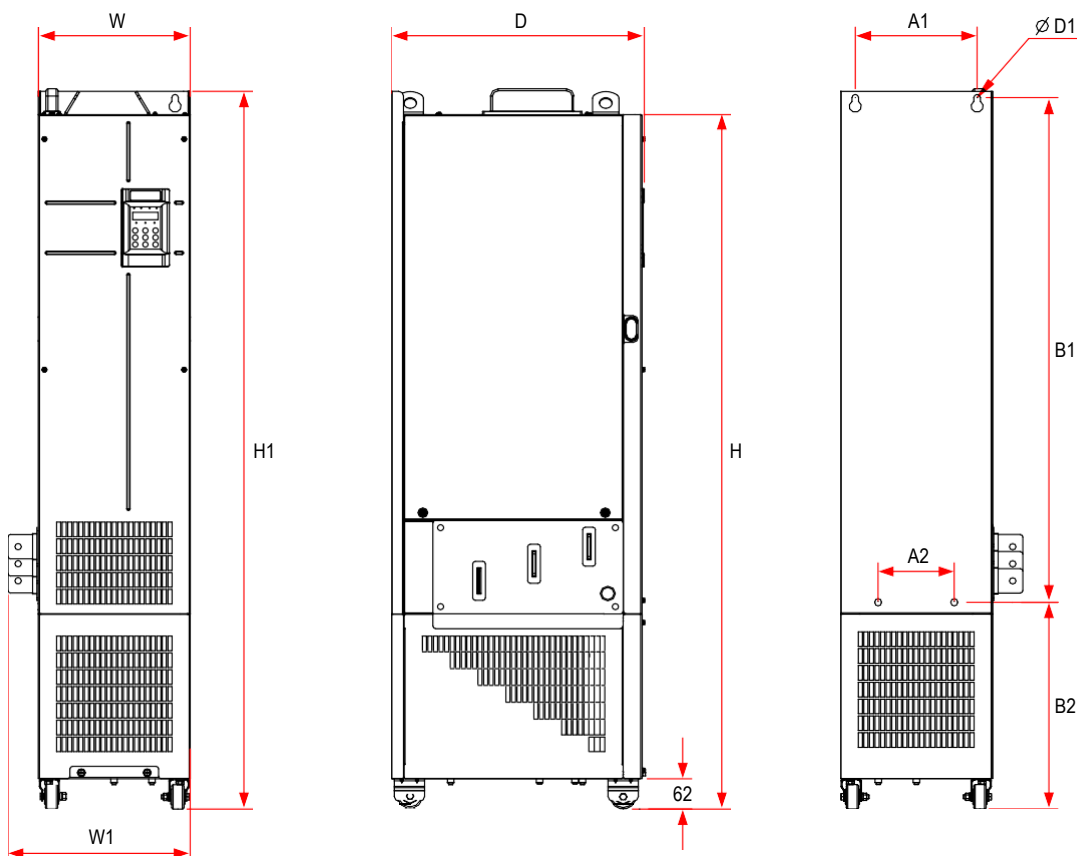


图 9-5 GT600-4T200G-L~GT600-4T450G-L 外型尺寸及安装尺寸示意图

表 9-7 GT600-4T200G-L~GT600-4T450G-L 外型尺寸及安装尺寸示意图 (不带电抗器底座)

变频器型号	安装孔位 mm				外形尺寸 mm					安装孔径 mm	重量 kg
	A1	A2	B1	B2	H	H1	W	W1	D		
GT600-4T200G-L	240	150	1035	424	1424	1472	300	360	505	Ø13	160
GT600-4T220G-L											
GT600-4T250G-L	240	185	1175	435	1586	1622	330	390	545	Ø13	215
GT600-4T280G-L											
GT600-4T315G-L	240	200	1280	435	1683	1733	340	400	545	Ø16	245
GT600-4T355G-L											
GT600-4T400G-L											
GT600-4T450G-L											

## 9.2 选配件一览表

外围选配件有制动单元、各功能扩展卡及外引操作器等，如下表所示。详细使用方法参见该配件的使用说明。若需以下选配件，请在订货时说明。

表 9-8 选配件一览表

名称	型号	功能	备注
内置制动单元	产品型号后带“B”	三相 380~480V 机型: 0.4kW ~ 15kW 内置制动单元不可选, 18.5-75kW 制动单元可选; 三相 200~240V 机型: 0.4kW ~ 7.5kW 内置制动单元不可选, 11-37kW 制动单元可选。	-
外置制动单元	GTBUN、GTBU	三相 380~480V 机型: 90kW 及以上外置制动单元; 三相 200~240V 机型: 45kW 及以上外置制动单元。	90kW 及以上采用多台并联
I/O 扩展卡 1	GT60IO1	可增加五个数字输入、一个模拟电压输入; AI3 为隔离模拟量; 可接 PT100, PT1000; 1 个继电器输出、1 个数字输出、1 个模拟量输出, 带 MODBUS/CANlink	适用于 15kW 及以上机型
I/O 扩展卡 2	GT60IO2	可增加三个数字输入	全系列机型可用
I/O 扩展卡 3	GT60IO3	可增加三个数字输入; 一个 485 通讯信号隔离输入; 1 个常开继电器输出	全系列机型可用
RS-485 通讯卡	GT60TX1	带隔离的 MODBUS 通讯适配卡	全系列机型可用
CANlink 通信扩展卡	GT60CAN1	CANlink 通讯适配卡	全系列机型可用
CANopen 通讯扩展卡	GT60CAN2	CANopen 通讯适配卡	全系列机型可用
Profbus-DP 通讯卡	GT60DP2	Profbus-DP 通讯卡	适用于 15kW 及以上机型
Profinet 通讯扩展卡	GT600-PN1	Profinet 通讯适配卡	全系列机型可用
用户可编程卡	GT60PC1	用户可编程的扩展卡 完全兼容科润 H1U 系列 PLC	适用于 15kW 及以上机型
差分编码器接口卡	GT60PG1	差分旋转编码器接口卡, 适配 5V 电源	全系列机型可用
旋转变压器接口卡	GT60PG4	适用于旋转变压器, 激励频率 10kHz, DB9 接口	全系列机型可用
开集电极编码器接口卡	GT60PG5	开集电极编码器接口卡, 带 1: 1 分频输出, 适配 15V 电源	全系列机型可用
开集电极编码器接口卡	GT60PG5D	开集电极编码器接口卡, 带可选多倍分频输出, 适配 15V 电源	全系列机型可用
差分编码器接口卡	GT60PG6	差分旋转编码器接口卡, 适配 5V 电源	全系列机型可用
差分编码器接口卡	GT60PG6D	差分旋转编码器接口卡, 带可选多倍分频输出, 适配 5V 电源	全系列机型可用
GT60PGMD 新多功能编码器卡	GT60PGMD	可以兼容差分输入、集电极输入、推挽输入, 同时也支持差分输出、集电极输出, 因此可以满足目前常见编码器、上位机 A/B 相输入多种接口形式	全系列机型可用
外引 LED 操作面板	GT32NKE1	通过 RJ45 接口外引 LED 显示和操作键盘	GT 系列通用
外引 LCD 操作面板	GTKE9	外引 LCD 显示和操作面板	可参数拷贝与下载
GTKE9 键盘安装底座	CP600-BASE1	-	-
外引键盘线缆	GTCAB	标准 8 芯网线, 可以和 GT32NKE1、GT32KC、GTCP 连接	标准配置 3 米
嵌入式安装支架	GT600-AZJ-A1T*	可以满足客户中部嵌入式安装的需求	每款机型均有对应的选配支架, 请参见“9.3 嵌入式安装支架及开孔尺寸(选配件)”
线缆屏蔽层接地支架	GT600-AZJ-A2T*	可以满足客户功率线缆二次固定以及屏蔽层 360°可靠接地需求	请参见第 3 章的“表 3-4 线缆屏蔽层接地支架型号表(三相 380V ~ 480V)”和“表 3-5 线缆屏蔽层接地支架型号表(三相 200V ~ 240V)”



## 9.3 嵌入式安装支架及开孔尺寸（选配件）

表 9-9 嵌入式安装支架型号表（三相 380V~480V）

嵌入式安装支架型号	适配机型
GT600-AZJ-A1T1	GT600-4T0.4GB
	GT600-4T0.7GB
	GT600-4T1.1GB
	GT600-4T1.5GB
	GT600-4T2.2GB
	GT600-4T3.0GB
GT600-AZJ-A1T2	GT600-4T3.7GB
	GT600-4T5.5GB
GT600-AZJ-A1T3	GT600-4T7.5GB
	GT600-4T11GB
GT600-AZJ-A1T4	GT600-4T15GB
GT600-AZJ-A1T5	GT600-4T18.5G(B)
	GT600-4T22G(B)
GT600-AZJ-A1T6	GT600-4T30G(B)
	GT600-4T37G(B)
GT600-AZJ-A1T7	GT600-4T45G(B)
	GT600-4T55G(B)
GT600-AZJ-A1T8	GT600-4T75G(B)
	GT600-4T90G
	GT600-4T110G
GT600-AZJ-A1T9	GT600-4T132G
	GT600-4T160G

表 9-10 嵌入式安装支架型号表（三相 220V~240V）

嵌入式安装支架型号	适配机型
GT600-AZJ-A1T1	GT600-4T0.4GB
	GT600-4T0.7GB
	GT600-4T1.1GB
	GT600-4T1.5GB
GT600-AZJ-A1T2	GT600-4T2.2GB
	GT600-4T3.7GB
GT600-AZJ-A1T3	GT600-4T5.5GB
GT600-AZJ-A1T4	GT600-4T7.5GB
GT600-AZJ-A1T5	GT600-4T11G(B)
GT600-AZJ-A1T6	GT600-4T15G(B)
	GT600-4T18.5G(B)
GT600-AZJ-A1T7	GT600-4T22G(B)
	GT600-4T30G(B)

嵌入式安装支架型号	适配机型
GT600-AZJ-A1T8	GT600-4T37G(B)
	GT600-4T45G
	GT600-4T55G

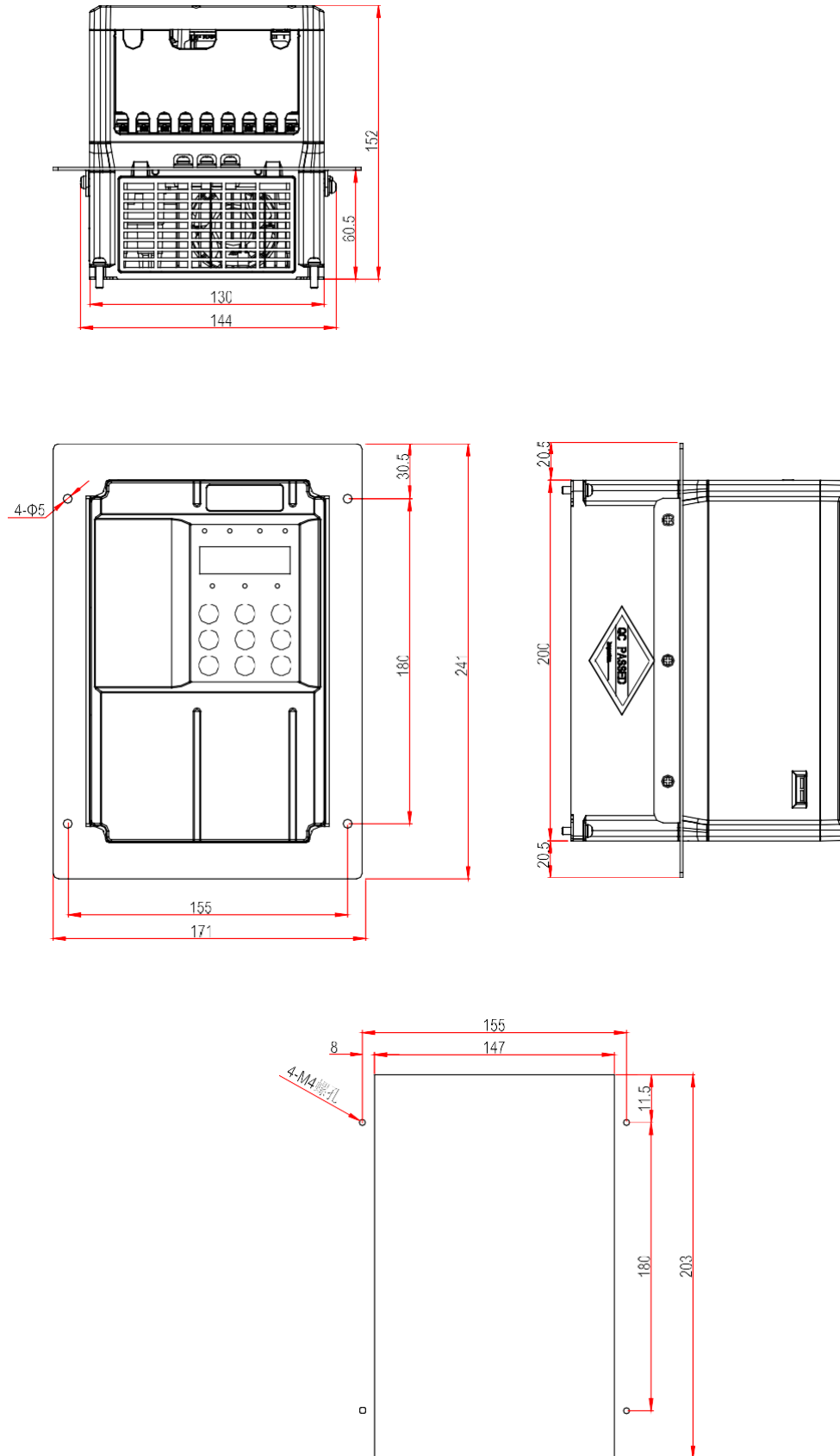


图 9-6 GT600-AZJ-A1T1 中部安装支架及开孔尺寸

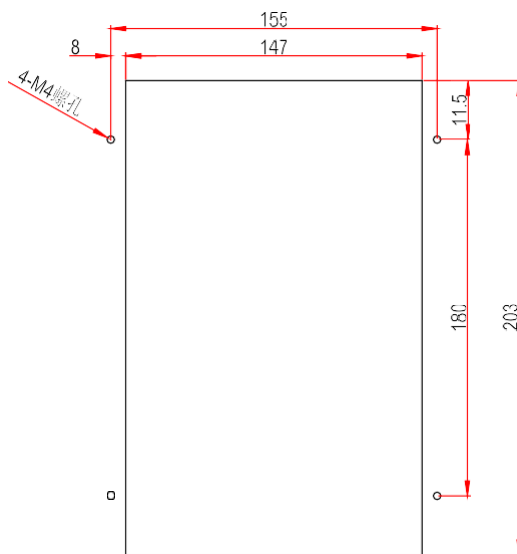
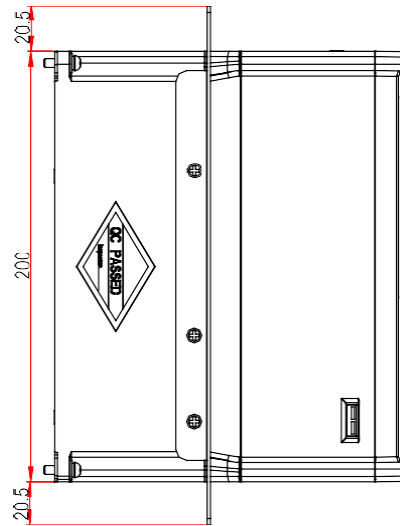
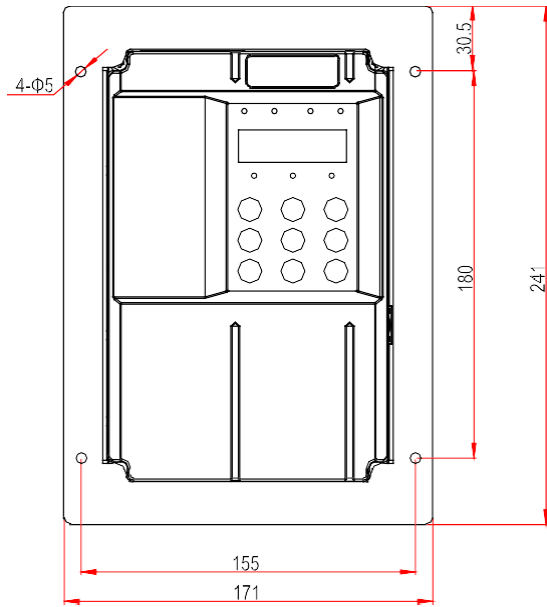
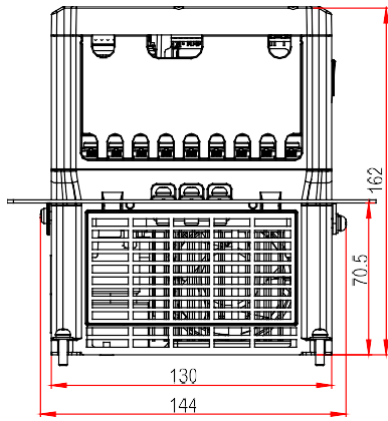


图 9-7 GT600-AZJ-A1T2 中部安装支架及开孔尺寸  
图 9-8 GT600-AZJ-A1T3 中部安装支架及开孔尺寸

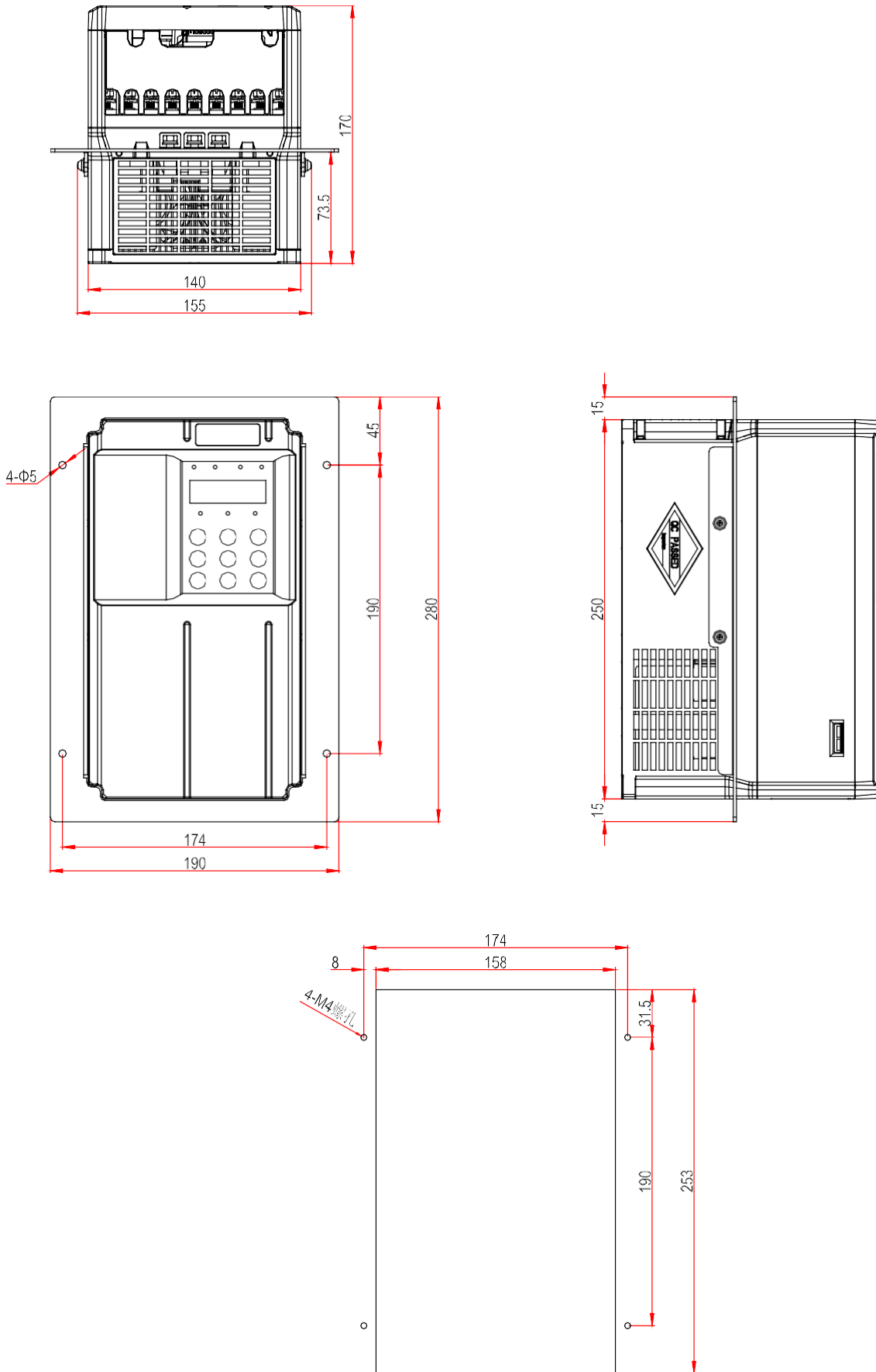


图 9-8 GT600-AZJ-A1T3 中部安装支架及开孔尺寸

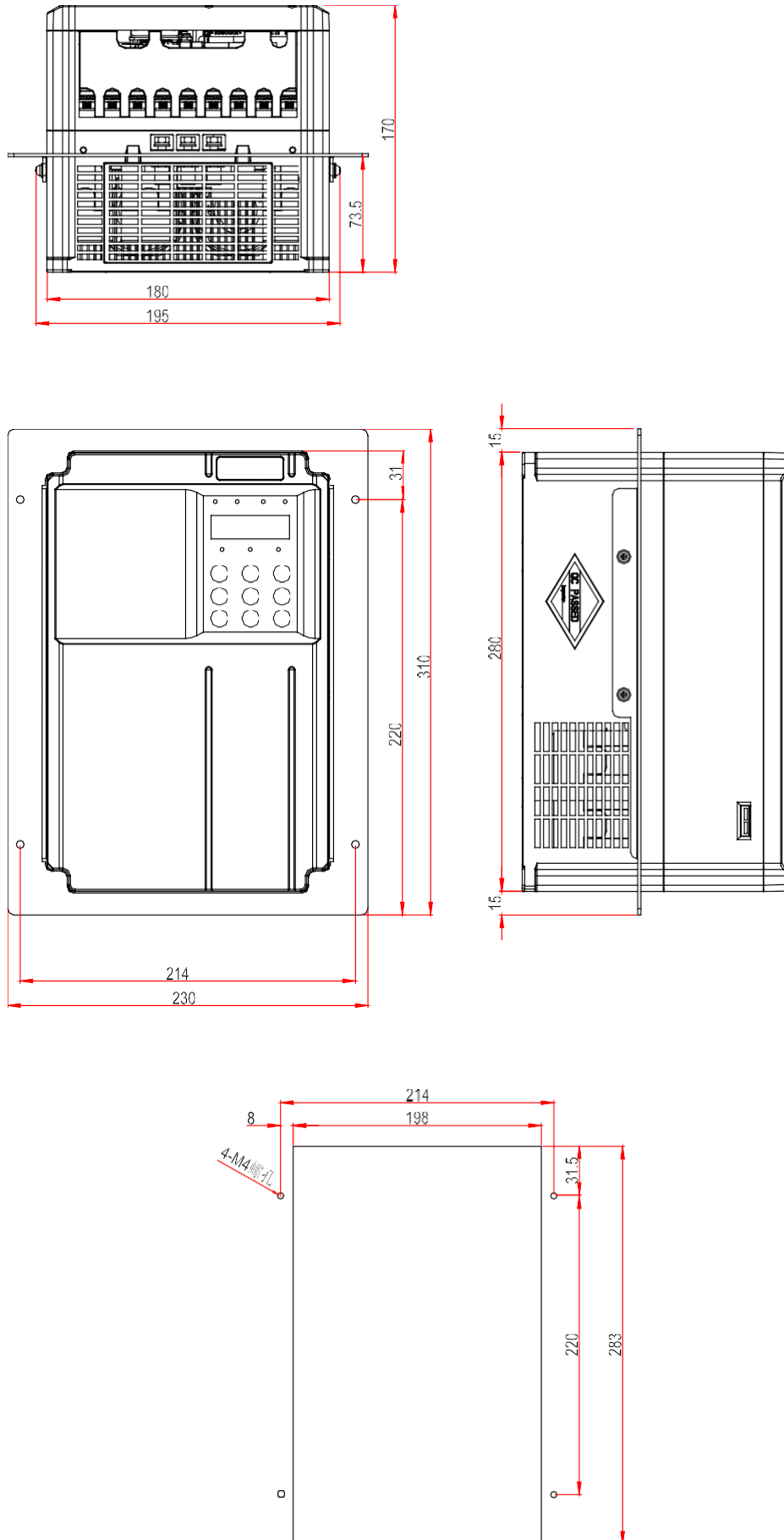


图9-10 GT600-AZJ-A1T5 中部安装支架及开孔尺寸

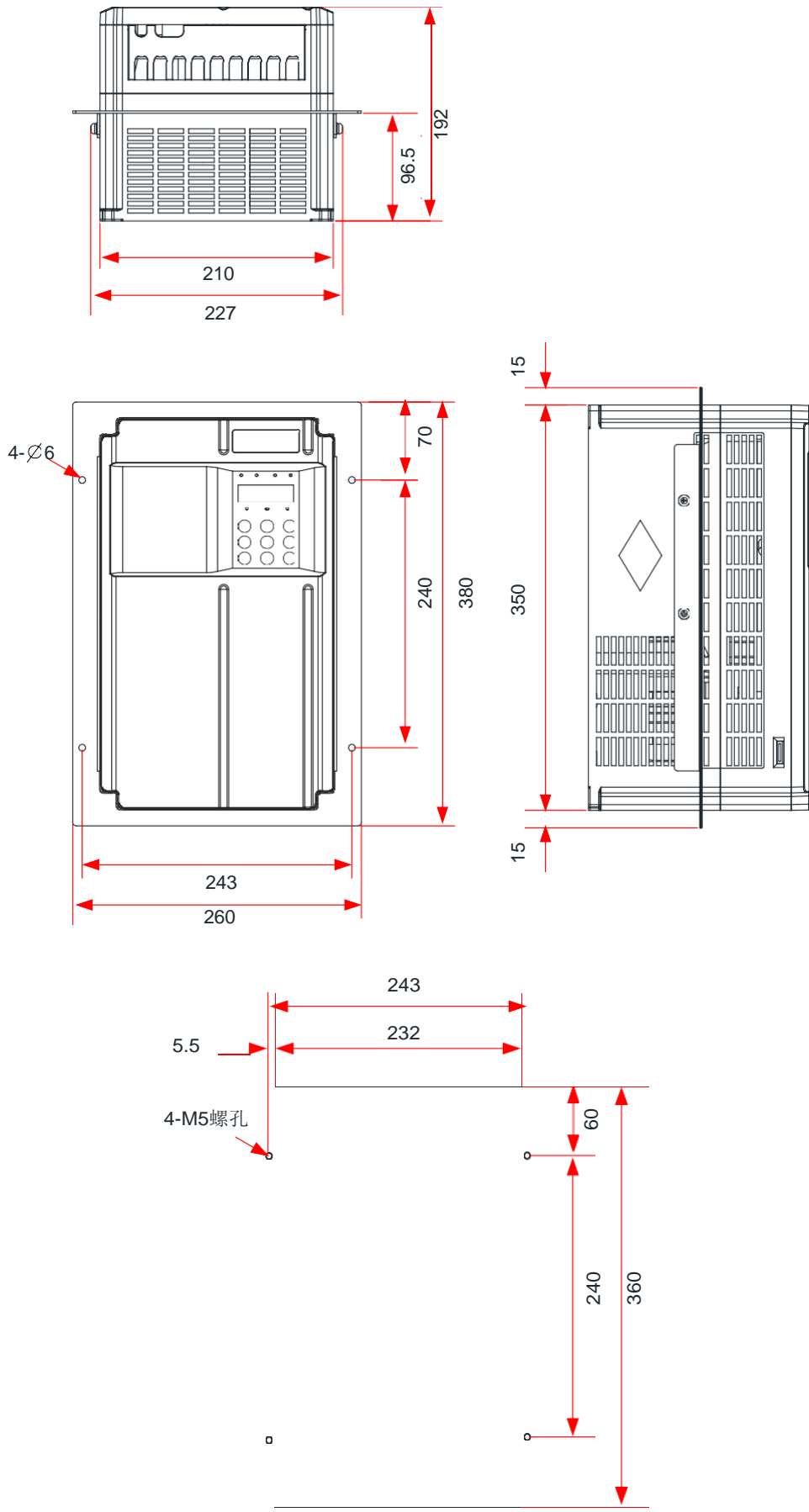


图 9-10 GT600-AZJ-A1T1 中部安装支架及开孔尺寸

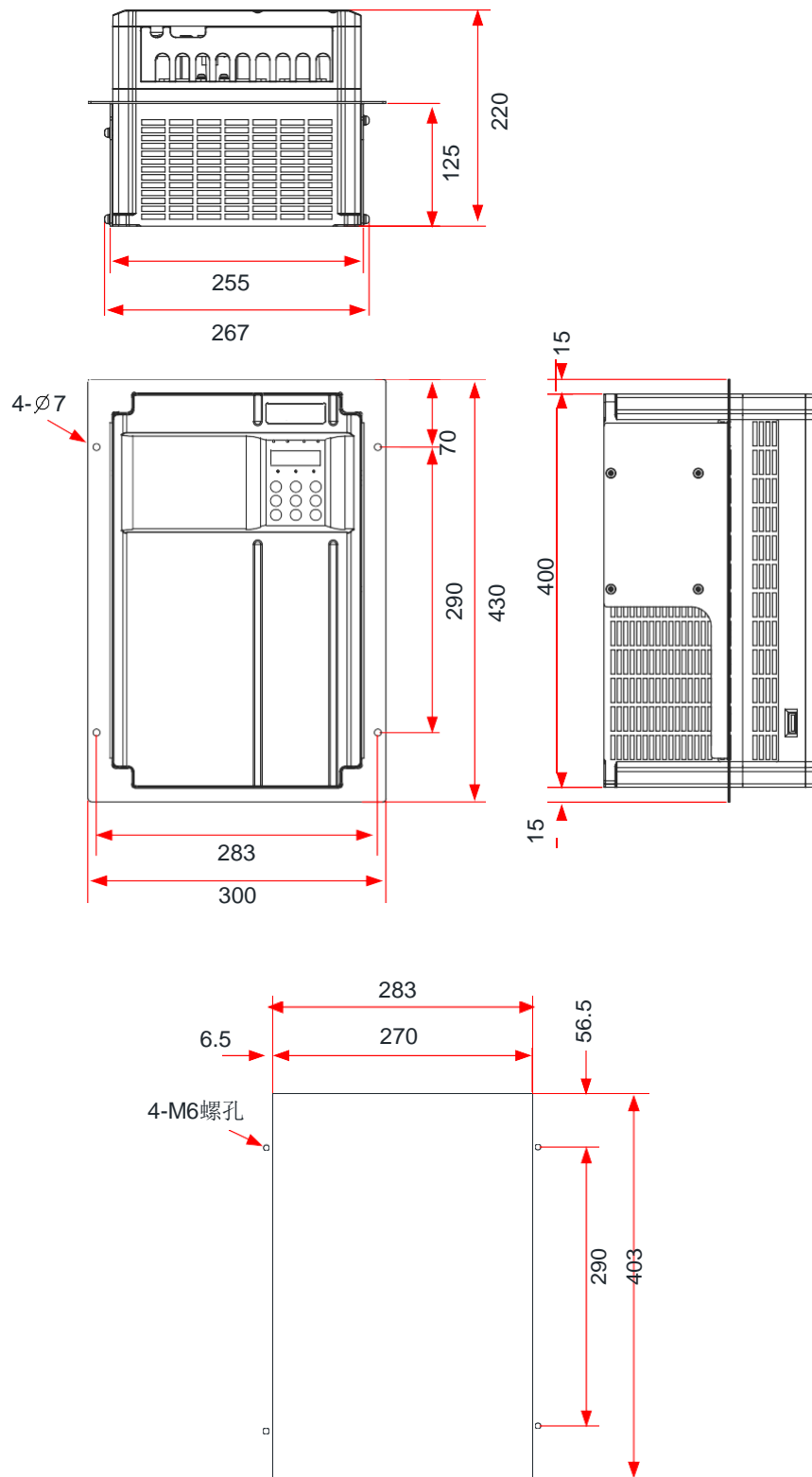


图 9-11 GT600-AZJ-A1T6 中部安装支架及开孔尺寸

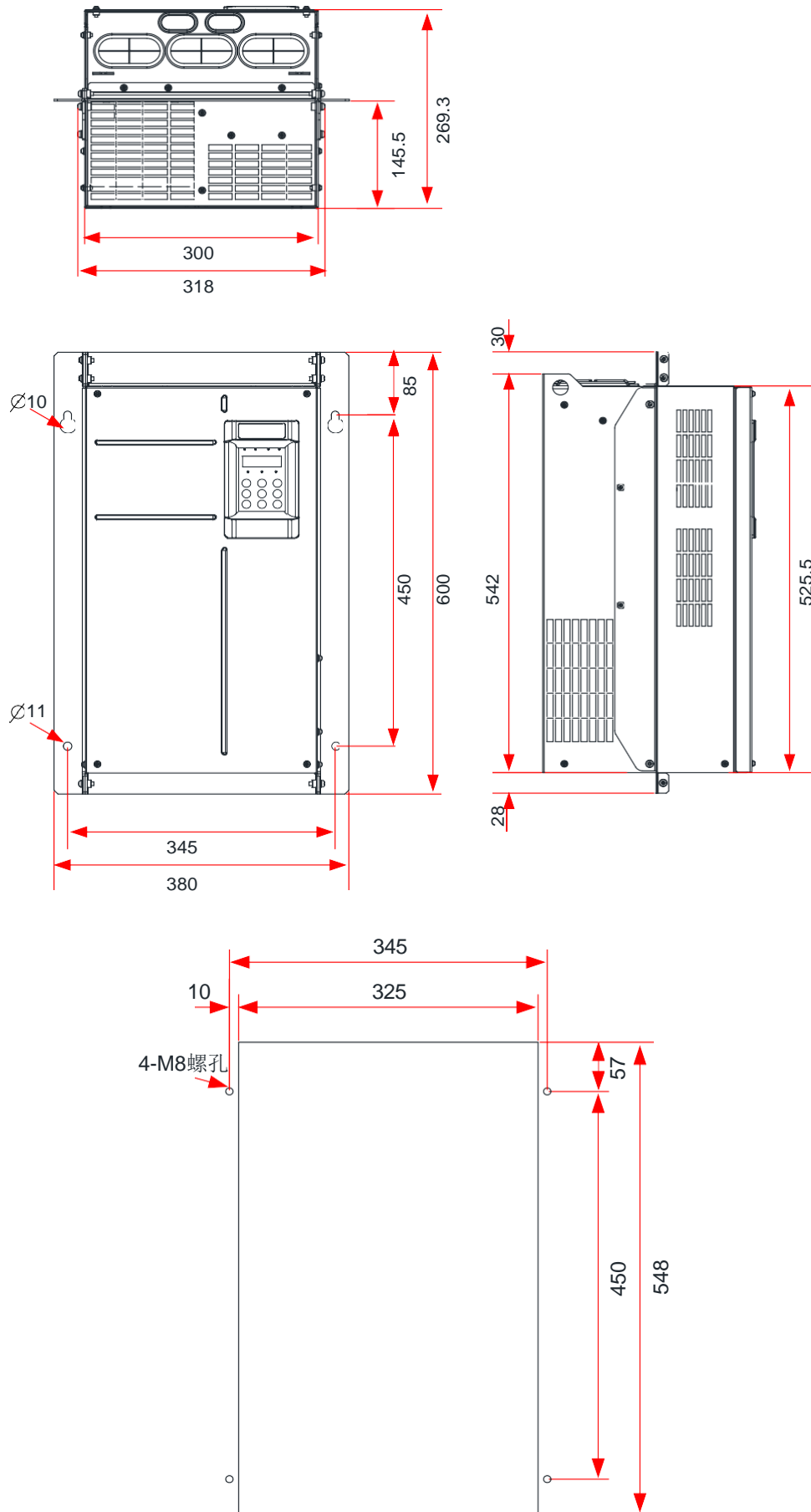


图 9-12 GT600-AZJ-A1T7 中部安装支架及开孔尺寸



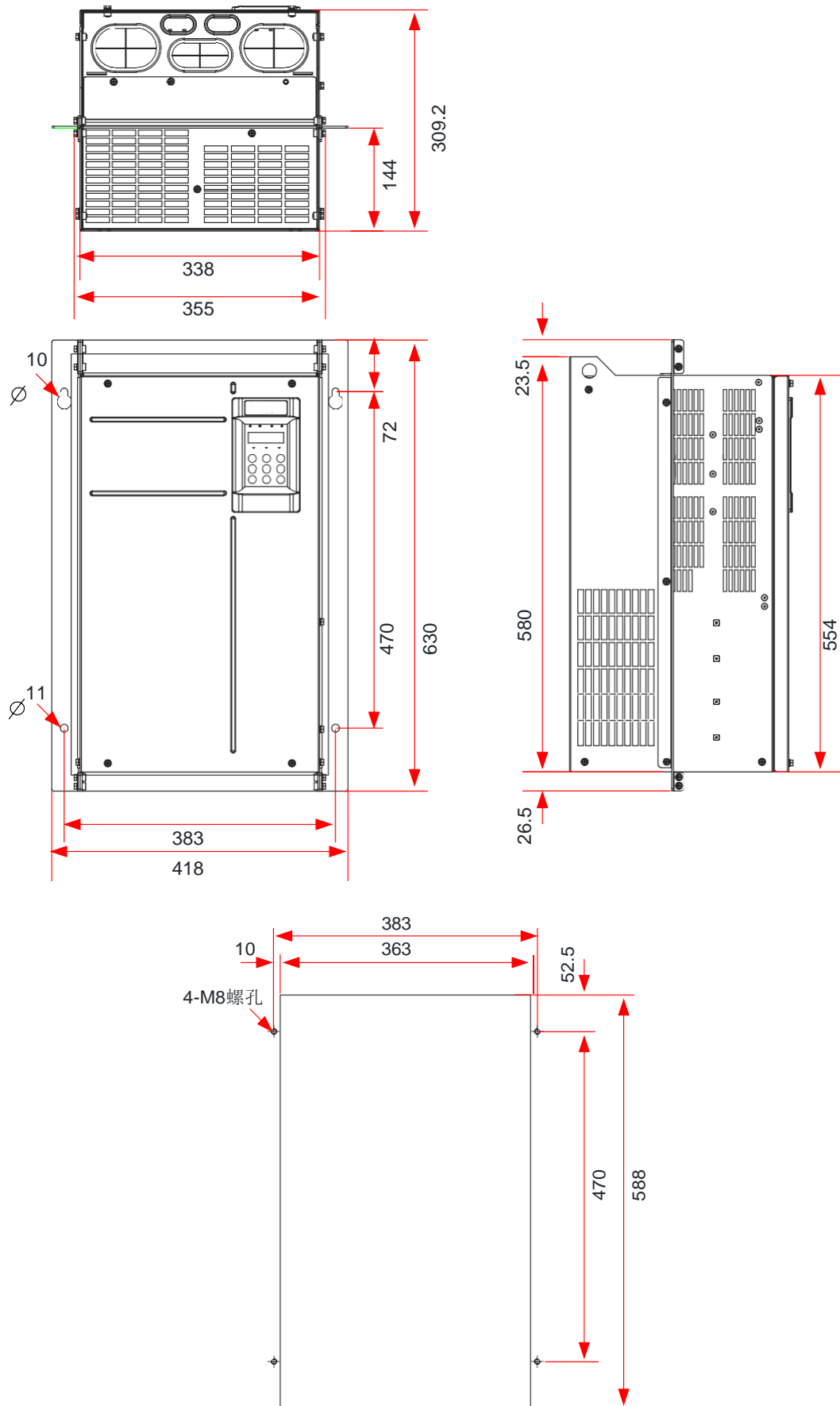


图 9-13 GT600-AZJ-A1T8 中部安装支架及开孔尺寸

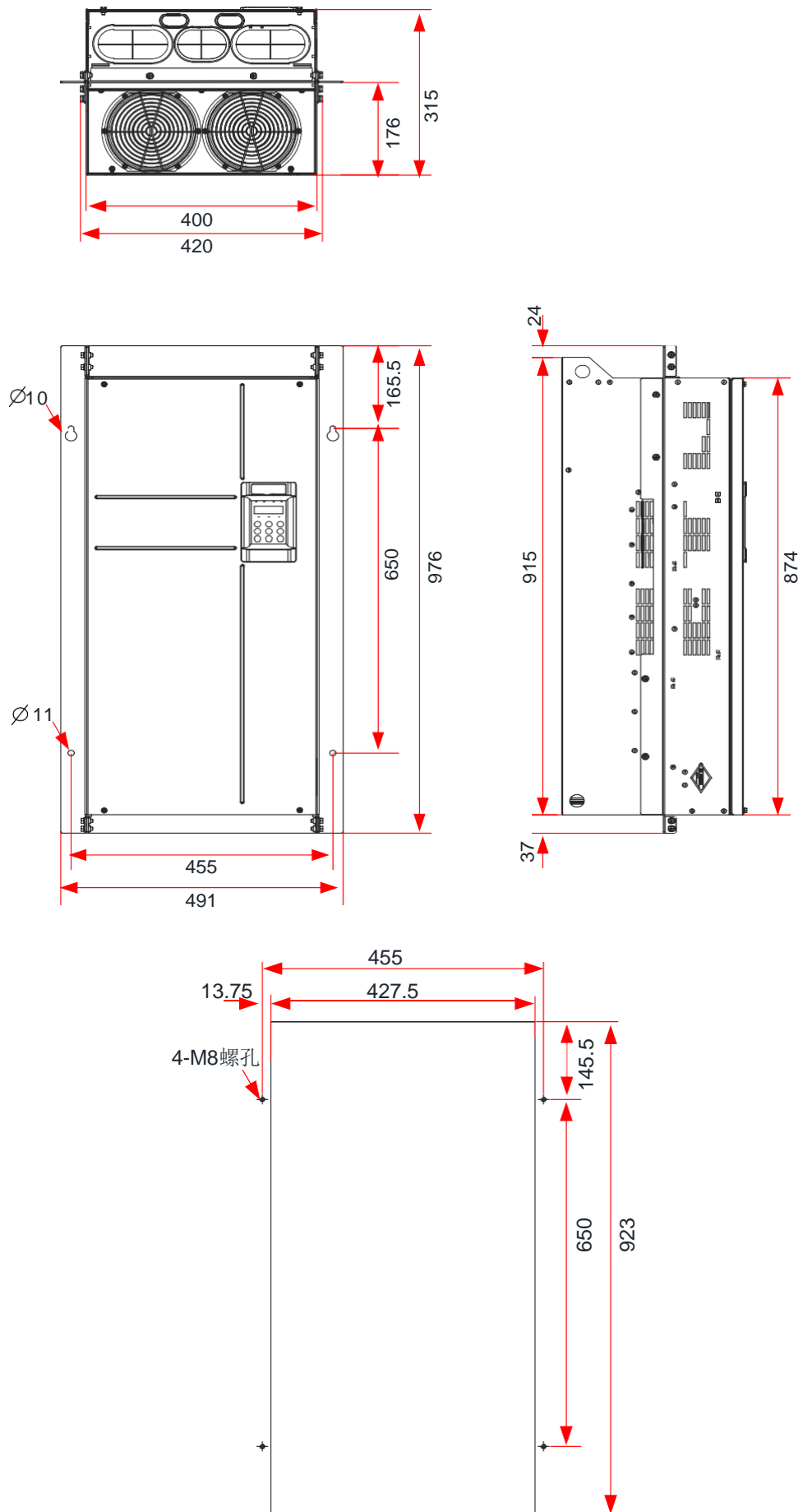


图 9-14 GT600-AZJ-A1T9 中部安装支架及开孔尺寸

### 9.4 底部安装支架尺寸

#### 1) GT600-4T200G(-L)~GT600-4T220G(-L) 底部安装支架尺寸

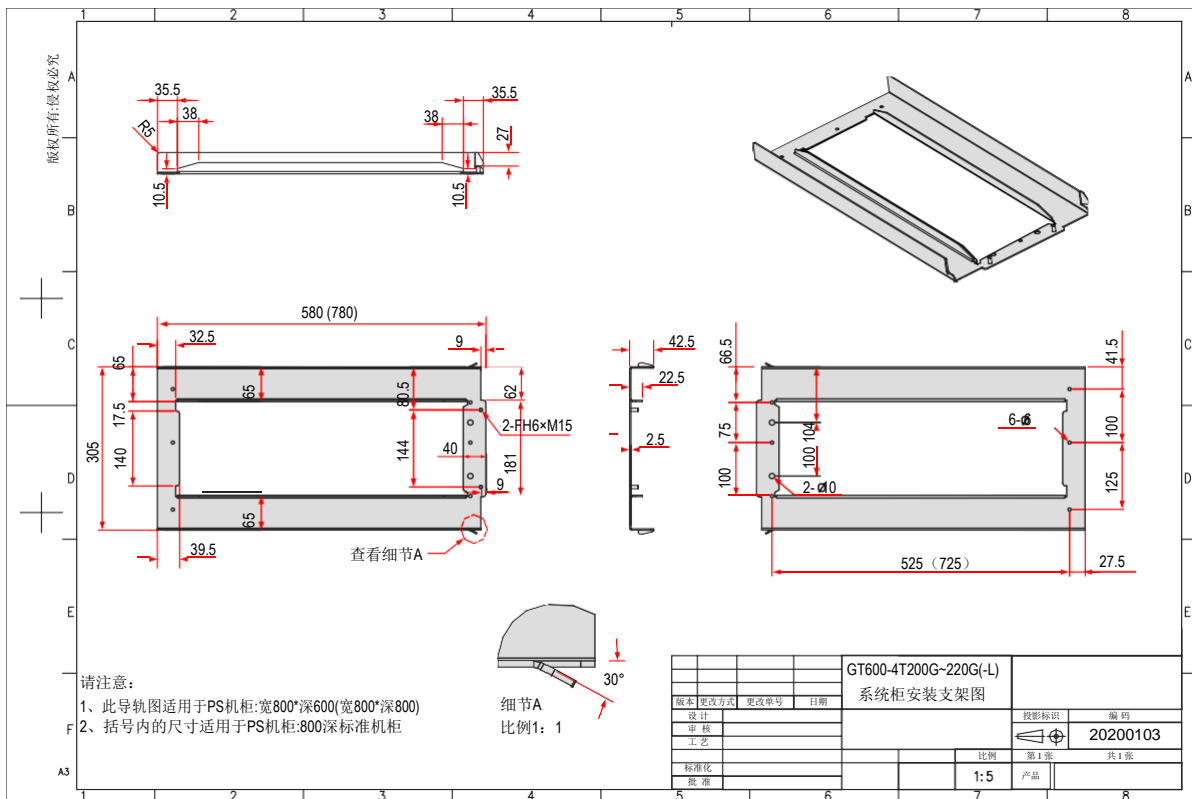


图 9-15 GT600-4T200G(-L)~GT600-4T220G(-L) 底部安装支架尺寸 (出厂标配)

#### 2) GT600-4T250G(-L)~GT600-4T280G(-L) 底部安装支架尺寸

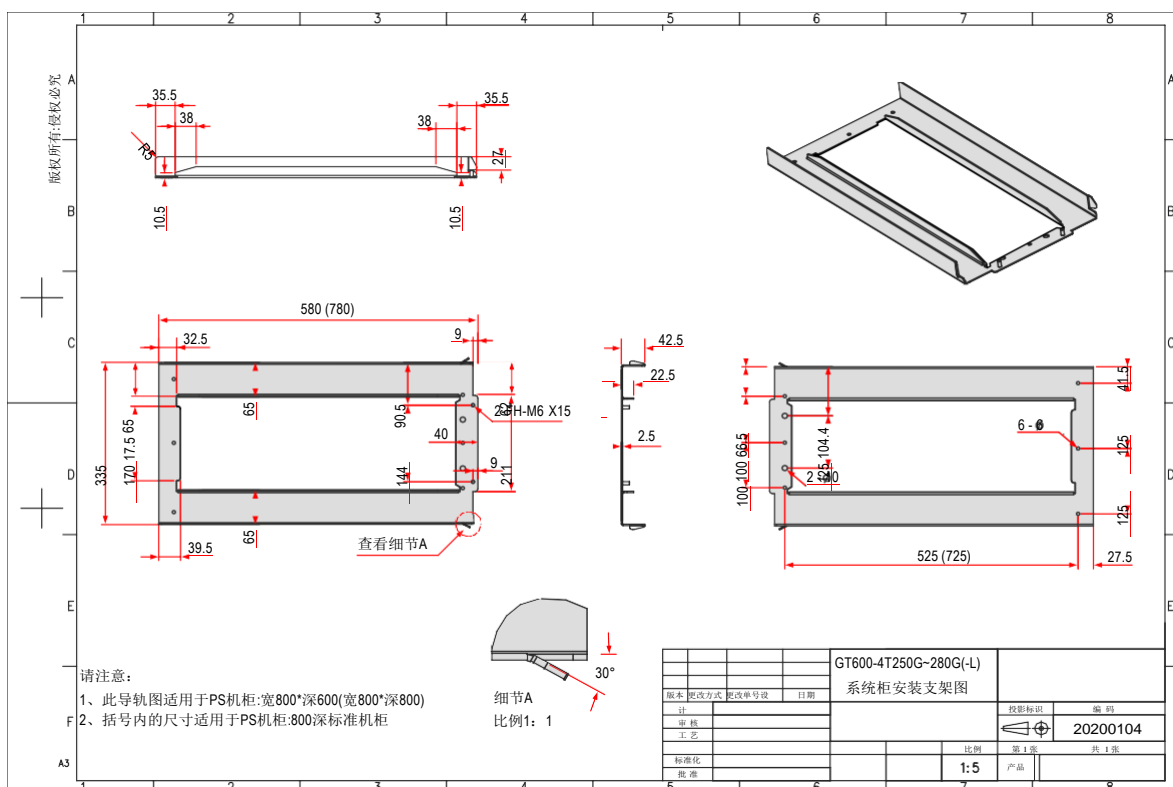


图 9-16 GT600-4T250G(-L)~GT600-4T280G(-L) 底部安装支架尺寸 (出厂标配)

3) GT600-4T315G(-L)~GT600-4T450G(-L) 固定支架尺寸

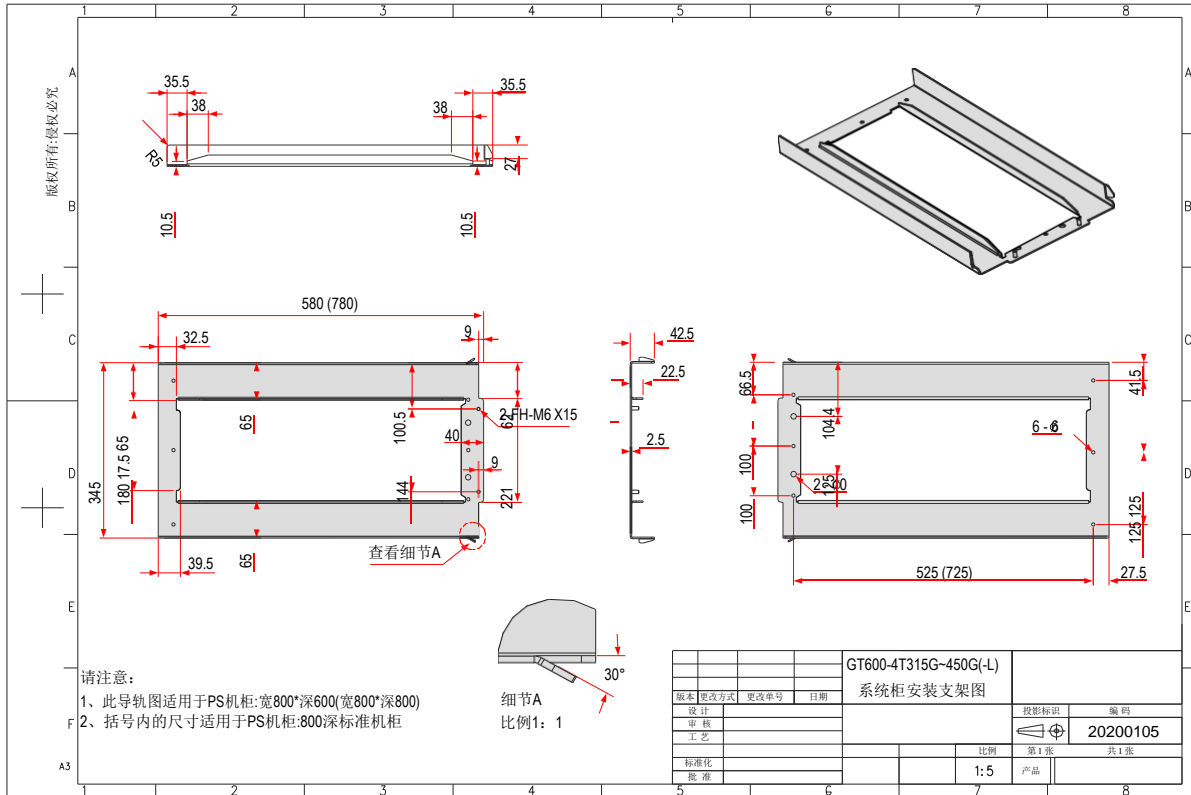


图 9-17 GT600-4T315G(-L)~GT600-4T450G(-L) 底部安装支架尺寸 (出厂标配)

9.5 线缆、断路器、接触器选型指导

1) 线缆、断路器、接触器选型推荐

表 9-11 线缆选型指导 (三相 380V~480V)

型号	RST/UVW		地线		变频器端子宽度 (mm)	螺钉规格
	推荐线缆 (mm <sup>2</sup> ) <sup>&lt;1&gt;</sup>	推荐线耳型号	推荐线缆 (mm <sup>2</sup> ) <sup>&lt;1&gt;</sup>	推荐线耳型号		
三相 380V~480V, 50/60Hz						
GT600-4T0.7GB	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	10.2	M4
GT600-4T1.1GB	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	10.2	M4
GT600-4T1.5GB	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	10.2	M4
GT600-4T2.2GB	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	10.2	M4
GT600-4T3.0GB	3 x 1	TNR1.25-4	1	TNR1.25-4	10.2	M4
GT600-4T3.7GB	3 x 1.5	TNR1.25-4	1.5	TNR1.25-4	10.2	M4
GT600-4T5.5GB	3 x 2.5	TNR2-4	2.5	TNR2-4	10.2	M4
GT600-4T7.5GB	3 x 4	TNR3.5-5	4	TNR3.5-5	13.0	M5
GT600-4T11GB	3 x 6	TNR5.5-5	6	TNR5.5-5	13.0	M5
GT600-4T15GB	3 x 10	TNR8-5	10	TNR8-5	14.3	M5
GT600-4T18.5G(B)	3 x 10	GTNR10-6	10	GTNR10-6	15.0	M6
GT600-4T22G(B)	3 x 16	GTNR16-6	16	GTNR16-6	15.0	M6

型号	RST/UVW		地线		变频器端子宽度 (mm)	螺钉规格
	推荐线缆 (mm <sup>2</sup> ) <sup>&lt;1&gt;</sup>	推荐线耳型号	推荐线缆 (mm <sup>2</sup> ) <sup>&lt;1&gt;</sup>	推荐线耳型号		
GT600-4T30G(B)	3 x 16	GTNR16-6	16	GTNR16-6	18.0	M6
GT600-4T37G(B)	3 x 25	GTNR25-6	16	GTNR16-6	18.0	M6
GT600-4T45G(B)	3 x 35	GTNR35-8	16	GTNR16-8	26.8	M8
GT600-4T55G(B)	3 x 50	GTNR50-8	25	GTNR25-8	26.8	M8
GT600-4T75G(B)	3 x 70	GTNR70-12	35	GTNR35-12	30.6	M12
GT600-4T90G	3 x 95	GTNR95-12	50	GTNR50-12	30.6	M12
GT600-4T110G	3 x 120	GTNR120-12	70	GTNR70-12	30.6	M12
GT600-4T132G	3 x 150	BC150-12	95	BC95-12	*	M12
GT600-4T160G	3 x 185	BC185-12	95	BC95-12	*	M12
GT600-4T200G(-L)	2 x (3 x 95)	BC95-12	95	BC95-12	*	M12
GT600-4T220G(-L)	2 x (3 x 120)	BC120-12	120	BC120-12	*	M12
GT600-4T250G(-L)	2 x (3 x 120)	BC120-12	120	BC120-12	*	M12
GT600-4T280G(-L)	2 x (3 x 150)	BC150-12	150	BC150-12	*	M12
GT600-4T315G(-L)	2 x (3 x 185)	BC185-16	185	BC185-16	*	M16
GT600-4T355G(-L)	2 x (3 x 185)	BC185-16	185	BC185-16	*	M16
GT600-4T400G(-L)	2 x (3 x 240)	BC240-16	240	BC240-16	*	M16
GT600-4T450G(-L)	2 x (3 x 240)	BC240-16	240	BC240-16	*	M16

表 9-12 线缆选型指导 (三相 380V~480V) (符合UL 认证)

型号	RST/UVW		地线		变频器端子宽度 (mm)	螺钉规格
	推荐线缆 (AWG/mil) <sup>&lt;2&gt;</sup>	推荐线耳型号	推荐线缆 (AWG/Kcmil) <sup>&lt;2&gt;</sup>	推荐线耳型号		
三相 380V~480V, 50/60Hz						
GT600-4T0.4GB	14	TLK2.5-4	2*14	TLK2.5-4	7.5	M4
GT600-4T0.7GB	14	TLK2.5-4	2*14	TLK2.5-4	7.5	M4
GT600-4T1.1GB	14	TLK2.5-4	2*14	TLK2.5-4	7.5	M4
GT600-4T1.5GB	14	TLK2.5-4	2*14	TLK2.5-4	7.5	M4
GT600-4T2.2GB	14	TLK2.5-4	2*14	TLK2.5-4	7.5	M4
GT600-4T3.0GB	14	TLK2.5-4	2*14	TLK2.5-4	7.5	M4
GT600-4T3.7GB	14	TLK2.5-4	2*14	TLK2.5-4	7.5	M4
GT600-4T5.5GB	10	TLK6-4	2*10	TLK6-4	10	M4
GT600-4T7.5GB	10	TLK6-5	2*10	TLK6-5	10	M5
GT600-4T11GB	8	TLK10-5	2*8	TLK10-5	12	M5
GT600-4T15GB	6	TLK16-5	6	TLK16-5	12	M5
GT600-4T18.5G(B)	6	TLK16-6	6	TLK16-6	12	M6
GT600-4T22G(B)(-T)	4	TLK25-6	4	TLK25-6	14	M6
GT600-4T30G(B)	4	TLK25-6	4	TLK25-6	14	M6
GT600-4T37G(B)	3	TLK35-6	4	TLK25-6	14	M6
GT600-4T45G(B)	2	TLK35-8	4	TLK25-8	16	M8
GT600-4T55G(B)	1/0	TLK70-8	3	TLK35-8	17	M8

型号	RST/UVW		地线		变频器端子宽度 (mm)	螺钉规格
	推荐线缆 (AWG/mil) <sup>&lt;2&gt;</sup>	推荐线耳型号	推荐线缆 (AWG/Kcmil) <sup>&lt;2&gt;</sup>	推荐线耳型号		
GT600-4T75G(B)	3/0	TLK95-12	1	TLK50-12	23	M12
GT600-4T90G	4/0	TLK120-12	1/0	TLK70-12	23	M12
GT600-4T110G	300	SQNBS180-12	3/0	TLK95-12	26	M12
GT600-4T132G	400	TLK240-12	4/0	TLK120-12	28	M12
GT600-4T160G	500	TLK300-12	250	TLK150-12	31	M12
GT600-4T200G(-L)	4×1	TLK50-12	2×1	TLK50-12	23	M12
GT600-4T220G(-L)	4×1/0	TLK70-12	2×1/0	TLK70-12	23	M12
GT600-4T250G(-L)	4×1/0	TLK70-12	2×1/0	TLK70-12	23	M12
GT600-4T280G(-L)	4×2/0	TLK70-12	2×2/0	TLK70-12	23	M12
GT600-4T315G(-L)	4×3/0	TLK95-12	2×3/0	TLK95-12	26	M16
GT600-4T355G(-L)	4×4/0	TLK120-12	2×4/0	TLK120-12	28	M16
GT600-4T400G(-L)	4×4/0	TLK120-12	2×4/0	TLK120-12	28	M16
GT600-4T450G(-L)	4×300	TLK185-12	2×300	TLK185-12	35	M16

表 9-13 线缆选型指导 (三相 200V~240V)

型号	RST/UVW		地线		变频器端子宽度 (mm)	螺钉规格
	推荐线缆 (mm <sup>2</sup> ) <sup>&lt;1&gt;</sup>	推荐线耳型号	推荐线缆 (mm <sup>2</sup> ) <sup>&lt;1&gt;</sup>	推荐线耳型号		
三相 200V~240V, 50/60Hz						
GT600-2T0.4GB	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	10.2	M4
GT600-2T0.7GB	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	10.2	M4
GT600-2T1.1GB	3 x 0.75	TNR0.75-4	0.75	TNR0.75-4	10.2	M4
GT600-2T1.5GB	3 x 1	TNR1.25-4	1	TNR1.25-4	10.2	M4
GT600-2T2.2GB	3 x 1.5	TNR1.25-4	1.5	TNR1.25-4	10.2	M4
GT600-2T3.7GB	3 x 2.5	TNR2-4	2.5	TNR2-4	10.2	M4
GT600-2T5.5GB	3 x 6	TNR5.5-5	6	TNR5.5-5	13.0	M5
GT600-2T7.5GB	3 x 10	TNR8-5	10	TNR8-5	14.3	M5
GT600-2T11G(B)	3 x 16	GTNR16-6	16	GTNR16-6	15.0	M6
GT600-2T15G(B)	3 x 16	GTNR16-6	16	GTNR16-6	18.0	M6
GT600-2T18.5G(B)	3 x 25	GTNR25-6	16	GTNR16-6	18.0	M6
GT600-2T22G(B)	3 x 35	GTNR35-8	16	GTNR16-8	26.8	M8
GT600-2T30G(B)	3 x 50	GTNR50-8	25	GTNR25-8	26.8	M8
GT600-2T37G(B)	3 x 70	GTNR70-12	35	GTNR35-12	30.6	M12
GT600-2T45G	3 x 95	GTNR95-12	50	GTNR50-12	30.6	M12
GT600-2T55G	3 x 120	GTNR120-12	70	GTNR70-12	30.6	M12

表 9-14 接触器、断路器选型指导 (三相 380V~480V)

型号	推荐保险丝 Bussmann 符合 UL 认证		推荐接触器规格	推荐断路器规格
	额定电流 (A)	型号	额定电流 (A)	额定电流 (A)
三相 380V~480V, 50/60Hz				
GT600-4T0.4GB	5	FWP-5B	9	3
GT600-4T0.7GB	5	FWP-5B	9	4
GT600-4T1.1GB	10	FWP-10B	9	6
GT600-4T1.5GB	10	FWP-10B	9	6
GT600-4T2.2GB	10	FWP-10B	9	10
GT600-4T3.0GB	15	FWP-15B	12	13
GT600-4T3.7GB	20	FWP-20B	16	16
GT600-4T5.5GB	30	FWP-30B	26	25
GT600-4T7.5GB	40	FWP-40B	26	32
GT600-4T11GB	60	FWP-60B	38	50
GT600-4T15GB	70	FWH-70B	50	63
GT600-4T18.5G(B)(-T)	80	FWH-80B	65	63
GT600-4T22G(B)(-T)	100	FWH-100B	65	80
GT600-4T30G(B)	100	FWH-100B	65	80
GT600-4T37G(B)	125	FWH-125B	80	100
GT600-4T45G(B)	150	FWH-150B	95	160
GT600-4T55G(B)	200	FWH-200B	115	160
GT600-4T75G(B)	250	FWH-250A	150	250
GT600-4T90G	275	FWH-275A	170	250
GT600-4T110G	325	FWH-325A	205	250
GT600-4T132G	400	FWH-400A	245	400
GT600-4T160G	500	FWH-500A	300	400
GT600-4T200G(-L)	600	FWH-600A	410	500
GT600-4T220G(-L)	700	FWH-700A	410	630
GT600-4T250G(-L)	800	FWH-800A	475	630
GT600-4T280G(-L)	800	FWH-800A	620	800
GT600-4T315G(-L)	1000	170M5016	620	800
GT600-4T355G(-L)	1000	170M5016	620	800
GT600-4T400G(-L)	1400	170M6017	800	1000
GT600-4T450G(-L)	1400	170M6017	800	1000

表 9-15 接触器、断路器选型指导 (三相 200V~240V)

型号	推荐保险丝 Bussmann 符合 UL 认证		推荐接触器规格	推荐断路器规格
	额定电流 (A)	型号	额定电流 (A)	额定电流 (A)
三相 200V~240V, 50/60Hz				
GT600-2T0.4GB	5	FWP-5B	9	4
GT600-2T0.7GB	10	FWP-10B	9	6
GT600-2T1.1GB	10	FWP-10B	9	10
GT600-2T1.5GB	15	FWP-15B	12	13
GT600-2T2.2GB	20	FWP-20B	16	16
GT600-2T3.7GB	30	FWP-30B	26	25
GT600-2T5.5GB	60	FWP-60B	38	50
GT600-2T7.5GB	70	FWH-70B	50	63
GT600-2T11G(B)	100	FWH-100B	65	80
GT600-2T15G(B)	100	FWH-100B	65	80
GT600-2T18.5G(B)	125	FWH-125B	80	100
GT600-2T22G(B)	150	FWH-150B	95	160
GT600-2T30G(B)	200	FWH-200B	115	160
GT600-2T37G(B)	250	FWH-250A	150	250
GT600-2T45G	275	FWH-275A	170	250
GT600-2T55G	325	FWH-325A	205	250



- <1> 适用于中国标准, 3 x 10 代表 1 根 3 芯线, 2x (3x95) 代表 2 根 3 芯线;
- <2> 适用于美国标准, 5 代表 5AWG, 1/0 代表 0AWG, 2/0 代表 00AWG, 3/0 代表 000AWG, 4/0 代表 0000AWG, 2 x 250 代表 2 根 250Kcmil 线。
- 以上推荐的线耳厂家为 TNR 系列、GTNR 系列及 BC 系列, 符合 UL 认证的线耳厂家为 KST 的 TLK 系列和 SQNBS 系列线耳。

## 2) 推荐线耳参考资料



图 9-18 各系列线耳外观图

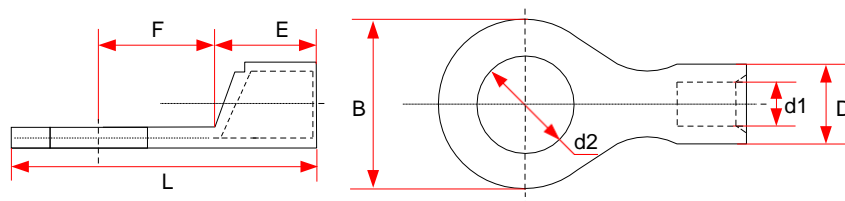


图 9-19 TNR 系列线耳尺寸图



表 9-16 TNR 系列线耳型号与尺寸

型号	线缆范围		D	d1	E	F	B	d2	L	电流 A	压线钳
	AWG/MCM	mm <sup>2</sup>									
TNR0.75-4	22-16	0.25-1.0	2.8	1.3	4.5	6.6	8.0	4.3	15.0	10	RYO-8
TNR1.25-4	22-16	0.25-1.65	3.4	1.7	4.5	7.3	8	5.3	15.8	19	AK-1M

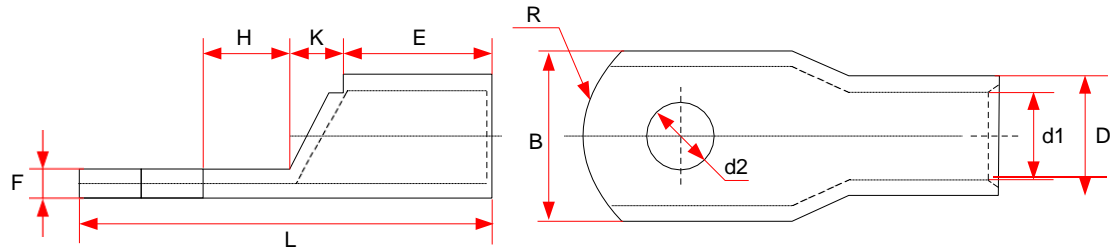


图 9-20 GTNR 系列线耳尺寸图

表 9-17 GTNR 系列线耳型号与尺寸 (单位: mm)

型号	D	d1	E	H	K	B	d2	F	L	R	压线钳
GTNR1.5-5	4.0	2.2	5.0	5.0	2.0	8.0	5.3	1.0	16.0	5	RYO-8 YYT-8 RYO-14
GTNR2.5-4	4.5	2.9	7.0	5.0	2.0	8.0	4.3	1.0	18.0		
GTNR2.5-5				6.0			5.3		20.0		
GTNR2.5-6				10.2			6.4		0.8		
GTNR4-5	5.2	3.6	7.0	6.0	2.0	10.0	5.3	1.0	20.0	7	
GTNR4-6				6.4							
GTNR6-5	6.0	4.2	9.0	6.0	3.0	10.0	5.3	1.2	23.0		
GTNR6-6				7.5			6.4		26.0		
GTNR6-8				12.0			8.4		1.0		
GTNR10-6	7.0	5.0	9.0	8.0	3.5	12.4	6.4	1.3	26.5		
GTNR10-8							8.4		27.5		
GTNR16-6	7.8	5.8	12.0	8.0	4.0	12.4	6.4	1.3	31.0		
GTNR16-8							8.4				
GTNR25-6	9.5	7.5	12.0	8.0	4.5	14.0	6.4	2.0	32.0		
GTNR25-8				9.0			8.4		1.6	34.0	
GTNR25-10				10.5			17.5		1.4	37.0	
GTNR35-6	11.4	8.6	15.0	9.0	5.0	15.5	6.4	2.8	38.0		
GTNR35-8				8.4							
GTNR35-10				17.5			10.5			2.5	40.5
GTNR50-8	12.6	9.6	16.0	11.0	6.0	18.0	8.4	2.8	43.5	14	
GTNR50-10							10.5				
GTNR70-8	15.0	12.0	18.0	13.0	7.0	21.0	8.4	2.8	50.0		
GTNR70-10							10.5				
GTNR70-12							13.0				
GTNR95-10	17.4	13.5	20.0	13.0	9.0	25.0	10.5	3.9	55.0		
GTNR95-12							13.0				

型号	D	d1	E	H	K	B	d2	F	L	R	压线钳
GTNR120-12	19.8	15.0	22.0	14.0	10.0	28.0	13.0	4.7	60.0	16	RYC-150
GTNR120-16				16.0			17.0		64.0		
GTNR150-12	21.2	16.5	26.0	16.0	11.0	30.0	13.0	4.7	69.0	24	
GTNR150-16				17.0			78.0				
GTNR185-16	23.5	18.5	32.0	17.0	12.0	34.0	17.0	5.0	92.0		
GTNR240-16	26.5	21.5	38.0	20.0	14.0	38.0	17.0	5.5	92.0		
GTNR240-20							21.0				

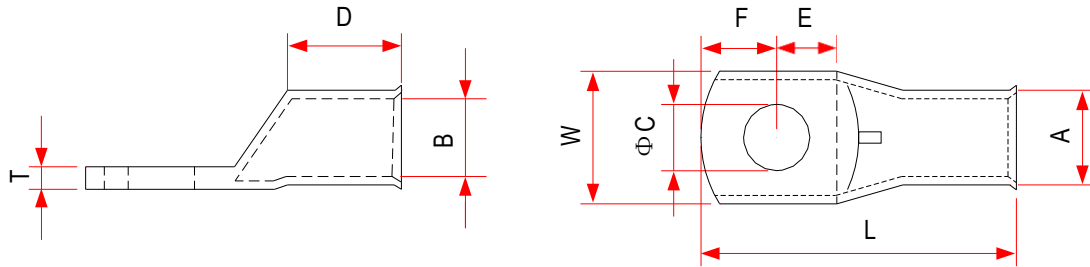


图 9-21 BC 系列线耳尺寸图

表 9-18 BC 系列线耳型号与尺寸 (单位: mm)

型号	A	B	W	E	D	L	T	C	F
120-8	19.0	15.0	27.2	16.5	27.0	73.0	4.0	8.5	16.5
120-10								10.5	
120-12								12.8	
120-14								14.7	
120-16								16.7	
120-20				18.8				20.7	14.3
150-8	21.0	16.5	30.0	16.5	27.0	78.0	4.5	8.5	16.5
150-10								10.5	
150-12								12.8	
150-14								14.7	
150-16								16.7	
150-20				18.8				20.7	14.3
185-10	23	18.5	33.5	16.5	30	82	4.5	10.5	16.5
185-12								12.8	
185-14								14.7	
185-16								16.7	
185-20								20.7	
240-10	26	21	37.7	18.0	32.0	88.0	5.0	10.5	17.0
240-12								12.8	
240-14								14.7	
240-16								16.7	
240-20								20.7	
300-10	28.0	23.0	41.0	18.0	37.0	97.0	5.0	10.5	17.0
300-12								12.8	
300-14								14.7	
300-16								16.7	
300-20								20.7	

### 3) 漏电保护断路器选型指导

变频器的接地漏电流大于 3.5mA，必须借助接地来进行保护。

变频器设备可在保护性导体中产生直流漏电流，必须使用 B 型（延时型）漏电保护断路器。漏电保护断路器误动作时：

- 可采用更高额定动作电流的漏电保护断路器，采用延时型的漏电保护断路器；
- 可降低变频器的载波频率；
- 减短电机驱动线的长度；
- 增加漏电流抑制措施；
- 漏电保护断路器的推荐品牌为正泰，施耐德等。

## 9.6 交流输入电抗器选型指导

交流输入电抗器主要用来降低输入电流中的谐波，作为选配件外置，当应用环境有较高的谐波要求时，可外置电抗器（200G 以上机型，如需配置交流输入电抗器时，请确保机柜内有足够的安装空间）。输入电抗器的推荐厂家与型号如下表所示：

### 1) 交流电抗器推荐型号

表 9-19 交流输入电抗器推荐型号（三相 380~480V）

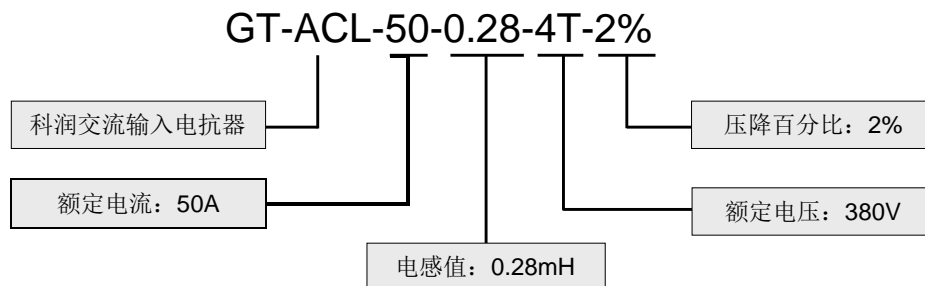
变频器型号	输入交流电抗器型号（科润型号）
GT600-4T0.4GB	GT-ACL-10-5-4T
GT600-4T0.7GB	GT-ACL-10-5-4T
GT600-4T1.1GB	GT-ACL-10-5-4T
GT600-4T1.5GB	GT-ACL-10-5-4T
GT600-4T2.2GB	GT-ACL-10-5-4T
GT600-4T3.0GB	GT-ACL-10-5-4T
GT600-4T3.7GB	GT-ACL-15-3-4T
GT600-4T5.5GB	GT-ACL-15-3-4T
GT600-4T7.5GB	GT-ACL-40-1.45-4T
GT600-4T11GB	GT-ACL-40-1.45-4T
GT600-4T15GB	GT-ACL-50-1.2-4T
GT600-4T18.5G(B)(-T)	GT-ACL-50-0.28-4T-2%
GT600-4T22G(B)(-T)	GT-ACL-60-0.24-4T-2%
GT600-4T30(B)	GT-ACL-80-0.17-4T-2%
GT600-4T37(B)	GT-ACL-90-0.16-4T-2%
GT600-4T45(B)	GT-ACL-120-0.12-4T-2%
GT600-4T55(B)	GT-ACL-150-0.095-4T-2%
GT600-4T75(B)	GT-ACL-200-0.07-4T-2%
GT600-4T90G	GT-ACL-250-0.056-4T-2%
GT600-4T110G	GT-ACL-250-0.056-4T-2%
GT600-4T132G	GT-ACL-330-0.042-4T-2%
GT600-4T160G	GT-ACL-330-0.042-4T-2%
GT600-4T200G(-L)	GT-ACL-490-0.028-4T-2%
GT600-4T220G(-L)	GT-ACL-490-0.028-4T-2%
GT600-4T250G(-L)	GT-ACL-490-0.028-4T-2%
GT600-4T280G(-L)	GT-ACL-660-0.021-4T-2%
GT600-4T315G(-L)	GT-ACL-660-0.021-4T-2%

变频器型号	输入交流电抗器型号 (科润型号)
GT600-4T355G(-L)	GT-ACL-800-0.017-4T-2%
GT600-4T400G(-L)	GT-ACL-800-0.017-4T-2%
GT600-4T450G(-L)	GT-ACL-1000-0.014-4T-2%

表 9-20 交流输入电抗器推荐型号 (三相 200~240V)

变频器型号	输入交流电抗器型号 (科润型号)
GT600-2T0.4GB	GT-ACL-10-5-4T
GT600-2T0.7GB	GT-ACL-10-5-4T
GT600-2T1.1GB	GT-ACL-10-5-4T
GT600-2T1.5GB	GT-ACL-10-5-4T
GT600-2T2.2GB	GT-ACL-15-3-4T
GT600-2T3.7GB	GT-ACL-15-3-4T
GT600-2T5.5GB	GT-ACL-40-1.45-4T
GT600-2T7.5GB	GT-ACL-50-1.2-4T
GT600-2T11G(B)	GT-ACL-60-0.24-4T-2%
GT600-2T15G(B)	GT-ACL-80-0.17-4T-2%
GT600-2T18.5G(B)	GT-ACL-90-0.16-4T-2%
GT600-2T22G(B)	GT-ACL-120-0.12-4T-2%
GT600-2T30G(B)	GT-ACL-150-0.095-4T-2%
GT600-2T37G(B)	GT-ACL-200-0.07-4T-2%
GT600-2T45G	GT-ACL-250-0.056-4T-2%
GT600-2T55G	GT-ACL-250-0.056-4T-2%

## 交流输入电抗器型号说明



2) 交流输入电抗器外形尺寸说明:

● 10A / 15A 交流输入电抗器尺寸说明

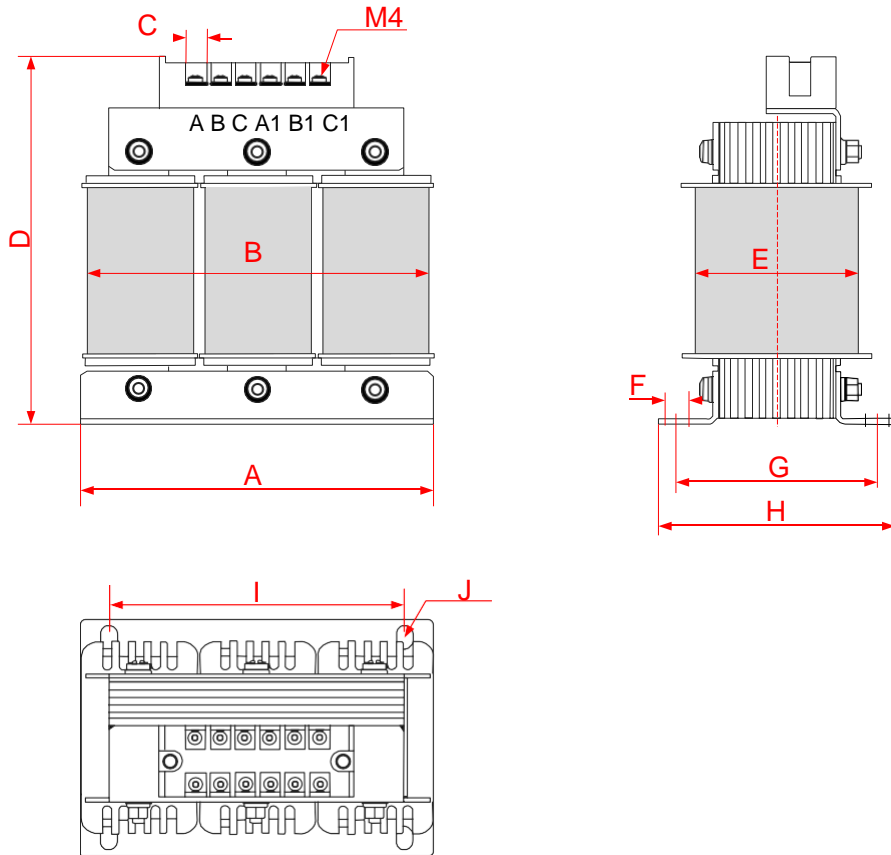


图 9-22 10A / 15A 交流输入电抗器尺寸图

表 9-21 10A / 15A 交流输入电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J
10	150±2	155	8	160	80	10	85±2	100±2	125±1	Φ7*10
15	150±2	155	8	160	80	10	85±2	100±2	125±1	Φ7*10

● 40A / 50A(1.2mH) 交流输入电抗器尺寸说明

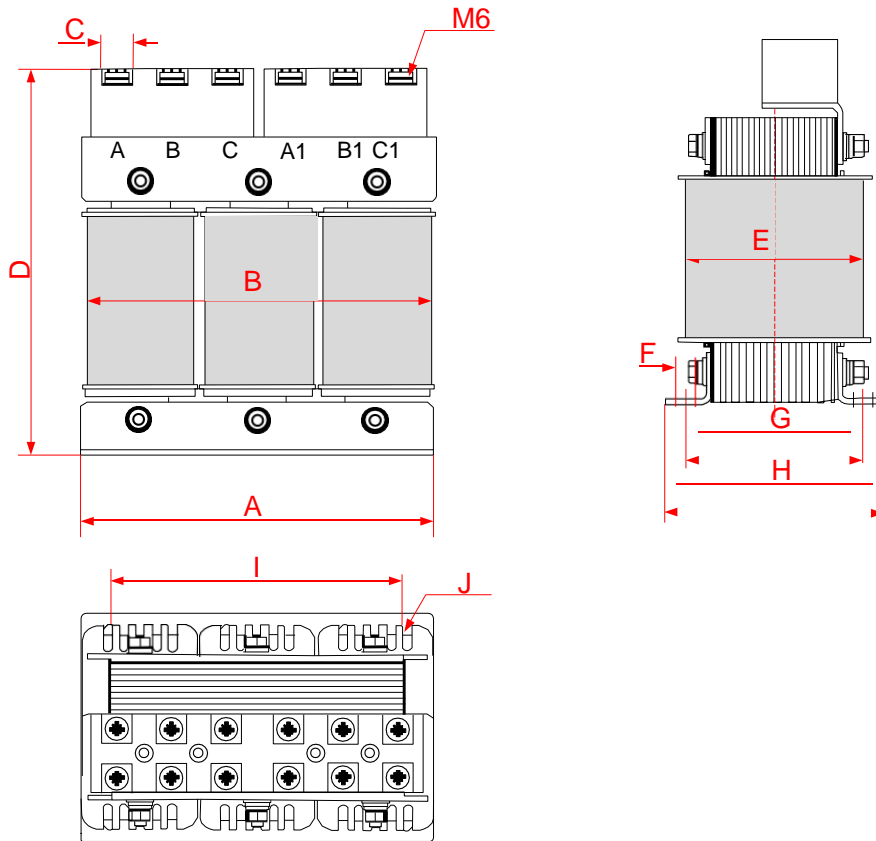


图 9-23 40A / 50A(1.2mH) 交流输入电抗器尺寸图

表 9-22 40A / 50A(1.2mH) 交流输入电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J
40	180±2	185	16	200	105	10	95±2	117±2	150±1	Φ7*10
50	200±2	210	16	230	110	10	115±2	130±2	170±1	Φ7*10

● 50A(0.28mH) / 60A 交流输入电抗器尺寸说明

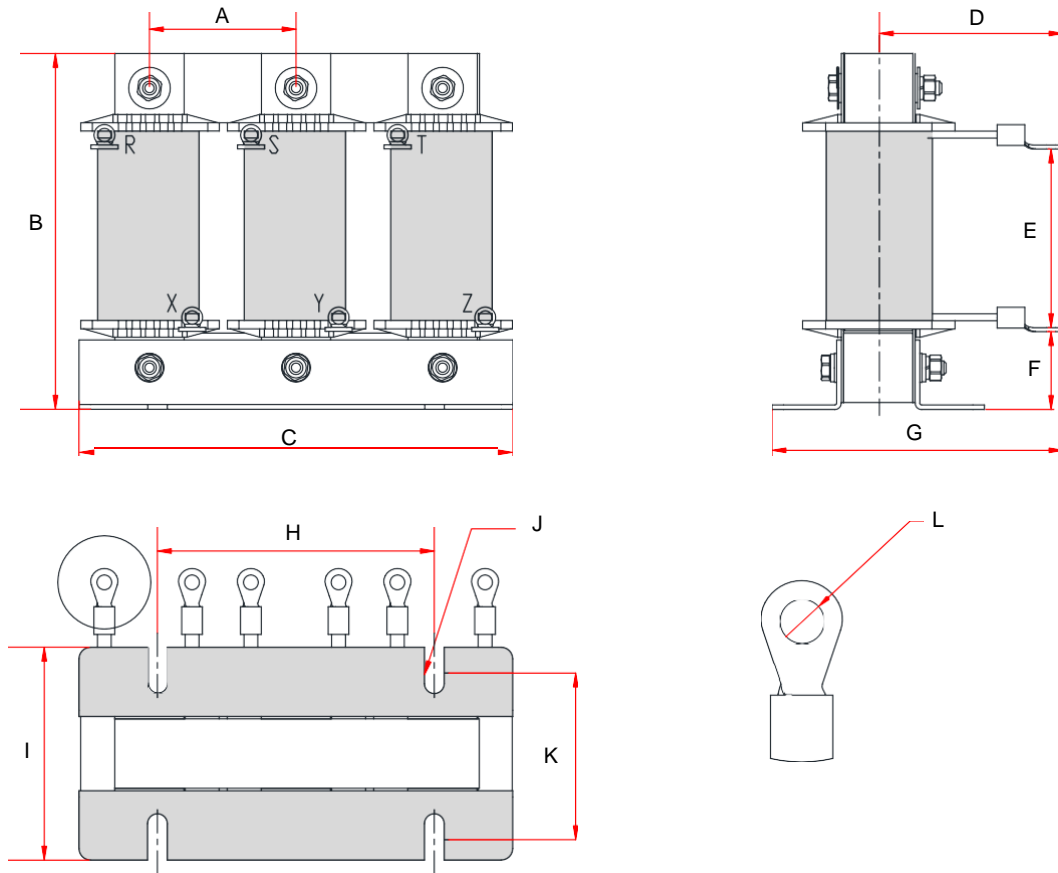


图 9-24 50A(0.28mH) / 60A 交流输入电抗器尺寸图

表 9-23 50A(0.28mH) / 60A 交流输入电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L
50	64	160	195	80±10	75±5	35±5	135	120±1	92±2	Φ8.5*20	72±2	Φ6.4
60	64	160	195	80±10	75±5	35±5	135	120±1	92±2	Φ8.5*20	72±2	Φ6.4

● 90A / 120A 交流输入电抗器尺寸说明

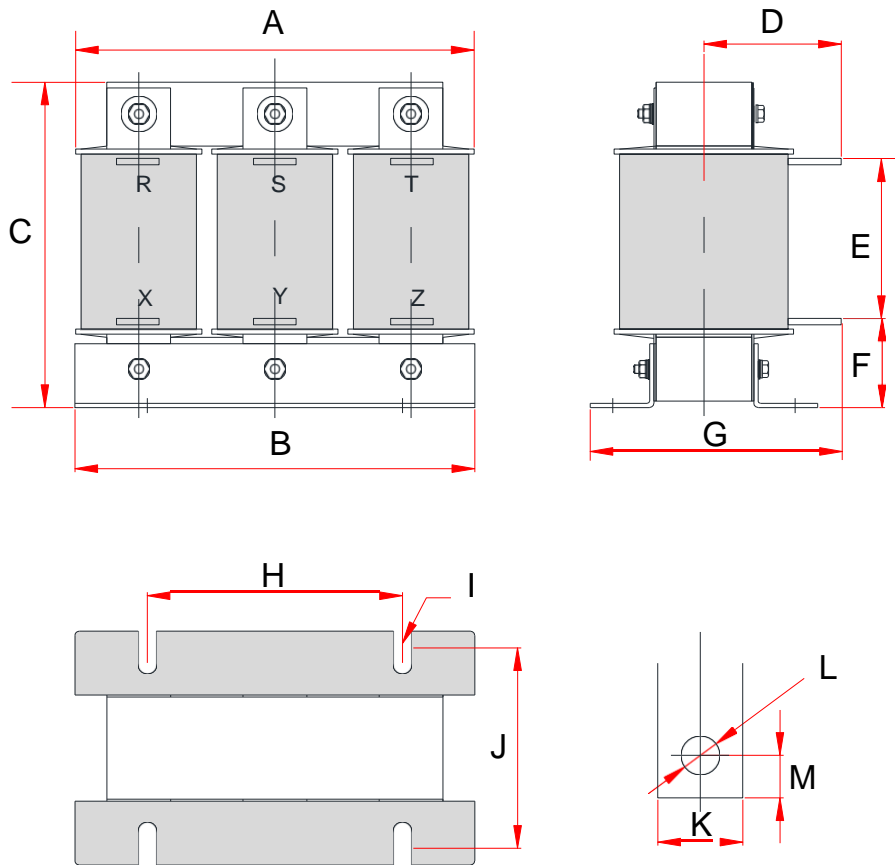


图 9-25 90A / 120A 交流输入电抗器尺寸图

表 9-24 90A / 120A 交流输入电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电 流 (A)	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M
90	195	188±1	160	-	-	-	150	120±1	Φ8.5*20	72±2	-	-	-
120	195	188±1	160	78±10	79±5	40±5	135	120±1	Φ8.5*20	92±2	20	Φ9	10



● 150A-330A 交流输入电抗器尺寸说明

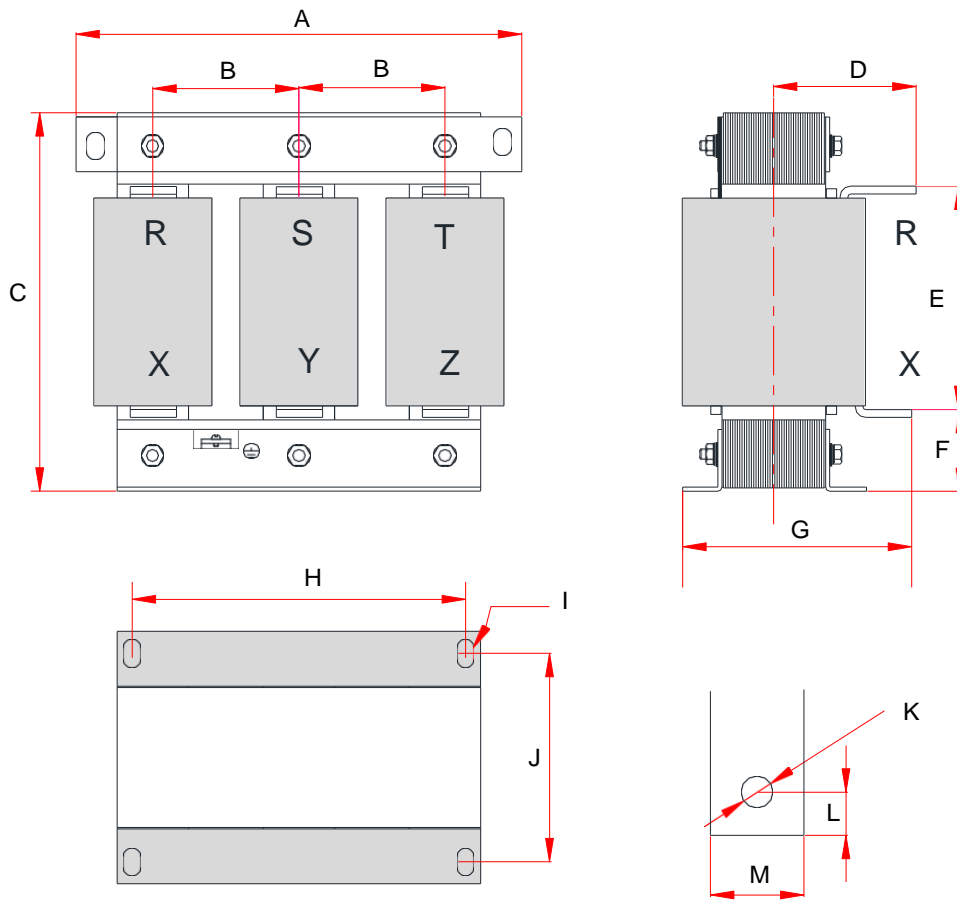


图 9-26 150A-330A 交流输入电抗器尺寸图

表 9-25 150A-330A 交流输入电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M
150	250	81±5	230	92±10	145±5	38±5	155	182±1	Φ11*18	76±2	Φ11	13	25
200	250	81±5	230	102±10	145±5	40±5	175	182±1	Φ11*18	96±2	Φ11	13	25
250	250	81±5	260	102±10	160±5	50±5	175	182±1	Φ11*18	96±2	Φ11	13	25
330	290	95±5	275	107±10	160±5	60±5	180	214±1	Φ11*18	100±2	Φ12	15	30

● 490A / 660A 交流输入电抗器尺寸说明

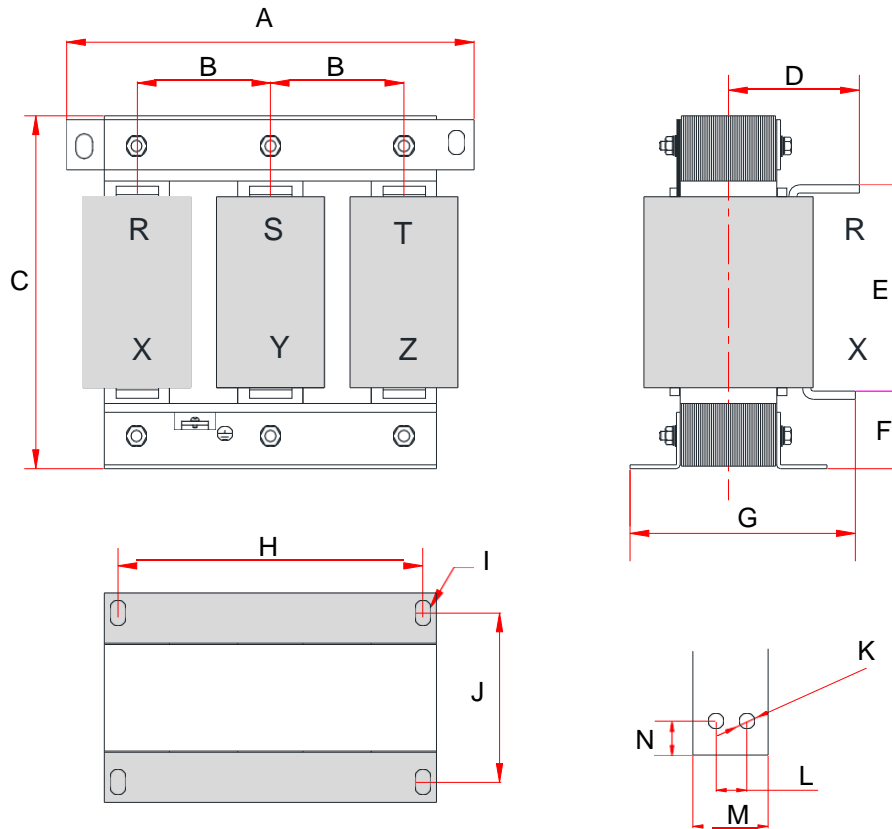


图 9-27 490A / 660A 交流输入电抗器尺寸图

表 9-26 490A / 660A 交流输入电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N
490	320	106±5	305	137±10	198±5	60±5	220	243±1	Φ12*20	122±2	Φ12	22	50	23
660	320	106±5	305	145±10	203±5	50±5	240	243±1	Φ12*20	137±2	Φ12	22	50	23

● 800A / 1000A 交流输入电抗器尺寸图

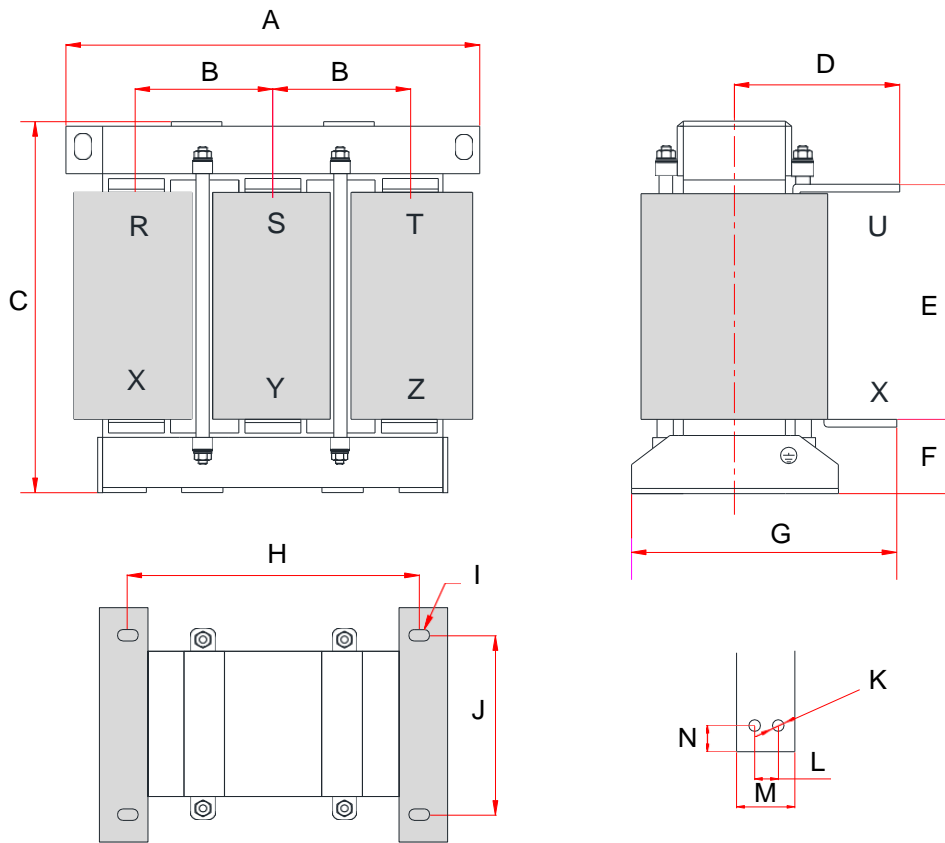


图 9-28 800A / 1000A 交流输入电抗器尺寸图

表 9-27 800A / 1000A 交流输入电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N
800	385	123±5	390	142±10	238±5	70±5	250	260±2	Φ12*20	175±1	Φ12	22	50	23
1000	385	123±5	390	142±10	238±5	70±5	250	260±2	Φ12*20	175±1	Φ12	22	50	23



● 注: 电抗器尺寸表仅作参考, 实际安装尺寸请以实物为准。

## 9.7 EMC 滤波器选型指导

### 9.7.1 标准 EMC 滤波器

选配该系列滤波器可满足 CE 认证 EN 61800-3 C2 类发射要求，滤波器必须可靠接地，滤波器和变频器之间的连接线缆长度必须小于 30cm，线缆选择参照“表 9-8 GT600 变频器部分外围电气元件选型指导”。



- 滤波器与变频器之间的连接电缆必须尽可能短，应小于 30cm。同时保证滤波器与变频器连接至同一接地参考面上，要保证滤波器的可靠接地。否则滤波器的滤波效果无法达到；
- GT600-4T132G-GT600-4T400G 的变频器，不必外置滤波器，标配内置滤波板就可以满足 EN 61800-3 C3 的要求。

#### 1) 外观



夏弗纳 (SCHAFNER) FN3258 系列滤波器



夏弗纳 (SCHAFNER) FN3359 系列滤波器



坚力 (JIANLI) 系列滤波器

图 9-29 标准 EMC 滤波器外形图

## 2) 推荐选型

推荐夏弗纳 (SCHAFNER) 和坚力 (JIANLI) 型号, 如下表所示。

表 9-28 EMC 输入滤波器推荐的厂家与型号 (三相 380~480V)

变频器型号	输入交流滤波器型号 (SCHAFNER)	输入交流滤波器型号 (常州坚力)
GT600-4T0.4GB	FN 3258-7-44	DL-5EBK5
GT600-4T0.7GB	FN 3258-7-44	DL-5EBK5
GT600-4T1.1GB	FN 3258-7-44	DL-5EBK5
GT600-4T1.5GB	FN 3258-7-44	DL-5EBK5
GT600-4T2.2GB	FN 3258-7-44	DL-10EBK5
GT600-4T3.0GB	FN 3258-16-33	DL-10EBK5
GT600-4T3.7GB	FN 3258-16-33	DL-16EBK5
GT600-4T5.5GB	FN 3258-30-33	DL-25EBK5
GT600-4T7.5GB	FN 3258-30-33	DL-25EBK5
GT600-4T11GB	FN 3258-42-33	DL-35EBK5
GT600-4T15GB	FN 3258-42-33	DL-50EBK5
GT600-4T18.5G(B)(-T)	FN 3258-55-34	DL-50EBK5
GT600-4T22G(B)(-T)	FN 3258-75-34	DL-65EBK5
GT600-4T30G(B)	FN 3258-75-34	DL-65EBK5
GT600-4T37G(B)	FN 3258-100-35	DL-80EBK5
GT600-4T45G(B)	FN 3258-100-35	DL-100EBK5
GT600-4T55G(B)	FN 3258-130-35	DL-130EBK5
GT600-4T75G(B)	FN 3258-180-40	DL-160EBK5
GT600-4T90G	FN 3258-180-40	DL-200EBK5
GT600-4T110G	FN 3359-250-28	DL-250EBK5
GT600-4T132G	FN 3359-250-28	DL-300EBK3
GT600-4T160G	FN 3359-320-99	DL-400EBK3
GT600-4T200G(-L)	FN 3359-400-99	DL-400EBK3
GT600-4T220G(-L)	FN 3359-600-99	DL-600EBK3
GT600-4T250G(-L)	FN 3359-600-99	DL-600EBK3
GT600-4T280G(-L)	FN 3359-600-99	DL-600EBK3
GT600-4T315G(-L)	FN 3359-600-99	DL-600EBK3
GT600-4T355G(-L)	FN 3359-800-99	DL-700EBK3
GT600-4T400G(-L)	FN 3359-800-99	DL-800EBK3
GT600-4T450G(-L)	FN 3359-800-99	DL-1000EBK3

表 9-29 EMC 输入滤波器推荐的厂家与型号 (三相 200~240V)

变频器型号	输入交流滤波器型号 (SCHAFNER)	输入交流滤波器型号 (常州坚力)
GT600-2T0.4GB	FN 3258-7-44	DL-5EBK5
GT600-2T0.7GB	FN 3258-7-44	DL-5EBK5
GT600-2T1.1GB	FN 3258-7-44	DL-10EBK5
GT600-2T1.5GB	FN 3258-16-33	DL-10EBK5
GT600-2T2.2GB	FN 3258-16-33	DL-16EBK5
GT600-2T3.7GB	FN 3258-30-33	DL-25EBK5
GT600-2T5.5GB	FN 3258-42-33	DL-35EBK5
GT600-2T7.5GB	FN 3258-42-33	DL-50EBK5
GT600-2T11G(B)	FN 3258-75-34	DL-65EBK5
GT600-2T15G(B)	FN 3258-75-34	DL-65EBK5
GT600-2T18.5G(B)	FN 3258-100-35	DL-80EBK5

变频器型号	输入交流滤波器型号 (SCHAFFNER)	输入交流滤波器型号 (常州坚力)
GT600-2T22G(B)	FN 3258-100-35	DL-100EBK5
GT600-2T30G(B)	FN 3258-130-35	DL-130EBK5
GT600-2T37G(B)	FN 3258-180-40	DL-160EBK5
GT600-2T45G	FN 3258-180-40	DL-200EBK5
GT600-2T55G	FN 3359-250-28	DL-250EBK5

### 3) 安装尺寸说明

- 夏弗纳 (SCHAFFNER)FN 3258 系列 50-180A 滤波器的尺寸说明:

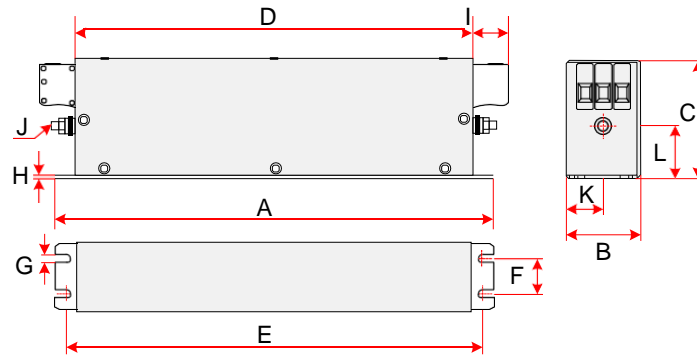


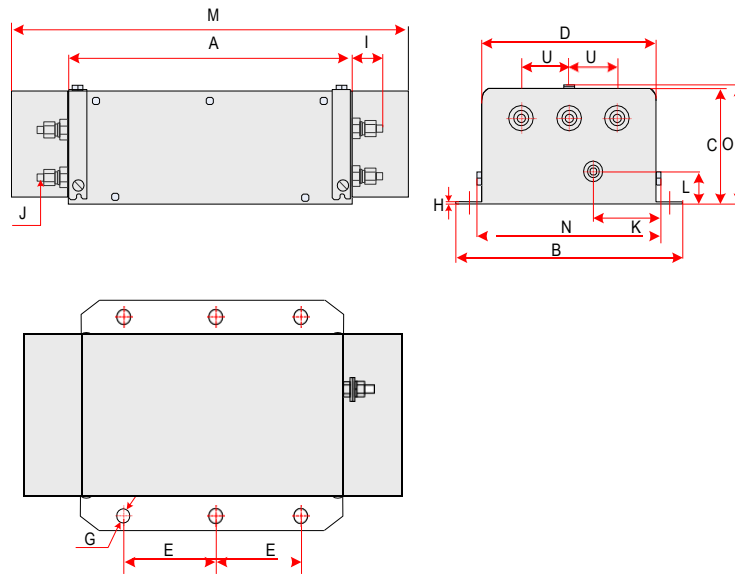
图9-30 FN3258 系列 50-180A 滤波器尺寸图 (单位: mm)

表9-30 FN3258 系列 50-180A 滤波器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L
7	190	40	70	160	180	20	4.5	1	22	M5	20	29.5
16	250	45	70	220	235	25	5.4	1	22	M5	22.5	29.5
30	270	50	85	240	255	30	5.4	1	25	M5	25	39.5
42	310	50	85	280	295	30	5.4	1	25	M6	25	37.5
55	250	85	90	220	235	60	5.4	1	39	M6	42.5	26.5
75	270	80	135	240	255	60	6.5	1.5	39	M6	40	70.5
100	270	90	150	240	255	65	6.5	1.5	45	M10	45	64
130	270	90	150	240	255	65	6.5	1.5	45	M10	45	64
180	380	120	170	350	365	102	6.5	1.5	51	M10	60	47

● FN 3359 系列滤波器 150-2500A 滤波器的尺寸说明:

150-250A



320-2500A

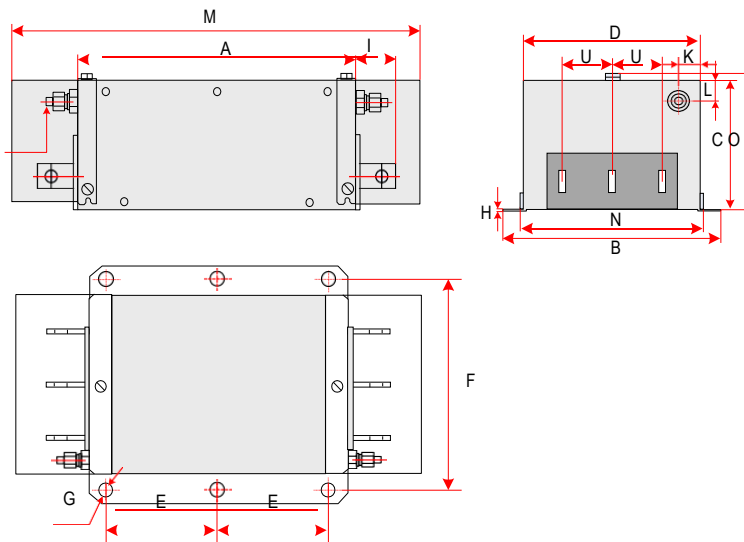


图9-31 FN 3359 系列 150-2500A 滤波器尺寸图 (单位: mm)

接线铜排尺寸图如下:

320~1000A

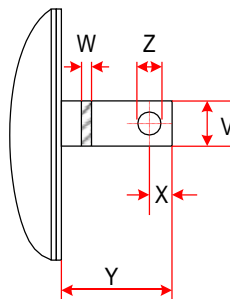


图 9-32 接线铜排尺寸图

表 9-31 FN 3359 系列 150-2500A 滤波器尺寸表

标识	150A	180A	250A	320A	400A	600A	800A	1000A	1600A	2500A
A	300	300	300	300	300	300	350	350	400	600
B	210	210	230	260	260	260	280	280	300	370
C	120	120	125	115	115	135	170	170	160	200
D	160	160	180	210	210	210	230	230	250	300
E	120	120	120	120	120	120	145	145	170	250
F	185	185	205	235	235	235	255	255	275	330
G	Φ12	Φ12	Φ12	Φ12	Φ12	Φ12	Φ12	Φ12	Φ12	Φ14
H	2	2	2	2	2	2	3	3	3	3
I	33	33	33	43	43	43	53	53	93	98
J	M10	M10	M10	M12	M12	M12	M12	M12	M12	M16
K	55	55	62.5	20	20	20	25	25	25	25
L	30	30	35	20	20	20	25	25	25	25
M	420	420	420	440	440	440	510	510	-	-
N	171	171	191	221	221	221	241	241	-	-
O	127	127	132	122	122	122	142	177	-	-
S	-	-	-	-	-	-	-	-	26	35
T	-	-	-	-	-	-	-	-	26	35
U	50	50	55	60	60	60	60	60	60	100
V	-	-	-	25	25	25	40	40	60	70
W	-	-	-	6	6	8	8	8	10	15
X	-	-	-	15	15	15	20	20	17	20
Y	-	-	-	40	40	40	50	50	90	95
Z	-	-	-	Φ10.5	Φ10.5	Φ10.5	Φ14	Φ14	Φ14	Φ14

● 强力滤波器 50-200A 尺寸说明:

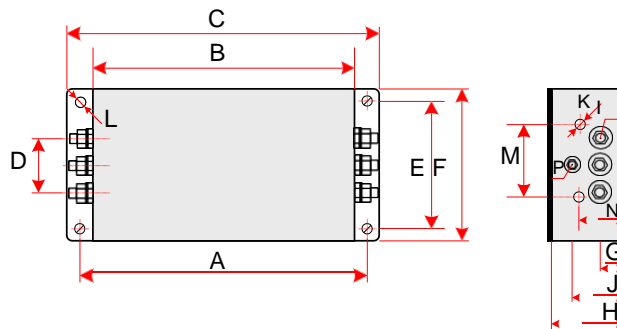


图 9-33 强力滤波器 50-200A 尺寸图 (单位: mm)

表 9-32 强力滤波器 50-200A 尺寸说明表 (单位: mm)

型号	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	M	N	P	L
DL-25EBK5	243	224	265	58	70	102	25	92	M6	58	M4	74	49	M6	6.4×9.4
DL-35EBK5															
DL-50EBK5															
DL-65EBK5															



型号	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	M	N	P	L
DL-80EBK5	354	323	388	66	155	188	30	92	M8	62	M4	86	56	M8	6.4×9.4
DL-100EBK5															
DL-130EBK5															
DL-160EBK5															
DL-200EBK5															

● 强力滤波器 250~800A 外形尺寸:

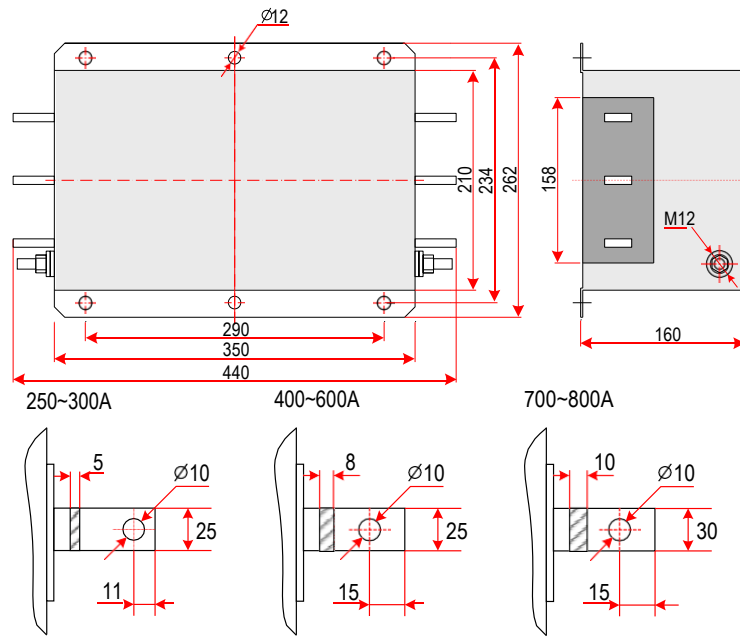


图 9-34 强力滤波器 250~800A 尺寸图 (单位: mm)

● 强力滤波器 1000A 外形尺寸:

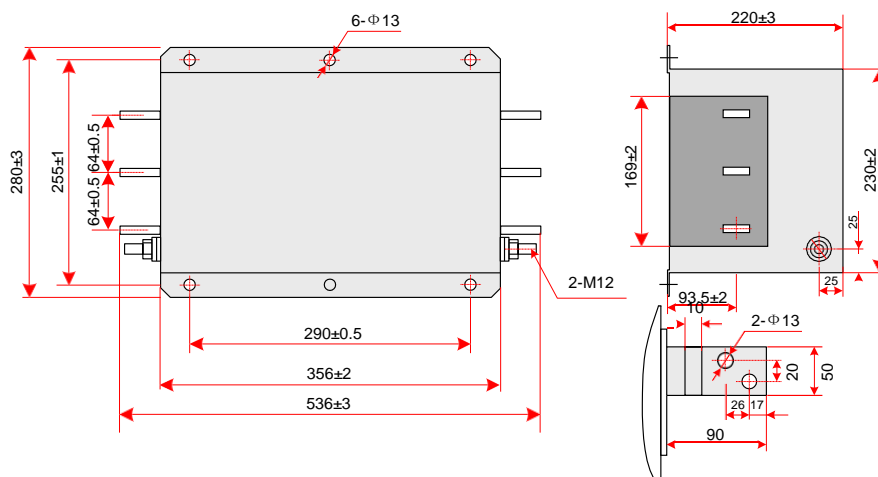


图 9-35 强力滤波器 1000A 尺寸图 (单位: mm)

## 9.7.2 简易 EMC 输入滤波器

简易 EMC 输入滤波器可对现场干扰以及变频器运行时产生的干扰有很好的抑制作用。

简易 EMC 输入滤波器必须要可靠接地，滤波器到变频器之间的连接电缆长度应小于 30cm。

表 9-33 简易 EMC 输入滤波器推荐型号表（三相 380~480V）

变频器型号	输入交流简易 EMC 滤波器型号
GT600-4T0.4GB	DL-10EB1/10
GT600-4T0.7GB	DL-10EB1/10
GT600-4T1.1GB	DL-10EB1/10
GT600-4T1.5GB	DL-10EB1/10
GT600-4T2.2GB	DL-10EB1/10
GT600-4T3.0GB	DL-10EB1/10
GT600-4T3.7GB	DL-35EB1/10
GT600-4T5.5GB	DL-35EB1/10
GT600-4T7.5GB	DL-35EB1/10
GT600-4T11GB	DL-35EB1/10
GT600-4T15GB	DL65EB1/10
GT600-4T18.5G(B)(-T)	DL65EB1/10
GT600-4T22G(B)(-T)	DL65EB1/10
GT600-4T30G(B)	DL65EB1/10
GT600-4T37G(B)	DL-120EB1/10
GT600-4T45G(B)	DL-120EB1/10
GT600-4T55G(B)	DL-180EB1/10
GT600-4T75G(B)	DL-180EB1/10
GT600-4T90G-GT600-4T450G(-L)	暂未提供

表9-34 简易 EMC 输入滤波器推荐型号表（三相 200~240V）

变频器型号	输入交流简易 EMC 滤波器型号
GT600-2T0.4GB	DL-10EB1/10
GT600-2T0.7GB	DL-10EB1/10
GT600-2T1.1GB	DL-10EB1/10
GT600-2T1.5GB	DL-10EB1/10
GT600-2T2.2GB	DL-35EB1/10
GT600-2T3.7GB	DL-35EB1/10
GT600-2T5.5GB	DL-35EB1/10
GT600-2T7.5GB	DL65EB1/10
GT600-2T11G(B)	DL65EB1/10
GT600-2T15G(B)	DL65EB1/10
GT600-2T18.5G(B)	DL-120EB1/10
GT600-2T22G(B)	DL-120EB1/10
GT600-2T30G(B)	DL-180EB1/10
GT600-2T37G(B)	DL-180EB1/10
GT600-2T45G/GT600-2T55G	暂未提供

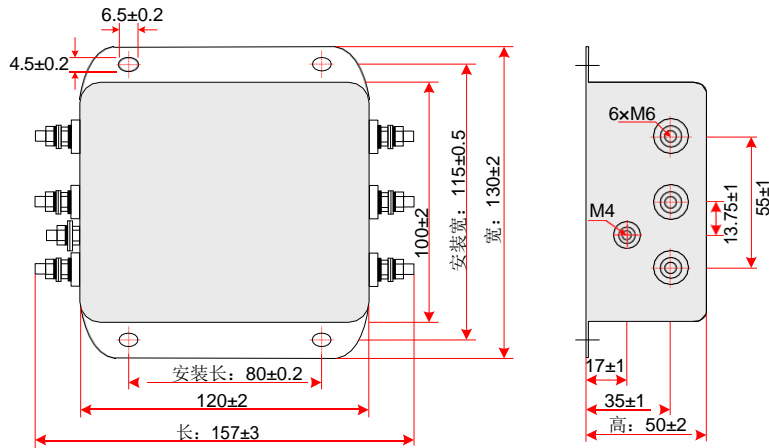


图 9-36 简易 EMC 滤波器安装尺寸图 (单位: mm)

表 9-35 简易 EMC 滤波器尺寸和安装尺寸表

滤波器型号	外形尺寸 (长 × 宽 × 高) (mm)	安装尺寸 (安装长 × 安装宽) (mm)
DL-15EB1/10	157×130×50	80×115
DL-35EB1/10	218×140×80	184×112
DL-65EB1/10	218×140×80	184×112
DL-120EB1/10	334×185×90	304×155
DL-180EB1/10	388×220×100	354×190

### 9.7.3 安规电容盒和磁环

#### 1) 安规电容盒

在一些应用场合,可以在端口并联安规电容盒并加绕磁环,可以部分滤除变频器运行时产生的干扰。安规电容盒的接地必须连接到变频器的接地端,接地线要尽量短,不能超过 30cm。

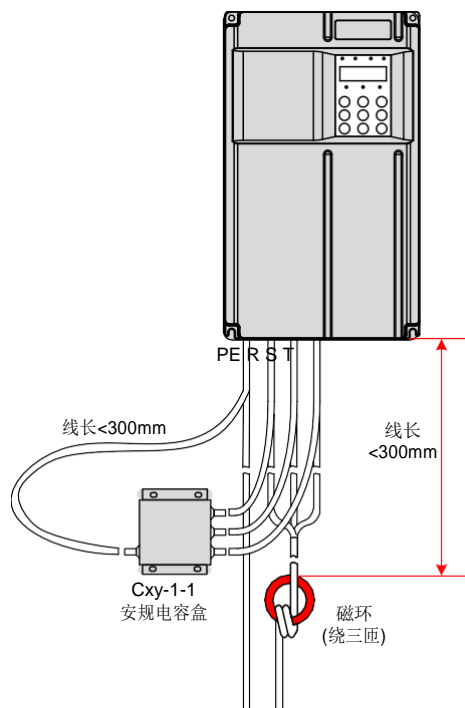


图 9-37 GT600 变频器电容盒和磁环安装示意图

● 安规电容盒的外形尺寸

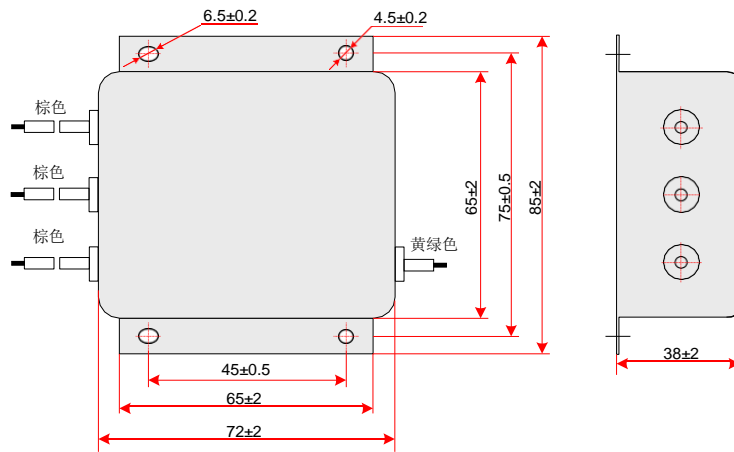


图 9-38 安规电容盒尺寸图

表 9-36 安规电容型号尺寸表

电容盒厂家型号	编码	尺寸 (长×宽×高) (mm)	安装尺寸 (安装长 × 安装宽) (mm)
Cxy-1-1	11025018	85×72×38	45×75

2) 磁环

在一些应用场合，可以在输入端口 R/S/T 加绕磁环（不绕 PE 线），可以部分滤除变频器运行时产生的干扰。

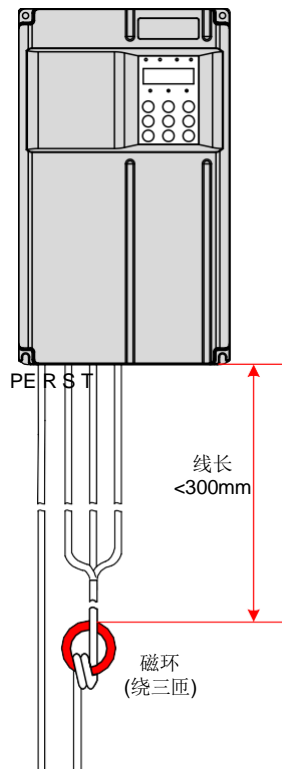


图 9-39 磁环安装示意图



图 9-40 磁环外形图

表 9-37 磁环选型表

磁环厂家型号	编码	尺寸 (外径×内径×厚度) (mm)
DY644020H	11013031	64×40×20
DY805020H	11013032	80×50×20
DY1207030H	11013033	120×70×30

## 9.8 制动组件选型指导

### 9.8.1 制动电阻阻值的选择

制动时，电机的再生能量几乎全部消耗在制动电阻上。可根据公式计算制动电阻的阻值：

$$U \times U / R = P_b$$

U - 系统稳定制动的制动电压（不同的系统 U 值不一样，GT600 系列变频器默认制动电压为 760V，可通过 F9-08 调整）；

P<sub>b</sub> - 制动功率

### 9.8.2 制动电阻功率的选择

理论上制动电阻的功率和制动功率一致，但是考虑到降额为 K。可根据公式：

$$K \times P_r = P_b \times D$$

K- 取值 50% 左右

P<sub>r</sub> - 制动电阻的功率；

D - 制动频度，即再生过程占整个工作过程的比例。

由以上两式可以得出：

$$K \times P_r = P_b \times D = U \times U / R \times D$$

$$P_r = (U \times U \times D) / (R \times K)$$

用户可以根据此式计算制动电阻功率。

K 值为制动电阻的降额系数，较低的 K 值可以保证制动电阻不会过热，用户在制动电阻散热良好的条件下可以适当增加 K 值，但是最好不要超过 50%，否则会有因为电阻过热而引起火灾的风险

制动频度 D 需根据用户的实际使用场合来确定, 表 9-21 是常见场合的典型值:

表 9-38 常见应用场合制动频度

常见应用场合	电梯	开卷和取卷	离心机	偶然制动负载	一般场合
制动频度取值	20% ~30%	20 ~30%	50%~60%	5%	10%

### 9.8.3 制动组件选型表

表 9-39 GT600 变频器制动组件选型表 (三相 380~480V)

变频器型号	适配电机 kW	制动单元		125% 制动转矩 (10% ED, 最大 10 秒)		备注	最小制动电阻值 Ω
		型号	数量	推荐制动电阻规格	制动电阻数量		
GT600-4T0.4GB	0.4	内置标配		80W 1450Ω	1	变频器型号后加“B”	96
GT600-4T0.7GB	0.75			140W 800Ω	1		96
GT600-4T1.1GB	1.1			220W 500Ω	1		96
GT600-4T1.5GB	1.5			300W 380Ω	1		96
GT600-4T2.2GB	2.2			440W 260Ω	1		64
GT600-4T3.0GB	3			600W 190Ω	1		64
GT600-4T3.7GB	3.7			740W 150Ω	1		32
GT600-4T5.5GB	5.5			1100W 100Ω	1		32
GT600-4T7.5GB	7.5			1500W 75Ω	1		32
GT600-4T11GB	11			2200W 50Ω	1		20
GT600-4T15GB	15			3000W 38Ω	1		20
GT600-4T18.5G(B)	18.5			内置选配			4000W 32Ω
GT600-4T22G(B)	22	4500W 27Ω	1			24	
GT600-4T30G(B)	30	6000W 20Ω	1			19.2	
GT600-4T37G(B)	37	7000W 16Ω	1			14.8	
GT600-4T45G(B)	45	9000W 13Ω	1			12.8	
GT600-4T55G(B)	55	11000W 10.5Ω	1			9.6	
GT600-4T75G(B)	75	15000W 7.7Ω	1			6.8	
GT600-4T90G	90	GTBUN-60-T	2			9000W 10.0Ω	2
	90	GTBUN-60-5T	2	9000W 12.8Ω	2	输入电压 >440Vac	10.5×2
GT600-4T110G	110	GTBUN-60-T	2	11000W 9.4Ω	2	输入电压 ≤ 440Vac	9.3×2
	110	GTBUN-60-5T	2	11000W 10.5Ω	2	输入电压 >440Vac	10.5×2
GT600-4T132G	132	GTBUN-90-T	2	13000W 6.8Ω	2	输入电压 ≤ 440Vac	6.2×2
	132	GTBUN-90-5T	2	13000W 8.8Ω	2	输入电压 >440Vac	7.0×2
GT600-4T160G	160	GTBUN-90-T	2	16000W 6.3Ω	2	输入电压 ≤ 440Vac	6.2×2
	160	GTBUN-90-5T	2	16000W 7.2Ω	2	输入电压 >440Vac	7.0×2
GT600-4T200G	200	GTBU-200-B	2	19000W 4.5Ω	2	输入电压 ≤ 440Vac	2.5×2
	200	GTBU-200-C	2	19000W 5.8Ω	2	输入电压 >440Vac	3.0×2
GT600-4T220G	220	GTBU-200-B	2	21000W 4.1Ω	2	输入电压 ≤ 440Vac	2.5×2
	220	GTBU-200-C	2	21000W 5.3Ω	2	输入电压 >440Vac	3.0×2
GT600-4T250G	250	GTBU-200-B	2	24000W 3.6Ω	2	输入电压 ≤ 440Vac	2.5×2
	250	GTBU-200-C	2	24000W 4.6Ω	2	输入电压 >440Vac	3.0×2
GT600-4T280G	280	GTBU-200-B	2	27000W 3.2Ω	2	输入电压 ≤ 440Vac	2.5×2
	280	GTBU-200-C	2	27000W 4.1Ω	2	输入电压 >440Vac	3.0×2
GT600-4T315G	315	GTBU-200-B	3	20000W 4.3Ω	3	输入电压 ≤ 440Vac	2.5×3
	315	GTBU-200-C	3	20000W 5.5Ω	3	输入电压 >440Vac	3.0×3

变频器型号	适配电机 kW	制动单元		125% 制动转矩 (10% ED, 最大 10 秒)		备注	最小制动电阻值 Ω
		型号	数量	推荐制动电阻规格	制动电阻数量		
GT600-4T355G(-L)	355	GTBU-200-B	3	23000W 3.8Ω	3	输入电压 ≤ 440Vac	2.5×3
	355	GTBU-200-C	3	23000W 4.9Ω	3	输入电压 >440Vac	3.0×3
GT600-4T400G(-L)	400	GTBU-200-B	3	26000W 3.4Ω	3	输入电压 ≤ 440Vac	2.5×3
	400	GTBU-200-C	3	26000W 4.3Ω	3	输入电压 >440Vac	3.0×3
GT600-4T450G(-L)	450	GTBU-200-B	3	29000W 3.0Ω	3	输入电压 ≤ 440Vac	2.5×3
	450	GTBU-200-C	3	29000W 3.9Ω	3	输入电压 >440Vac	3.0×3

表 9-40 GT600 变频器制动组件选型表 (三相 200~240V)

变频器型号	适配电机 kW	制动单元		125% 制动转矩 (10% ED, 最大 10 秒)		备注	最小制动电阻值 Ω	
		型号	数量	推荐制动电阻规格	制动电阻数量			
GT600-2T0.4GB	0.4	内置标配		90W 300Ω	1	变频器型号后加“B”	48	
GT600-2T0.7GB	0.7			160W 170Ω	1		48	
GT600-2T1.1GB	1.1			250W 110Ω	1		32	
GT600-2T1.5GB	1.5			340W 80Ω	1		32	
GT600-2T2.2GB	2.2			500W 55Ω	1		16	
GT600-2T3.7GB	3.7			800W 33Ω	1		16	
GT600-2T5.5GB	5.5			1300W 22Ω	1		10	
GT600-2T7.5GB	7.5			1700W 16Ω	1		10	
GT600-2T11G(B)	11	内置选配		2300W 12Ω	1		12	
GT600-2T15G(B)	15			3000W 9Ω	1		9	
GT600-2T18.5G(B)	18.5			3900W 7Ω	1		7	
GT600-2T22G(B)	22			4600W 6Ω	1		6	
GT600-2T30G(B)	30			5500W 5Ω	1		5	
GT600-2T37G(B)	37			6800W 4Ω	1		4	
GT600-2T45G	45	GTBUN-60-2T	2	5000W 5.4Ω	2		-	4.9
GT600-2T55G	55	GTBUN-60-2T	2	6000W 4.4Ω	2		-	4



- 上表中的制动电阻值是基于制动使用率 (ED) 为 10%，且单次制动最长时间为 10 秒的工况。
- 对于 380~480V 机型，内置制动单元的默认起始制动电压为 760V；对于 200~240V 机型，内置制动单元的默认起始制动电压为 350V。
- GTBUN-60-T、GTBUN-90-T、GTBU-200-B 这三种外置制动单元的默认起始制动电压 670V，适用于输入电压 ≤ 440Vac 的电网；GTBUN-60-5T、GTBUN-90-5T、GTBU-200-C 这三种外置制动单元的默认起始制动电压 760V，适用于输入电压 >440Vac 的电网。当电网电压不同时，用户可以调节不同的起始制动电压，如将默认的起始制动电压调高，则对应的制动电阻阻值需要加大。
- 上述表中为指导数据，用户可根据实际情况选择不同的电阻阻值和功率（但阻值一定不能小于表中最小制动电阻值，功率可以大）。制动电阻的选择需要根据实际应用系统中电机发电的功率来确定，与系统惯性、减速时间、位能负载的能量等都有关系，需要用户根据实际情况选择。系统的惯量越大、需要的减速时间越短、制动得越频繁，则制动电阻需要选择功率越大、阻值越小。

### 9.8.4 制动单元外形与安装尺寸

#### 1) GTBUN 系列制动单元外形尺寸图 (单位 mm)

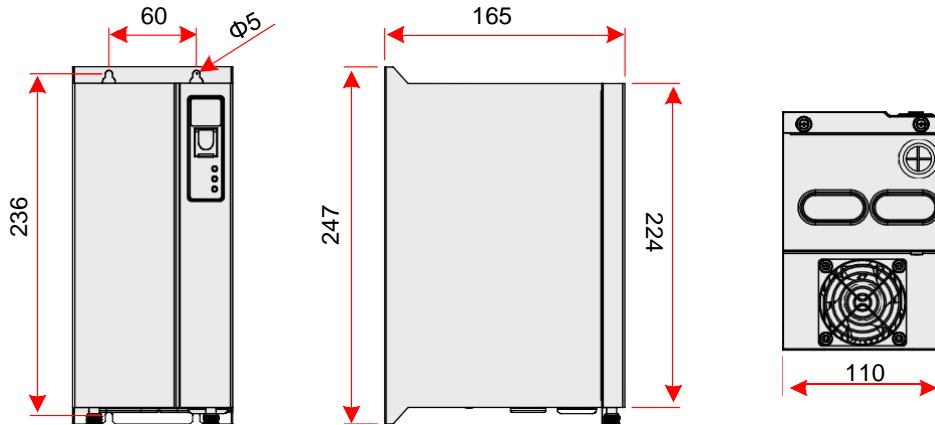


图 9-41 GTBUN 系列制动单元外形尺寸图 (单位: mm)

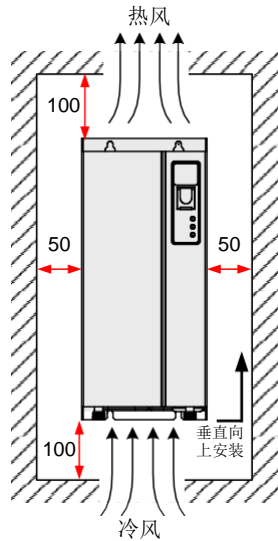


图 9-42 GTBUN 系列制动单元安装尺寸图 (单位: mm)

2)

#### GTBU 系列制动单元外形尺寸图 (单位 mm)

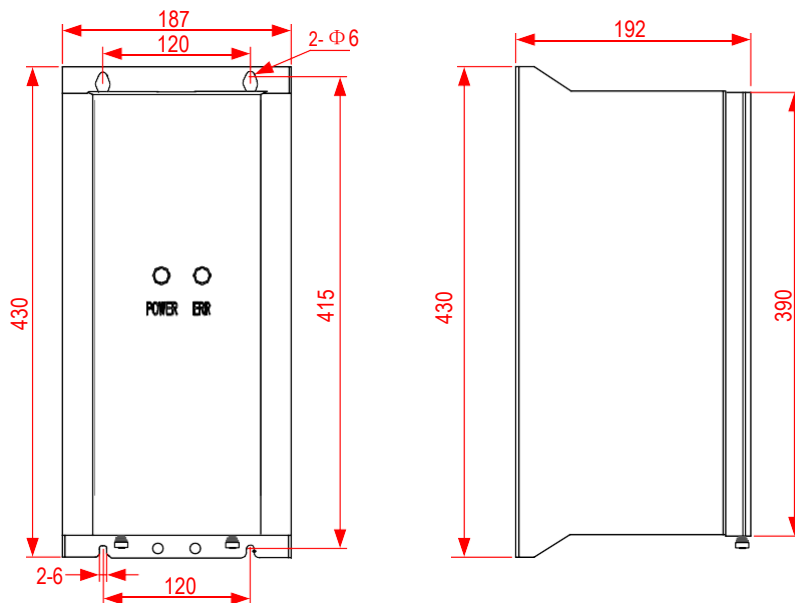


图 9-43 GTBU 系列制动单元外形尺寸图 (单位: mm)





- 关于 GTBU 的安装与使用的详细内容请参考 19010028 《GTBU 制动单元用户手册》。
- 关于 GTBUN 的安装与使用的详细内容请参考 19010143 《GTBUN 系列制动单元用户手册》。

### 9.8.5 AFE 单元外形与安装尺寸

科润变频器可选配 AFE 单元（主动式前端），AFE 单元可将电机制动过程中产生的能量回馈至电网，省去制动单元和制动电阻，并可降低对周围环境的发热污染。科润 AFE 单元，具有节能、低噪音、低谐波污染、高功率因数的特点。

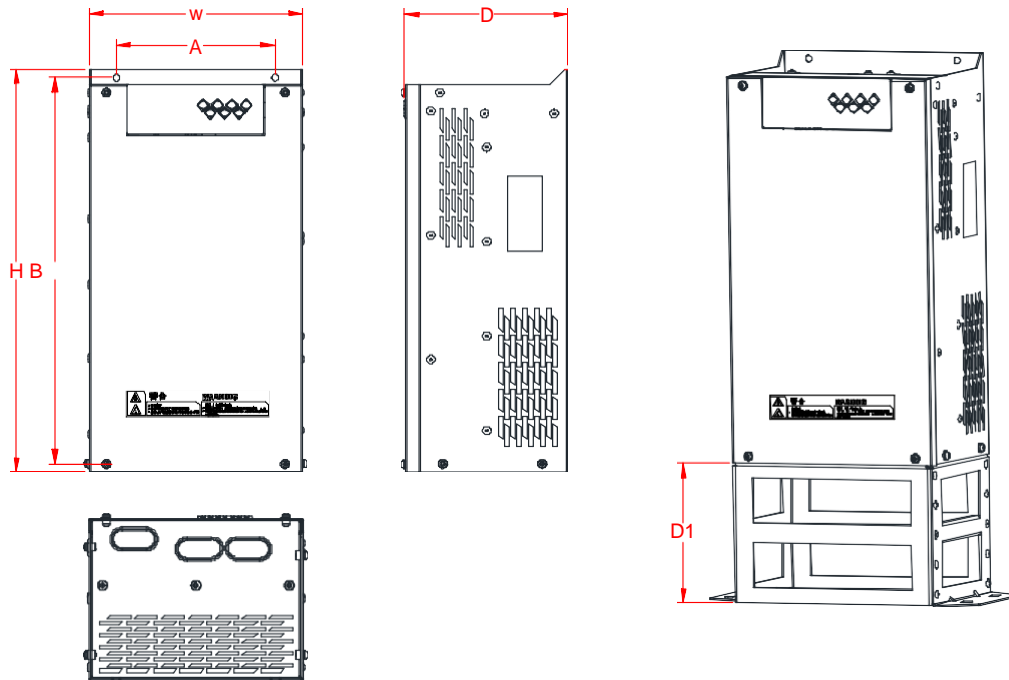


图9-44 GT051N系列 AFE 单元外形尺寸图（单位：mm）

表 9-41 AFE 外型尺寸表（单位：mm）

AFE 型号	外形尺寸			支架 D1	安装孔位		安装孔 径 Φ	重量 (kg)
	H	W	D		A	B		
GT051NT5.5G	365	200	153	121	160	350	6.0	8.5
GT051NT7.5G								8.7
GT051NT11G								9.0
GT051NT15G	405	215	165	142	160	390	7.0	14.0
GT051NT18.5G								14.8
GT051NT22G	505	260	171	161	160	490	7.0	18.2
GT051NT30G								20.0

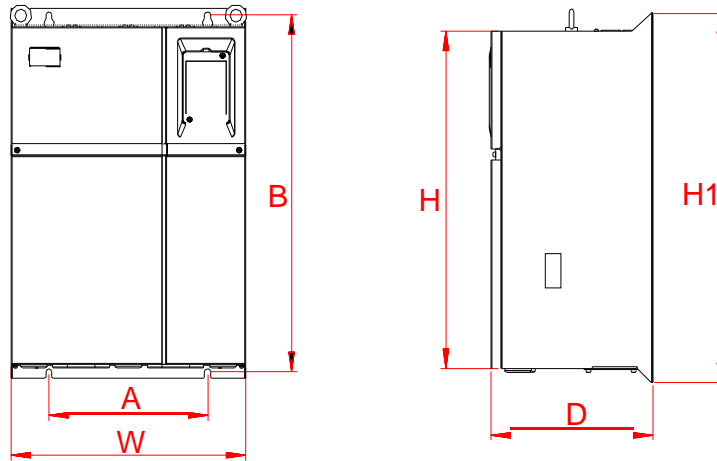


图9-45 GT050 系列 AFE 单元外形尺寸图 (单位: mm)

表 9-42 GT050 系列 AFE 单元外形尺寸表

变频器型号	外型尺寸 (mm)				安装孔位 (mm)		安装孔径 mm	重量 kg
	H	H1	W	D	A	B		
GT050-T37G	549	600	385	265	260	580	10	32
GT050-T45G								
GT050-T55G								
GT050-T75G	660	700	473	307	343	678	10	47
GT050-T90G								
GT050-T110G	880	930	579	380	449	903	10	90
GT050-T132G								
GT050-T160G								
GT050-T200G	983	1060	650	377	420	1030	12	130
GT050-T220G								
GT050-T250G								
GT050-T280G								
GT050-T315G	1203	1358	800	400	520	1300	14	200
GT050-T355G								
GT050-T400G								
GT050-T450G								



- 关于能量回馈单元的安装与使用的详细内容请参考 19010560《GT051N 系列主动式前端 (AFE) 用户手册》或 19010130《GT050 系列主动式前端 (AFE) 用户手册》。

## 9.9 交流输出电抗器选型指导

在变频器的输出侧是否要配置交流输出电抗器，可根据具体情况而定。变频器与电机之间的传输线不宜太长，线缆过长，其分布电容就大，容易产生高次谐波电流。

当输出电缆过长时应配置输出电抗器。当线缆长度大于或等于下表中的值时，须在变频器附近加装交流输出电抗器。

表9-43 配置电抗器输出电缆长度最小值（三相 380~480V）

变频器功率 (kW)	额定电压 (V)	选配输出电抗器时的线缆长度最小值 (m)
0.4~4	200 ~ 500	50
5.5	200 ~ 500	70
7.5	200 ~ 500	100
11	200 ~ 500	110
15	200 ~ 500	125
18.5	200 ~ 500	135
22	200 ~ 500	150
≥ 30	280 ~ 690	150

表 9-44 配置电抗器输出电缆长度最小值（三相 200~240V）

变频器功率 (kW)	额定电压 (V)	选配输出电抗器时的线缆长度最小值 (m)
0.4~3	200 ~ 500	50
3.7	200 ~ 500	70
5.5	200 ~ 500	110
7.5	200 ~ 500	125
≥ 11	200 ~ 500	150

### 1) 交流输出电抗器推荐型号列表如下：

表 9-33 交流输出电抗器推荐的厂家与型号（三相 380~480V）

变频器型号	输出交流电抗器型号 (科润型号)
GT600-4T0.4GB	GT-OCL-5-1.4-4T-1%
GT600-4T0.7GB	GT-OCL-5-1.4-4T-1%
GT600-4T1.1GB	GT-OCL-5-1.4-4T-1%
GT600-4T1.5GB	GT-OCL-5-1.4-4T-1%
GT600-4T2.2GB	GT-OCL-7-1.0-4T-1%
GT600-4T3.0GB	GT-OCL-10-0.7-4T-1%
GT600-4T3.7GB	GT-OCL-10-0.7-4T-1%
GT600-4T5.5GB	GT-OCL-15-0.47-4T-1%
GT600-4T7.5GB	GT-OCL-20-0.35-4T-1%
GT600-4T11GB	GT-OCL-30-0.23-4T-1%
GT600-4T15GB	GT-OCL-40-0.18-4T-1%
GT600-4T18.5G(B)(-T)	GT-OCL-50-0.14-4T-1%
GT600-4T22G(B)(-T)	GT-OCL-60-0.12-4T-1%
GT600-4T30G(B)	GT-OCL-80-0.087-4T-1%
GT600-4T37G(B)	GT-OCL-90-0.078-4T-1%
GT600-4T45G(B)	GT-OCL-120-0.058-4T-1%

变频器型号	输出交流电抗器型号 (科润型号)
GT600-4T55G(B)	GT-OCL-150-0.047-4T-1%
GT600-4T75G(B)	GT-OCL-200-0.035-4T-1%
GT600-4T90G	GT-OCL-250-0.028-4T-1%
GT600-4T110G	GT-OCL-250-0.028-4T-1%
GT600-4T132G	GT-OCL-330-0.021-4T-1%
GT600-4T160G	GT-OCL-330-0.021-4T-1%

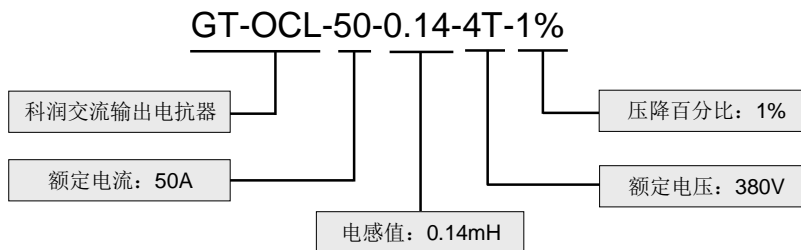
表 9-45 交流输出电抗器推荐的厂家与型号 (三相 200~240V)

变频器型号	输出交流电抗器型号 (科润型号)
GT600-2T0.4GB	GT-OCL-5-1.4-4T-1%
GT600-2T0.7GB	GT-OCL-5-1.4-4T-1%
GT600-2T1.1GB	GT-OCL-7-1.0-4T-1%
GT600-2T1.5GB	GT-OCL-10-0.7-4T-1%
GT600-2T2.2GB	GT-OCL-10-0.7-4T-1%
GT600-2T3.7GB	GT-OCL-15-0.47-4T-1%
GT600-2T5.5GB	GT-OCL-30-0.23-4T-1%
GT600-2T7.5GB	GT-OCL-40-0.18-4T-1%
GT600-2T11G(B)	GT-OCL-60-0.12-4T-1%
GT600-2T15G(B)	GT-OCL-80-0.087-4T-1%
GT600-2T18.5G(B)	GT-OCL-90-0.078-4T-1%
GT600-2T22G(B)	GT-OCL-120-0.058-4T-1%
GT600-2T30G(B)	GT-OCL-150-0.047-4T-1%
GT600-2T37G(B)	GT-OCL-200-0.035-4T-1%
GT600-4T45G	GT-OCL-250-0.028-4T-1%
GT600-4T55G	GT-OCL-250-0.028-4T-1%



- GT600-4T200G~GT600450G 如需要交流输出电抗器, 请直接购买 GT600-4T200G-L~GT600450G-L 的机型。

2) 交流输出电抗器型号说明:



3) 交流输出电抗器尺寸说明:

- 5A-10A 交流输出电抗器尺寸说明

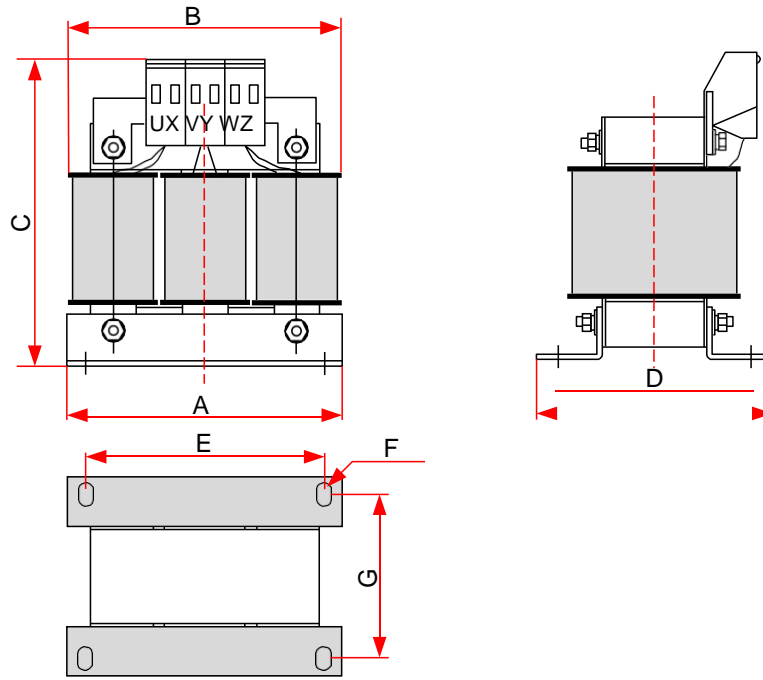


图 9-46 5A-10A 交流输出电抗器尺寸图

表 9-46 5A-10A 交流输出电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G
5	105±1	110	130	84±2	91±1	Φ6*11	65±2
7	105±1	110	130	84±2	91±1	Φ6*11	65±2
10	105±1	110	130	84±2	91±1	Φ6*11	65±2

● 15A 交流输出电抗器尺寸说明

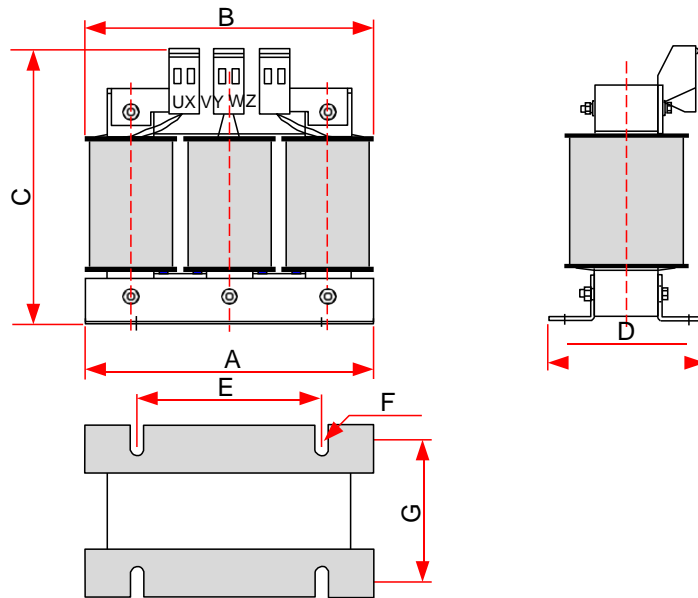


图 9-47 15A 交流输出电抗器尺寸图

表 9-47 15A 交流输出电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G
15	148±1	155	140	76±2	95±1	Φ6*15	61±2

● 20A 交流输出电抗器尺寸说明

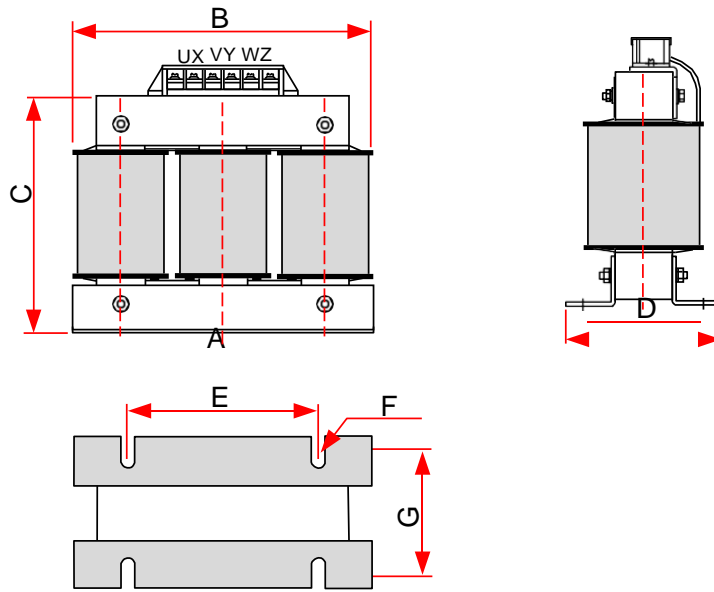


图 9-48 20A 交流输出电抗器尺寸图

表 9-48 20A 交流输出电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G
20	148±1	155	165	76±2	95±1	Φ6*15	61±2

● 30A-60A 交流输出电抗器尺寸说明

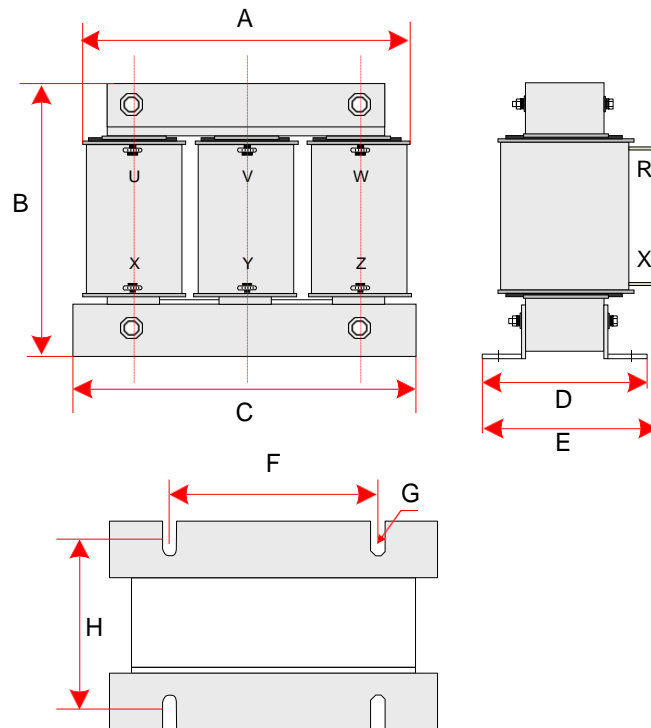


图 9-49 30A-60A 交流输出电抗器尺寸图

表 9-49 30A-60A 交流输出电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G	H
30	155	130	148±1	95±2	135	95±1	Φ6*15	80±2
40	155	130	148±1	95±2	135	95±1	Φ6*15	80±2
50	155	130	148±1	95±2	135	95±1	Φ6*15	80±2
60	195	165	188±1	92±2	130	120±1	Φ8.5*20	72±2

● 80A-120A 交流输出电抗器尺寸说明

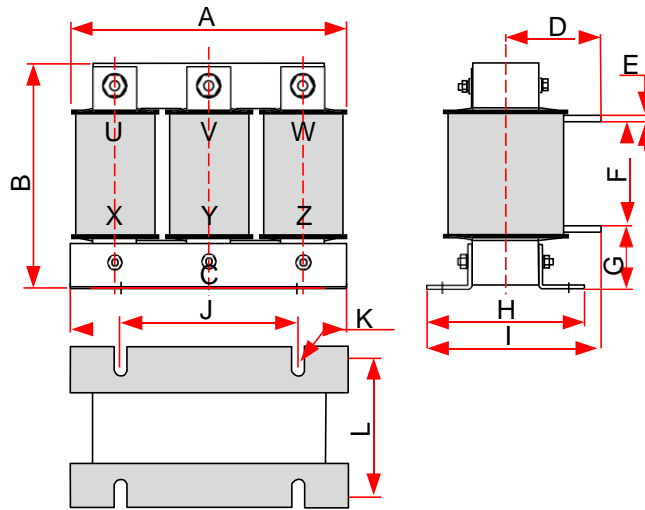


图 9-50 80A-120A 交流输出电抗器尺寸图

表 9-50 80A-120A 交流输出电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L
80	195	165	188±1	68±10	4	75±5	40±5	92±2	130	120±1	Φ8.5*20	72±2
90	195	165	188±1	68±10	4	75±5	40±5	92±2	130	120±1	Φ8.5*20	72±2
120	195	165	188±1	78±10	4	75±5	40±5	112±2	135	120±1	Φ8.5*20	72±2

● 150A-250A 交流输出电抗器尺寸说明

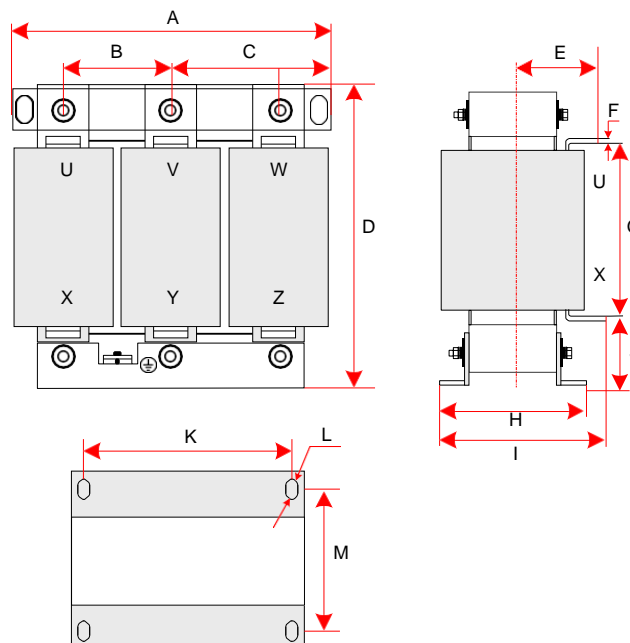


表 9-51 150A-250A 交流输出电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M
150	250	81±5	81±5	230	97±10	5	140±5	113±2	170	42±5	182±1	Φ11*18	87±2
200	250	81±5	81±5	230	102±10	5	140±5	123±2	175	42±5	182±1	Φ11*18	97±2
250	250	81±5	81±5	230	102±10	5	140±5	123±2	175	42±5	182±1	Φ11*18	97±2

● 330A 交流输出电抗器尺寸说明

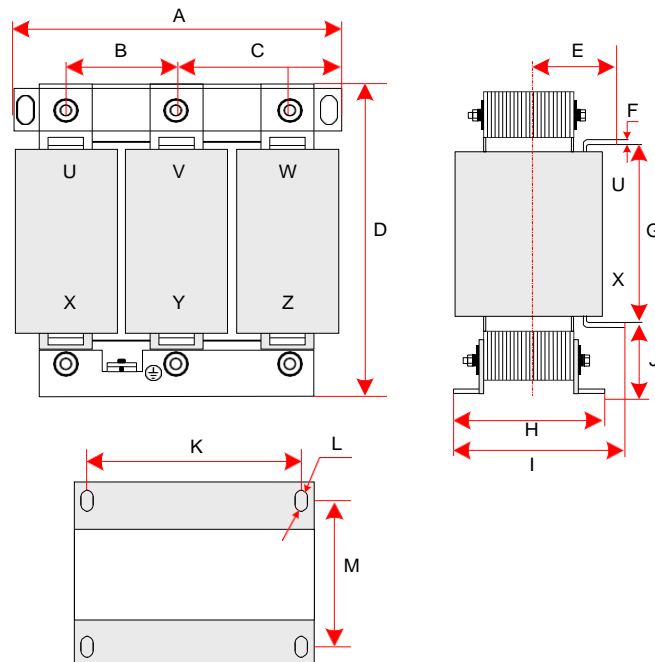


图 9-52 330A 交流输出电抗器尺寸图

表 9-52 330A 交流输出电抗器尺寸表 (单位: mm)

额定电流 (A)	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M
330	290	95±5	95±5	250	110±10	5	155±5	132±2	190	45±5	214±1	Φ11*18	106±2



● 注: 电抗器尺寸表仅作参考, 实际安装尺寸请以实物为准。



## 9.10 DV/DT 电抗器选型指导

输出端增加 dv/dt 电抗器，可以降低过大的 dv/dt，保护电机绕组避免绝缘击穿，降低电机温度，延长电机使用寿命，同时减少对于相邻设备的干扰。

表 9-53 dv/dt 电抗器选型列表 (SCHAFFNER) (三相 380~480V)





变频器型号	电抗器	额定电流 在40°C时 (A)	典型电机 额定功率 (kW)	额定电感 (mH)	损耗 (W)	输入 / 输出选择端子			总计 (kg)
									
GT600-4T0.4GB	RWK 305-4-KL	4	1.5	1.47	22	KL	-	-	1.2
GT600-4T0.7GB	RWK 305-4-KL	4	1.5	1.47	22	KL	-	-	1.2
GT600-4T1.1GB	RWK 305-4-KL	4	1.5	1.47	22	KL	-	-	1.2
GT600-4T1.5GB	RWK 305-4-KL	4	1.5	1.47	22	KL	-	-	1.2
GT600-4T2.2GB	RWK 305-7.8-KL	7.8	3	0.754	25	KL	-	-	1.2
GT600-4T3.0GB	RWK 305-7.8-KL	7.8	3	0.754	25	KL	-	-	1.2
GT600-4T3.7GB	RWK 305-10-KL	10	4	0.588	30	KL	-	-	1.8
GT600-4T5.5GB	RWK 305-14-KL	14	5.5	0.42	34	KL	-	-	2.2
GT600-4T7.5GB	RWK 305-17-KL	17	7.5	0.364	38	KL	-	-	2.5
GT600-4T11GB	RWK 305-32-KL	32	15	0.184	55	KL	-	-	3.9
GT600-4T15GB	RWK 305-32-KL	32	15	0.184	55	KL	-	-	3.9
GT600-4T18.5G(B)(-T)	RWK 305-45-KL	45	18.5	0.131	60	KL	-	-	6.1
GT600-4T22G(B)(-T)	RWK 305-45-KL	45	22	0.131	60	KL	-	-	6.1
GT600-4T30G(B)	RWK 305-60-KL	60	30	0.098	65	KL	-	-	6.1
GT600-4T37G(B)	RWK 305-72-KL	72	37	0.082	70	KL	-	-	6.1
GT600-4T45G(B)	RWK 305-90-KL	90	45	0.065	75	KL	-	-	7.4
GT600-4T55G(B)	RWK 305-110-KL	110	55	0.053	90	KL	-	-	8.2
GT600-4T75G(B)	RWK 305-156-KS	156	75	0.038	120	-	KS	-	10.7
GT600-4T90G	RWK 305-182-KS	182	90	0.032	140	-	KS	-	16
GT600-4T110G	RWK 305-230-KS	230	110	0.026	180	-	KS	-	22
GT600-4T132G	RWK 305-280-KS	280	132	0.021	220	-	KS	-	29
GT600-4T160G	RWK 305-330-KS	330	160	0.018	240	-	KS	-	32
GT600-4T200G	RWK 305-400-S	400	200	0.015	330	-	-	S	34
GT600-4T220G	RWK 305-500-S	500	220	0.012	340	-	-	S	35
GT600-4T250G	RWK 305-500-S	500	250	0.012	340	-	-	S	35
GT600-4T280G	RWK 305-600-S	600	280	0.01	380	-	-	S	37
GT600-4T315G	RWK 305-600-S	600	315	0.01	380	-	-	S	37
GT600-4T355G	RWK 305-680-S	680	355	0.009	410	-	-	S	38
GT600-4T400G	RWK 305-790-S	790	400	0.007	590	-	-	S	43
GT600-4T450G	RWK 305-910-S	910	450	0.006	740	-	-	S	49

表 9-54 dv/dt 电抗器选型列表 (SCHAFFNER) (三相 200~240V)

变频器型号	电抗器	额定电流 在40°C时 (A)	典型电机 额定功率 (kW)	额定电感 (mH)	损耗 (W)	输入 / 输出选择端子			总计 (kg)
									
GT600-2T0.4GB	RWK 305-4-KL	4	1.5	1.47	22	KL	-	-	1.2
GT600-2T0.7GB	RWK 305-4-KL	4	1.5	1.47	22	KL	-	-	1.2
GT600-2T1.1GB	RWK 305-7.8-KL	7.8	3	0.754	25	KL	-	-	1.2
GT600-2T1.5GB	RWK 305-7.8-KL	7.8	3	0.754	25	KL	-	-	1.2
GT600-2T2.2GB	RWK 305-10-KL	10	4	0.588	30	KL	-	-	1.8
GT600-2T3.7GB	RWK 305-14-KL	14	5.5	0.42	34	KL	-	-	2.2
GT600-2T5.5GB	RWK 305-32-KL	32	15	0.184	55	KL	-	-	3.9
GT600-2T7.5GB	RWK 305-32-KL	32	15	0.184	55	KL	-	-	3.9
GT600-2T11G(B)	RWK 305-45-KL	45	22	0.131	60	KL	-	-	6.1
GT600-2T15G(B)	RWK 305-60-KL	60	30	0.098	65	KL	-	-	6.1
GT600-2T18.5G(B)	RWK 305-72-KL	72	37	0.082	70	KL	-	-	6.1
GT600-2T22G(B)	RWK 305-90-KL	90	45	0.065	75	KL	-	-	7.4
GT600-2T30G(B)	RWK 305-110-KL	110	55	0.053	90	KL	-	-	8.2
GT600-2T37G(B)	RWK 305-156-KS	156	75	0.038	120	-	KS	-	10.7
GT600-2T45G	RWK 305-182-KS	182	90	0.032	140	-	KS	-	16
GT600-2T55G	RWK 305-230-KS	230	110	0.026	180	-	KS	-	22

● 外形及安装尺寸

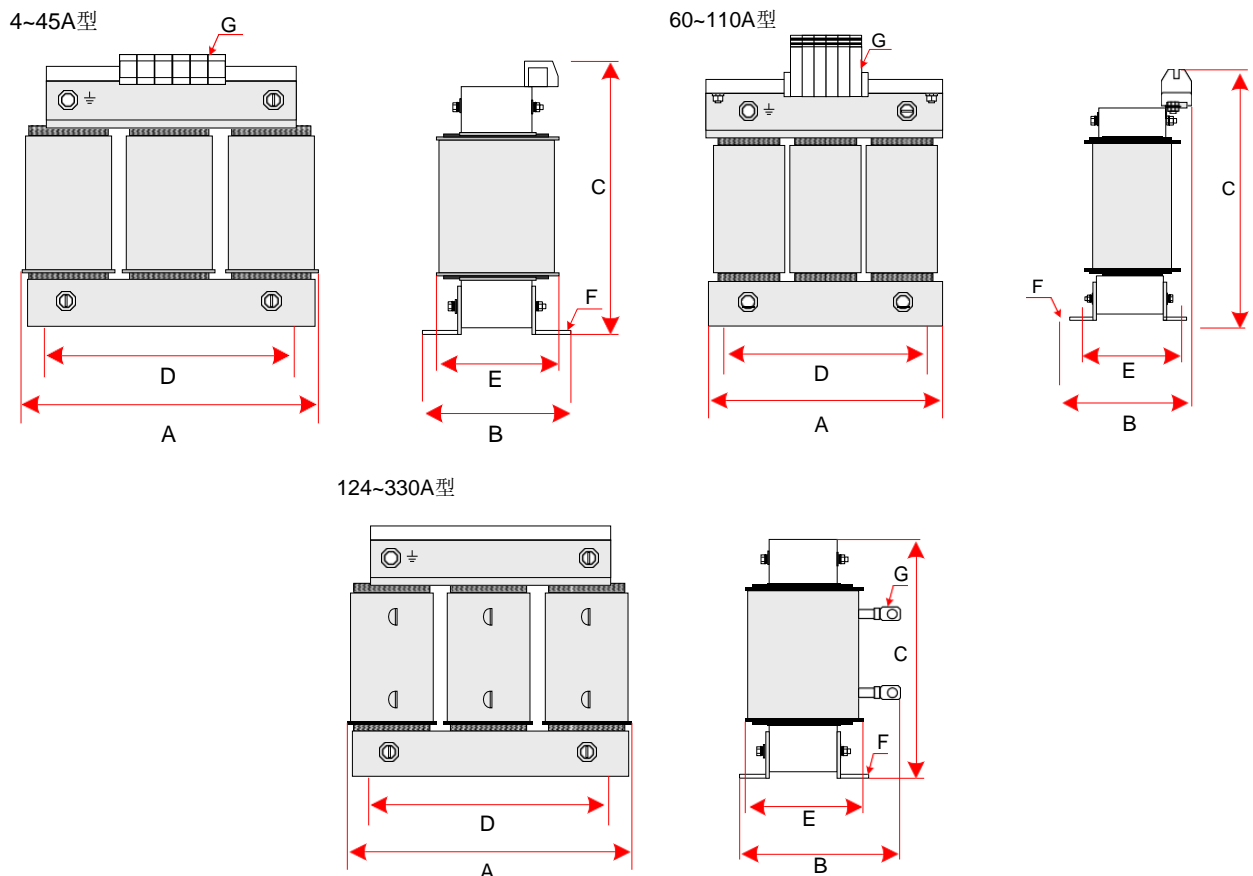


图 9-53 dv/dt 电抗器尺寸图

表 9-55 dv/dt 电抗器安装尺寸表 (单位: mm)

系列	A	B	C	D	E	F	G
4 和 7.8A	100	max.60	max.115	56	34	4.8×9	2.5mm <sup>2</sup>
10A	100	max.70	max.115	56	43	4.8×9	2.5mm <sup>2</sup>
14A	125	max.70	max.135	100	45	5×8	2.5mm <sup>2</sup>
17A	125	max.75	max.135	100	55	5×8	2.5mm <sup>2</sup>
24A	125	max.75	max.135	100	55	5×8	4mm <sup>2</sup>
32A	155	max.95	max.170	130	56	8×12	10mm <sup>2</sup>
45A	155	max.110	max.190	130	72	8×12	10mm <sup>2</sup>
60 和 72A	155	max.125	max.190	130	70	8×12	16mm <sup>2</sup>
90A	190	max.115	max.225	170	57	8×12	35mm <sup>2</sup>
110A	190	max.130	max.220	170	67	8×12	35mm <sup>2</sup>
124A	190	max.180	max.160	170	67	8×12	8
143A	190	max.180	max.160	170	77	8×12	8
156 和 170A	190	max.180	max.160	170	77	8×12	10
182A	210	max.180	max.185	175	97	8×12	10
230A	240	220	-	190	119	11×15	12
280A	240	235	-	190	133	11×15	12
330A	240	240	-	190	135	11×15	12
400 和 500A	240	220	-	190	119	11×15	11
600 和 680A	240	230	-	190	128	11×15	11
790A	300	218	-	240	136	11×15	11
910A	300	228	-	240	148	11×15	11
1100A	360	250	-	310	144	11×15	11

## 9.11 输出磁环选型指导

输出磁环主要用来减少轴承电流。减少对于相邻设备的干扰。在变频器输出侧靠近变频器安装。

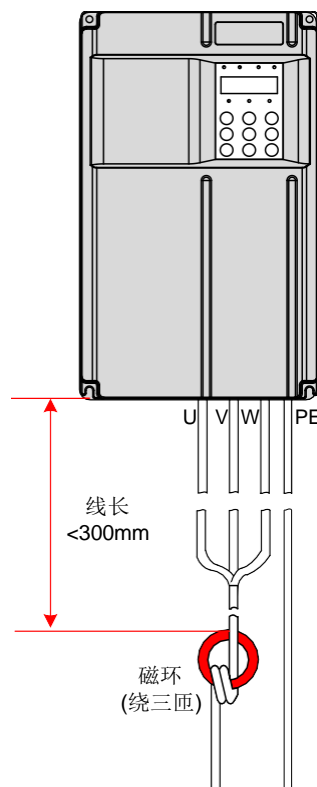


图 9-54 输出磁环 (外置) 安装图示



图 9-55 输出磁环（外置）外形图

表 9-56 输出磁环（外置）选型表

磁环厂家型号	编码	尺寸 (外径 × 内径 × 厚度) (mm)
DY644020H	11013031	64×40×20
DY805020H	11013032	80×50×20
DY1207030H	11013033	120×70×30

## 9.12 适配电机选型指导

- 1) 标准适配电机为四极鼠笼式异步感应电机。若非上述电机，请一定按电机额定电流选配变频器；
- 2) 非变频电机的冷却风扇与转子轴是同轴连接，转速降低时风扇冷却效果降低，因此，电机出现过热的场合应加装强排气扇或更换为变频电机；
- 3) 变频器已经内置适配电机标准参数，根据实际情况有必要进行电机参数辨识或修改缺省值以尽量符合实际值，否则会影响运行效果及保护性能；
- 4) 由于电缆或电机内部出现短路会造成变频器报警，甚至炸机。因此，请首先对初始安装的电机及电缆进行绝缘短路测试，日常维护中也需经常进行此测试。注意，做这种测试时务必将变频器与被测试部分全部断开。

表 9-57 适配电机选型表（三相 380~480V）

变频器型号	电源容量 kVA	输入电流 A	输出电流 A	适配电机		发热功耗 kW
				kW	HP	
三相电源：440V, 50/60Hz						
GT600-4T0.4GB	2	1.8	1.5	0.4	0.5	0.039
GT600-4T0.7GB	2.8	2.4	2.1	0.75	1	0.046
GT600-4T1.1GB	4.1	3.7	3.1	1.1	1.5	0.057
GT600-4T1.5GB	5	4.6	3.8	1.5	2	0.068
GT600-4T2.2GB	6.7	6.3	5.1	2.2	3	0.081
GT600-4T3.0GB	9.5	9.0	7.2	3	4	0.109
GT600-4T3.7GB	12	11.4	9.0	3.7	5	0.138
GT600-4T5.5GB	17.5	16.7	13.0	5.5	7.5	0.201
GT600-4T7.5GB	22.8	21.9	17.0	7.5	10	0.24
GT600-4T11GB	33.4	32.2	25.0	11	15	0.355
GT600-4T15GB	42.8	41.3	32.0	15	20	0.454
GT600-4T18.5G(B)(-T)	45	49.5	37	18.5	25	0.478
GT600-4T22G(B)(-T)	54	59	45	22	30	0.551
GT600-4T30G(B)	52	57	60	30	40	0.694
GT600-4T37G(B)	63	69	75	37	50	0.815
GT600-4T45G(B)	81	89	91	45	60	1.01

变频器型号	电源容量 kVA	输入电流 A	输出电流 A	适配电机		发热功耗 kW
				kW	HP	
GT600-4T55G(B)	97	106	112	55	75	1.21
GT600-4T75G(B)	127	139	150	75	100	1.57
GT600-4T90G	150	164	176	90	125	1.81
GT600-4T110G	179	196	210	110	150	2.14
GT600-4T132G	220	240	253	132	180	2.85
GT600-4T160G	263	287	304	160	220	3.56
GT600-4T200G	334	365	377	200	275	4.15
GT600-4T220G	375	410	426	220	300	4.55
GT600-4T250G	404	441	465	250	340	5.06
GT600-4T280G	453	495	520	280	380	5.33
GT600-4T315G	517	565	585	315	430	5.69
GT600-4T355G	565	617	650	355	485	6.31
GT600-4T400G	629	687	725	400	545	6.91
GT600-4T450G	715	782	820	450	615	7.54

表 9-58 适配电机选型表 (三相 200~240V)

变频器型号	电源容量 kVA	输入电流 A	输出电流 A	适配电机		发热功耗 kW
				kW	HP	
三相电源: 440V, 50/60Hz						
GT600-2T0.4GB	2.8	2.4	2.1	0.4	0.5	0.046
GT600-2T0.7GB	5	4.6	3.8	0.7	1	0.068
GT600-2T1.1GB	6.7	6.3	5.1	1.1	1.5	0.081
GT600-2T1.5GB	9.5	9.0	7.2	1.5	2	0.109
GT600-2T2.2GB	12	11.4	9.0	2.2	3	0.138
GT600-2T3.7GB	17.5	16.7	13.0	3.7	5	0.201
GT600-2T5.5GB	33.4	32.2	25.0	5.5	7.5	0.355
GT600-2T7.5GB	42.8	41.3	32.0	7.5	10	0.454
GT600-2T11G(B)	54	59	45	11	15	0.551
GT600-2T15G(B)	52	57	60	15	20	0.694
GT600-2T18.5G(B)	63	69	75	18.5	25	0.815
GT600-2T22G(B)	81	89	91	22	30	1.01
GT600-2T30G(B)	97	106	112	30	40	1.21
GT600-2T37G(B)	127	139	150	37	50	1.57
GT600-2T45G	150	164	176	45	60	1.81
GT600-2T55G	179	196	210	55	75	2.14

## 9.13 外引操作面板安装尺寸

### 9.13.1 GT32NKE1 外引操作面板

GT32NKE1 是适配于 GT600 的外引操作面板，采用 LED 显示，其操作方式与机器自身操作面板完全相同，由于其外引特性，方便客户进行调试，其外形以及安装尺寸如下：

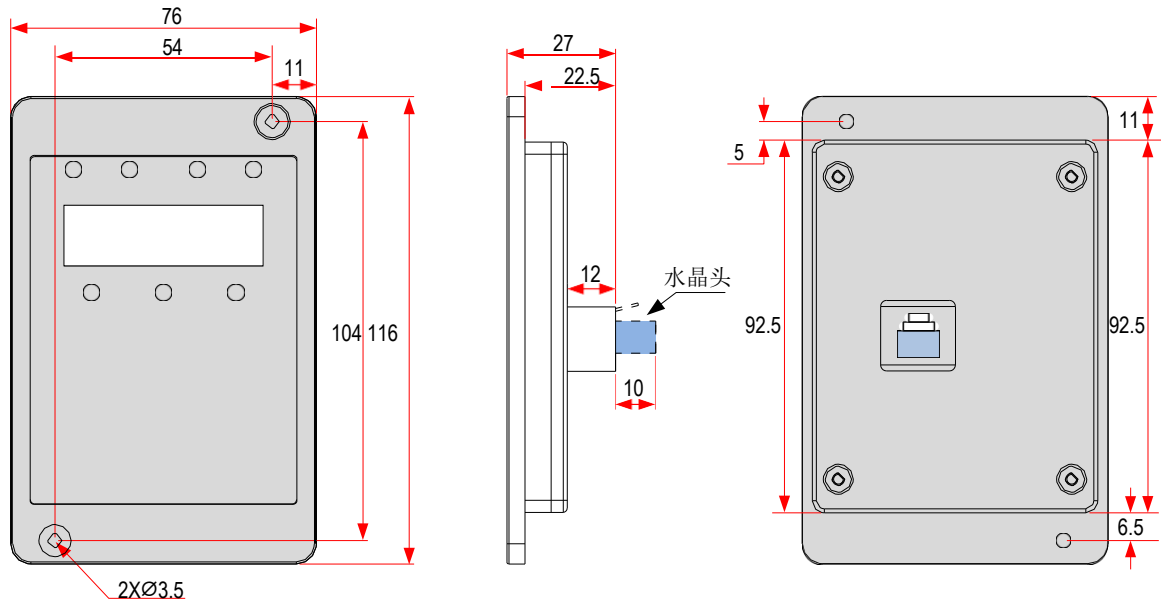


图 9-56 GT32NKE1 外引操作面板尺寸 (单位: mm)





## 第10章 应用案例

---

10.1 主频率源 + 辅助频率源设定频率应用 .....	296
10.2 简易 PLC 的应用 .....	298
10.3 多段速频率设定频率应用 .....	300
10.4 模拟量给定恒转矩控制应用 .....	302
10.5 Modbus- RTU 通讯控制应用 .....	304
10.6 CANLink 3.0 总线通讯应用 .....	306
10.7 张力控制的 PID 功能应用 .....	309
10.8 恒压供水闭环 PID 应用 .....	311
10.9 Profibus-DP 通讯应用 .....	314



## 第十章 应用案例

### 10.1 主频率源 + 辅助频率源设定频率应用

#### 1) 工程描述

- AI1 使用 0~10V 电位器控制电机运行在 0~100Hz 范围内;
- AI2 使用 PLC 模拟量输出模块通道 4~20mA 控制叠加频率量 -25Hz~+25Hz;
- 最高频率为 125Hz 正转, 最低频率为 -25Hz 反转;
- 最终输出频率由两路模拟量信号叠加。

#### 2) 产品选型与配线

产品名称	产品型号	数量	备注
PLC (可选)	H2U-1616MR-XP	1台	
模拟量扩展模块 (可选)	H2U-4AM	1台	2 通道电压电流输入 2 通道电压电流输出, 本地模块
变频器	GT600-4T22GB	1台	



图 10-1 案例示意图

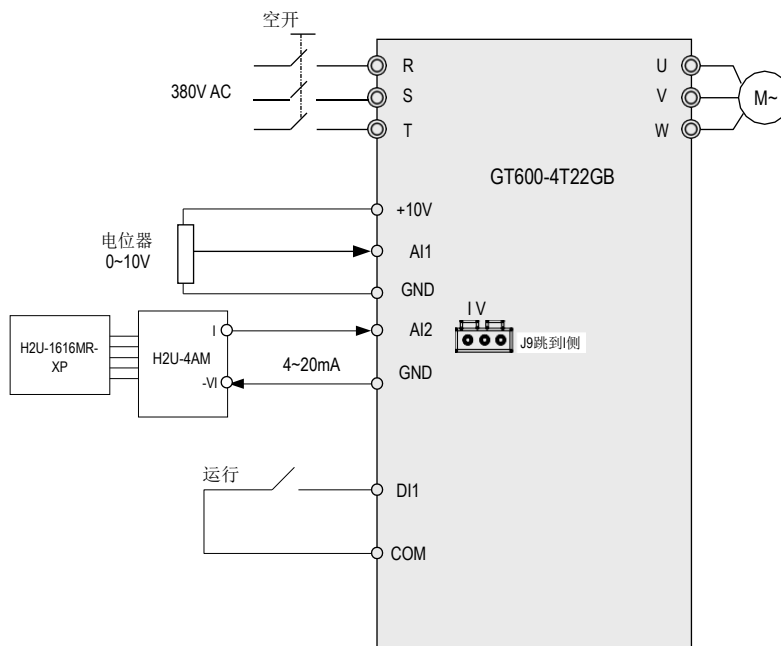


图 10-2 配线示意图

3) 变频器参数设置

参数	设置值	说明	备注
F0-02	1	端子 DI1 起动	
F0-03	1	AI1	0~10V 主给定频率
F0-04	2	AI2	4~20mA 辅助给定频率
F0-07	01	频率源叠加模式选择	主 + 辅运算给定
F0-10	125	最高输出频率	
F0-12	125	上限频率	小于等于最高频率值
F0-17	按使用要求设置	加速时间	
F0-18	按使用要求设置	减速时间	
F1-01~F1-05	按电机铭牌设置	电机额定参数	
F4-00	1	DI1 正转使能	
F4-13	0.00V	AI 曲线 1 最小设定值	
F4-14	0%	AI 曲线 1 最小设定值对应频率设定	对应 0Hz
F4-15	10.00V	AI 曲线 1 最大设定值	
F4-16	80%	AI 曲线 1 最大设定值对应频率设定	对应 100Hz
F4-18	2.00V	AI 曲线 2 最小设定值	2.00V 对应电流 4mA
F4-19	-20%	AI 曲线 2 最小设定值对应频率设定	4mA 对应 -25Hz;
F4-20	10.00V	AI 曲线 2 最大设定值	10.00V 对应电流 20mA
F4-21	20%	AI 曲线 2 最大设定值对应频率设定	电流 20mA 对应 +25Hz;
F4-33	321	AI3/AI2/AI1 曲线选择	

4) 调试注意事项

- AI1 为0~10V 对应0~100Hz，其曲线对应关系要依据 F0-10 最大频率设定，即 F4-14/F4-16/F4-19/F4-21 的参数值如设定为 100% 其对应为 F0-10=125Hz;
- AI2 为 4~20mA 电流输入，需要在硬件上将 J9 跳线到 “I” 电流侧，出厂设置均为电压侧;
- 其中电流信号在参数设置上是以电压数值设置;
- F0-07 为频率源叠加选择，其中个位为频率源选择，十位为F0-03 和F0-04 的运算关系选择;
- F4-33 为 AI3、AI2、AI1 的曲线对应选择关系，出厂默认为各对应一种曲线，如果是相同对应关系可以共用一个对应曲线关系。

## 10.2 简易 PLC 的应用

### 1) 工程描述

一些工业场合使用交流电机时只需启停、定时分段调速及简单的自动正反转等，使用简易 PLC 便可直接完成以往还需添加 PLC 后才能完成的控制功能。

简易 PLC 可直接设定各阶段的运行转速、方向和运行时间，应用于混合料搅拌、工业洗衣机等行业（设备）。例如在工业洗衣机上，根据工作过程——定时、不同速度、正反向交替周期循环运行，其运行模式示意图如下：

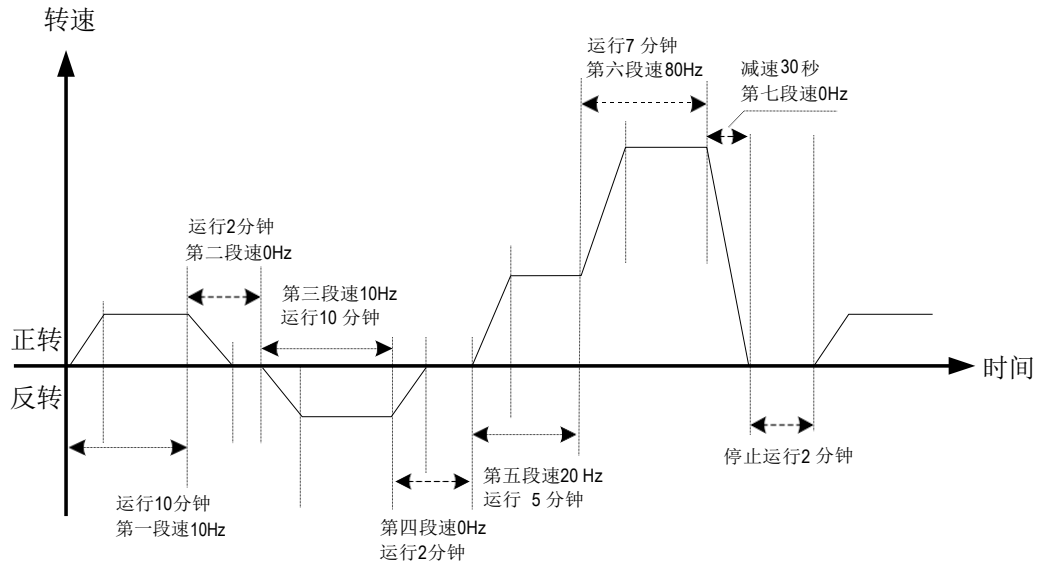


图 10-3 简易 PLC 运行模式

### 2) 产品选型与配线

产品名称	产品型号	数量	备注
GT600 变频器	GT600-4T22G	1	根据电机的额定铭牌对应选用

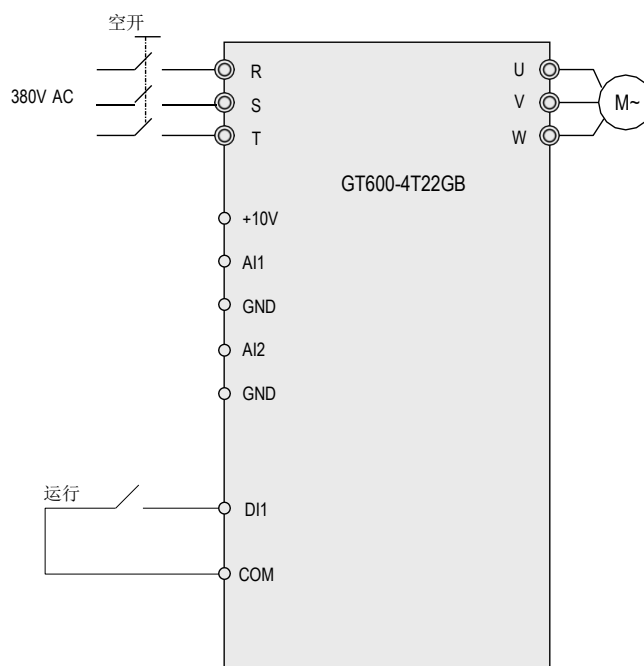


图 10-4 配线示意图

## 3) 变频器参数设置

参数	设置值	说明	备注
F0-02	1	端子 DI1 起动	
F0-03	7	简易 PLC 运行	
F0-10	80Hz	最高输出频率	
F0-12	80Hz	上限频率	
F0-17	20s	加速时间	
F0-18	30s	减速时间	
F1-01~F1-05		电机额定参数	
F4-00	1	DI1 正转使能	
FC-00	12.5%	10Hz 正转运行	对应最大频率 80Hz 的 12.5%
FC-01	0%	0Hz 运行	
FC-02	-12.5%	10Hz 反转运行	
FC-03	0%	0Hz 运行	
FC-04	25%	10Hz 正转运行	
FC-05	100%	80H 组正转运行	
FC-06	0%	减速到 0Hz 停机	0Hz 运行 2 分钟后再开始循环
FC-16	2	一直循环运行	
FC-17	11	停机和掉电都记忆	
FC-18	600	第一段运行 10 分钟	
FC-20	120	第二段 0Hz 运行 2 分钟	
FC-22	600	第三段运行 10 分钟	
FC-24	120	第四段运行 2 分钟	
FC-26	300	第五段运行 5 分钟	
FC-28	420	第六段运行 7 分钟	
FC-30	150	第七段运行 2.5 分钟	

## 4) 调试注意事项

- 简易 PLC 与多段速目标设定值共用 FC 组参数;
- 对应多段速设定值, 起始点为多段速 0;
- 每段速的加减速时间是可按减速时间对应设置, 出厂值为加减速 0 组参数 (F0-17/F0-18) ;
- 不需要的循环时间和对应多段速需设置为 0 数据;
- 多段速的频率值为最大频率的百分比设定;
- 每段速的运行时间包括加速或减速时间和恒速目标频率总的运行时间, 不包括恒速频率的减速时间。

### 10.3 多段速频率设定频率应用

#### 1) 工程描述

变频器采用多段速度控制，由多功能端子 DI1、DI2、DI3 实现 5 个不同速度频率值和不同方向运行：5Hz、10Hz、20Hz、35Hz、45Hz；方向由正转、反向两个端子控制，以适应与如提升机负载的正反转不同速度控制要求场合。

#### 2) 产品选型与配线

产品名称	产品型号	数量	备注
PLC (可选)	H2U-1616MR-XP	1台	控制变频器方向、速度
变频器	GT600-4T22GB	1台	-

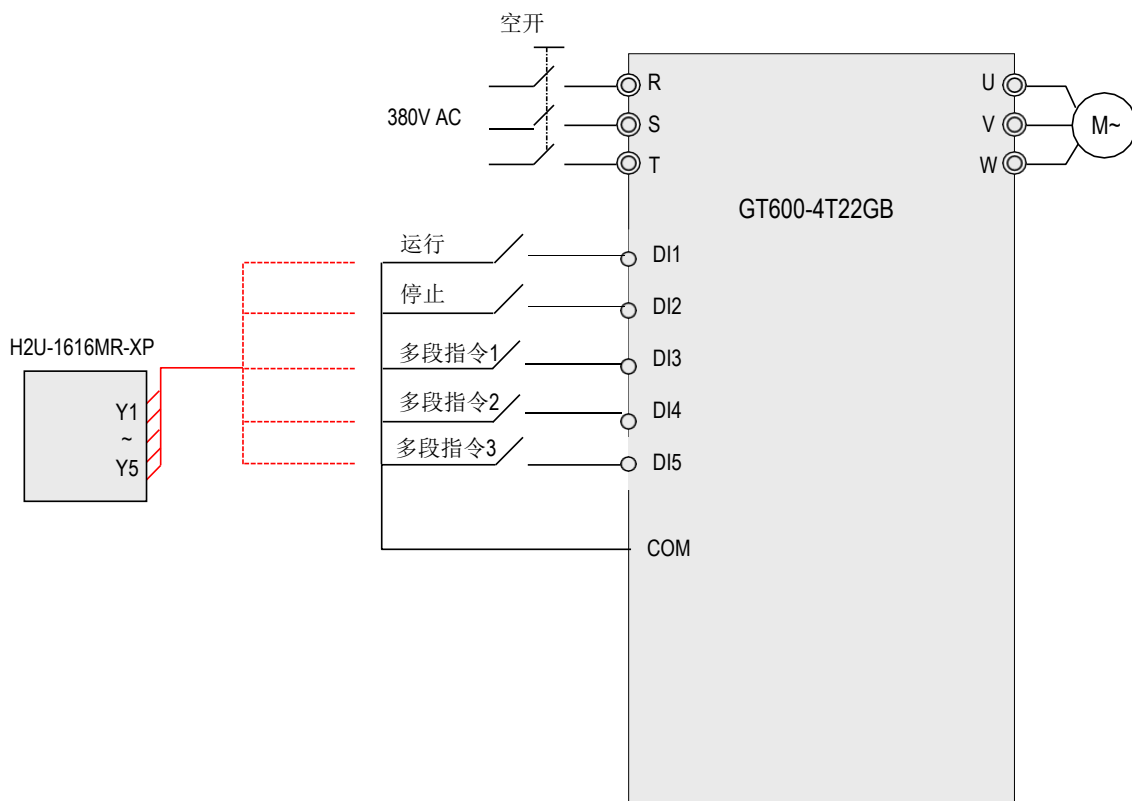


图 10-5 配线示意图

多段频率指令控制表对应：

DI5	DI4	DI3	频率指令设定	对应参数
OFF	OFF	OFF	多段速 0	FC-00
OFF	OFF	ON	多段速 1	FC-01
OFF	ON	OFF	多段速 2	FC-02
OFF	ON	ON	多段速 3	FC-03
ON	OFF	OFF	多段速 4	FC-04
ON	OFF	ON	多段速 5	FC-05

电机正、反转方向对应表：

DI2	DI1	运行命令	备注
OFF	OFF	停止	根据 F4-11 的端子命令方式实现正反转控制
OFF	ON	正转	
ON	OFF	反转	
ON	ON	停止	

### 3) 变频器参数设置

参数	设置值	说明	备注
F0-02	1	端子 DI1 启动	-
F0-03	6	多段速指令	-
F0-10	50	最高输出频率	-
F0-12	50	上限频率	小于等于最高频率值
F0-17	按使用要求设置	加速时间	根据负载对加减速过程要求，根据使用情况选择性配置制动电阻
F0-18	按使用要求设置	减速时间	-
F1-01~F1-05	按电机铭牌设置	电机额定参数	-
F4-00	1	DI1 端子功能选择	正转运行
F4-01	2	DI2 端子功能选择	反转运行
F4-02	12	DI3 端子功能选择	多段指令端子 1
F4-03	13	DI4 端子功能选择	多段指令端子 2
F4-04	14	DI5 端子功能选择	多段指令端子 3
F4-11	0	端子命令方式	两线式 1
FC-00	10%	多段速 0 频率指令	多段速是以相对最大频率的百分比数字设定，其中多段速 0 可以通过 FC-51 选择数字、模拟量、脉冲频率、PID 等 7 种方式选择
FC-01	20%	多段速 1 频率指令	
FC-02	40%	多段速 2 频率指令	
FC-03	70%	多段速 3 频率指令	
FC-04	90%	多段速 4 频率指令	

### 4) 调试注意事项

- 多段速频率指令与运行方向是分开控制实现的；
- F0-03 和 F0-04 频率源中“多段速”与“PLC”的频率设定是共用 FC 组频率指令参数；最多实现 0~15 段共 16 个频率设定值；
- FC-00~FC-15 的频率数值是以相对最大频率的百分比，不是频率数值；
- 多段速运行中的加减速时间，按照 F0-17/18 或其他三组加减速时间控制；
- 如选用多段速 0 可选择多种方式实现，通过 FC-51 对应参数参数选择设置。

## 10.4 模拟量给定恒转矩控制应用

### 1) 工程描述

- 不带编码器下的开环速度控制实现方式

- 实现不带编码器下转矩控制，转矩信号通过AI1 端口0~10V 信号控制电机的0~ 额定转矩；

不带编码器下的开环速度控制实现方式

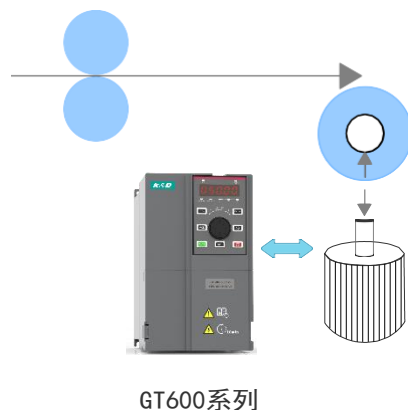


图 10-6 不带编码器下的转矩控制示意

- 外加编码器下的闭环速度控制实现方式

- 选配外加编码器测速信号，转矩信号通过 AI1 端口 0~10V 信号控制电机的 0~ 额定转矩；

外加编码器下的闭环速度控制实现方式

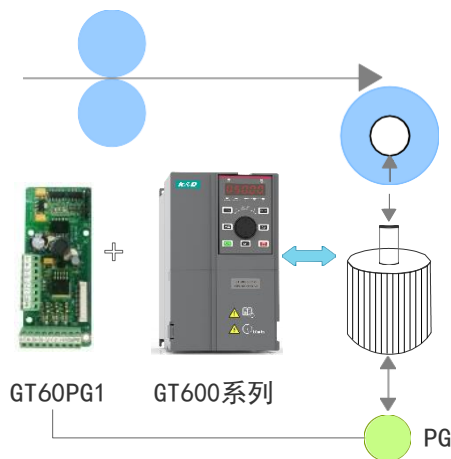


图 10-7 外加带编码器下的闭环速度控制示意

### 产品选型与配线

产品名称	产品型号	数量	备注
GT600 变频器	GT600-4T22GB	1	-
编码器卡 (可选)	GT60PGMD	1	有编码器时对应选择 PG 卡型号

● 无编码器反馈时：

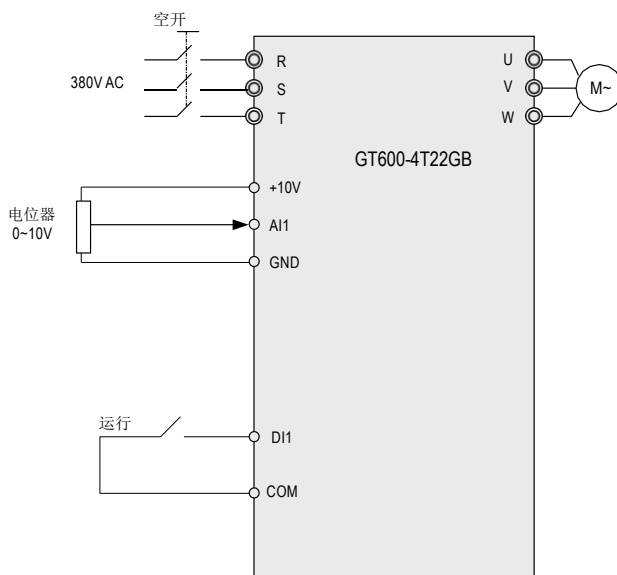


图 10-8 接线示意图

● 有编码器反馈时：

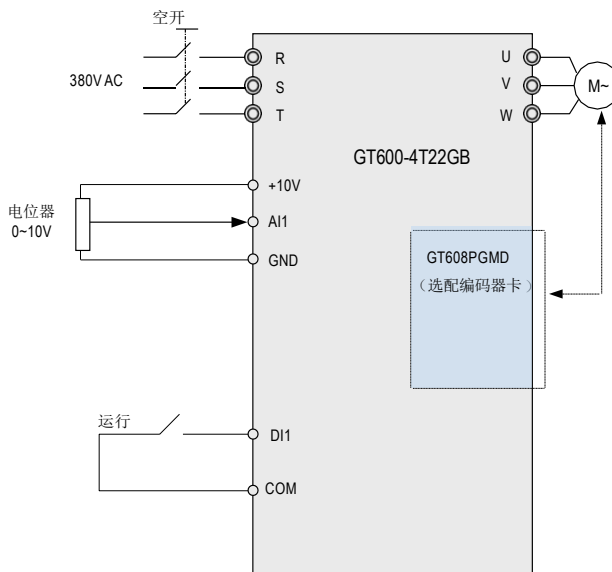


图 10-9 接线示意图

3)

变频器参数设置

参数	设置值	说明	备注
F0-02	1	DI1 端子控制	
A0-00	1	转矩控制	转矩有效时，转矩指示灯亮
A0-01	1	转矩模式下，转矩设定源	AI1 为 0~10V 对应 0~A0-03；
A0-03	100%	转矩模式下数字设定值	100% 对应变频器额定转矩
A0-05	50Hz	正向时最高转速	
A0-06	50Hz	反向时最高转速	
A0-07	0s	转矩上升变化时间	
A0-08	0s	转矩下降变化时间	



参数	设置值	说明	备注
F0-01	1	闭环矢量	有编码器测速反馈时，需根据编码器具体设置
F1-27	1024	编码器线数	
F1-28	0	ABZ 编码器类型	
F1-30	0	编码器相序	
F1-36	0.0s	速度反馈 PG 断线检测时间	
F8-07	0.0s	加速时间	转矩模式下的加减速时间，请根据现场应用合理设置
F8-07	0.0s	减速时间	

#### 4) 调试注意事项

- 在转矩控制要求下，需要对电机做自学习，这样能获得好的电机控制性能；
- 在有编码器反馈时，需要正确设置编码器参数，才能实现闭环矢量正常运行；
- 转矩设定值在使用模拟量时，其模拟量的最大值对应 A0-03 数字设定值；
- 在转矩控制下，控制转矩为目标量，但速度是受 A0-05 和 A0-06 限制。

## 10.5 Modbus- RTU 通讯控制应用

### 1) 工程描述

PLC 通过 485 通讯口控制两台 GT600 变频器频率设定、运行电流读取、起动停止、点动运行。

### 2) 产品选型与配线

产品名称	产品型号	数量	备注
H2U 系列 PLC	H2U-1616MR-XP	1 台	
GT600 变频器	GT600-4T22GB		支持 1~247 个
Modbus 通讯卡	GT60TX1		与变频器配套

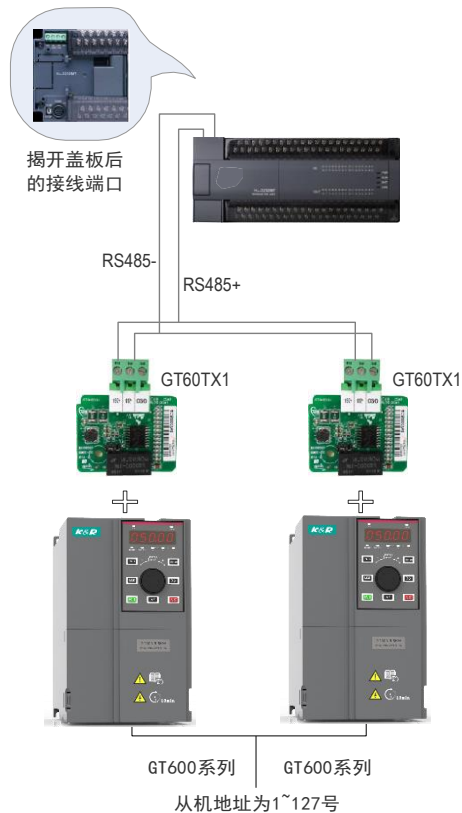


图 10-10 配线示意图

## 3) 变频器参数设置

参数	设置值	说明	备注
F0-02	2	通讯控制	可通过此设置可对变频器实现通讯启停；根据现场应用，也可使用端子启停方式
F0-03	9	通讯设定	通过 H1000 地址设定
F1-01~F1-05	按电机铭牌设置	电机额定参数	
FD-00	5005	通讯波特率 (9600bps)	个位为 Modbus 波特率
FD-01	0	无校验，数据格式	
FD-02	本机地址	1~247#	
FD-03	2	应答时间	一般出厂值
FD-04	2.0	串口通信超时检测时间	需要检测通讯信号如断线可以设置该参数
FD-05	31	标准数据格式	个位为 Modbus，有标准和非标准两种形式
FD-06	0	读取电流分辨率 0.01A	主要针对大小功率电流小数点不同

## 4) 调试注意事项

- 485 公共端 GND/CGND 要连接起来；
- 为避免干扰，请注意将通讯线缆与功率线缆分开走线；
- 通讯设定频率，如果选择为“通讯设定”，则对应的通讯地址固定为 1000H，其范围为 -10000~10000, 对应为 -100.00%~100.00%，对应的量纲为 F0-10（最大频率）；
- 控制命令为只写入到变频器，其地址要查看附录上的通讯协议定义相关命令地址；
- 读取参数可通过 U0 组参数直接读取相关变频器状态；
- 如频繁写入参数，需要使用 RAM 参数对应地址，这样可加长 EEPROM 使用寿命。具体可参考“6.10.1 读写参数”；
- 使用科润 PLC 其标配独立的 Modbus 通讯口，借助专用后台配置软件工具，可简化程序工作量，方便变频器联网；
- 通讯出现硬件干扰时，要查明接线是否正确，合理接入通讯地线，以及降低变频器载频等处理措施。

## 10.6 CANLink 3.0 总线通讯应用

### 1) 工程描述

H2U 系列 PLC 通过科润专用 CANLink 工业总线控制 GT600 变频器频率设定、运行电流读取、启动停止、点动运行。

### 2) 产品选型与配线

产品名称	产品型号	数量	备注
H2U 系列 PLC	H2U-1616MR-XP	1 台	-
CANLink 接口卡	H2U-CAN-BD	1个	-
GT600 变频器	GT600-4T18.5GB	-	最多支持 62 个从站
CANLink 接口卡	GT60CAN1	-	与变频器配套

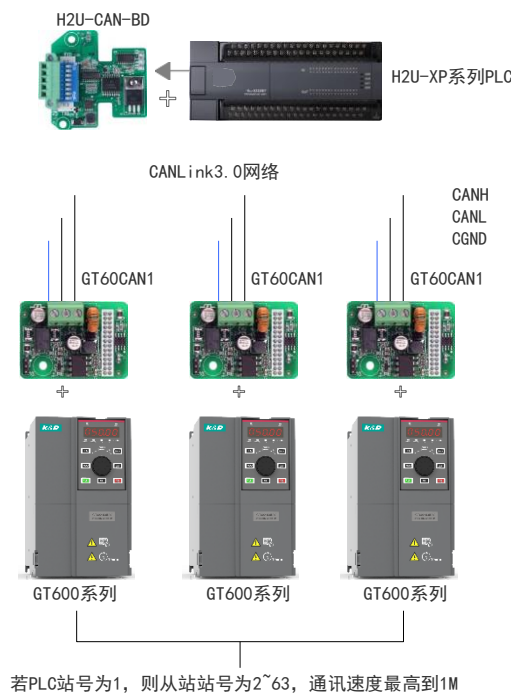


图 10-11 系统框图

3)

### 变频器参数设置

参数	设置值	说明	备注
F0-02	2	通讯控制	-
F0-03	9	通讯设定	通过 H1000 地址设定
F1-01~F1-05	按电机铭牌设置	电机额定参数	-
FD-00	5005	通讯波特率 (500Kbps)	千位为 CANLink 波特率, 5 对应 0.5M; 最高为 1M;
FD-02	本机地址	2~63#	CANLink 总线本机地址
FD-06	0	读取电流分辨率	主要针对大小功率电流小数点不同;
FD-08	0.1	CANLink 通讯超时检测	0.1 对应为 100ms

4) PLC 编程软件配置:

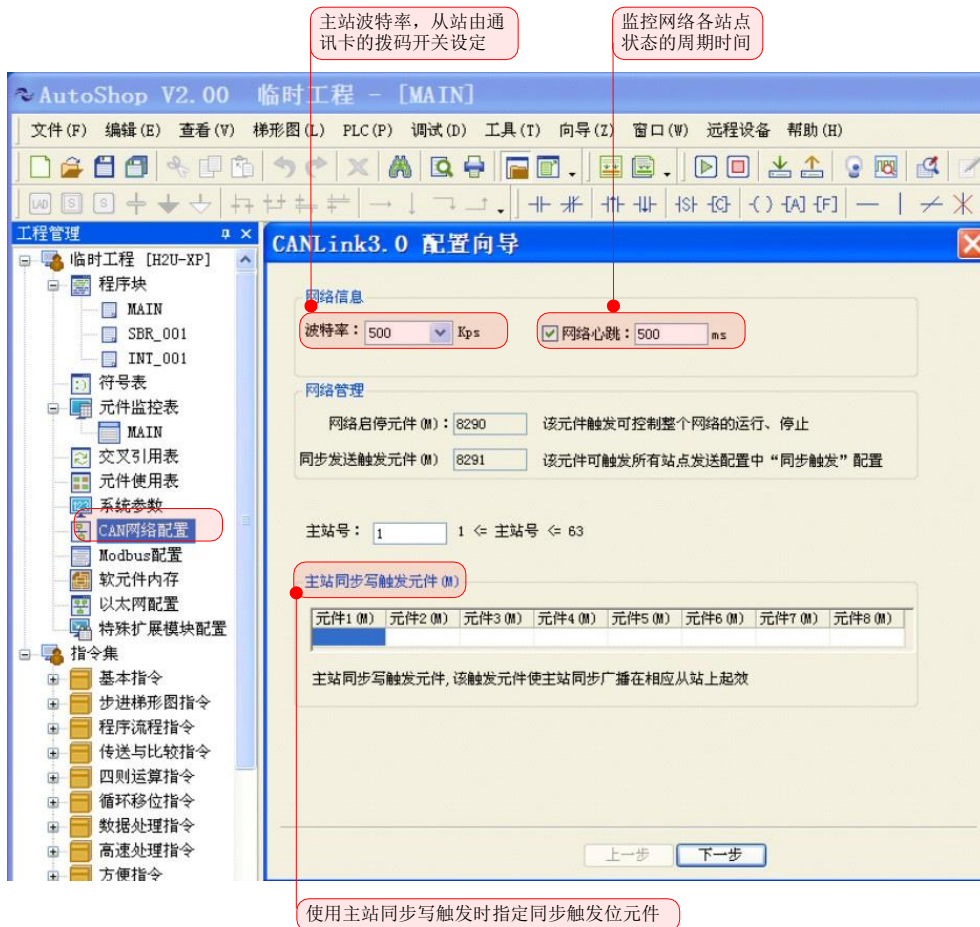


图 10-12 配置界面介绍 1

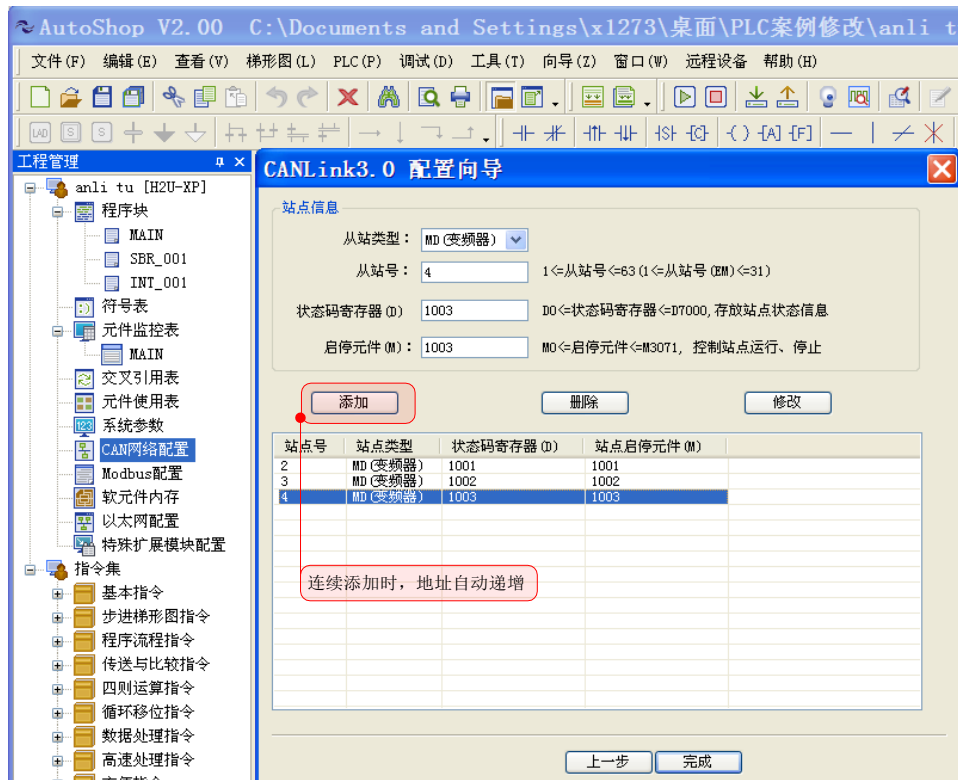


图 10-13 配置界面介绍 2



图 10-14 配置界面介绍 3



图 10-15 配置界面介绍 4



图 10-16 配置界面介绍 5

5) 调试注意事项

- PLC 上的 CANLink 接口卡，需要设置本机 PLC 的对应站号地址；
- 使用科润 CANLink 总线通讯，要保证通讯线的连接可靠，避免形成环路；
- 在首末两台要使用终端电阻；

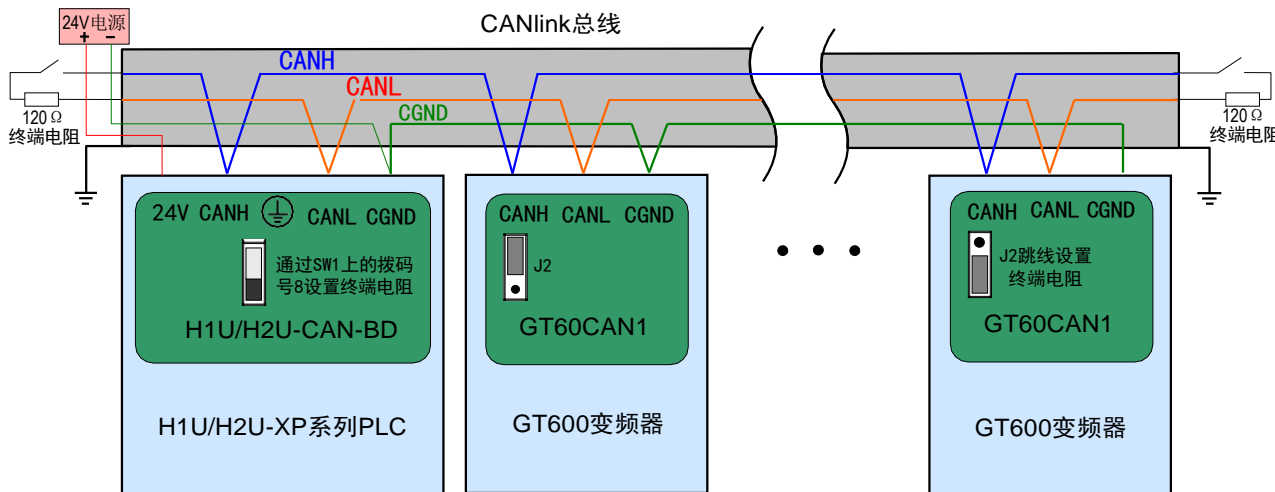


图 10-17 CANLink 总线连接拓扑结构

- 通讯速度与线的长度成反比，线长度越短越好，例如波特率 1Mbps 最大允许 30m；

波特率	距离 (m)	线缆 (mm <sup>2</sup> )	接入点数
1000 Kbps	30	0.3	18
500 Kbps	80	0.3	32
250 Kbps	150	0.3	63
125 Kbps	300	0.5	63
100 Kbps	500	0.5	63
50 Kbps	1000	0.7	63

- 借助科润 Autoshop PLC 编程软件 CANLink 网络配置功能，简单方便。

## 10.7 张力控制的 PID 功能应用

1) 工程描述

- 线缆在加工生产过程中，在收放线工序，通过摆杆控制线材恒线速度运行，目标给定值为摆杆中间位置，摆杆反馈信号通过 0~10V 接入 AI1 模拟量端子口。
- 在运行中摆杆的位置为 PID 控制量，摆杆的配重为线材的张力控制量，通过变频器内置的 PID 功能模块，实现恒张力恒线速度运行。

2) 产品选型与配线

产品名称	产品型号	数量	备注
摆杆电位器	0~10V 对应上下限范围		
变频器	GT600-4T22GB	1	制动电阻选择参考制动电阻附录

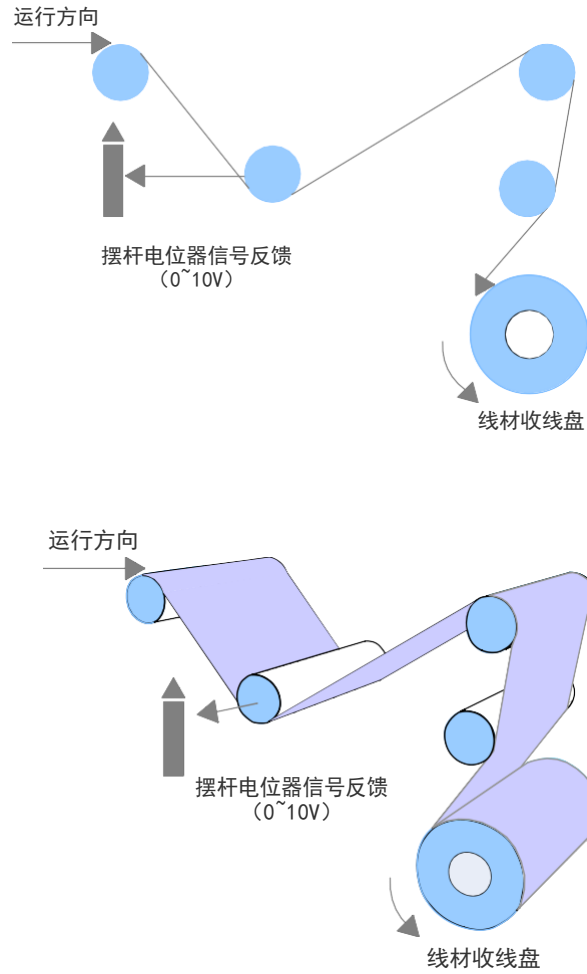


图 10-18 案例示意图

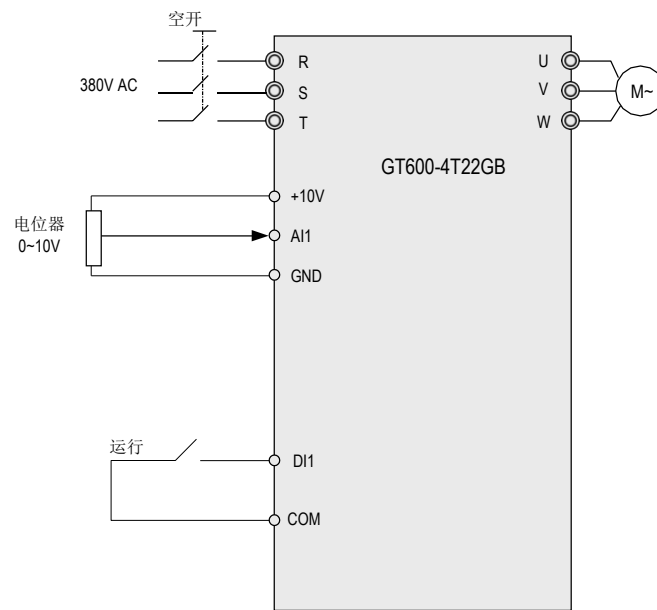


图 10-19 配线示意图

## 3) 变频器参数设置

参数	设置值	说明	备注
F0-02	1	端子 DI1 起动	-
F0-03	8	频率指令选为 PID	-
F0-10	80	最高输出频率	请根据实际需求设置
F0-12	80	上限频率	小于等于最高频率值
F0-17	1s	加速时间	按实际设置
F0-18	1s	减速时间	-
F1-01~F1-05	按电机铭牌设置	电机额定参数	-
F4-00	1	DI1 正转使能	-
F4-13	0.00V	AI 曲线 1 最小设定值	摆杆最低位电位, 请根据实际需求设置
F4-14	0%	AI 曲线 1 最小设定值对应频率设定	-
F4-15	10.00V	AI 曲线1 最大设定值	摆杆最高位电位, 请根据实际需求设置
F4-16	100.0%	AI 曲线1 最大设定值对应频率设定	-
FA-00	0	给定源为 FA-01 数字设定	-
FA-01	50%	数字给定目标值	给定源为摆杆中间位置
FA-02	0	AI1 为反馈指令	-
FA-03	0	PID 作用方向	正作用, 即在摆杆中间位置以下要求运行频率升高
FA-05	0~30	比例增益 KP1	设置值仅供参考, 请以根据现场调试为主
FA-06	0.5~1.5	积分时间 TI1	
FA-07	0~0.100	微分时间 TD1	

## 4) 调试注意事项

- 选用单独 PID 模式运行时, 需要主频率源选为 PID 频率指令设定;
- FA 组需要根据实际信号, 对应设置 PID 给定指令和反馈指令, 不能设错;
- PID 的作用方向不能设错, 要正确设置: 正作用为当反馈信号大于 PID 给定值时, 要求变频器输出频率下降, 才能使 PID 控制的目标量达到平衡; 反之为反作用;
- FA-05/FA-06 为 PID 的比例增益和积分时间, 调试时先通过调节 KP 值, 在 KP 值不变时再调节积分时间 TI。通常为稳定一个数值再调节另外相关参数数值。

## 10.8 恒压供水闭环 PID 应用

## 1) 工程描述

在市政建设和工厂循环水供应用中, 都有要求恒压供水场合, 要求能够根据末端用水量, 自动调节水泵的供水量, 从而维持水管内恒定压力供水要求。



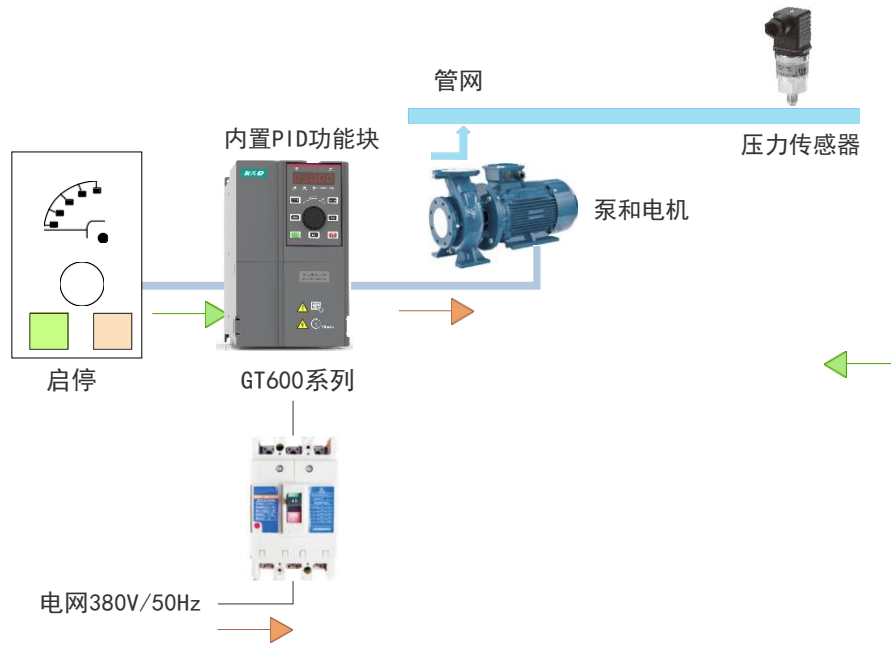


图 10-20 案例示意图

2) 产品选型与配线

产品名称	产品型号	数量	备注
GT600 变频器	GT600-4T22G	1 台	根据水泵的额定铭牌对应选用
压力变送器	0~1MPa 量程	1 台	0~10 公斤对应 4~20mA

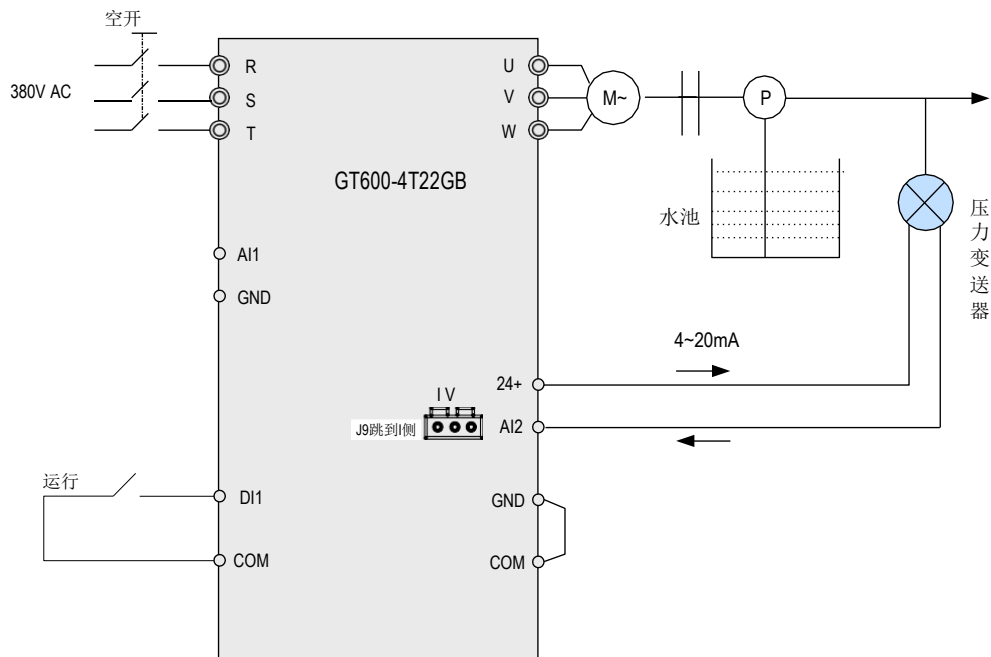


图 10-21 配线示意图

## 3) 变频器参数设置

参数	设置值	说明	备注
F0-02	1	端子 DI1 起动	-
F0-03	8	PID 运行	-
F0-10	60	最高输出频率	按实际需求设置
F0-12	60	上限频率	小于等于最高频率值
F0-17	5s	加速时间	按实际设置
F0-18	5s	减速时间	-
F1-01~F1-05	按电机铭牌设置	电机额定参数	-
F4-00	1	DI1 正转使能	-
F4-18	2.00V	AI 曲线 2 最小设定值	2.00 对应 4mA
F4-19	0%	AI 曲线 2 最小设定值对应频率设定	-
F4-20	10.00V	AI 曲线 2 最大设定值	-
F4-21	100.0%	AI 曲线 2 最大设定值对应频率设定	-
FA-00	0	给定源为 FA-01 数字设定	-
FA-01	50%	数字给定目标值	4~20mA 对应 0~10 公斤压力, 如果压力表显示的稳定压力偏高, 需要微调该给定目标值
FA-02	1	AI2 为反馈源	-
FA-03	0	PID 作用方向	正作用, 即在反馈压力比设定压力低时, 需要提高电机转速快速达到需要设定的目标压力值
FA-05	20~40	比例增益 KP1	-
FA-06	1.0~2.0	积分时间 TI1	-
FA-07	0~0.100	微分时间 TD1	-

## 4) 调试注意事项

- 使用压力变送器信号为 4~20mA 信号, 需要将控制板上 J9 跳线调制“ I” 侧;
- 4~20mA 为 AI2 的线性输入模拟量信号, 需要在 F4-18~F4-22 的设置对应关系, 参数以电压数值表示, 即如 2.00V 代表 4mA;
- 压力变送器常用为两线制, 即一个接电源正极, 一个接 AI2 信号输入, 模拟地为电源 GND, 需要使用屏蔽线;
- 设定压力为 FA-01 的数字设定, 以百分比表示, 其中 100% 对应 20mA 信号即为 10 公斤压力;
- PID 的作用方向根据电机运行要求正确设置, 一般为正作用方向;
- PID 参数一般只需调试 KP 和 TI 两个参数。

## 10.9 Profibus-DP 通讯应用

### 1) 工程描述

使用西门子 S7-300 系列 PLC 控制科润 GT600-4T22G 两台实现起停、运行频率修改、故障监控。

### 2) 产品选型与配线

产品名称	产品型号	数量	备注
PLC (可选)	S7-300 系列 PLC	1台	DP 总线主站
科润 Profibus-DP 通讯卡	GT60DP2	2块	DP 总线从站
变频器	GT600-4T22GB	2台	

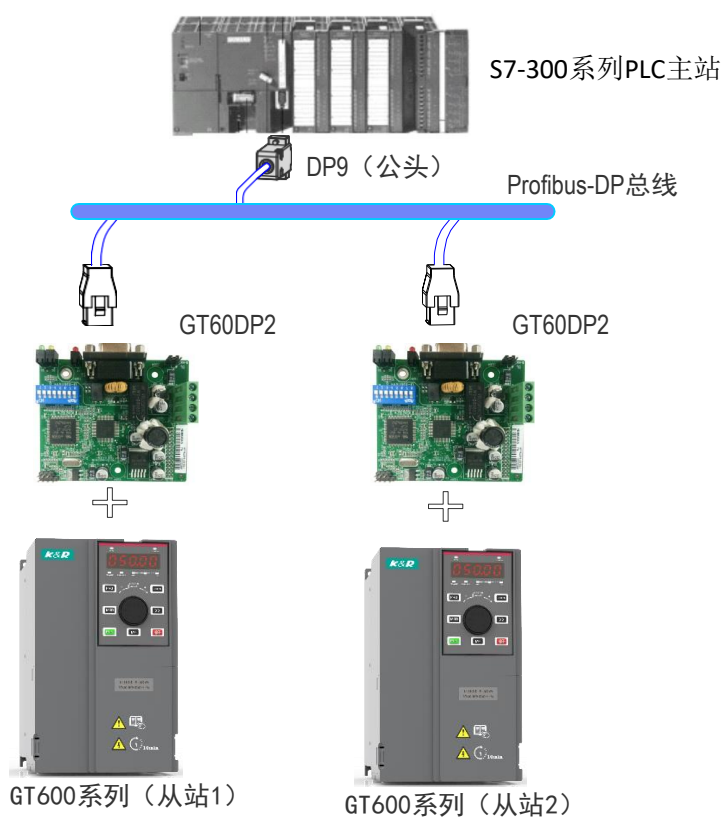


图 10-22 案例示意图

### 3) 变频器参数设置

参数	设置值	说明	备注
F0-02	2	通讯起停控制	-
F0-03	9	通讯控制	-
F0-10	100.00	最大频率值	-
F0-12	100.00	上限频率值	-
F0-17	按实际设置		-
F0-18	按实际设置		-
F0-28	1	通讯协议选择 DP 总线桥	-
F1-01~F1-05	按实际设置	按电机铭牌设置	-

#### 4) 调试注意事项

- 调试过程参考：

设置正确硬件接线，8 位拨码开关正确，特别注意选用 GT60DP2 通讯扩展卡，0~125# 从站 GT600 对应地址，详情查看随卡附带通讯说明书《GT600 系列GT60DP2 Profibus 说明书》；

对应 GT60DP2 的软件版本为 1.09 版本以上，通过参数 U0-67 查看该 DP 卡软件版本；

- 硬件通讯组网参考图如下：

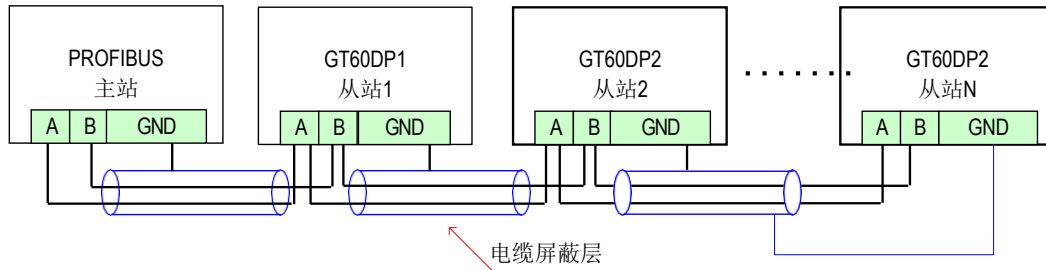
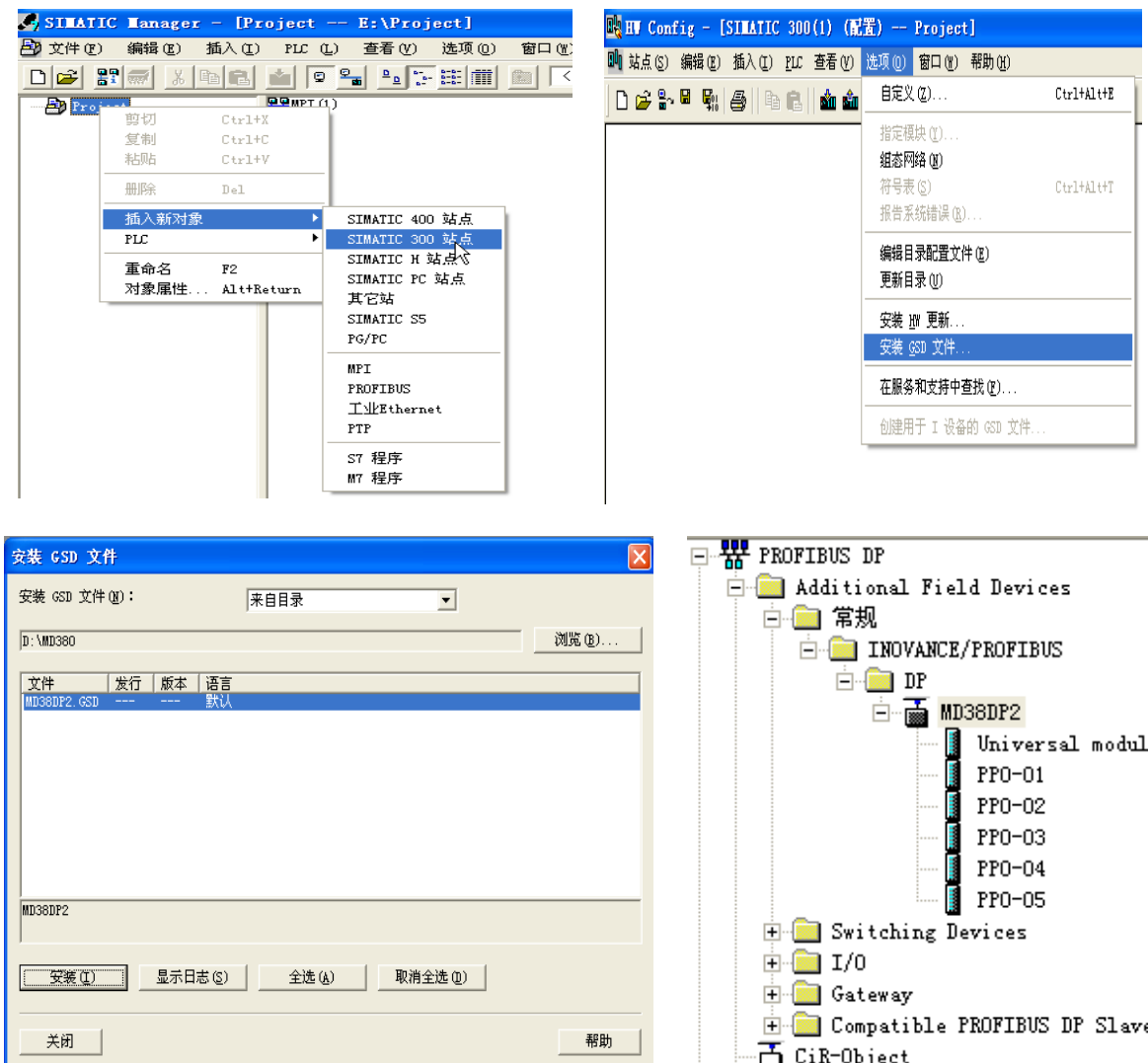
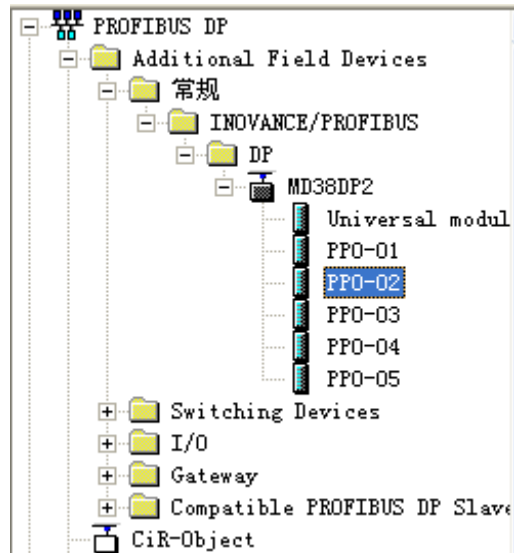
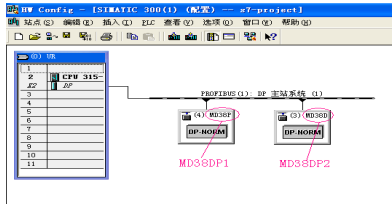


图 10.23 组网示意图

- 在西门子后台软件上，建立硬件系统图：





- 后台 PZD 映射表：

属性 - DP 从站

常规 参数赋值

参数	数值
工作站点参数	
DP 中断模式	DPW0
常规 DP 参数	
设备专用参数	
PZD3 (master->slave)	61452
PZD4 (master->slave)	61448
PZD5 (master->slave)	64512
PZD6 (master->slave)	64513
PZD7 (master->slave)	61452
PZD8 (master->slave)	61440
PZD9 (master->slave)	61440
PZD10 (master->slave)	61440
PZD11 (master->slave)	61440
PZD12 (master->slave)	61440
PZD3 (slave->master)	61440
PZD4 (slave->master)	61440
PZD5 (slave->master)	61440

确定 取消 帮助

- 根据 PZD1~PZD12 对应的表格中寄存器地址，实施编程数据处理：

(3) MD38DP2

插...	DP ID ...	订货号/标识	I 地址	Q 地址	注释
1	4AX	PPO-02	512...519	512...519	
2	6AF	--> PPO-02	520...531	520...531	

- 主要是地址对应关系，同时地址对应与 PZD 地址对应正确；
  - 确认 DP 接头、总线拉线数据、接法和对应通讯线缆长度和规格；

传输率 Kbps	线缆类型 A 最大长度 (m)	线缆类型 B 最大长度 (m)
9.6	1200	1200
19.2	1200	1200
187.5	600	600
500	200	200
1500	100	70
3000	100	不支持
6000	100	
12000	100	

- 关注三个颜色指示灯，分别标注是否上电、卡与变频器间通讯正常、卡与 DP 总线是否正常；有颜色、闪烁和熄灭状态；
- 首选通过硬件组态过程，实现主站能够顺利方便实现对 GT600+GT60DP2 从站实施监控；
- 在使用中如果有使用 GT60DP1、MD290 和其它厂家 DP 通讯从站不影响正常使用，同时对于拨码开关位置是否正确；
- 如通过拨码开关选择支持早期的 DP1 协议，需要对应的 GT60PFS2.GSD 文件安装，GT60DP2.GSD 文件只对应 DP2 通讯协议不兼容 DP1 通讯功能。





## 第11章 选配卡

11.1 扩展卡的安装与功能说明 .....	320
11.1.1 扩展卡的安装 .....	320
11.1.2 扩展卡的功能说明 .....	321
11.2 多功能扩展卡的使用 .....	322
11.2.1 GT60IO1 端子分布与功能说明 .....	322
11.2.2 GT60IO2 端子分布与功能说明 .....	325
11.2.3 GT60IO3 端子分布与功能说明 .....	326
11.2.4 GT60PC1 (可编程卡) 端子分布与功能说明 .....	327
11.2.5 接线及注意事项 .....	329
11.3 通讯扩展卡的使用 .....	330
11.3.1 CANlink 扩展卡 (GT60CAN1) 端子分布与功能说明 .....	330
11.3.2 CANopen 扩展卡 (GT60CAN2) 端子分布与功能说明 .....	332
11.3.3 RS-485 扩展卡 (GT60TX1) 端子分布与功能说明 .....	334
11.3.4 Profibus-DP 扩展卡 (GT60DP2) 端子分布与功能说明 .....	337
11.3.4 Profinet 通讯扩展卡 (GT600-PN1) 端子分布与功能说明 .....	340
11.4 编码器扩展卡的使用 .....	341
11.4.1 编码器扩展卡规格 .....	341
11.4.2 多功能 PG 卡 (GT60PGMD) .....	343
11.4.3 旋转变压器 PG 卡 (GT60PG4) .....	345
11.4.4 开集电极输入 PG 卡 (GT60PG5D) .....	346
11.4.5 带分频输出的差分 PG 卡 (GT60PG6、GT60PG6D) .....	347
11.4.6 PG 卡屏蔽层接地说明 .....	349
11.4.7 EMC 指导 .....	349



# 第十一章 选配卡

GT600 系列变频器外接丰富的扩展卡可实现支持丰富的现场总线，支持丰富的编码器类型，支持用户可编程实现二次开发等功能。本章介绍各扩展卡的安装与使用，更加详细信息请参照购买时随机附送的说明书。

## 11.1 扩展卡的安装与功能说明

### 11.1.1 扩展卡的安装

GT600 系列变频器配备有 3 个 I/O 扩展卡，1 个 PC 编程卡，5 个现场总线卡（Modbus-RTU、Profibus-DP、CANlink、CANopen）和 5 种 PG 卡，安装位置如下图所示，安装时需拆除盖板（参照“3.1.5 盖板的拆卸与安装”）。

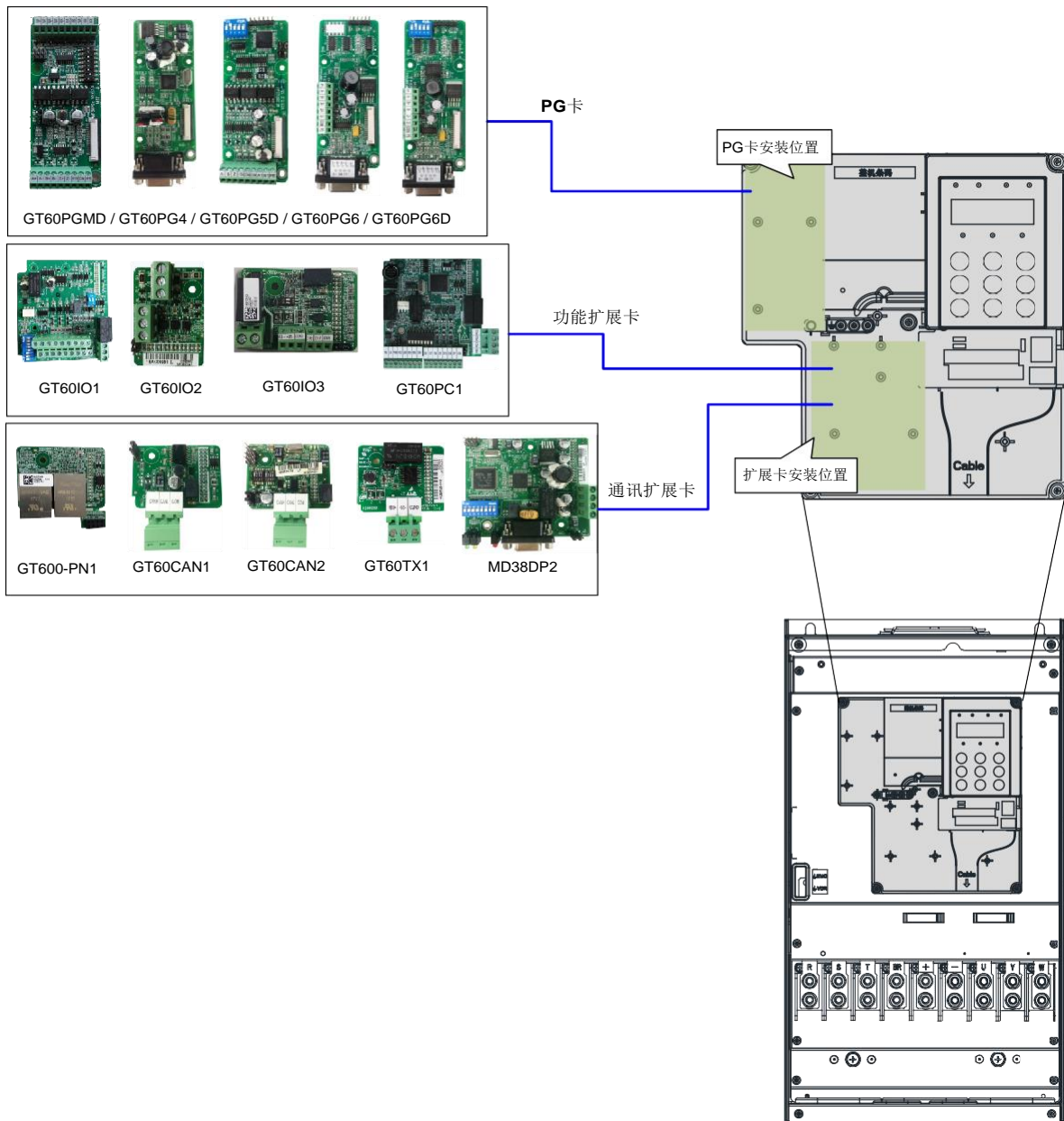


图 11-1 扩展卡的安装位置



- 上图为 GT600-4T45G(B)~ GT600-4T160G 型号变频器上扩展卡的安装位置, 不同型号的变频器上安装位置略有差异, 请以实物为准。

### 11.1.2 扩展卡的功能说明

表 11-1 扩展卡的功能说明

型号	名称	功能与规格	分频系数	适用机型
GT60IO1	I/O 扩展卡 1	可增加五个数字输入、一个模拟电压输入; AI3 为隔离模拟量; 可接 PT100, PT1000; 1 个继电器输出、1 个数字输出、1 个模拟量输出, 带 MODBUS/CANlink	-	适用于 15kW 及以上机型
GT60IO2	I/O 扩展卡 2	可增加三个数字输入	-	全系列机型
GT60IO3	I/O 扩展卡 3	可增加三个数字输入; 一个 485 通讯信号隔离输入; 1 个常开继电器输出	-	全系列机型
GT60PC1	可编程多功能扩展卡	支持 PLC 编程, 完全兼容科润 H1U 系列 PLC	-	适用于 15kW 及以上机型
GT60CAN1	CANlink 通信扩展卡	支持 CANlink	-	全系列机型
GT60CAN2	CANopen 通讯扩展卡	支持 CANopen	-	全系列机型
GT60TX1	RS-485 通讯扩展卡	支持 MODBUS-RTU	-	全系列机型
GT60DP2	Profibus-DP 通讯扩展卡	支持 Profibus-DP	-	适用于 15kW 及以上机型
GT600-PN1	Profinet 通讯扩展卡	Profinet 通讯适配卡	-	全系列机型可用
GT60PG4	旋转变压器输入 PG 卡	适用于旋转变压器, 激励频率 10kHz, DB9 接口	不带分频	全系列机型
GT60PG5D	开集电极输入 PG 卡	开集电极编码器接口卡, 适配 15V 电源	2~62 偶数分频	全系列机型
GT60PG6	差分输入 PG 卡	差分旋转编码器接口卡, 适配 5V 电源, DB9 接口	1:1 分频	全系列机型
GT60PG6D	差分输入 PG 卡	差分旋转编码器接口卡, 适配 5V 电源, DB9 接口	2~62 偶数分频	全系列机型
GT60PGMD	多功能编码器卡	兼容差分输入、集电极输入、推挽输入; 支持差分输出、集电极输出;	0~63 分频	全系列机型

## 11.2 多功能扩展卡的使用

### 11.2.1 GT60IO1 端子分布与功能说明

GT60IO1 扩展卡是设计用于 GT600 系列变频器配套使用的多功能 I/O 扩展卡，可扩展 5 路 DI，1 路 AI，1 路 DO，1 路 AO 和 1 路继电器输出，还具有 CAN 和 RS-485 通讯接口，可实现现场总线控制。

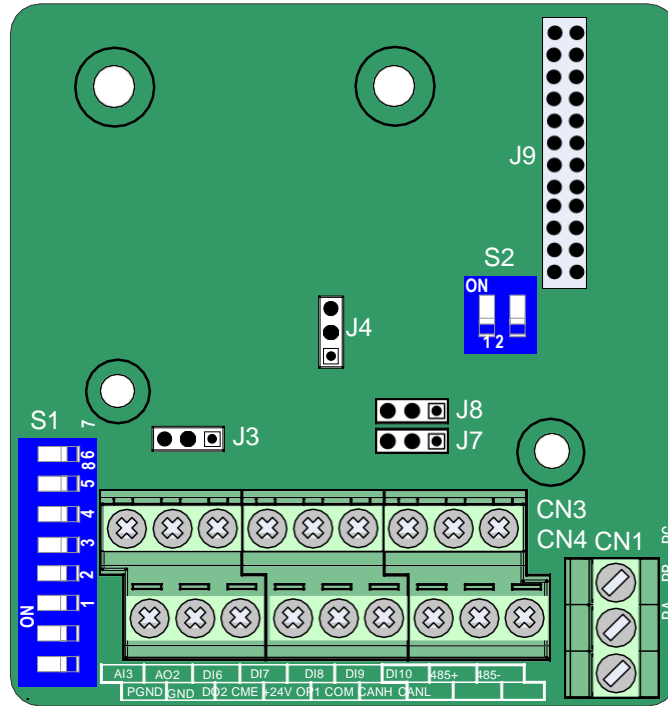


表 11-2 GT60IO1 扩展卡端子功能说明

端子标识		端子名称	功能说明	端子分布
CN4	+24V/COM	外接 24Vdc 电源	1、向外提供 +24V 电源，一般用作数字输入输出端子工作电源和外接传感器电源 2、最大输出电流：200mA	
	OP1	数字输入电源端子	1、出厂时 OP1 与“+24V”已用跳线 J8 连接 2、当要用外部电源时，OP1 需与外部电源连接，且必须把 J8 取掉。	
	DO2-CME	数字输出 2	1、光耦隔离，双极性开路集电极输出 2、输出电压范围：0V~24V 3、输出电流范围：0mA~50mA 注意：数字输出地 CME1 与数字输入地 COM 是内部隔离的，默认内部通过 J7 连接，当 DO2 想用外部电源驱动时，必须断开 J7。	
	CANH/CANL/COM	通讯接口端子	CANlink 协议通讯输入端子，隔离输入	
CN3	AI3-PGND	模拟量输入端子 3	1、光耦隔离输入，可接受差分电压输入和温度检测电阻输入 2、输入电压范围：DC -10V~10V 3、PT100, PT1000 温度传感器 4、用拨码开关 S1 决定输入方式，不能多种功能同时使用	
	AO2-GND	模拟输出 2	1、输出电压量的规格：0 V~10V 2、输出电流量的规格：0mA~20mA 3、输出电流量带阻抗规格：0Ω~500Ω	
	DI6-OP1~DI10-OP1	5 路数字输入	1、光耦隔离，兼容双极性输入 2、输入阻抗：2.4kΩ 3、电平输入时电压范围：9~30V	
	485+/485-/COM	通讯接口端子	MODBUS-RTU 协议通讯的输入、输出信号端子，隔离输入	
CN1	PA- PB	常闭端子	触点驱动能力： AC250V, 3A, COSΦ=0.4。 DC 30V, 1A	
	PA- PC	常开端子		



● GT60IO1 的RS485 通讯端子485+/485-/COM 与CANlink 通讯端子与CANH/CANL/COM 相互独立，可同时使用。

表 11-3 GT60IO1 扩展卡跳线说明

端子标识	端子名称	功能说明	跳线 / 拨码位置
J3	AO2 输出类型 设置跳线	电压型 0 V~10V	
		电流型 0mA~20mA	
J4	CAN 终端匹配 电阻设置跳线	进行终端电阻匹配	
		不进行终端电阻匹配	
S2	RS485 终端匹 配电阻选择	1、2 拨为 ON 进行终端电阻匹配	
		1、2 拨为 OFF 不进行终端电阻匹配	
S1	AI、PT100、 PT1000 功能 选择	AI3: 1、2、3 拨为 ON	ON 1 2 3 4 5 6 7 8
		PT1000: 4、5、6 拨为 ON	ON 1 2 3 4 5 6 7 8
		PT100: 6、7、8 拨为 ON	ON 1 2 3 4 5 6 7 8



- 跳线的设置是将扩展卡以主接线端子为底侧时的俯视图为观察视角，另外跳线在板上有丝印，请以丝印为标准。
- 变频器主从运行使用 CAN 通信、变频器与显示屏使用 RS485 通讯时，第一台和最后一台变频器 IO1 扩展卡上的 CAN 及 RS485 均需匹配终端电阻（通过 J4 和 S2 进行匹配），中间变频器 IO1 扩展卡上的该跳线和拨码保持出厂状态（出厂默认为不跳）。跳线错误将会导致通讯不稳定或者不能通讯，报 ERR16（通讯故障）或者 ERR55（主从）故障。

### 11.2.2 GT60IO2 端子分布与功能说明

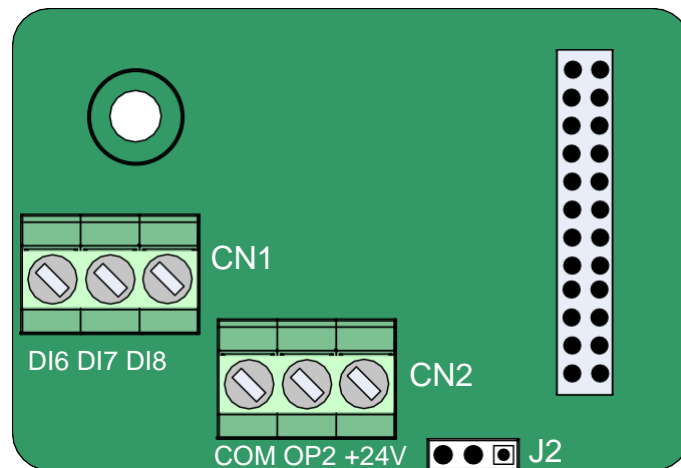


图 11-3 GT60IO2 端子分布示意图表

11-4 GT60IO2 扩展卡端子功能说明

端子标识		端子名称	功能说明	端子分布
CN2	+24V/COM	外接 24Vdc 电源	1、向外提供 +24V 电源，一般用作数字输入输出端子工作电源和外接传感器电源 2、最大输出电流：200mA	 COM OP2 +24V
	OP2	数字输入电源端子	出厂时 OP2 无电源连接，可根据需要连接外部电源或 +24V 电源	
CN1	DI6-OP2~ DI8-OP2	3 路数字输入	1、光耦隔离，兼容双极性输入 2、输入阻抗：DI6、DI7 为 3.3kΩ，DI8 为 2.4kΩ 3、电平输入时电压范围：9~30V 4、DI6、DI7、DI8 为普通输入端子，输入频率 <100Hz	 DI6 DI7 DI8

表 11-5 GT60IO2 扩展卡跳线说明

端子标识	端子名称	功能说明	跳线 / 拨码位置
J2	DI 端子源漏型接线方式设置跳线	DI 端子采用漏极接线，OP2 连接 24V	
		DI 端子采用源极接线，OP2 连接 COM	



- 跳线的设置是将扩展卡以主接线端子为底侧时的俯视图为观察视角，另外跳线在板上有丝印，请以丝印为标准。

### 11.2.3 GT60IO3 端子分布与功能说明

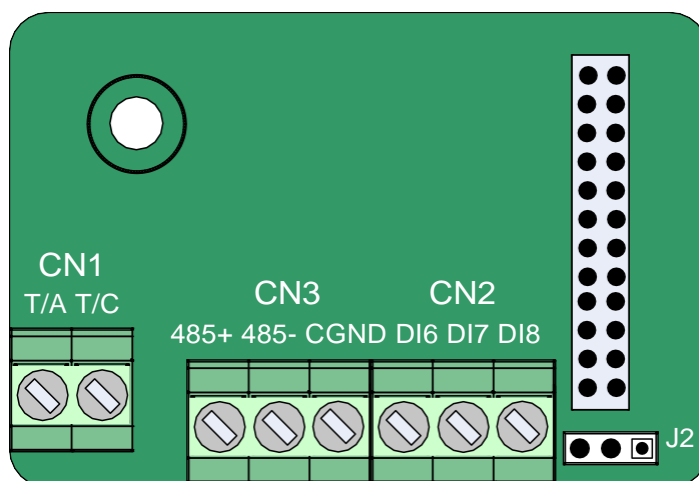


图 11-4 GT60IO3 端子分布示意图表

11-6 GT60IO3 扩展卡端子功能说明

端子标识		端子名称	功能说明	端子分布
CN3	485+	485 通讯信号正端	支持 MODBUS 协议，隔离输入	485+ 485- CGND 
	485-	485 通讯信号负端		
	CGND	485 通讯信号地		
CN2	DI6~DI8	3 路数字输入	1、光藕隔离，兼容双极性输入，最大输入频率为 100Hz 2、输入阻抗：3.4kΩ 3、电平输入时电压范围：9~24V DI6 DI7 DI8 	
CN1	T/A ~ T/C	常开端子	触点驱动能力：250VAC/5A、30VDC/5A	T/A T/C 

表 11-7 GT60IO3 扩展卡跳线说明

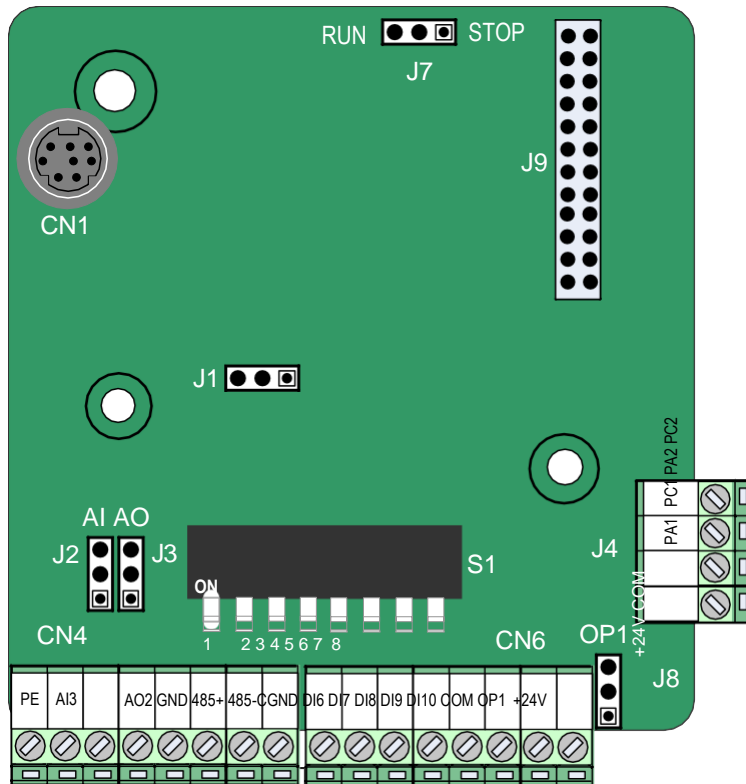
端子标识	端子名称	功能说明	跳线 / 拨码位置
J2	DI 端子源漏型接线方式设置跳线	DI 端子采用漏极接线，OP 连接 24V	
		DI 端子采用源极接线，OP 连接 COM	



- 跳线的设置是将扩展卡以主接线端子为底侧时的俯视图为观察视角，另外跳线在板上有丝印，请以丝印为标准。

### 11.2.4 GT60PC1（可编程卡）端子分布与功能说明

GT60PC1 用户可编程卡是一款集成 PLC 功能的扩展卡。用户可以通过安装该扩展卡，使 GT600 系列变频器支持 PLC( 用户可编程 ) 功能。GT60PC1 卡与变频器无缝连接，编程环境完全兼容科润公司的 PLC，程序容量和外设允许的情况下，用户的程序直接移植到 GT60PC1 上。该卡可访问变频器通用的参数，也可访问变频器内部的一些特殊变量。该卡还集成多路扩展 IO 和 RS-485 通讯接口，使其比简单的 PLC+ 变频器的组合功能更强大。



11-8 GT60PC1 扩展卡端子功能说明

端子标识		端子名称	功能说明	端子分布
CN6	+24V/COM	外接 24Vdc 电源	1、向外提供 +24V 电源，一般用作数字输入输出端子工作电源和外接传感器电源 2、最大输出电流：200mA	
	OP1	数字输入电源端子	1、出厂时 OP1 与 “+24V” 已用跳线 J8 连接 2、当要用外部电源时，OP1 需与外部电源连接，且必须把 J8 取掉。	
	DI6-OP1 ~ DI10-OP1	5 路数字输入	1、光耦隔离，兼容双极性输入 2、输入阻抗：2.4kΩ 3、电平输入时电压范围：9~30V	



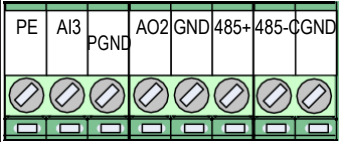














端子标识		端子名称	功能说明	端子分布
CN4	AO2-GND	模拟输出 2	1、输出电压量的规格：0V~10V 2、输出电流量的规格：0mA~20mA	
	AI3-PGND	模拟量输入端子3	1、光耦隔离输入，可接受差分电压输入、电流输入、温度检测电阻输入 2、输入电压范围：DC -10V~10V 3、输入电流范围：DC -20mA~20mA 4、PTC,PT100 温度传感器 5、用拨码开关 S1 决定输入方式，不能多种功能同时使用	
	485+/485-/CGND	通讯接口端子	MODBUS-RTU 协议通讯的输入、输出信号端子，隔离输入	
CN1	RS422	用户程序下载口	用户 PLC 程序下载	
J4	PA1- PC1	继电器 1 常开端子	触点驱动能力： AC250V, 3A, COSΦ=0.4。 DC 30V, 1A	PA1 PC1 PA2 PC2
	PA2- PC2	继电器 2 常开端子		

表 11-9 GT60PC1 扩展卡跳线说明

端子标识	端子名称	功能说明	跳线 / 拨码位置
J1	RS485 终端匹配电阻选择	进行终端电阻匹配	
		不进行终端电阻匹配	
J2	AI3 输入选择 - 电压、电流	电压	
		电流	
J3	AO2 输出类型设置跳线	电压型 0V~10V	
		电流型 0mA~20mA	
J7	RUN/STOP 选择	RUN	
		STOP	

端子标识	端子名称	功能说明	跳线 / 拨码位置
J8	OP1 连接方式选择	DI 端子采用漏极接线, OP1 连接 24V	
		DI 端子采用源极接线, OP1 连接 COM	
S1	AI、PT100、PTC 功能选择	AI3: 1、2、3 拨为 ON	
		PTC: 4、5、6 拨为 ON	
		PT100: 6、7、8 拨为 ON	



- 跳线的设置是将扩展卡以主接线端子为底侧时的俯视图为观察视角, 另外跳线在板上有丝印, 请以丝印为标准。
- 关于GT60PC1 (可编程卡)的详细信息, 请参见《GT60PC1 可编程多功能扩展卡用户手册》的介绍, 资料编码: 19010161。

### 11.2.5 接线及注意事项

- 1) 关于数字输入、输出端子及模拟输入、输出端子的接与使用, 请参考“3.2 接线”;
- 2) 关于MODBUS 通讯请参考“11.3.3 RS-485 扩展卡 (GT60TX1) 端子分布与功能说明”与“附录 B 通讯”;
- 3) 关于 CAN 通讯使用请参考“11.3.1 CANlink 扩展卡 (GT60CAN1) 端子分布与功能说明”;
- 4) 在使用 CANlink 或 MODBUS 通讯时, 如果通信距离较远或者节点较多时, 末端的变频器则应接通终端电阻, CGND 是 CANlink 或 MODBUS 通讯的地线接线端子。

## 11.3 通讯扩展卡的使用

### 11.3.1 CANlink 扩展卡 (GT60CAN1) 端子分布与功能说明

#### 11.3.1.1 GT60CAN1 端子分布与功能说明

GT60CAN1 通讯卡是设计用于 GT600 系列变频器进行 CAN 通讯网络的扩展卡，可让变频器接入高速的 CAN、CANlink 通讯网络，实现现场总线的控制。

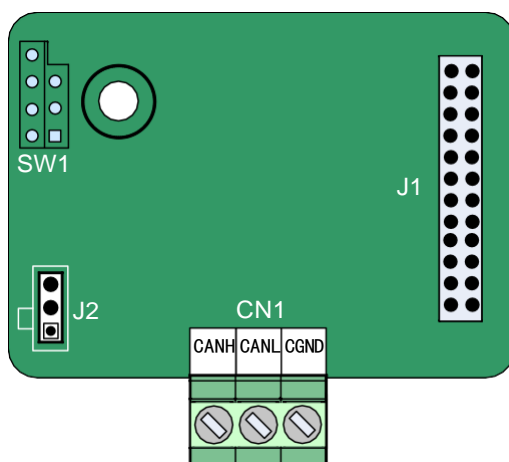


图 11-6 GT60CAN1 端子分布示意图

表 11-10 GT60CAN1 扩展卡端子功能说明

端子标识		端子名称	功能说明	端子分布
CN1	CANH	CAN 正输入	连接 CAN 总线正极端	
	CANL	CAN 负输入	连接 CAN 总线反极端	
	CGND	电源地	连接所有 CAN 节点的参考地	

表 11-11 GT60CAN1 扩展卡跳线说明

端子标识	端子名称	功能说明	跳线 / 拨码位置
J2	CAN 终端匹配电阻设置跳线	进行终端电阻匹配	
		不进行终端电阻匹配	



- 跳线的设置是将扩展卡以主接线端子为底侧时的俯视图为观察视角，另外跳线在板上有丝印，请以丝印为标准。

### 11.3.1.2 CANlink 总线使用说明

#### 1) CANlink 连接方式

CANlink 总线连接拓扑结构如图 11-7 所示，CAN 总线推荐使用带屏蔽双绞线连接，CANH、CANL 采用双绞线连接；只在总线两端分别连接 120Ω 终端匹配电阻防止信号反射；所有节点 CAN 信号的参考地连接在一起；最多连接 64 个节点，每个节点支线的距离要小于 0.3M。

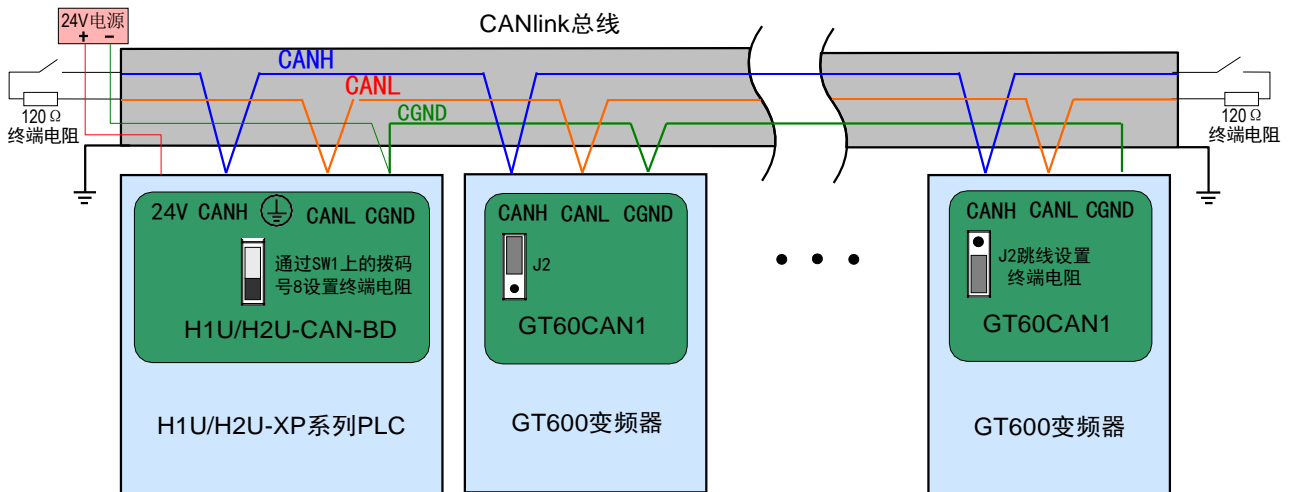
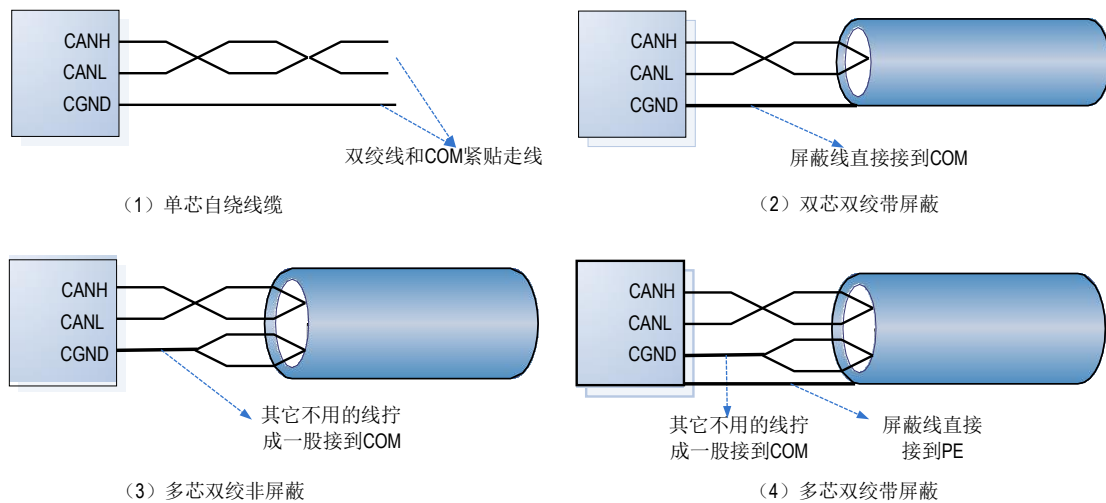


图 11-7 CANlink 总线连接拓扑结构

现场不同线缆的推荐使用方式：



#### 2) CANlink 传输距离

CANlink 总线的传输距离与波特率、通讯电缆有直接关系，最大总线线路长度与波特率关系如下表所示：

序号	传输距离	速率	节点数	线径
1	25m	1Mbps	64	0.205mm <sup>2</sup>
2	95m	500kbps	64	0.34mm <sup>2</sup>
3	560m	100kbps	64	0.5mm <sup>2</sup>
4	1100m	50kbps	64	0.75mm <sup>2</sup>



- 关于 CANlink 扩展卡 (GT60CAN1) 的详细信息, 请参见《GT600 系列 CAN 通信扩展卡说明书》, 资料编码: 19010159。

### 11.3.2 CANopen 扩展卡 (GT60CAN2) 端子分布与功能说明

GT60CAN2 通讯卡是设计用于 GT600 系列变频器进行 CAN 通讯网络的专用扩展卡, 可让变频器接入高速的 CAN 通讯网络, 实现现场总线的控制。CANopen 是国际通用的现场总线标准, 支持该协议的设备均可接入 CANopen 网络。

GT60CAN2 卡支持 5 种协议, 说明如下:

- ◆ 支持 Node Guard 协议, 主站可使用此功能查询设备状态;
- ◆ 支持 Heartbeat 协议, 由从站定时向主站报告当前状态;
- ◆ SDO 仅支持加速传送机制, 每次传输 1 个参数 2 个字节;
- ◆ 支持 3 个 TPDO、3 个 RPDO;
- ◆ 支持紧急对象;

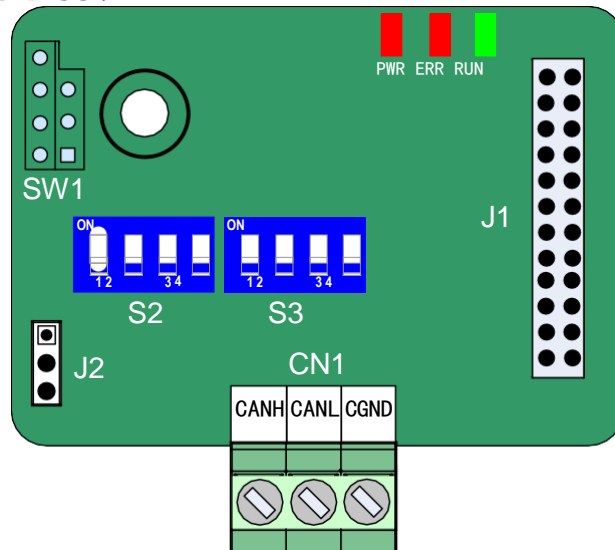


图 11-8 GT60CAN2 端子分布示意图

表 11-12 GT60CAN2 扩展卡端子功能说明

端子标识		端子名称	功能说明	端子分布
CN1	CANH	CAN 正输入	连接 CAN 总线正极端	
	CANL	CAN 负输入	连接 CAN 总线反极端	
	CGND	电源地	连接所有 CAN 节点的参考地	

表 11-13 GT60ICAN2 扩展卡跳线说明

端子标识	端子名称	功能说明	跳线 / 拨码位置
J2	CAN 终端匹配电阻设置跳线	进行终端电阻匹配	
		不进行终端电阻匹配	



- 跳线的设置是将扩展卡以主接线端子为底侧时的俯视图为观察视角，另外跳线在板上有丝印，请以丝印为标准。

表 11-14 GT60CAN2 扩展卡拨码开关说明

波特率		定义	地址设置						定义	拨码开关	
1	2		3	4	5	6	7	8			
0	0	125Kbps	0	0	0	0	0	0	保留		
			0	0	0	0	0	1	1		
0	1	250Kbps	0	0	0	0	1	0	2		
			0	0	0	0	1	1	3		
1	0	500Kbps	...						...		
			1	1	1	1	0	1	61		
1	1	1Mbps	1	1	1	1	1	0	62		
			1	1	1	1	1	1	63		

表 11-15 GT60CAN2 状态指示灯说明

指示灯状态	说明
	灯亮：上电正常
	灯灭：上电不正常，请检测安装是否正常
	灯亮：内部变频器通讯超时
	慢闪：CANopen 紧急报文变频器故障
	快闪：CANopen 地址设置错误
	灯灭：CANopen 进入 Stopped
	灯亮：CANopen 进入 Operational
	闪烁：CANopen 进入 Pre-Operational



- CANopen 的拓扑结构和接线与CANlink 总线相同，请参照“11.3.1 CANlink 扩展卡 (GT60CAN1) 端子分布与功能说明”。
- 关于CANopen 扩展卡 (GT60CAN2) 的详细信息，请参见《GT600 系列CANOpen 扩展卡说明书》的介绍，资料编码：19010160。

### 11.3.3 RS-485 扩展卡 (GT60TX1) 端子分布与功能说明

#### 11.3.3.1 GT60TX1 端子分布与功能说明

GT60TX1 通讯卡是为 GT600 系列变频器提供 485 通讯功能而专门研制，采用隔离方案，电气参数符合国际标准，用户可根据需要选用，以实现远程串口方式控制变频器运行及参数设定等功能。

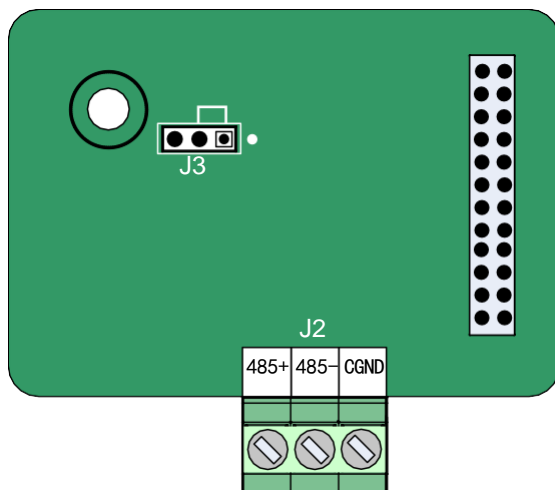


图 11-9 GT60TX1 端子分布示意图

表 11-16 GT60TX1 扩展卡端子功能说明

端子标识		端子名称	功能说明	端子分布
J2	485+	485 通讯信号正	485 通讯输入端子，隔离输入	
	485-	485 通讯信号负	485 通讯输入端子，隔离输入	
	CGND	485 通讯信号参考地	电源为隔离电源	

表 11-17 GT60TX1 扩展卡跳线说明

端子标识	端子名称	功能说明	跳线 / 拨码位置
J3	485 通讯终端电阻设置跳线	进行终端电阻匹配	
		不进行终端电阻匹配	



- 跳线的设置是将扩展卡以主接线端子为底侧时的俯视图为观察视角，另外跳线在板上有丝印，请以丝印为标准。

### 11.3.3.2 RS485 通讯总线使用说明

#### 1) RS485 连接拓扑

RS485 总线连接拓扑结构如 C.5-2 所示，485 总线推荐使用带屏蔽双绞线连接，485+、485- 采用双绞线连接；只在总线两端分别连接 120Ω 终端匹配电阻防止信号反射；所有节点 485 信号的参考地连接在一起；最多连接 128 个节点，每个节点支线的距离要小于 3M。

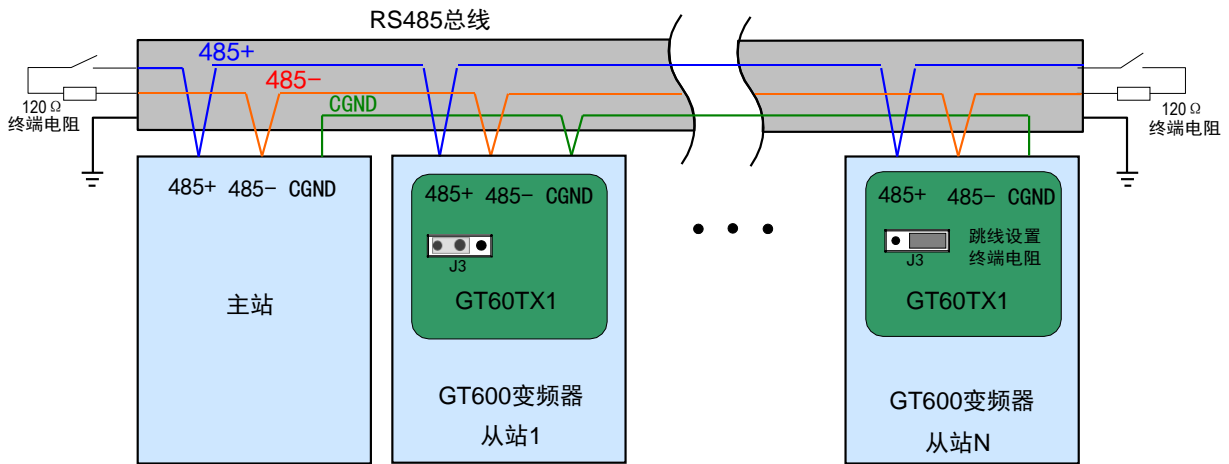


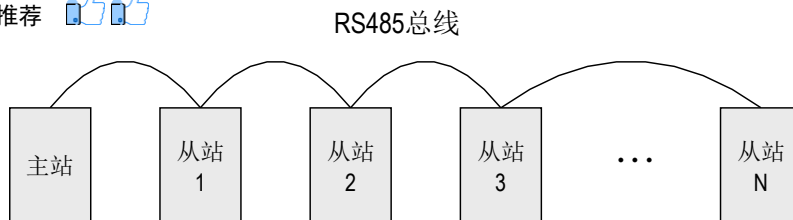
图 11-10 RS485 总线连接拓扑结构

#### 2) 多节点连接方式

当节点数较多时，485 总线一定要是菊花链连接方式。如果需要分支线连接，总线到节点间的分支长度越短越好，建议不超过 3m，坚决杜绝星型连接。常见总线结构示意图如下：

##### ◆ 菊花链连接结构

推荐



##### ◆ 采用分支线连接

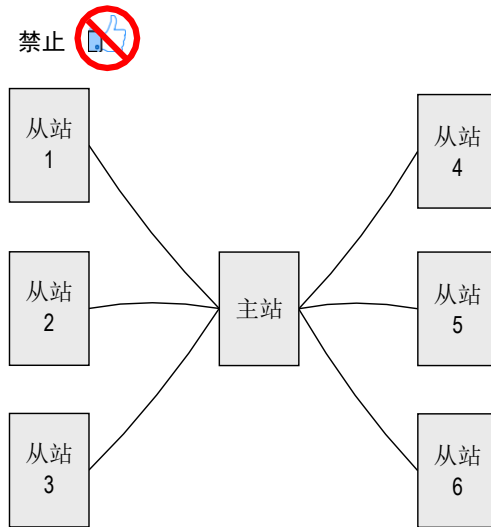
推荐





注意：分支线建议不要超过 3m。

◆ 星形接线方式（禁止使用）

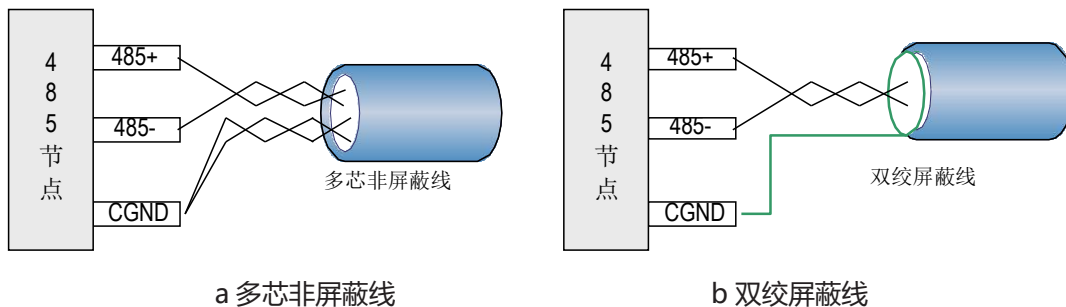


3) 端子接线方式

◆ 对端口有 CGND 接线点的节点

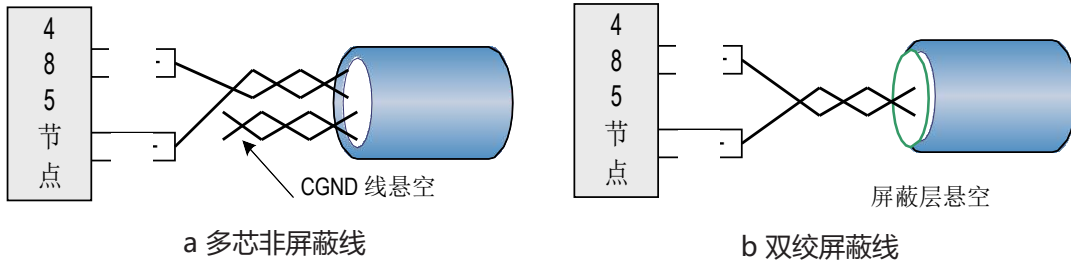
GT60TX1 有三根连接线缆，依次连接 485+，485-，CGND 三个端子。请检查现场 485 总线是否包含三根线缆，且接线端子没有接反或者接错。如果使用的是屏蔽线缆，尤其需注意，屏蔽层也必须接 CGND 端子，在任何节点或者中途位置，除了接节点的 CGND，屏蔽层都禁止接其它任何地方（包括现场机壳，设备接地端子等都不能接）。

由于线缆的衰减作用，建议对连接长度大于 3m 的线缆都使用 AGW26 或者更粗的线缆，任何时候都建议 485+ 和 485- 连接线缆使用双绞线缆。



- 推荐接线线缆 1：带双绞线缆的多芯线缆，取其中一对双绞线作为 485+ 和 485- 的连接线，其它多余线缆拧在一起作为 CGND 的连接线。
  - 推荐接线线缆 2：带屏蔽层的双绞线缆，双绞线作为 485+ 和 485- 的连接线，屏蔽层作为 CGND 的连接线。
  - 对于采用屏蔽线作为连接线缆的场合，尤其需注意，屏蔽层只能接 CGND，不能接现场大地。
- ◆ 对于某些没有 CGND 接线点的节点

对于某些没有 CGND 接线点的节点，不能简单的将 CGND 或者屏蔽层直接接到节点的 PE 上，需按如下方法进行处理：



- 处理方法一：在这个节点其它端口寻找是否有与 485 电路共用的参考地，如果有，总线的 CGND 线缆（屏蔽层）直接接到这个 Pin 脚即可；
- 处理方法二：在节点单板上找到 485 电路的参考地，引线出来接 CGND 或者屏蔽层；
- 处理方法三：如果实在找不到 485 电路的参考地，如上图CGND 线缆或者屏蔽层悬空，同时使用额外的接地线将这个节点和其它节点的 PE 连起来。

4) 传输距离与节点数

科润公司标准 RS485 电路在不同速率下支持的最大节点数和传输距离如下表所示

序号	速率	传输距离	节点数	线径
1	115.2kbps	100m	128	AWG26
2	19.2kbps	1000m	128	AWG26

注：关于 Modbus 通讯协议请参考附录 B。

11.3.4 Profibus-DP 扩展卡 (GT60DP2) 端子分布与功能说明

11.3.4.1 GT60DP2 端子分布与功能说明

GT60DP2 卡是 Profibus-DP 现场总线适配卡，符合国际通用的 Profibus 现场总线标准。该卡安装到 GT600 变频器上，提高通讯效率，便于实现变频器组网功能，使变频器成为现场总线的从站，接受现场总线主站控制。GT60DP2 卡不仅可以实现 Profibus-DP 通讯，还提供了 CANlink 通讯接口，实现 CANlink 通讯功能。

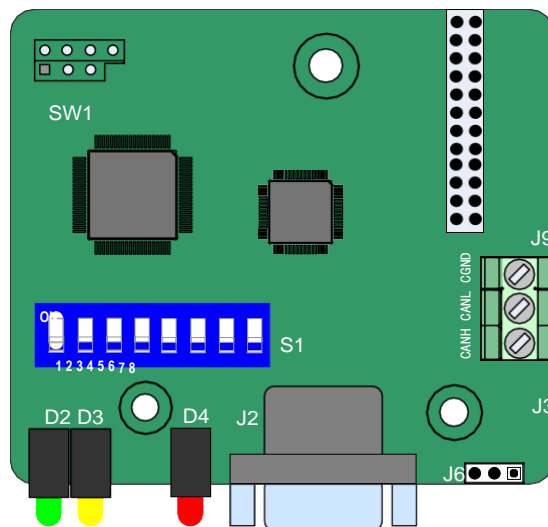


图 11-11 GT60DP2 端子分布示意图

表 11-18 GT60DP2 扩展卡端子功能说明

端子名称标识	引脚号	引脚定义	功能说明	端子分布
J2 Profibus 通信 端子	1、2、7、9	NC	内部悬空	
	3	数据线 B	数据线正极	
	4	RTS	请求发送信号	
	5	GND	隔离 5V 电源地	
	6	+5V	隔离 5V 电源	
	8	数据线 A	数据线负极	
J3、J9 CANlink 通信端 子	CANH	CAN 正输入	数据线正极	
	CANL	CAN 负输入	数据线负极	
	GND	电源地	隔离 5V 电源地	

表 11-19 表 11-19 GT60DP2 状态指示灯说明

指示灯	状态	说明
D4 电源指示灯		灯亮：上电正常
		灯灭：上电不正常，请检测安装是否正常
D3 DP 卡与主站通讯 指示灯		灯亮：表示 DP 卡与 Profibus 主站通讯正常；
		闪烁：表示主站未运行或 DP 卡和 Profibus 主站通讯有错误
		灯灭：表示 DP 卡和 Profibus 主站无通讯( 检查 Profibus 电缆连接和站号)；
D2 DP 卡与变频器通 讯指示灯		灯亮：表示 DP 卡和变频器通讯正常；
		闪烁：表示 DP 卡和变频器通讯有干扰存在或扩展卡地址不在1~125 范围内；
		灯灭：表示 DP 卡和变频器通讯不成功 ( 检查波特率设置是否正确)。

表 11-20 GT60DP2 扩展卡跳线说明

端子标识	端子名称	功能说明	跳线 / 拨码位置
J6	CANlink 通讯终端电阻设置跳线	进行终端电阻匹配	
		不进行终端电阻匹配	

表 11-21 GT60DP2 扩展卡拨码开关说明

Profibus-DP 通讯从站地址设置								从站地址	拨码开关
1	2	3	4	5	6	7	8		
DP 卡类型切 换, 出厂默认 为 "OFF : GT60DP2"	0	0	0	0	0	0	0	保留	
	0	0	0	0	0	0	1	1	
	0	0	0	0	0	1	0	2	
	0	0	0	0	0	1	1	3	
	...							...	
	1	1	1	1	1	0	1	123	
	1	1	1	1	1	1	0	124	
	1	1	1	1	1	1	1	125	

【注】：拨码位号1 为ON 时表示GT60DP1，改变该位号，需重新上电才生效，改变从站地址拨码，无需重新上电。

### 11.3.4.2 Profibus-DP 通讯总线使用说明

DP 卡与 Profibus 主站的接线示意图如下图所示：

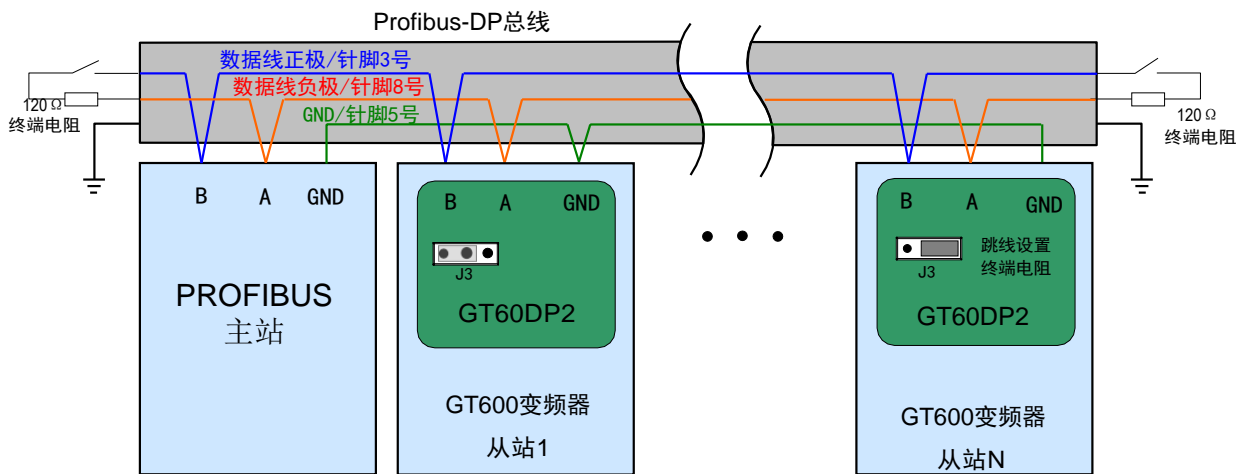


图 11-12 GT60DP2 卡与 Profibus 主站的连接示意图

在 Profibus 总线终端需要接入终端匹配电阻，需根据接线端子上的示意拨动拨码。系统的 PE 级一定要可靠的接地。

根据主站通讯波特率设置的不同，DP 卡与 Profibus 主站通讯导线的长度也有要求，须严格的按照 SIEMENS 的 DB9 接线标准限制通讯数据导线长度。波特率与导线长度要求如下表所示：

传输率 Kbps	导线 A 最大长度 (m)	导线 B 最大长度 (m)
9.6	1200	1200
19.2	1200	1200
187.5	600	600
500	200	200
1500	100	70
3000	100	不支持
6000	100	不支持
12000	100	不支持



- 关于 Profibus-DP 扩展卡 (GT60DP2) 的详细信息, 请参见《GT600 系列 GT60DP2 Profibus 接口卡说明书》的介绍, 资料编码: 19010225。

### 11.3.4 Profinet 通讯扩展卡 (GT600-PN1) 端子分布与功能说明

GT600PN 卡是 Profinet 现场总线适配卡, 符合国际通用的 Profinet 以太网标准。

该卡安装到 GT600 系列变频器上, 提高通讯效率, 便于实现变频器组网功能, 使变频器成为现场总线的从站, 接受现场总线主站控制。

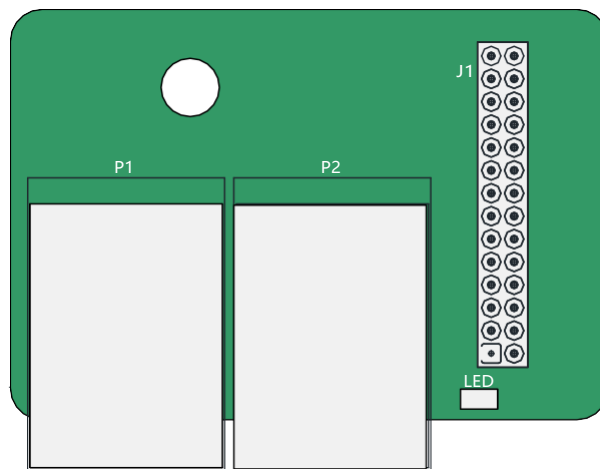


图 11-13 GT600PN 卡端子分布示意图

表 11-22 GT600PN 卡端子功能说明

端子标识	端子名称	功能说明
P1	Port 1	接线端子, 无方向, 任一个与近 PLC 端相连都可以。 485 通讯输入端子, 隔离输入
P2	Port 2	
J1	排针插头	用于与变频器连接

表 11-23 GT600PN 卡指示灯状态说明

指示灯标识	指示灯名称	状态说明
LED	电源指示灯	亮：表示上电正常； 不亮：表示上电不正常，请检测安装是否正确。

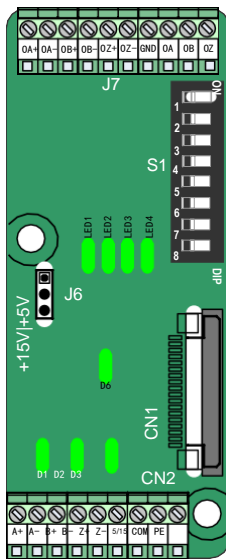


- 关于Profinet 通讯扩展卡(GT600-PN1)的详细信息，请参见《GT600 系列Profinet 扩展卡说明书》的介绍，资料编码：19010951。

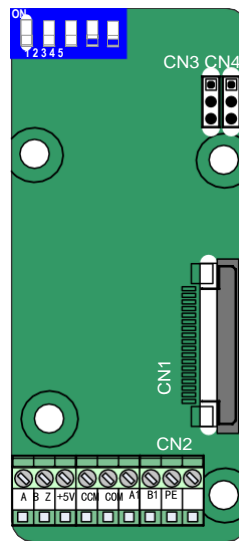
## 11.4 编码器扩展卡的使用

### 11.4.1 编码器扩展卡规格

#### GT60PGMD



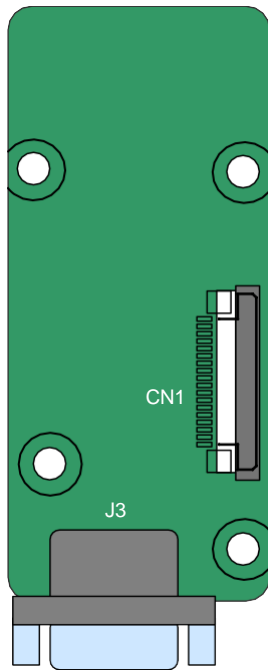
#### GT60PG5D



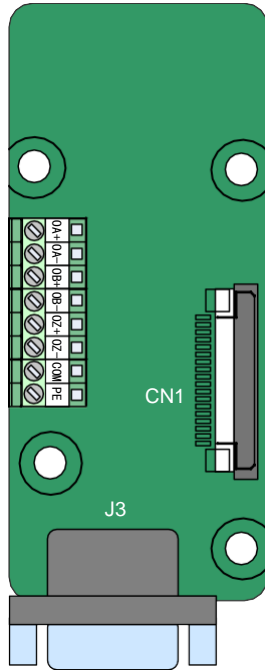
GT60PG5 规格	
编码器供电电源	5V/200mA, 15V/100mA
最高输入频率	差分：500kHz, 集电极：100kHz
编码器接口类型	支持差分、集电极、推挽
分频接口类型	支持差分、集电极
线规	16~26AWG 具体线规选择参考 11.4.2 小节内容
端子间距	3.5mm
端子螺丝	一字
端子形式	斜插端子台
分频范围	0~63

GT60PG5D 规格	
用户接口	斜插端子台
间距	3.5mm
螺钉	一字
拔插	否
线规	16-26AWG
最大速率	100kHz
分频范围	2~62 偶数

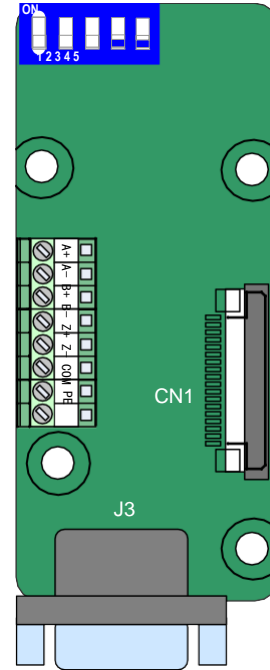
GT60PG4



GT60PG6



GT60PG6D



GT60PG4 规格	
用户接口 J3	DB9 母座
拔插	是
线规	21AWG-26AWG
分辨率	12 位
激励频率	10kHz
VRMS	7V
VP-P	3.15±27%
分频范围	不带分频

GT60PG6 规格	
用户接口 J3	DB9 母座
拔插	是
线规	21AWG-26AWG
最大速率	500kHz
输入差分信号幅度	≤ 7V
用户接口 J7, J8	斜插端子台
间距	3.5mm
螺钉	一字
插拔	否
分频速率	500kHz
分频范围	1: 1

GT60PG6D 规格	
用户接口 J3	DB9 母座
拔插	是
线规	21AWG-26AWG
最大速率	500kHz
输入差分信号幅度	≤ 7V
用户接口 J7, J8	斜插端子台
间距	3.5mm
螺钉	一字
插拔	否
分频速率	500kHz
分频范围	2~62 偶数

### 11.4.2 多功能 PG 卡 (GT60PGMD)

表 11-24 GT60PGMD 端子功能说明

端子标识		功能说明	端子分布
CN2	A+	编码器输出 A 信号正	
	A-	编码器输出 A 信号负	
	B+	编码器输出 B 信号正	
	B-	编码器输出 B 信号负	
	Z+	编码器输出 Z 信号正	
	Z-	编码器输出 Z 信号负	
	5V/15V	编码器 5V/15V 供电电源	
	COM	编码器供电电源地	
	PE	屏蔽层接线端	
J7	OA+	差分分频输出 A 信号正	
	OA-	差分分频输出 A 信号负	
	OB+	差分分频输出 B 信号正	
	OB-	差分分频输出 B 信号负	
	OZ+	差分分频输出 Z 信号正	
	OZ-	差分分频输出 Z 信号负	
	GND	分频输出参考地	
	OA	集电极分频输出 A 信号	
	OB	集电极分频输出 B 信号	
	OZ	集电极分频输出 Z 信号	
	CN1	18Pin FFC 软排线接口, 连接变频器控制板的 J4	

表 11-25 GT60PGMD 拨码开关说明

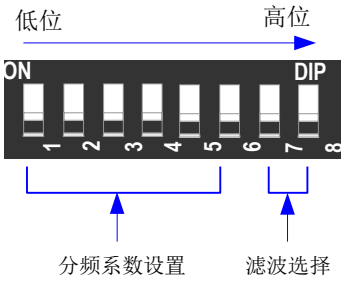
滤波选择		滤波	地址设置						分频	分频系数	拨码开关
8	7		6	5	4	3	2	1			
0	0	非自适应滤波	0	0	0	0	0	0	保留	无输出	
			0	0	0	0	0	1	1	1 分频	
0	1	自适应滤波	0	0	0	0	1	0	2	2 分频	
			0	0	0	0	1	1	3	3 分频	
1	0	固定互锁	...						61	61 分频	
			1	1	1	1	0	1	62	62 分频	
1	1	自动互锁	1	1	1	1	1	0	63	63 分频	
			1	1	1	1	1	1	63	63 分频	



表 11-26 GT60PGMD 指示灯状态说明

指示灯名称	指示灯状态	状态说明
D1/D2/D3 编码器输入信号指示灯		常亮或闪烁：编码器有信号输入
		灯灭：编码器无信号输入
D6 电源指示灯		灯亮：正常
		灯灭：电源无连接
LED1 编码器输入信号质量指示灯		灯灭：输入信号正常，速度很稳定或者没有干扰
		灯亮：输入信号轻微不稳定，通常在电机加减速或者编码器输入信号受到轻微干扰时出现
		慢闪：输入信号中度不稳定，通常在电机加减速或者编码器输入信号受到中度干扰时出现
		快闪：编码器输入信号严重不稳定，通常在电机加减速很快或者编码器输入信号受到严重干扰时出现
LED2 PG 卡信号处理质量指示灯		灯灭：PG 卡信号正常，速度稳定或者没有干扰
		灯亮：PG 卡信号轻微不稳定，通常在电机加减速或者 PG 卡没有能够完全过滤掉编码器输入信号中的干扰，但是不多（单位时间内没有过滤掉的干扰脉冲小于 10 个）
		慢闪：PG 卡信号中度不稳定，通常在电机加减速或者 PG 卡没有能够完全过滤掉编码器输入信号中的干扰，有一定数目（单位时间内没有过滤掉的干扰脉冲小于 30 个）
		快闪：PG 卡信号严重不稳定，通常在电机加减速或者 PG 卡没有能够完全过滤掉编码器输入信号中的干扰，有一定数目（单位时间内没有过滤掉的干扰脉冲大于 30 个）
LED3 互锁状态指示灯		灯灭：禁止互锁功能
		灯亮：使能互锁功能
LED4 系统工作指示灯		灯灭：系统不工作或异常
		闪烁：编码器线缆出现断线
		灯亮：系统正常工作

### 11.4.3 旋转变压器 PG 卡 (GT60PG4)

表 11-27 GT60PG4 端子功能说明

端子标识	引脚号	引脚定义	功能说明	端子分布
J3	1	EXC1	旋转变压器激励负	
	2	EXC	旋转变压器激励正	
	3	SIN	旋转变压器反馈 SIN 正	
	4	SINLO	旋转变压器反馈 SIN 负	
	5	COS	旋转变压器反馈 COS 正	
	6、7、8	NC	内部悬空	
	9	COSLO	旋转变压器反馈 COS 负	
CN1	18Pin FFC 软排线接口，连接变频器控制板的 J4			

表 11-28 GT60PG4 指示灯状态说明

故障指示灯	GT60PG4 故障状态	故障原因及对策
 D5 D6	正常	无
 D5 D6	锁相环失锁	一般是所选的旋转变压器的相位滞后过大引起。
 D5 D6	信号SIN/COS 幅值超出上限	通常 D6 闪烁都是干扰引起的。将电机良好接地以及将 PG 卡上面的接地点接到变频器的 PE 端子可以有效解决。
 D5 D6	信号 SIN/COS 幅值过小	一般是DB9 接头没有接上或者接错、甚至断线。若检查发现并没有出现上述情况，需要检查旋转变压器选型与 GT60PG4 是否匹配。

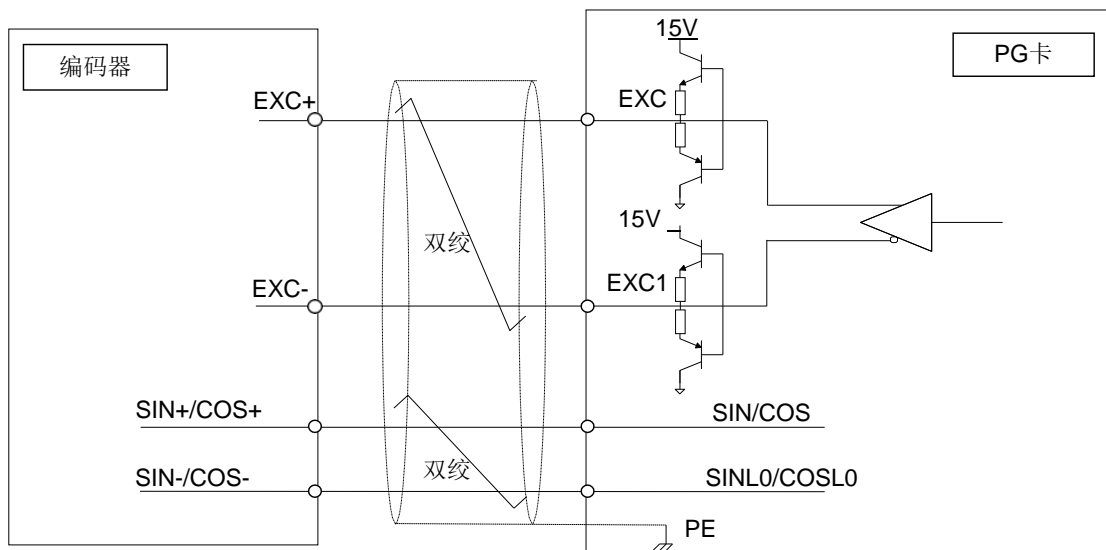


图 11-14 GT60PG4 接口回路



- 旋转变压器的选型必须要满足 GT60PG4 的参数要求，特别是激励的输入直流电阻必须要大于 17Ω（可用万用表测量），否则 GT60PG4 不能正常工作；
- 为避免选择过高的极对数的旋转变压器会使得 GT60PG4 处于过载状态，建议不要选用极对数高于 4 对极的旋转变压器。

### 11.4.4 开集电极输入 PG 卡 (GT60PG5D)

表 11-29 GT60PG5D 端子功能说明

端子标识		端子说明	端子分布
CN2	A	编码器输出 A 信号	
	B	编码器输出 B 信号	
	Z	编码器输出 Z 信号	
	15V	对外提供 15V/100mA 电源	
	COM	电源地以及分频输出地	
	COM	电源地以及分频输出地	
	A1	PG 卡分频输出 A 信号 (OC 输出, 0V~24V, 0mA~50mA)	
	B1	PG 卡分频输出 B 信号 (OC 输出, V~24V, 0mA~50mA)	
	PE	屏蔽接线端	
CN3 CN4	“脉冲+ 方向” 功能设置跳线	支持“脉冲 + 方向”功能 脉冲信号接 A 相，方向信号接 B 相	
		不支持“脉冲 + 方向”功能 (默认设置)	
CN1	18Pin FFC 软排线接口，连接变频器控制板的 J4		

表 11-30 表 11-28 GT60PG5D 拨码开关说明

拨码开关设置					数值	分频系数	拨码开关
1	2	3	4	5			
0	0	0	0	0	0	无输出	
0	0	0	0	1	1	无输出	
0	0	0	1	0	2	4 分频	
0	0	0	1	1	3	6 分频	
...							
1	1	1	1	1	31	62 分频	

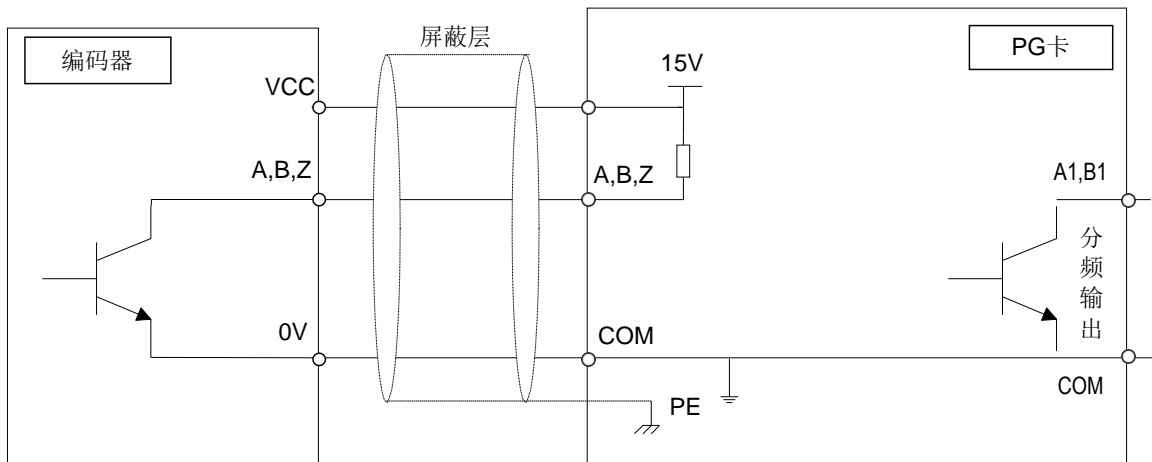


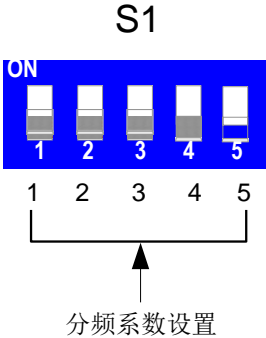
图 11-15 GT60PG5D 接口回路

### 11.4.5 带分频输出的差分 PG 卡 (GT60PG6、GT60PG6D)

表 11-31 GT60PG6、GT60PG6D 端子功能说明

端子标识	引脚号	引脚定义	功能说明	端子分布
J3	1	A+	编码器 A 信号正	
	2	A-	编码器 A 信号负	
	3	B+	编码器 B 信号正	
	4	B-	编码器 B 信号负	
	5	Z+	编码器 Z 信号正	
	6	空	内部悬空	
	7	+5V	编码器 5 伏电源正	
	8	COM	编码器电源负	
	9	Z-	编码器 Z 信号负	
J7、J8	OA+		分频输出 A 信号正	
	OA-		分频输出 A 信号负	
	OB+		分频输出 B 信号正	
	OB-		分频输出 B 信号负	
	OZ+		分频输出 Z 信号正	
	OZ-		分频输出 Z 信号负	
	COM		信号电源地	
	PE		屏蔽接线端子	
CN1	18Pin FFC 软排线接口，连接变频器控制板的 J4			

表 11-32 GT60PG6D 拨码开关说明

拨码开关设置					数值	分频系数	拨码开关
1	2	3	4	5			
0	0	0	0	0	0	无输出	
0	0	0	0	1	1	无输出	
0	0	0	1	0	2	4	
0	0	0	1	1	3	6	
...					...	...	
1	1	1	1	1	31	62	

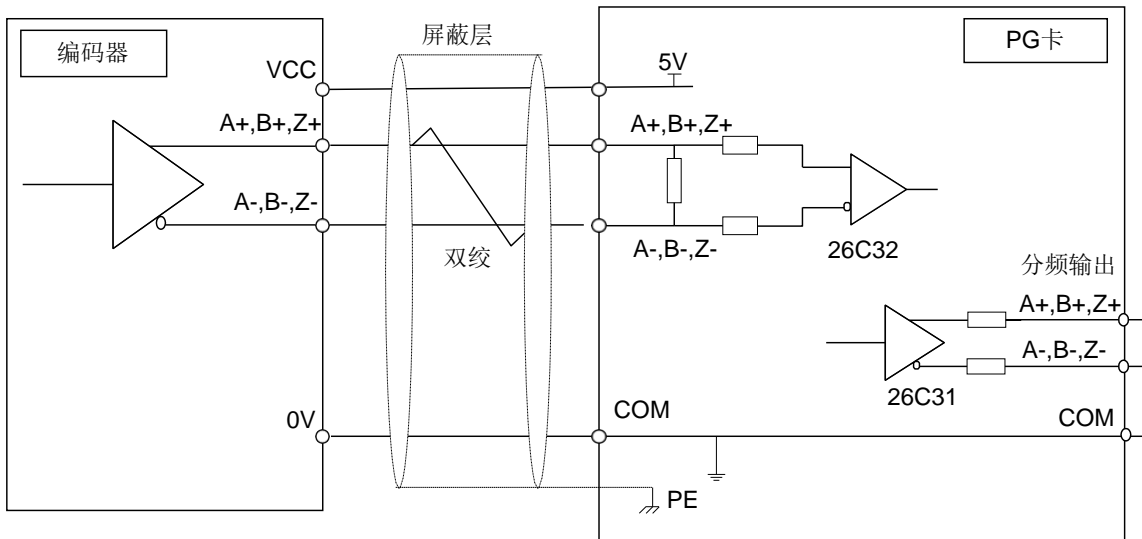
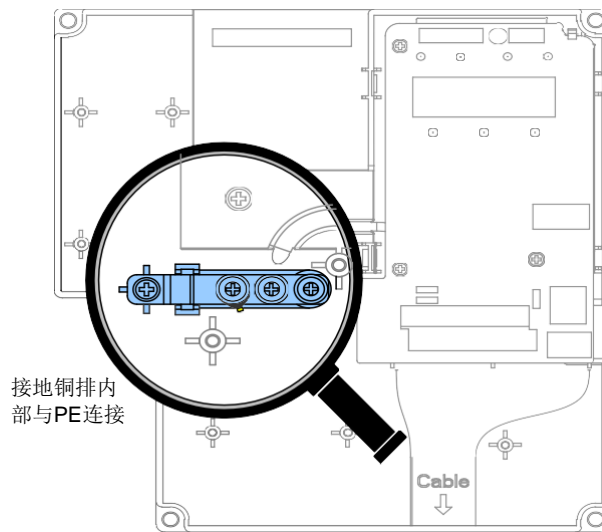


图 11-16 GT60PG6/GT60PG6D 接口回路

### 11.4.6 PG 卡屏蔽层接地说明

变频器软件参数正确设置的前提下，如果发现 PG 卡反馈的速度或者位置不稳定，说明 PG 卡受到电磁干扰。将编码器信号线的屏蔽层接到变频器的 PE 接地点可以有效抑制电磁干扰。



GT600 在结构上进行了整机接地处理，在完成 PG 卡安装后，可实现与 PG 卡 PE 端子的内部连接；进行编码器接线时，只需将信号线的屏蔽层引出后接入该 PG 卡上的 PE 端子，即可完成信号线的屏蔽层接地。

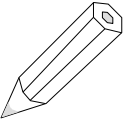
安装说明：在安装 PG 卡之前，先卸下图中放大处的螺钉，对齐其余 3 处固定柱（位于图中放大处的左上方）后，将 PG 卡逐一用 M3×8 螺钉进行固定。

### 11.4.7 EMC 指导

- 1) 现场安装调试时，需要将信号线（如编码器线）和动力线分不同线槽走线，严禁编码器线与动力线捆在一起走线，否则很容易出现编码器干扰问题；
- 2) 电机外壳必须要接到变频器的接地端子（PE 端子），而且电机外壳侧的地线必须要良好搭接，否则达不到良好接地效果；
- 3) 建议使用双绞屏蔽线线缆，对于差分编码器，双绞线必须按照差分对接线，屏蔽层接到变频器接地端子（PE 端子）；
- 4) 对于某些大型设备，变频器离电机距离较远，电机线缆很长（>10m），线缆电感影响，接地效果会变差，这时编码器屏蔽层可以不接变频器接地端子（PE 端子）；
- 5) GT60PGMD 卡输入是否存在干扰，可以通过 PG 卡上面的状态指示灯来判断，详细内容见上述章节状态指示灯具体含义。

Memo NO. \_\_\_\_\_

Date    /    /



A series of horizontal lines for writing, consisting of 28 evenly spaced lines that span the width of the page.



## 第12章 附录

附录 A 国外标准对应.....	352
A.1 对应欧洲标准时的注意事项 .....	352
A.1.1 符合低电压指令的条件 .....	352
A.1.2 符合 EMC 指令的条件 .....	354
A.1.3 EMC 标准介绍 .....	354
A.1.4 电缆要求及布线 .....	355
A.1.5 漏电流抑制 .....	355
A.1.6 常见 EMC 问题解决建议 .....	356
A.2 对应 UL 标准时的注意事项 .....	356
附录 B 通讯 .....	361
B.1 通讯数据地址定义 .....	361
B.1.1 GT600 参数数据 .....	361
B.1.2 GT600 非参数数据 .....	362
B.2 Modbus 通讯协议 .....	364
B.2.1 应用方式 .....	364
B.2.2 总线结构 .....	364
B.3 通讯资料结构 .....	365
B.4 参数地址标示规则 .....	367
B.5 FD 组通讯参数说明 .....	370
附录 C 功能参数表 .....	371
C.1 基本功能参数简表 .....	371
C.2 监视参数简表 .....	398



## 附录 A 国外标准对应

### A.1 对应欧洲标准时的注意事项



图 A-1 CE 标记

- 1) “CE 标志”是在欧洲地区进行商业贸易（生产、进口、销售）时，表示产品符合安全、环境标准等的标记。欧洲统一标准有机械产品的标准（机械指令）、电器产品的标准（低电压指令）、电磁干扰的标准（EMC 指令）等。
- 2) 欧洲地区的商业贸易（生产、进口、销售）必须有 CE 标记。
- 3) 本变频器符合低电压指令及 EMC 指令，贴有 CE 标记。
  - 低电压指令：2014/35/EC
  - EMC 指令：2014/30/EC
- 4) 安装有变频器的机械和装置也必须有 CE 标记。
- 5) 将 CE 标记贴于安装有变频器的产品时，责任应由最终组装产品的客户承担。请由客户确认最终产品的机械及装置是否符合欧洲统一标准。

#### A.1.1 符合低电压指令的条件

本变频器按照 EN61800-5-1 进行了试验，并确认其符合低电压指令。

为了使安装有本变频器的机械及装置符合低电压指令，需满足以下条件。

##### ◆ 安装场所

安装变频器时，必须符合 IEC60664 所规定的过电压分类 3、污染度 2 以下的条件。

##### ◆ 输入侧（一次侧）保险丝的连接

为了防止因短路而发生事故，请务必在输入侧连接保险丝。输入侧保险丝须符合 UL 标准，请从下表所示的与变频器最大输入值相符的产品中选择。

关于变频器的输入电流、输出电流，请参照“第九章 规格与选型”。

表 A-1 推荐熔断器选型表

型号 GT600 系列	推荐熔断器 Bussmann FWH 系列符合 UL 认证	
三相 380~480V, 50/60Hz	额定电流 (A)	型号
GT600-4T0.4GB	5	FWP-5B
GT600-4T0.7GB	5	FWP-5B
GT600-4T1.1GB	10	FWP-10B
GT600-4T1.5GB	10	FWP-10B
GT600-4T2.2GB	10	FWP-10B
GT600-4T3.0GB	15	FWP-15B
GT600-4T3.7GB	20	FWP-20B
GT600-4T5.5GB	30	FWP-30B
GT600-4T7.5GB	40	FWP-40B
GT600-4T11GB	60	FWP-60B
GT600-4T15GB	70	FWP-70B
GT600-4T18.5G(B)(-T)	80	FWH-80B
GT600-4T22G(B)(-T)	100	FWH-100B
GT600-4T30G	100	FWH-100B
GT600-4T37G	125	FWH-125B
GT600-4T45G	150	FWH-150B
GT600-4T55G	200	FWH-200B
GT600-4T75G	250	FWH-250A
GT600-4T90G	275	FWH-275A
GT600-4T110G	325	FWH-325A
GT600-4T132	400	FWH-400A
GT600-4T160	500	FWH-500A
GT600-4T200	600	FWH-600A
GT600-4T220	700	FWH-700A
GT600-4T250	800	FWH-800A
GT600-4T280	800	FWH-800A
GT600-4T315	1000	170M5016
GT600-4T355	1000	170M5016
GT600-4T400	1400	170M6017
GT600-4T450	1400	170M6017



- 保险丝熔断或接线断路器跳闸时，请勿立即接通电源或进行机器操作。请检查电缆接线以及外围机器的选型是否正确，找出问题原因。无法确定原因时，请与本公司联系，切勿擅自接通电源或操作机器；
- 变频器输入各线上都应该连接保险丝。当某一线保险丝熔断时，请更换所有的保险丝。

### ◆ 防止异物进入

GT600 系列产品为机柜内安装产品，需要安装在最终系统中使用，最终系统应提供相应的防火外壳、电气防护外壳和机械防护外壳等，并符合当地法律法规和相关 IEC 标准要求。

### ◆ 接地

采用 400 V 级变频器时，请将变频器的电源中性点接地。

### ◆ 接线示例

符合低电压指令的接线示意图请参考“3.2.1 标准接线图”图 3-26 所示。

## A.1.2 符合 EMC 指令的条件

电磁兼容性 EMC (ElectroMagnetic Compatibility) 是指电气和电子设备在电磁干扰的环境中正常工作能力，以及不对本地其他设备或系统释放过多的电磁干扰，以免影响其他设备稳定工作的能力。因此，EMC 包括两个方面的要求：一方面是指设备在正常运行过程中对所在环境产生的电磁干扰不能超过一定的限值；另一方面是指对所在环境中存在的电磁干扰具有一定程度的抗扰度而正常工作的能力，即电磁敏感性。

GT600 系列变频器符合欧洲 EMC 指令 2004/108/EC。满足标准 EN 61800-3: 2004 +A1: 2012 C2 类要求，适用于第一类环境和第二类环境。



**警告**

- 如果用于第一类环境中，变频器可能造成无线电干扰。除了本章所提到 CE 符合性要求以外，用户还要在必要时采取措施来防止干扰。

为了使变频器符合 EMC 指令和标准要求，必须在变频器输入端加装 EMC 滤波器，并在输出端选择屏蔽线，并要保证滤波器的可靠接地和输出线屏蔽层的 360°搭接接地。EMC 滤波器的选择请参考“第九章 规格与选型”内容。输出端驱动线的选择和安装请参考“第三章 安装与接线”内容。

安装有变频器的系统生产商负责系统符合欧洲 EMC 指令的要求，根据系统的应用环境，保证系统满足标准 EN 61800-3: 2004 +A1: 2012 C2 类，C3 类或 C4 类的要求。

## A.1.3 EMC 标准介绍

第一环境：第一环境包括民用设施。也包括不通过中间变压器直接连接到为民用建筑物供电的低压电网的设施。

第二环境：第二环境包括除了直接连接到为民用建筑物供电的低压电网以外的设施。

C1 类设备：电气传动系统的额定电源低于 1000V，在第一环境中使用。

C2 类设备：电气传动系统的额定电压低于 1000 V，不能是插入式设备或可移动式设备，在第一环境中使用时只能由专业人士进行安装和调试。

C3 类设备：电气传动系统的额定电压低于 1000 V，适用于第二环境，不适用于第一环境。

C4 类设备：电气传动系统的额定电压不低于 1000 V，或额定电流不小于 400 A，或者适用于第二环境的复杂系统中。

## A.1.4 电缆要求及布线

- 1) 为了满足 CE 标志 EMC 的要求，必须采用带有屏蔽层的屏蔽电缆。屏蔽电缆有三根相导体的屏蔽电缆和四根相导体的屏蔽电缆，如果屏蔽层的导电性能不能满足要求，再外加一根单独的 PE 线。或采用四根相导体的屏蔽电缆，其中一根为 PE 线。为了有效抑制射频干扰的发射和传导，屏蔽线的屏蔽层由同轴的铜编织带组成。为了增加屏蔽效能和导电性能，屏蔽层的编织密度应大于 90%。屏蔽电缆的选择和接地请参见“3.2.2 主回路端子功能说明及注意事项”。
- 2) 机电缆及其 PE 屏蔽导线（绞合屏蔽）应尽量短，以降低电磁辐射以及电缆外部的杂散电流和容性电流。对于机电缆长度超过 100m 的，要求加装输出滤波器或 dv/dt 电抗器。
- 3) 建议所有控制电缆都需要采用屏蔽电缆。
- 4) 机电缆的走线一定要远离其他电缆的走线。几个变频器的机电缆可以并排布线。
- 5) 建议将机电缆、输入动力电缆和控制电缆分别布在不同的线槽中。为了避免由于变频器输出电压快速变化产生的电磁干扰，应该避免机电缆和其他电缆的长距离并排走线。
- 6) 当控制电缆必须穿过动力电缆时，要保证两种电缆之间的夹角尽可能保持 90 度。不要将其他电缆穿过变频器。
- 7) 变频器的动力输入和输出线及弱电信号线（如控制线路）尽量不要平行布置，有条件时垂直布置。
- 8) 电缆线槽之间必须保持良好的连接，并且接地良好。铝制线槽可用于改善等电位。
- 9) 滤波器、变频器、电机均应和系统（机械或装置）良好搭接，在安装的部分做好喷涂保护，导电金属充分接触。
- 10) 详细布线要求请参见“3.2.7 控制回路端子接线说明”。

## A.1.5 漏电流抑制

由于变频器的输出为高速脉冲电压，因此会产生高频漏电流。每台变频器产生的漏电流会大于 100mA，因此漏电保护断路器的额定动作电流应选择 100mA 以上。变频器设备可在保护性导体中产生直流漏电流，必须使用 B 型（延时型）漏电保护断路器。

如果要安装多个变频器，每个变频器都应提供一个漏电保护断路器。

● 影响漏电流的因素如下：

- 1) 变频器的容量
- 2) 载波频率
- 3) 机电缆的种类及长度
- 4) EMI 滤波器

● 当变频器产生的漏电流导致漏电保护断路器动作时，应：

- 1) 提高漏电保护断路器的额定动作电流
- 2) 更换漏电保护断路器为 B 型、延时型、并有高频抑制作用的
- 3) 降低载波频率
- 4) 缩短输出驱动线缆长度
- 5) 加装漏电抑制设备
- 6) 推荐使用正泰、施耐德等品牌漏保

## A.1.6 常见 EMC 问题解决建议

变频器产品属于强干扰设备，在使用过程中因为布线、接地等存在问题时，仍然可能出现干扰现象，当出现与其他设备相互干扰的现象时，还可以采用以下的办法进行整改。

表 A-2 常见 EMC 干扰问题与处理方法

干扰类型	整改办法
漏电保护断路器开关跳闸	<ol style="list-style-type: none"> <li>1) 降低载频;</li> <li>2) 减少驱动线长度;</li> <li>3) 输入驱动线上加绕磁环（不绕 PE 线）;</li> <li>4) 上电瞬间跳闸的，需断开输入端较大对地电容；（断开外置或内置滤波器的接地端，输入端口对地 Y 电容的接地端）</li> <li>5) 运行或使能跳闸的，需在输入端加装漏电流抑制措施（漏电流滤波器、安规电容 + 绕磁环、绕磁环）</li> </ol>
驱动器运行导致干扰	<ol style="list-style-type: none"> <li>1) 电机外壳连接到驱动器 PE 端;</li> <li>2) 驱动器 PE 端连接电网 PE;</li> <li>3) 输入电源线加绕磁环;</li> <li>4) 被干扰信号端口加电容或绕磁环;</li> <li>5) 设备间增加额外的共地连接;</li> </ol>
通讯干扰	<ol style="list-style-type: none"> <li>1) 电机外壳连接到驱动器 PE 端;</li> <li>2) 驱动器 PE 端连接电网 PE;</li> <li>3) 输入电源线加绕磁环;</li> <li>4) 通讯线源和负载端加匹配电阻;</li> <li>5) 通讯线差分线对外加通讯公共地线;</li> <li>6) 通讯线用屏蔽线，屏蔽层接通讯公共地;</li> <li>7) 多节点通讯布线需要用菊花链方式，支线长度小于 30cm;</li> </ol>
I/O 干扰	<ol style="list-style-type: none"> <li>1) 低速 DI 加大电容滤波，建议最大 0.1uF;</li> <li>2) AI 加大电容滤波，建议最大 0.22uF;</li> </ol>

## A.2 对应 UL 标准时的注意事项



图 A-2 UL/cUL 标记

UL/cUL 标记常见于美国和加拿大的产品上。带有 UL/cUL 标记的产品表示 UL 机构对该产品进行了检查、评定，表明该产品满足严格的安全标准。为了取得 UL 认证，内置于电气产品中的主要部件也必须使用经过 UL 认证的产品。

本系列变频器按照 UL 标准 UL508C 进行了试验，并确认其符合 UL 标准。为了使安装有本变频器的机械及装置符合 UL 标准，客户必须使其满足以下条件。

### ◆ 安装场所

安装变频器时，请在污染度 2（UL 标准）以下的环境中使用。

### ◆ 周围环境温度

变频器运行时，最大周围环境温度 50° C

### ◆ 接线示例

符合低电压指令的接线示意图请参考“3.2.1 标准接线图”图 3-26 所示。

### ◆ 主回路端子的接线







为了满足 UL 标准，主回路端子上的接线请压接符合 UL 标准的压接端子，并使用端子厂家推荐的工具进行端子的压接。压接端子请使用带绝缘包层的产品，或经绝缘套管等加工的产品。














主回路线缆请选用符合 UL 标准的绝缘电线，且为连续最高允许温度 75° C 的铜芯线。












接线时请参照下表，选择线缆尺寸和紧固力矩。

(注) (接地符号的插图) 表示 IEC/EN60417-5019 中定义的接地端子。

表 A-2 线缆尺寸和紧固力矩

型号	端子符号	推荐 IEC 线缆规格 (mm <sup>2</sup> )	螺钉规格	紧固力矩 N·m
GT600-4T0.4GB	R、S、T	0.75	M4	1.2
	U、V、W	0.75	M4	1.2
		0.75	M4	1.2
GT600-4T0.7GB	R、S、T	0.75	M4	1.2
	U、V、W	0.75	M4	1.2
		0.75	M4	1.2
GT600-4T1.1GB	R、S、T	0.75	M4	1.2
	U、V、W	0.75	M4	1.2
		0.75	M4	1.2
GT600-4T1.5GB	R、S、T	0.75	M4	1.2
	U、V、W	0.75	M4	1.2
		0.75	M4	1.2
GT600-4T2.2GB	R、S、T	0.75	M4	1.2
	U、V、W	0.75	M4	1.2
		0.75	M4	1.2
GT600-4T3.0GB	R、S、T	1.0	M4	1.2
	U、V、W	1.0	M4	1.2
		1.0	M4	1.2

型号	端子符号	推荐 IEC 线缆规格 (mm <sup>2</sup> )	螺钉规格	紧固力矩 N·m
GT600-4T3.7GB	R、S、T	1.5	M4	1.2
	U、V、W	1.5	M4	1.2
		1.5	M4	1.2
GT600-4T5.5GB	R、S、T	2.5	M4	1.2
	U、V、W	2.5	M4	1.2
		2.5	M4	1.2
GT600-4T7.5GB	R、S、T	4.0	M5	2.8
	U、V、W	4.0	M5	2.8
		4.0	M5	2.8
GT600-4T11GB	R、S、T	6.0	M5	2.8
	U、V、W	6.0	M5	2.8
		6.0	M5	2.8
GT600-4T15GB	R、S、T	10.0	M5	2.8
	U、V、W	10.0	M5	2.8
		10.0	M5	2.8
GT600-4T18.5G(B)(-T)	R、S、T	10.0	M6	4.8
	U、V、W	10.0	M6	4.8
		10.0	M6	4.8
GT600-4T22G(B)(-T)	R、S、T	16.0	M6	4.8
	U、V、W	16.0	M6	4.8
		16.0	M6	4.8
GT600-4T30G	R、S、T	16.0	M6	4.8
	U、V、W	16.0	M6	4.8
		16.0	M6	4.8
GT600-4T37G	R、S、T	25.0	M6	4.8
	U、V、W	25.0	M6	4.8
		16.0	M6	4.8
GT600-4T45G	R、S、T	35.0	M8	13.0
	U、V、W	35.0	M8	13.0
		16.0	M8	13.0
GT600-4T55G	R、S、T	50	M8	13.0
	U、V、W	50	M8	13.0
		25	M8	13.0
GT600-4T75G	R、S、T	70	M12	35.0
	U、V、W	70	M12	35.0
		35	M12	35.0
GT600-4T90G	R、S、T	95	M12	35.0
	U、V、W	95	M12	35.0
		50	M12	35.0

型号	端子符号	推荐 IEC 线缆规格 (mm <sup>2</sup> )	螺钉规格	紧固力矩 N·m
GT600-4T110G	R、S、T	120	M12	35.0
	U、V、W	120	M12	35.0
		70	M12	35.0
GT600-4T132	R、S、T	150	M12	35.0
	U、V、W	150	M12	35.0
		95	M12	35.0
GT600-4T160	R、S、T	185	M12	35.0
	U、V、W	185	M12	35.0
		95	M12	35.0
GT600-4T200	R、S、T	2 x 95	M12	35.0
	U、V、W	2 x 95	M12	35.0
		95	M12	35.0
GT600-4T220	R、S、T	2 x 120	M12	35.0
	U、V、W	2 x 120	M12	35.0
		120	M12	35.0
GT600-4T250	R、S、T	2 x 120	M12	35.0
	U、V、W	2 x 120	M12	35.0
		120	M12	35.0
GT600-4T280	R、S、T	2 x 150	M12	35.0
	U、V、W	2 x 150	M12	35.0
		150	M12	35.0
GT600-4T315	R、S、T	2 x 185	M16	85.0
	U、V、W	2 x 185	M16	85.0
		185	M16	85.0
GT600-4T355	R、S、T	2 x 185	M16	85.0
	U、V、W	2 x 185	M16	85.0
		185	M16	85.0
GT600-4T400	R、S、T	2 x 240	M16	85.0
	U、V、W	2 x 240	M16	85.0
		240	M16	85.0
GT600-4T450	R、S、T	2 x 240	M16	85.0
	U、V、W	2 x 240	M16	85.0
		240	M16	85.0



#### ◆ 输入侧（一次侧）保险丝的连接

为了防止因短路而发生事故，请务必在输入侧连接保险丝。输入侧保险丝须符合 UL 标准的保护半导体用的保险丝，请参照“表 A-1 推荐熔断器选型表”所示的与变频器最大输入值相符的产品中选择。

关于变频器的输入电流、输出电流，请参照“第九章 规格与选型”。



- 保险丝熔断或接线断路器跳闸时，请勿立即接通电源或进行机器操作。请检查电缆接线以及外围机器的选型是否正确，找出问题原因。无法确定原因时，请与本公司联系，切勿擅自接通电源或操作机器；
- 变频器输入各线上都应该连接保险丝。当某一线保险丝熔断时，请更换所有的保险丝。

#### ◆ 短路耐受能力

本系列变频器使用表A-1 中记载的Bussmann 保险丝FWH 系列，可以使用在短路电流为 100,000 安培以下、480V 以下（400V 级）的电网电路中。

## 附录 B 通 讯

### B.1 通讯数据地址定义

GT600 系列变频器支持 Modbus-RTU、CANopen、CANlink、Profibus-DP 四种通讯协议，用户可编程卡和点对点通讯属于 CANlink 协议的衍生。上位机通过这些通讯协议可以实现对变频器的控制、监视及功能参数修改查看操作。

GT600 通讯数据可分为参数数据、非参数数据，后者包括运行命令、运行状态、运行参数、告警信息等。

#### B.1.1 GT600 参数数据

参数数据为变频器的重要设置参数，在 GT320 仅有 F 组功能参数的基础上，GT600 增加了 A 组功能参数

如下：

GT600 参数数据	F组(可读写)	F0、F1、F2、F3、F4、F5、F6、F7、F8、F9、FA、FB、FC、FD、FE、FF
	A组(可读写)	A0、A1、A2、A3、A4、A5、A6、A7、A8、A9、AA、AB、AC、AD、AE、AF

参数数据通讯地址定义如下：

##### 1) 当为通讯读取参数数据时

对于 F0~FF、A0~AF 组参数数据，其通讯地址高十六位直接为功能组编号，低十六位直接为参数在功能组中序号，举例如下：

F0-16 功能参数，其通讯地址为 F010H，其中 F0H 代表 F0 组功能参数，10H 代表参数在功能组中序号 16 的十六进制数据格式

AC-08 功能参数，其通讯地址为 AC08，其中 ACH 代表 AC 组功能参数，08H 代表参数在功能组中序号 8 的十六进制数据格式

##### 2) 当为通讯写入参数数据时

对于 F0~FF 组参数数据，其通讯地址高十六位，根据是否写入 EEPROM，区分为 00~0F 或 F0~FF，低十六位直接为参数在功能组中序号，举例如下：

---- 写功能参数 F0-16：

不需要写入 EEPROM 时，其通讯地址为 0010H

需要写入 EEPROM 时，其通讯地址为 F010H

对于 A0~AF 组参数数据，其通讯地址高十六位，根据是否需要写入 EEPROM，区分为 40~4F 或 A0~AF，低十六位直接为参数在功能组中序号，举例如下：

---- 写功能参数 AC-08：

不需要写入 EEPROM 时，其通讯地址为 4C08H

需要写入 EEPROM 时，其通讯地址为 AC08H

## B.1.2 GT600 非参数数据

GT600 非参数数据	状态数据 (只读)	U 组监视参数、变频器故障描述、变频器运行状态
	控制参数 (只写)	控制命令、通讯设定值、数字输出端子控制、模拟输出 AO1 控制、模拟输出 AO2 控制、高速脉冲 (FMP) 输出控制、参数初始化

### 1) 状态数据

状态数据分为 U 组监视参数、变频器故障描述、变频器运行状态

#### U 组参数监视参数

U 组监视数据描述见“附录 C 功能参数表”、“第六章 参数说明”相关描述，其地址定义如下：

U0~UF，其通讯地址高十六位为 70~7F，低十六位为监视参数在组中的序号，举例如下：

U0-11，其通讯地址为 700BH

#### 变频器故障描述

通讯读取变频器故障描述时，通讯地址固定为 8000H，上位机通过读取该地址数据，可以获取当前变频器故障代码，故障代码描述见“附录 C 功能参数表” F9-14 参数中定义

#### 变频器运行状态

通讯读取变频器运行状态时，通讯地址固定为 3000H，上位机通过读取该地址数据，可以获取当前变频器运行状态信息，定义如下：

变频器运行状态通讯地址	读取状态字定义
3000H	1: 正转运行
	2: 反转运行
	3: 停机

### 2) 控制参数

控制参数分为控制命令、数字输出端子控制、模拟输出 AO1 控制、模拟输出 AO2 控制、高速脉冲 (FMP) 输出控制

#### ● 控制命令

在 F0-02(命令源) 选择为 2: 通讯控制时，上位机通过该通讯地址，可以实现对变频器的启停等相关命令控制，控制命令定义如下：

控制命令通讯地址	命令功能
2000H	1: 正转运行
	2: 反转运行
	3: 正转点动
	4: 反转点动
	5: 自由停机
	6: 减速停机
	7: 故障复位

● 通讯设定值

通讯设定值主要用于 GT600 中频率源、转矩上限源、V/F 分离电压源、PID 给定源、PID 反馈源等选择为通讯给定时的给定数据。其通讯地址为 1000H，上位机设定该通讯地址值时，其数据范围为 -10000~10000，对应相对给定值 -100.00%~100.00%

● 数字输出端子控制

当数字输出端子功能选择为 20：通讯控制时，上位机通过该通讯地址，可以实现对变频器数字输出端子的控制，定义如下：

数字输出端子控制通讯地址	命令内容
2001H	BIT0: DO1 输出控制 BIT1: DO2 输出控制 BIT2: RELAY1 输出控制 BIT3: RELAY2 输出控制 BIT4: FMR 输出控制 BIT5: VDO1 BIT6: VDO2 BIT7: VDO3 BIT8: VDO4 BIT9: VDO5

● 模拟量输出 AO1、AO2，高速脉冲输出 FMP 控制

当模拟量输出 AO1、AO2，高速脉冲输出 FMP 输出功能选择为 12：通讯设定时，上位机通过该通讯地址，可以实现对变频器模拟量、高速脉冲输出的控制，定义如下：

输出控制通讯地址		命令内容
AO1	2002H	0 ~ 7FFF 表示 0% ~ 100%
AO2	2003H	
FMP	2004H	

● 参数初始化

当需要通过上位机实现对变频器的参数初始化操作时，需要使用该功能。

如果 FP-00( 用户密码 ) 不为 0，则首先需要通过通讯进行密码校验，校验通过后，在 30 秒内，上位机进行参数初始化操作。

通讯进行用户密码校验的通讯地址为 1F00H，直接将正确的用户密码写入该地址，则可以完成密码校验

通讯进行参数初始化的地址为 1F01H，其数据内容定义如下：

参数初始化通讯地址	命令功能
1F01H	1: 恢复出厂参数
	2: 清楚记录信息
	4: 恢复用户备份参数
	501: 备份用户当前参数

## B.2 Modbus 通讯协议

GT600 系列变频器提供 RS485 通信接口，并支持 Modbus-RTU 从站通讯协议。用户可通过计算机或 PLC 实现集中控制，通过该通讯协议设定变频器运行命令，修改或读取参数参数，读取变频器的工作状态及故障信息等。

该串行通信协议定义了串行通信中传输的信息内容及使用格式。其中包括：主机轮询（或广播）格式；主机的编码方法，内容包括：要求动作的参数，传输数据和错误校验等。从机的响应也是采用相同的结构，内容包括：动作确认，返回数据和错误校验等。如果从机在接收信息时发生错误，或不能完成主机要求的动作，它将组织一个故障信息作为响应反馈给主机。

### B.2.1 应用方式

变频器接入具备 RS485 总线的“单主多从”PC/PLC 控制网络，作为通讯从机。

### B.2.2 总线结构

#### 1) 硬件接口

需在变频器上插入 RS485 扩展卡 GT60TX1 硬件。

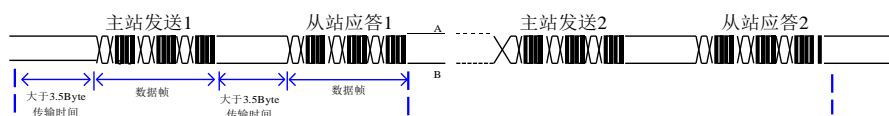
#### 2) 拓扑结构

单主机多从机系统。网络中每一个通讯设备都有一个唯一的从站地址，其中有一个设备作为通讯主机（常为 PC 上位机、PLC、HMI 等），主动发起通讯，对从机进行参数读或写操作，其他设备在为通讯从机，响应主机对本机的询问或通讯操作。在同一时刻只能有一个设备发送数据，而其他设备处于接收状态。

从机地址的设定范围为 1~247，0 为广播通信地址。网络中的从机地址必须是唯一的。

#### 3) 通讯传输方式

异步串行，半双工传输方式。数据在串行异步通信过程中，是以报文的形式，一次发送一帧数据，MODBUS-RTU 协议中约定，当通讯数据线上无数据的空闲时间大于 3.5Byte 的传输时间，表示新的一个通讯帧的起始。

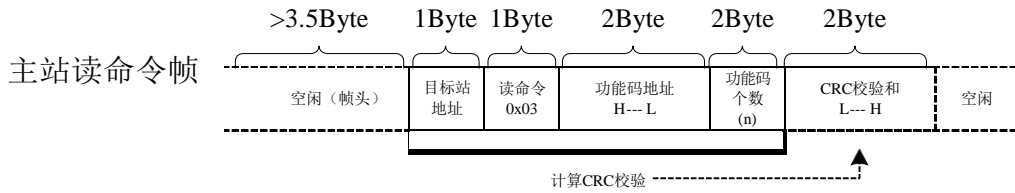


GT600 系列变频器内置的通信协议是 Modbus-RTU 从机通信协议，可响应主机的“查询/命令”，或根据主机的“查询/命令”做出相应的动作，并通讯数据应答。

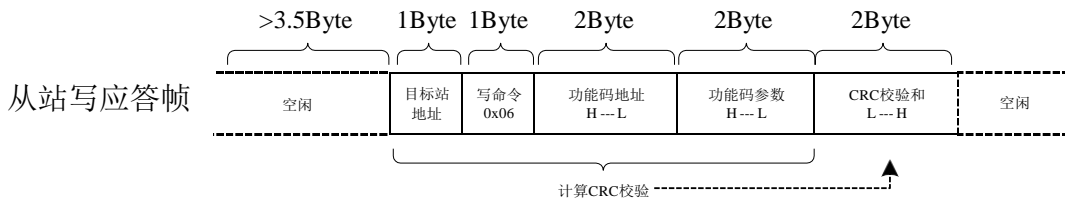
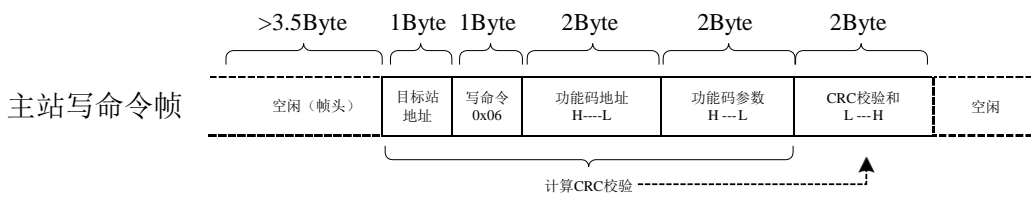
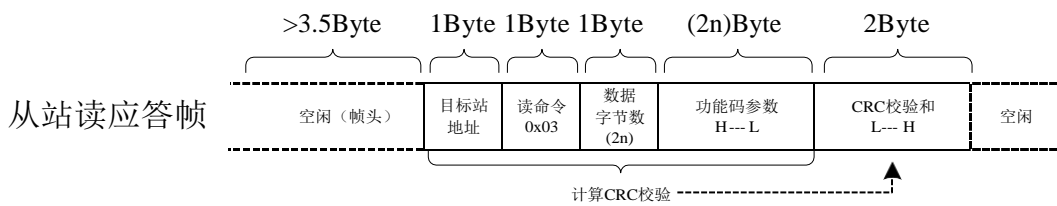
主机可以是指个人计算机（PC），工业控制设备或可编程逻辑控制器（PLC）等，主机既能对某个从机单独进行通信，也能对所有下位从机发布广播信息。对于主机的单独访问“查询/命令”，被访问从机要返回一个应答帧；对于主机发出的广播信息，从机无需反馈响应给主机。

### B.3 通讯资料结构

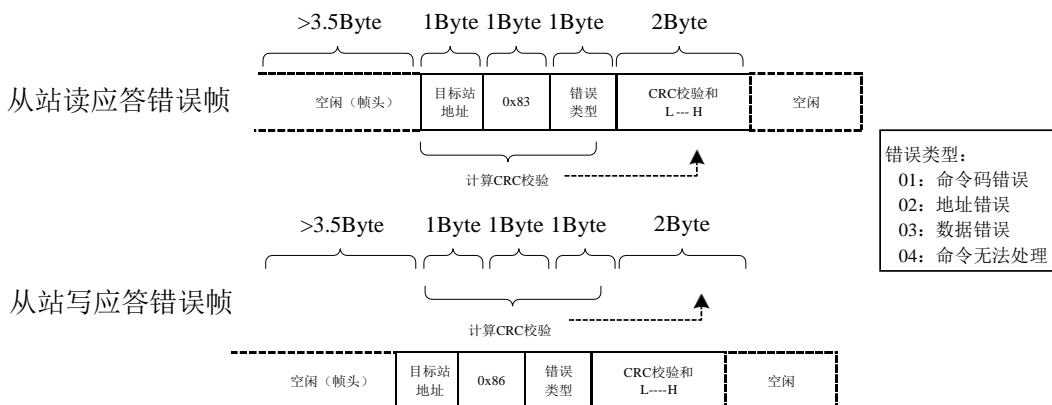
GT600 系列变频器的Modbus-RTU 协议通讯数据格式如下，变频器只支持 Word 型参数的读或写，对应的通讯读操作命令为 0x03；写操作命令为 0x06，不支持字节或位的读写操作：



理论上，上位机可以一次读取连续的几个参数（即其中 n 最大可达 12 个），但要注意不能跨过本参数组的最后一个参数，否则会答复出错。



若从机检测到通讯帧错误，或其他原因导致的读写不成功，会答复错误帧。



## 数据帧字段说明:

帧头 START	大于 3.5 个字符传输时间的空闲
从机地址 ADR	通讯地址范围: 1 ~ 247; 0 = 广播地址
命令码 CMD	03: 读从机参数; 06: 写从机参数
参数地址 H	变频器内部的参数地址, 16 进制表示; 分为参数型和非参数型 (如运行状态参数、运行命令等) 参数等, 详见地址定义。
参数地址 L	传送时, 高字节在前, 低字节在后。
参数个数 H	本帧读取的参数个数, 若为 1 表示读取 1 个参数。传送时, 高字节在前, 低字节在后。
参数个数 L	本协议一次只能改写 1 个参数, 没有该字段。
数据 H	应答的数据, 或待写入的数据, 传送时, 高字节在前, 低字节在后。
数据 L	
CRC CHK 低位	检测值: CRC16 校验值。传送时, 低字节在前, 高字节在后。
CRC CHK 高位	计算方法详见本节 CRC 校验的说明。
END	3.5 个字符时

## CRC 校验方式:

CRC (Cyclical Redundancy Check) 使用 RTU 帧格式, 消息包括了基于 CRC 方法的错误检测域。CRC 域检测了整个消息的内容。CRC 域是两个字节, 包含 16 位的二进制值。它由传输设备计算后加入到消息中。接收设备重新计算收到消息的 CRC, 并与接收到的 CRC 域中的值比较, 如果两个 CRC 值不相等, 则说明传输有错误。

CRC 是先存入 0xFFFF, 然后调用一个过程将消息中连续的 8 位字节与当前寄存器中的值进行处理。仅每个字符中的 8Bit 数据对 CRC 有效, 起始位和停止位以及奇偶校验位均无效。

CRC 产生过程中, 每个 8 位字符都单独和寄存器内容相异或 (XOR), 结果向最低有效位方向移动, 最高有效位以 0 填充。LSB 被提取出来检测, 如果 LSB 为 1, 寄存器单独和预置的值相异或, 如果 LSB 为 0, 则不进行。整个过程要重复 8 次。在最后一位 (第 8 位) 完成后, 下一个 8 位字节又单独和寄存器的当前值相异或。最终寄存器中的值, 是消息中所有的字节都执行之后的 CRC 值。CRC 添加到消息中时, 低字节先加入, 然后高字节。CRC 简单函数如下:

```
unsigned int crc_chk_value (unsigned char *data_value,unsigned char length)
{
    unsigned int crc_value=0xFFFF;
    int i;
    while (length--)
    {
        crc_value^=*data_value++; for (i=0;i<8;i++)
        {
            if (crc_value&0x0001)
            {
                crc_value= (crc_value>>1) ^0xa001;
            }
            else
            {
                crc_value=crc_value>>1;
            }
        }
    }
    return (crc_value) ;
}
```

通信参数的地址定义

读写参数 (有些参数不能更改, 只供厂家使用或监视使用)

## B.4 参数地址标示规则

以参数组号和标号为参数地址表示规则：

高位字节：F0~FF(F组)、A0~AF(A组)、70~7F(U组)

低位字节：00~FF

例如：若要访问参数 F3-12，则参数的访问地址表示为 0xF30C；

注意：

F 组：既不可读取参数，也不可更改参数；

U 组：只可读取，不可更改参数。

有些参数在变频器处于运行状态时，不可更改；有些参数不论变频器处于何种状态，均不可更改；更改参数参数，还要注意参数的范围、单位及相关说明。

参数组号	通讯访问地址	通讯修改 RAM 中参数地址
F0 ~ FE组	0xF000 ~ 0xFEFF	0x0000 ~ 0x0EFF
A0 ~ AC组	0xA000 ~ 0xACFF	0x4000 ~ 0x4CFF
U0 组	0x7000 ~ 0x70FF	

注意：由于EEPROM 频繁被存储，会减少 EEPROM 的使用寿命，所以，有些参数在通讯的模式下，无须存储，只要更改 RAM 中的值就可以了。

如果为 F 组参数，要实现该功能，只要把该参数地址的高位 F 变成 0 就可以实现。

如果为 A 组参数，要实现该功能，只要把该参数地址的高位 A 变成 4 就可以实现。

相应参数地址表示如下：

高位字节：00~0F(F组)、40~4F(A组)

低位字节：00~FF

如：

参数 F3-12 不存储到 EEPROM 中，地址表示为 030C；

参数 A0-05 不存储到 EEPROM 中，地址表示为 4005；

该地址表示只能做写 RAM，不能做读的动作，读时，为无效地址。

停机 / 运行参数部分：

参数地址	参数描述	参数地址	参数描述
1000H	* 通信设定值（十进制） -10000 ~ 10000	1010H	PID 设置
1001H	运行频率	1011H	PID 反馈
1002H	母线电压	1012H	PLC 步骤
1003H	输出电压	1013H	PULSE 输入脉冲频率，单位 0.01kHz
1004H	输出电流	1014H	反馈速度，单位 0.1Hz
1005H	输出功率	1015H	剩余运行时间



参数地址	参数描述	参数地址	参数描述
1006H	输出转矩	1016H	AI1 校正前电压
1007H	运行速度	1017H	AI2 校正前电压
1008H	DI 输入标志	1018H	AI3 校正前电压
1009H	DO 输出标志	1019H	线速度
100AH	AI1 电压	101AH	当前上电时间
100BH	AI2 电压	101BH	当前运行时间
100CH	AI3 电压	101CH	PULSE 输入脉冲频率, 单位 1Hz
100DH	计数值输入	101DH	通讯设定值
100EH	长度值输入	101EH	实际反馈速度
100FH	负载速度	101FH	主频率 X 显示
-	-	1020H	辅频率 Y 显示



- 通信设定值是相对值的百分数, 10000 对应 100.00%, -10000 对应 -100.00%;
- 对频率量纲的数据, 该百分比是相对最大频率 (F0-10) 的百分数; 对转矩量纲的数据, 该百分比是 F2-10、A2-48 (转矩上限数字设定, 分别对应第一、二电机)。

控制命令输入到变频器: (只写)

命令字地址	命令功能
2000H	0001: 正转运行
	0002: 反转运行
	0003: 正转点动
	0004: 反转点动
	0005: 自由停机
	0006: 减速停机
	0007: 故障复位

读取变频器状态: (只读)

状态字地址	状态字功能
3000H	0001: 正转运行
	0002: 反转运行
	0003: 停机

参数锁定密码校验: 如果返回实际密码值, 即表示密码校验通过。(如果没有密码, 即密码为 0, 校验返回 0000H)

密码地址	输入密码的内容
1F00H	*****

数字输出端子控制：（只写）

命令地址	命令内容
2001H	BIT0: DO1 输出控制 BIT1: DO2 输出控制 BIT2: RELAY1 输出控制 BIT3: RELAY2 输出控制 BIT4: FMR 输出控制 BIT5: VDO1 BIT6: VDO2 BIT7: VDO3 BIT8: VDO4 BIT9: VDO5

模拟输出 AO1 控制：（只写）

命令地址	命令内容
2002H	0 ~ 7FFF 表示 0% ~ 100%

模拟输出 AO2 控制：（只写）

命令地址	命令内容
2003H	0 ~ 7FFF 表示 0% ~ 100%

脉冲（PULSE）输出控制：（只写）

命令地址	命令内容
2004H	0 ~ 7FFF 表示 0% ~ 100%

变频器故障描述：

变频器故障地址	变频器故障信息	
8000H	0000: 无故障 0001: 保留 0002: 加速过电流 0003: 减速过电流 0004: 恒速过电流 0005: 加速过电压 0006: 减速过电压 0007: 恒速过电压 0008: 缓冲电阻过载故障 0009: 欠压故障 000A: 变频器过载 000B: 电机过载 000C: 输入缺相 000D: 输出缺相 000E: 模块过热 000F: 外部故障 0010: 通讯异常 0011: 接触器异常 0012: 电流检测故障 0013: 电机调谐故障 0014: 编码器 /PG 卡故障	0015: 参数读写异常 0016: 变频器硬件故障 0017: 电机对地短路故障 0018: 保留 0019: 保留 001A: 运行时间到达 001B: 用户自定义故障 1 001C: 用户自定义故障 2 001D: 上电时间到达 001E: 掉载 001F: 运行时 PID 反馈丢失 0028: 快速限流超时故障 0029: 运行时切换电机故障 002A: 速度偏差过大 002B: 电机超速度 002D: 电机过温 005A: 编码器线数设定错误 005B: 未接编码器 005C: 初始位置错误 005E: 速度反馈错误

## B.5 FD 组通讯参数说明

Fd-00	波特率	出厂值	5005
	设定范围	个位: Modbus 波特率 0: 300bps 1: 600bps 2: 1200bps 3: 2400bps 4: 4800bps 5: 9600bps 6: 19200bps 7: 38400bps 8: 57600bps 9: 115200bps	

此参数用来设定上位机与变频器之间的数据传输速率。注意，上位机与变频器设定的波特率必须一致，否则，通讯无法进行。波特率越大，通讯速度越快。

Fd-01	数据格式	出厂值	0
	设定范围	0: 无校验: 数据格式 <8,N,2> 1: 偶校验: 数据格式 <8,E,1> 2: 奇校验: 数据格式 <8,O,1> 3: 无校验: 数据格式 <8,N,1>	

上位机与变频器设定的数据格式必须一致，否则，通讯无法进行。

Fd-02	本机地址	出厂值	1
	设定范围	1~247, 0 为广播地址	

当本机地址设定为 0 时，即为广播地址，实现上位机广播功能。

本机地址具有唯一性（除广播地址外），这是实现上位机与变频器点对点通讯的基础。

Fd-03	应答延时	出厂值	2ms
	设定范围	0~20ms	

应答延时：是指变频器数据接受结束到向上位机发送数据的中间间隔时间。如果应答延时小于系统处理时间，则应答延时以系统处理时间为准，如应答延时长于系统处理时间，则系统处理完数据后，要延迟等待，直到应答延迟时间到，才往上位机发送数据。

Fd-04	通讯超时时间	出厂值	0.0s
	设定范围	0.0s (无效) ; 0.1~60.0s	

当该参数设置为 0.0s 时，通讯超时时间参数无效。

当该参数设置成有效值时，如果一次通讯与下一次通讯的间隔时间超出通讯超时时间，系统将报通讯故障错误 (Err16)。通常情况下，都将其设置成无效。如果在连续通讯的系统中，设置此参数，可以监视通讯状况。

Fd-05	通讯协议选择	出厂值	0
	设定范围	0: 非标准的 Modbus-RTU 协议; 1: 标准的 Modbus-RTU 协议	

Fd-05=1: 选择标准的 Modbus 协议，具体参见本协议“B.3 通讯资料结构”部分。

Fd-05=0: 读命令时，从机返回字节数比标准的 Modbus 协议多一个字节，其他读写操作与标准 Modbus 协议操作一致。

Fd-06	通讯读取电流分辨率	出厂值	0
	设定范围	0: 0.01A; 1: 0.1A	

用来确定通讯读取输出电流时，电流值的输出单位。

## 附录 C 功能参数表

FP-00 设为非 0 值，即设置了用户密码，在功能参数模式和用户更改参数模式下，参数菜单必须在正确输入密码后才能进入，取消密码，需将 FP-00 设为 0。

变频器用户密码只是用来锁定面板操作，在设置密码后，通过键盘操作参数读写时，每一次退出操作后，需再次进入时均需要进行密码验证；在通讯操作时可不通过密码直接进行读写操作（FP、FF 组除外）。

用户定制参数模式下的参数菜单不受密码保护。

F 组、A 组是基本功能参数，U 组是监视功能参数。参数表中符号说明如下：

“☆”：表示该参数的设定值在变频器处于停机、运行状态中，均可更改； “★”：表示该参数的设定值在变频器处于运行状态时，不可更改； “●”：表示该参数的数值是实际检测记录值，不能更改； “\*”：表示该参数是“厂家参数”，仅限于制造厂家设置，禁止用户进行操作；

### C.1 基本功能参数简表

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F0 组 基本功能组					
F0-00	GP 类型显示	1: G 型 (恒转矩负载机型) 2: P 型 (风机、水泵类负载机型)	机型确定	●	-
F0-01	第 1 电机控制方式	0: 无速度传感器矢量控制 (SVC) 1: 有速度传感器矢量控制 (FVC) 2: V/F 控制	0	★	-
F0-02	运行指令选择	0: 操作面板 1: 端子 2: 通讯	0	☆	110/ 177/ 178
F0-03	主频率指令输入选择	0: 数字设定 (掉电不记忆) 1: 数字设定 (掉电记忆) 2: AI1 3: AI2 4: AI3 5: 脉冲设定 (DI5) 6: 多段指令 7: 简易 PLC 8: PID 9: 通讯给定	0	★	117/ 178
F0-04	辅助频率指令输入选择	同 F0-03(主频率指令输入选择)	0	★	133
F0-05	叠加时辅助频率指令范围选择	0: 相对于最大频率 1: 相对于主频率指令	0	☆	135
F0-06	叠加时辅助频率指令范围	0%~150%	100%	☆	135

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F0-07	频率指令叠加选择	个位：频率指令选择 0：主频率指令 1：主辅运算结果（运算关系由十位确定） 2：主频率指令与辅助频率指令切换 3：主频率指令与主辅运算结果切换 4：辅助频率指令与主辅运算结果切换 十位：频率指令主辅运算关系 0：主 + 辅 1：主 - 辅 2：二者最大值 3：二者最小值	00	☆	135
F0-08	预置频率	0.00Hz~ 最大频率 (F0-10)	50.00Hz	☆	117
F0-09	运行方向	0：默认方向运行 1：与默认方向相反方向运行	0	☆	202
F0-10	最大频率	50.00Hz~500.00Hz	50.00Hz	★	117/ 136/ 177/ 178
F0-11	上限频率指令选择	0：F0-12 设定 1：AI1 2：AI2 3：AI3 4：脉冲设定 5：通讯给定	0	★	136
F0-12	上限频率	下限频率 F0-14~ 最大频率 F0-10	50.00Hz	☆	136
F0-13	上限频率偏置	0.00Hz~ 最大频率 F0-10	0.00Hz	☆	136
F0-14	下限频率	0.00Hz~ 上限频率 F0-12	0.00Hz	☆	136
F0-15	载波频率	机型确定	机型确定	☆	-
F0-16	载波频率随温度调整	0：否 1：是	1	☆	-
F0-17	加速时间 1	0.00s~650.00s(F0-19=2) 0.0s~6500.0s(F0-19=1) 0s~65000s(F0-19=0)	机型确定	☆	141/ 178
F0-18	减速时间 1	0.00s~650.00s(F0-19=2) 0.0s~6500.0s(F0-19=1) 0s~65000s(F0-19=0)	机型确定	☆	141/ 178/ 179
F0-19	加减速时间单位	0：1 秒 1：0.1 秒 2：0.01 秒	1	★	141
F0-21	叠加时辅助频率指令偏置频率	0.00Hz~ 最大频率 F0-10	0.00Hz	☆	-
F0-22	频率指令分辨率	2：0.01Hz	2	★	-
F0-23	数字设定频率停机记忆选择	0：不记忆 1：记忆	0	☆	117
F0-24	电机参数组选择	0：电机参数组 1 1：电机参数组 2	0	★	170
F0-25	加减速时间基准频率	0：最大频率 (F0-10) 1：设定频率 2：100Hz	0	★	141/ 199
F0-26	运行时频率指令 UP/DOWN 基准	0：运行频率 1：设定频率	0	★	-

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F0-27	运行指令捆绑主频率指令选择	个位：操作面板绑定频率源选择 0：无绑定 1：数字设定频率 2：AI1 3：AI2 4：AI3 5：脉冲设定（DI5） 6：多段速 7：简易 PLC 8：PID 9：通讯给定 十位：端子绑定频率源选择 百位：通讯绑定频率源选择	0000	☆	136
F0-28	通讯协议选择	0：Modbus 协议 1：Profibus-DP 协议或 CANopen 协议	0	★	114/ 132/ 192
<b>F1 组 第一电机参数</b>					
F1-00	电机类型选择	0：普通异步电机 1：变频异步电机	0	★	143
F1-01	电机额定功率	0.1kW~1000.0kW	机型确定	★	143
F1-02	电机额定电压	1V~2000V	机型确定	★	143
F1-03	电机额定电流	0.01A~655.35A（变频器功率≤55kW） 0.1A~6553.5A（变频器功率>55kW）	机型确定	★	143
F1-04	电机额定频率	0.01Hz~最大频率	机型确定	★	143
F1-05	电机额定转速	1rpm~65535rpm	机型确定	★	143
F1-06	异步电机定子电阻	0.001Ω~65.535Ω（变频器功率≤55kW） 0.0001Ω~6.5535Ω（变频器功率>55kW）	调谐参数	★	143
F1-07	异步电机转子电阻	0.001Ω~65.535Ω（变频器功率≤55kW） 0.0001Ω~6.5535Ω（变频器功率>55kW）	调谐参数	★	143
F1-08	异步电机漏感抗	0.01mH~655.35mH（变频器功率≤55kW） 0.001mH~65.535mH（变频器功率>55kW）	调谐参数	★	143
F1-09	异步电机互感抗	0.1mH~6553.5mH（变频器功率≤55kW） 0.01mH~655.35mH（变频器功率>55kW）	调谐参数	★	143
F1-10	异步电机空载电流	0.01A~F1-03（变频器功率≤55kW） 0.1A~F1-03（变频器功率>55kW）	调谐参数	★	143
F1-27	编码器线数	1~65535	1024	★	144
F1-28	编码器类型	0：ABZ 增量编码器 2：旋转变压器	0	★	144
F1-30	ABZ 增量编码器 AB 相序	0：正向 1：反向	0	★	144
F1-34	旋转变压器极对数	1~65535	1	★	144
F1-36	速度反馈 PG 断线检测时间	0.0s：不动作 0.1s~10.0s	0.0s	★	144
F1-37	调谐选择	0：无操作 1：异步机静止部分参数调谐 2：异步机动态完整调谐 3：异步机静止完整调谐	0	★	142
<b>F2 组 第一电机矢量控制参数</b>					
F2-00	速度环比例增益 1	1~100	30	☆	149
F2-01	速度环积分时间 1	0.01s~10.00s	0.50s	☆	149
F2-02	切换频率 1	0.00~F2-05	5.00Hz	☆	149

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F2-03	速度环比例增益 2	1~100	20	☆	149
F2-04	速度环积分时间 2	0.01s~10.00s	1.00s	☆	149
F2-05	切换频率 2	F2-02~ 最大频率	10.00Hz	☆	149
F2-06	矢量控制转差增益	50%~200%	100%	☆	150
F2-07	SVC 速度反馈滤波时间	0.000s~0.100s	0.015s	☆	150
F2-09	速度控制方式下转矩上限指令选择	0: 参数 F2-10 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: 脉冲 (DI5) 5: 通讯给定 6: MIN(AI1,AI2) 7: MAX(AI1,AI2) 1-7 选项的满量程对应 F2-10	0	☆	150
F2-10	速度控制方式下转矩上限数字设定	0.0%~200.0%	150.0%	☆	150/ 177
F2-11	速度控制方式下转矩上限指令选择 (发电)	0: 参数 F2-10 设定 (不区分电动和发电) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 脉冲设定 5: 通讯给定 6: MIN(AI1,AI2) 7: MAX(AI1,AI2) 8: 参数 F2-12 设定 1-7 选项的满量程对应 F2-12	0	☆	151
F2-12	速度控制方式下转矩上限数字设定 (发电)	0.0% ~ 200.0%	150.0%	☆	151
F2-13	励磁调节比例增益	0~60000	2000	☆	153
F2-14	励磁调节积分增益	0~60000	1300	☆	153
F2-15	转矩调节比例增益	0~60000	2000	☆	153
F2-16	转矩调节积分增益	0~60000	1300	☆	153
F2-17	速度环积分属性	个位: 积分分离 0: 无效 1: 有效	0	☆	-
F2-21	弱磁区最大转矩系数	50~200%	100%	☆	153
F2-22	发电功率限制使能	0: 无效 1: 全程生效 2: 恒速生效 3: 减速生效	0	☆	151
F2-23	发电功率上限	0.0~200.0%	机型确定	☆	151
<b>F3 组 V/F 控制参数</b>					
F3-00	V/F 曲线设定	0、2~9: 直线 V/F 1: 多点 V/F 10: V/F 完全分离模式 11: V/F 半分离模式	0	★	144
F3-01	转矩提升	0.0%: (自动转矩提升) 0.1%~30.0%	机型确定	☆	144
F3-02	转矩提升截止频率	0.00Hz~ 最大频率	50.00Hz	★	144
F3-03	多点 V/F 频率点 1	0.00Hz~F3-05	0.00Hz	★	144
F3-04	多点 V/F 电压点 1	0.0%~100.0%	0.0%	★	144

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F3-05	多点 V/F 频率点 2	F3-03~F3-07	0.00Hz	★	144
F3-06	多点 V/F 电压点 2	0.0%~100.0%	0.0%	★	144
F3-07	多点 V/F 频率点 3	F3-05~ 电机额定频率 (F1-04)	0.00Hz	★	144
F3-08	多点 V/F 电压点 3	0.0%~100.0%	0.0%	★	144
F3-10	V/F 过励磁增益	0~200	64	☆	148
F3-11	V/F 振荡抑制增益	0~100	40	☆	148
F3-13	V/F 分离的电压源	0: 数字设定 (F3-14) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 脉冲设定 (DI5) 5: 多段指令 6: 简易 PLC 7: PID 8: 通讯给定 注: 100.0% 对应电机额定电压	0	☆	145
F3-14	V/F 分离的电压数字设定	0V~ 电机额定电压	0V	☆	145
F3-15	V/F 分离的电压加速时间	0.0s~1000.0s 注: 表示 0V 变化到电机额定电压的时间	0.0s	☆	146
F3-16	V/F 分离的电压减速时间	0.0s~1000.0s 注: 表示 0V 变化到电机额定电压的时间	0.0s	☆	146
F3-17	V/F 分离停机方式选择	0: 频率 / 电压独立减至 0 1: 电压减为 0 后频率再减	0	☆	146
F3-18	过流失速动作电流	50~200%	150%	★	147
F3-19	过流失速使能	0: 无效 1: 有效	1 (有效)	★	147
F3-20	过流失速抑制增益	0~100	20	☆	147
F3-21	倍速过流失速动作电流补偿系数	50~200%	50%	★	147
F3-22	过压失速动作电压	三相 380~480V 机型: 330.0V~800.0V 三相 200~240V 机型: 330.0V~800.0V		★	148
F3-23	过压失速使能	0: 无效 1: 有效	1 (有效)	★	148
F3-24	过压失速抑制频率增益	0~100	30	☆	148
F3-25	过压失速抑制电压增益	0~100	30	☆	148
F3-26	过压失速最大上升频率限制	0~50Hz	5Hz	★	148
F4 组 输入端子					



参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F4-00	DI1 端子功能选择	0: 无功能 1: 正转运行 FWD 或运行命令 2: 反转运行 REV 或正反运行方向 (注: 设定为 1、2 时, 需配合 F4-11 使用, 详见参数 参数说明)	1	★	181
F4-01	DI2 端子功能选择	3: 三线式运行控制 4: 正转点动 (FJOG) 5: 反转点动 (RJOG) 6: 端子 UP 7: 端子 DOWN 8: 自由停车 9: 故障复位 (RESET)	4	★	181
F4-02	DI3 端子功能选择	10: 运行暂停 11: 外部故障常开输入 12: 多段指令端子 1 13: 多段指令端子 2 14: 多段指令端子 3 15: 多段指令端子 4	9	★	181
F4-03	DI4 端子功能选择	16: 加减速时间选择端子 1 17: 加减速时间选择端子 2 18: 频率指令切换 19: UP/DOWN 设定清零 (端子、键盘) 20: 控制命令切换端子 1	12	★	181
F4-04	DI5 端子功能选择	21: 加减速禁止 22: PID 暂停 23: 简易 PLC 状态复位 24: 摆频暂停 25: 计数器输入 26: 计数器复位	13	★	181
F4-05	DI6 端子功能选择	27: 长度计数输入 28: 长度复位 29: 转矩控制禁止 30: 脉冲频率输入 (仅对 DI5 有效) 31: 保留	0	★	181
F4-06	DI7 端子功能选择	32: 立即直流制动 33: 外部故障常闭输入 34: 频率修改使能 35: PID 作用方向取反 36: 外部停车端子 1 37: 控制命令切换端子 2	0	★	140/ 181
F4-07	DI8 端子功能选择	38: PID 积分暂停 39: 主频率与预置频率切换 40: 辅频率与预置频率切换 41: 电机端子选择功能 42: 保留	0	★	140/ 181
F4-08	DI9 端子功能选择	43: PID 参数切换 44: 用户自定义故障 1 45: 用户自定义故障 2 46: 速度控制 / 转矩控制切换 47: 紧急停车 48: 外部停车端子 2	0	★	181
F4-09	DI10 端子功能选择	49: 减速直流制动 50: 本次运行时间清零 51: 两线式 / 三线式切换 52: 反向频率禁止 53-59: 保留	0	★	181
F4-10	DI 滤波时间	0.000s~1.000s	0.010s	☆	-

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F4-11	端子命令方式	0: 两线式 1 1: 两线式 2 2: 三线式 1 3: 三线式 2	0	★	110
F4-12	端子 UP/DOWN 变化率	0.001Hz/s~65.535Hz/s	1.00Hz/s	☆	-
F4-13	AI 曲线 1 最小输入	0.00V~F4-15	0.00V	☆	119
F4-14	AI 曲线 1 最小输入对应设定	-100.0%~+100.0%	0.0%	☆	119
F4-15	AI 曲线 1 最大输入	F4-13~+10.00V	10.00V	☆	119
F4-16	AI 曲线 1 最大输入对应设定	-100.0%~+100.0%	100.0%	☆	119
F4-17	AI1 滤波时间	0.00s~10.00s	0.10s	☆	121
F4-18	AI 曲线 2 最小输入	0.00V~F4-20	0.00V	☆	119
F4-19	AI 曲线 2 最小输入对应设定	-100.0%~+100.0%	0.0%	☆	119
F4-20	AI 曲线 2 最大输入	F4-18~+10.00V	10.00V	☆	119
F4-21	AI 曲线 2 最大输入对应设定	-100.0%~+100.0%	100.0%	☆	119
F4-22	AI2 滤波时间	0.00s~10.00s	0.10s	☆	121
F4-23	AI 曲线 3 最小输入	-10.00V~F4-25	-10.00V	☆	119
F4-24	AI 曲线 3 最小输入对应设定	-100.0%~+100.0%	-100.0%	☆	119
F4-25	AI 曲线 3 最大输入	F4-23~+10.00V	10.00V	☆	119
F4-26	AI 曲线 3 最大输入对应设定	-100.0%~+100.0%	100.0%	☆	119
F4-27	AI3 滤波时间	0.00s~10.00s	0.10s	☆	121
F4-28	脉冲输入最小频率	0.00kHz~F4-30	0.00kHz	☆	123
F4-29	脉冲最小输入频率对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	123
F4-30	脉冲最大输入频率	F4-28~100.00kHz	50.00kHz	☆	123
F4-31	脉冲最大输入频率对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	☆	123
F4-32	脉冲滤波时间	0.00s~10.00s	0.10s	☆	123
F4-33	AI 曲线选择	个位: AI1 曲线选择 1: 曲线 1 (2 点, 见 F4-13~F4-16) 2: 曲线 2 (2 点, 见 F4-18~F4-21) 3: 曲线 3 (2 点, 见 F4-23~F4-26) 4: 曲线 4 (4 点, 见 A6-00~A6-07) 5: 曲线 5 (4 点, 见 A6-08~A6-15) 十位: AI2 曲线选择, 同上 百位: AI3 曲线选择, 同上	321	☆	121
F4-34	AI 低于最小输入设定选择	个位: AI1 低于最小输入设定选择 0: 对应最小输入设定 1: 0.0% 十位: AI2 低于最小输入设定选择, 同上 百位: AI3 低于最小输入设定选择, 同上	000	☆	-
F4-35	DI1 延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	★	181
F4-36	DI2 延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	★	181
F4-37	DI3 延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	★	181
F4-38	DI 端子有效模式选择 1	0: 高电平有效 1: 低电平有效 个位: DI1 十位: DI2 百位: DI3 千位: DI4 万位: DI5	00000	★	181

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F4-39	DI 端子有效模式选择 2	0: 高电平有效 1: 低电平有效 个位: DI6 十位: DI7 百位: DI8 千位: DI9 万位: DI10	00000	★	181
<b>F5 组 输出端子</b>					
F5-00	FM 端子输出模式选择	0: 脉冲输出 (FMP) 1: 开关量输出 (FMR)	0	☆	184/ 189
F5-01	FMR 功能选择 (集电极开路输出端子)	0: 无输出 1: 变频器运行中 2: 故障输出 (为自由停机的故障) 3: 频率水平检测 1 4: 频率到达 5: 零速运行中 (停机时不输出) 6: 电机过载预报警 7: 变频器过载预报警 8: 设定记数值到达 9: 指定记数值到达 10: 长度到达 11: 简易 PLC 循环完成 12: 累计运行时间到达 13: 频率限定中 14: 转矩限定中 15: 运行准备就绪 16: AI1 > AI2 17: 上限频率到达 18: 下限频率到达 (停机时不输出) 19: 欠压状态 20: 通讯设定 21: 保留 22: 保留	0	☆	184
F5-02	控制板继电器功能选择 (T/A-T/B-T/C)	7: 变频器过载预报警 8: 设定记数值到达 9: 指定记数值到达 10: 长度到达	2	☆	184
F5-03	扩展卡继电器输出功能选择 (P/A-P/B-P/C)	11: 简易 PLC 循环完成 12: 累计运行时间到达 13: 频率限定中 14: 转矩限定中 15: 运行准备就绪 16: AI1 > AI2 17: 上限频率到达 18: 下限频率到达 (停机时不输出) 19: 欠压状态 20: 通讯设定 21: 保留 22: 保留	0	☆	184
F5-04	DO1 输出功能选择	23: 零速运行中 2 (停机时也输出) 24: 累计上电时间到达 25: 频率水平检测 2 26: 频率 1 到达 27: 频率 2 到达 28: 电流 1 到达 29: 电流 2 到达 30: 定时到达 31: AI1 输入超限 32: 掉载中 33: 反向运行中 34: 零电流状态 35: 模块温度到达 36: 输出电流超限 37: 下限频率到达 (停机也输出) 38: 告警 (所有故障) 39: 电机过温 40: 本次运行时间到达 41: 故障 (为自由停机的故障且欠压不输出)	1	☆	184
F5-05	扩展卡 DO2 输出功能选择	23: 零速运行中 2 (停机时也输出) 24: 累计上电时间到达 25: 频率水平检测 2 26: 频率 1 到达 27: 频率 2 到达 28: 电流 1 到达 29: 电流 2 到达 30: 定时到达 31: AI1 输入超限 32: 掉载中 33: 反向运行中 34: 零电流状态 35: 模块温度到达 36: 输出电流超限 37: 下限频率到达 (停机也输出) 38: 告警 (所有故障) 39: 电机过温 40: 本次运行时间到达 41: 故障 (为自由停机的故障且欠压不输出)	4	☆	184

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F5-06	FMP 输出功能选择	0: 运行频率 1: 设定频率 2: 输出电流 3: 电机输出转矩 (绝对值, 相对电机的百分比)	0	☆	189
F5-07	AO1 输出功能选择	4: 输出功率 5: 输出电压 6: 脉冲输入 (100.0% 对应 100.0kHz)	0	☆	189
F5-08	AO2 输出功能选择	7: AI1 8: AI2 9: AI3(扩展卡) 10: 长度 11: 记数值 12: 通讯设定 13: 电机转速 14: 输出电流 (100.0% 对应 1000.0A) 15: 输出电压 (100.0% 对应 1000.0V) 16: 电机输出转矩 (实际值, 相对电机的百分比)	1	☆	189
F5-09	FMP 输出最大频率	0.01kHz~100.00kHz	50.00kHz	☆	189
F5-10	AO1 零偏系数	-100.0%~+100.0%	0.0%	☆	189
F5-11	AO1 增益	-10.00~+10.00	1.00	☆	189
F5-12	AO2 零偏系数	-100.0%~+100.0%	0.0%	☆	189
F5-13	AO2 增益	-10.00~+10.00	1.00	☆	189
F5-17	FMR 输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	184
F5-18	RELAY1 输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	184
F5-19	RELAY2 输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	184
F5-20	DO1 输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	184
F5-21	DO2 输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	184
F5-22	DO 输出端子有效状态选择	0: 正逻辑 1: 反逻辑 个位: FMR 十位: RELAY1 百位: RELAY2 千位: DO1 万位: DO2	00000	☆	184
<b>F6 组 启停控制</b>					
F6-00	启动方式	0: 直接启动 1: 转速跟踪再启动 2: 预励磁启动 (交流异步机) 3: SVC 快速启动	0	☆	137
F6-01	转速跟踪方式	0: 从停机频率开始 1: 从工频开始 2: 从最大频率开始	0	★	137
F6-02	转速跟踪快慢	1~100	20	☆	137
F6-03	启动频率	0.00Hz~10.00Hz	0.00Hz	☆	137
F6-04	启动频率保持时间	0.0s~100.0s	0.0s	★	137
F6-05	启动直流制动电流 / 预励磁电流	0%~100%	50%	★	137
F6-06	启动直流制动时间 / 预励磁时间	0.0s~100.0s	0.0s	★	137
F6-07	加减速方式	0: 直线加减速 1、2: 动态 S 曲线加减速	0	★	141
F6-08	S 曲线开始段时间比例	0.0%~(100.0%-F6-09)	30.0%	★	141

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F6-09	S 曲线结束段时间比例	0.0%~(100.0%-F6-08)	30.0%	★	141
F6-10	停机方式	0: 减速停车 1: 自由停车	0	☆	139
F6-11	停机直流制动起始频率	0.00Hz~ 最大频率	0.00Hz	☆	139
F6-12	停机直流制动等待时间	0.0s~100.0s	0.0s	☆	139
F6-13	停机直流制动电流	0%~100%	50%	☆	139
F6-14	停机直流制动时间	0.0s~100.0s	0.0s	☆	139
F6-15	制动使用率	0%~100%	100%	☆	-
F6-18	转速跟踪电流大小	30%~200%	机型确定	★	-
F6-21	去磁时间 (SVC 有效)	0.00~5.00s	机型确定	☆	-
F6-23	过励磁选择	0: 不生效 1: 仅减速生效 2: 全程生效	0	☆	-
F6-24	过励磁抑制电流值	0~150%	100%	☆	-
F6-25	过励磁增益	1.00~2.50	1.25	☆	-
<b>F7 组 键盘与显示</b>					
F7-00	数码管缺画检验使能	0~1	0	☆	-
F7-01	MF.K 键功能选择	0: MF.K 无效 1: 操作面板命令通道与远程命令通道 (端子命令通道或通讯命令通道) 切换 2: 正反转切换 3: 正转点动 4: 反转点动	0	★	-
F7-02	STOP/RESET 键功能	0: 只在键盘操作方式下,STOP/RES 键停机功能有效 1: 在任何操作方式下,STOP/RES 键停机功能均有效	1	☆	-
F7-03	运行显示参数 1	0000~FFFF Bit00: 运行频率 1(Hz) Bit01: 设定频率 (Hz) Bit02: 母线电压 (V) Bit03: 输出电压 (V) Bit04: 输出电流 (A) Bit05: 输出功率 (kW) Bit06: 输出转矩 (%) Bit07: DI 输入状态 Bit08: DO 输出状态 Bit09: AI1 电压 (V) Bit10: AI2 电压 (V) Bit11: AI3 电压 (V) Bit12: 计数值 Bit13: 长度值 Bit14: 负载速度显示 Bit15: PID 设定	1F	☆	162

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F7-04	运行显示参数 2	0000~FFFF Bit00: PID 反馈 Bit01: PLC 阶段 Bit02: PULSE 输入脉冲频率 (kHz) Bit03: 运行频率 2 (Hz) Bit04: 剩余运行时间 Bit05: AI1 校正前电压 (V) Bit06: AI2 校正前电压 (V) Bit07: AI3 校正前电压 (V) Bit08: 电机转速 Bit09: 当前上电时间 (Hour) Bit10: 当前运行时间 (Min) Bit11: PULSE 输入脉冲频率 (Hz) Bit12: 通讯设定值 Bit13: 编码器反馈速度 (Hz) Bit14: 主频率 X 显示 (Hz) Bit15: 辅频率 Y 显示 (Hz)	33	☆	163
F7-05	停机显示参数	0000~FFFF Bit00: 设定频率 (Hz) Bit01: 母线电压 (V) Bit02: DI 输入状态 Bit03: DO 输出状态 Bit04: AI1 电压 (V) Bit05: AI2 电压 (V) Bit06: AI3 电压 (V) Bit07: 计数值Bit08: 长度值Bit09: PLC 阶 段Bit10: 负载速度 Bit11: PID 设定 Bit12: PULSE 输入脉冲频率 (kHz)	33	☆	163
F7-06	负载传动比	0.001~65.000	1.000	☆	-
F7-07	逆变器模块散热器温度	-20°C ~120°C	-	●	-
F7-08	产品号	-	-	●	-
F7-09	累计运行时间	0h~65535h	-	●	-
F7-10	性能版本号	-	-	●	-
F7-11	功能版本号	-	-	●	-
F7-12	负载转速显示小数点位	个位: U0-14 的小数点个数 0: 0 位小数位 1: 1 位小数位 2: 2 位小数位 十位: U0-19/U0-29 小数点个数 1: 1 位小数位 2: 2 位小数位	20	☆	-
F7-13	累计上电时间	0~65535 小时	-	●	-
F7-14	累计耗电量	0~65535 度	-	●	-
<b>F8 组 辅助功能</b>					
F8-00	点动运行频率	0.00Hz~ 最大频率	2.00Hz	☆	199
F8-01	点动加速时间	0.0s~6500.0s	20.0s	☆	199
F8-02	点动减速时间	0.0s~6500.0s	20.0s	☆	199
F8-03	加速时间 2	0.00s~650.00s (F0-19=2) 0.0s~6500.0s (F0-19=1) 0s~65000s (F0-19=0)	机型确定	☆	141

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F8-04	减速时间 2	0.00s~650.00s (F0-19=2) 0.0s~6500.0s (F0-19=1) 0s~65000s (F0-19=0)	机型确定	☆	141
F8-05	加速时间 3	0.00s~650.00s (F0-19=2) 0.0s~6500.0s (F0-19=1) 0s~65000s (F0-19=0)	机型确定	☆	141
F8-06	减速时间 3	0.00s~650.00s (F0-19=2) 0.0s~6500.0s (F0-19=1) 0s~65000s (F0-19=0)	机型确定	☆	141
F8-07	加速时间 4	0.00s~650.00s (F0-19=2) 0.0s~6500.0s (F0-19=1) 0s~65000s (F0-19=0)	0.0s	☆	141/ 177
F8-08	减速时间 4	0.00s~650.00s (F0-19=2) 0.0s~6500.0s (F0-19=1) 0s~65000s (F0-19=0)	0.0s	☆	141/ 177
F8-09	接收数据增益 (频率)	-10.00~10.00	1.00	☆	201
F8-10	跳跃频率 2	0.00Hz~ 最大频率	0.00Hz	☆	201
F8-11	跳跃频率幅度	0.00Hz~ 最大频率	0.00Hz	☆	201
F8-12	正反转死区时间	0.0s~3000.0s	0.0s	☆	201
F8-13	反向频率禁止	0: 无效 1: 有效	0	☆	201
F8-14	设定频率低于下限频率运行模式	0: 以下限频率运行 1: 停机 2: 零速运行	0	☆	136
F8-15	下垂率	0.00%~100.00%	0.00%	☆	178/ 179
F8-16	设定累计上电到达时间	0h~65000h	0h	☆	206
F8-17	设定累计运行到达时间	0h~65000h	0h	☆	206
F8-18	启动保护选择	0: 不保护 1: 保护	0	☆	156
F8-19	频率检测值 1	0.00Hz~ 最大频率	50.00Hz	☆	202
F8-20	频率检测滞后率 1	0.0%~100.0% (FDT1 电平)	5.0%	☆	202
F8-21	频率到达检出幅度	0.0%~100.0% (最大频率)	0.0%	☆	203
F8-22	加减速过程中跳跃频率是否有效	0: 无效 1: 有效	0	☆	201
F8-25	加速时间 1 与加速时间 2 切换频率点	0.00Hz~ 最大频率	0.00Hz	☆	203
F8-26	减速时间 1 与减速时间 2 切换频率点	0.00Hz~ 最大频率	0.00Hz	☆	203
F8-27	端子点动优先	0: 无效 1: 有效	0	☆	199
F8-28	频率检测值 2	0.00Hz~ 最大频率	50.00Hz	☆	202
F8-29	频率检测滞后率 2	0.0%~100.0% (FDT2 电平)	5.0%	☆	202
F8-30	任意到达频率检测值 1	0.00Hz~ 最大频率	50.00Hz	☆	204
F8-31	任意到达频率检出幅度 1	0.0%~100.0% (最大频率)	0.0%	☆	204
F8-32	任意到达频率检测值 2	0.00Hz~ 最大频率	50.00Hz	☆	204
F8-33	任意到达频率检出幅度 2	0.0%~100.0% (最大频率)	0.0%	☆	204
F8-34	零电流检测水平	0.0%~300.0% 100.0% 对应电机额定电流	5.0%	☆	204
F8-35	零电流检测延迟时间	0.01s~600.00s	0.10s	☆	204
F8-36	输出电流超限值	0.0% (不检测) 0.1%~300.0% (电机额定电流)	200.0%	☆	205
F8-37	输出电流超限检测延迟时间	0.00s~600.00s	0.00s	☆	205
F8-38	任意到达电流 1	0.0%~300.0%( 电机额定电流 )	100.0%	☆	205

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F8-39	任意到达电流 1 幅度	0.0%~300.0%( 电机额定电流 )	0.0%	☆	205
F8-40	任意到达电流 2	0.0%~300.0%( 电机额定电流 )	100.0%	☆	205
F8-41	任意到达电流 2 幅度	0.0%~300.0%( 电机额定电流 )	0.0%	☆	205
F8-42	定时功能选择	0: 无效 1: 有效	0	★	206
F8-43	定时运行时间选择	0: F8-44 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 模拟输入量程对应 F8-44	0	★	206
F8-44	定时运行时间	0.0Min~6500.0Min	0.0Min	★	206
F8-45	AI1 输入电压保护值下限	0.00V~F8-46	3.10V	☆	206
F8-46	AI1 输入电压保护值上限	F8-45~10.00V	6.80V	☆	206
F8-47	模块温度到达	0°C ~100°C	75°C	☆	206
F8-48	散热风扇控制	0: 运行时风扇运转 1: 风扇一直运转	0	☆	206
F8-49	唤醒频率	休眠频率 (F8-51)~ 最大频率 (F0-10)	0.00Hz	☆	207
F8-50	唤醒延迟时间	0.0s~6500.0s	0.0s	☆	207
F8-51	休眠频率	0.00Hz~ 唤醒频率 (F8-49)	0.00Hz	☆	207
F8-52	休眠延迟时间	0.0s~6500.0s	0.0s	☆	207
F8-53	本次运行到达时间	0.0~6500.0 分钟	0.0Min	☆	207
F8-54	输出功率校正系数	0.00%~200.0%	100.0%	☆	207
F8-55	急停减速时间	0~6553.5	机型确定	☆	207
<b>F9 组 故障与保护</b>					
F9-00	电机过载保护选择	0: 禁止 1: 允许	1	☆	156
F9-01	电机过载保护增益	0.20~10.00	1.00	☆	156
F9-02	电机过载预警系数	50%~100%	80%	☆	156
F9-03	过压失速增益	0~100	30	☆	148
F9-04	过压失速保护电压	650V~800V	770V	☆	148
F9-07	对地短路保护选择	个位: 上电对地短路保护选择 0: 无效 1: 有效 十位: 运行前对地短路保护选择 0: 无效 1: 有效	01	☆	-
F9-08	制动单元动作起始电压	三相 380~480V 机型: 330.0V~800.0V 三相 200~240V 机型: 330.0V~800.0V		★	148
F9-09	故障自动复位次数	0~20	0	☆	158
F9-10	故障自动复位期间故障 DO 动作选择	0: 不动作 1: 动作	0	☆	158
F9-11	故障自动复位等待时间	0.1s~100.0s	1.0s	☆	158
F9-12	输入缺相 \ 接触器吸合保护选择	个位: 输入缺相保护选择 十位: 接触器吸合保护选择 0: 禁止 1: 允许	11	☆	158



参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F9-13	输出缺相保护选择	个位: 输出缺相保护选择 0: 禁止 1: 允许 十位: 运行前输出缺相保护选择 0: 禁止 1: 允许	01	☆	158
F9-14	第一次故障类型	0: 无故障 1: 保留 2: 加速过电流 3: 减速过电流 4: 恒速过电流 5: 加速过电压 6: 减速过电压 7: 恒速过电压 8: 缓冲电阻过载 9: 欠压 10: 变频器过载 11: 电机过载 12: 输入缺相 13: 输出缺相	-	●	-
F9-15	第二次故障类型	14: 模块过热 15: 外部故障 16: 通讯异常 17: 接触器异常 18: 电流检测异常 19: 电机调谐异常 20: 编码器 /PG 卡异常 21: 参数读写异常 22: 变频器硬件异常 23: 电机对地短路 24: 保留 25: 保留 26: 运行时间到达	-	●	-
F9-16	第三次(最近一次)故障类型	27: 用户自定义故障 1 28: 用户自定义故障 2 29: 上电时间到达 30: 掉载 31: 运行时 PID 反馈丢失 40: 快速限流超时 41: 运行时切换电机 42: 速度偏差过大 43: 电机超速 45: 电机过温 51: 初始位置错误 55: 主从控制时从机故障	-	●	-
F9-17	第三次(最近一次)故障时频率	0.00Hz~655.35Hz	0.00Hz	●	-
F9-18	第三次(最近一次)故障时电流	0.00Hz~655.35A	0.00A	●	-
F9-19	第三次(最近一次)故障时母线电压	0.0V~6553.5V	0.0V	●	-

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F9-20	第三次(最近一次)故障时输入端子状态	0~9999	0	●	-
F9-21	第三次(最近一次)故障时输出端子状态	0~9999	0	●	-
F9-22	第三次(最近一次)故障时变频器状态	0~65535	0	●	-
F9-23	第三次(最近一次)故障时上电时间	0s~65535s	0s	●	-
F9-24	第三次(最近一次)故障时运行时间	0.0s~6553.5s	0.0s	●	-
F9-27	第二次故障时频率	0.00Hz~655.35Hz	0.00Hz	●	-
F9-28	第二次故障时电流	0.00A~655.35A	0.00A	●	-
F9-29	第二次故障时母线电压	0.0V~6553.5V	0.0V	●	-
F9-30	第二次故障时输入端子状态	0~9999	0	●	-
F9-31	第二次故障时输出端子状态	0~9999	0	●	-
F9-32	第二次故障时变频器状态	0~65535	0	●	-
F9-33	第二次故障时上电时间	0s~65535s	0s	●	-
F9-34	第二次故障时运行时间	0.0s~6553.5s	0.0s	●	-
F9-37	第一次故障时频率	0.00Hz~655.35Hz	0.00Hz	●	-
F9-38	第一次故障时电流	0.00A~655.35A	0.00A	●	-
F9-39	第一次故障时母线电压	0.0V~6553.5V	0.0V	●	-
F9-40	第一次故障时输入端子状态	0~9999	0	●	-
F9-41	第一次故障时输出端子状态	0~9999	0	●	-
F9-42	第一次故障时变频器状态	0~65535	0	●	-
F9-43	第一次故障时上电时间	0s~65535s	0s	●	-
F9-44	第一次故障时运行时间	0.0s~6553.5s	0.0s	●	-
F9-47	故障保护动作选择 1	个位: 电机过载 (Err11) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 十位: 输入缺相 (Err12) 百位: 输出缺相 (Err13) 千位: 外部故障 (Err15) 万位: 通讯异常 (Err16)	00000	☆	159
F9-48	故障保护动作选择 2	个位: 编码器 /PG 卡异常 (Err20) 0: 自由停车 十位: 参数读写异常 (Err21) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 百位: 变频器过载故障动作选择 (Err10) 0: 自由停机 1: 降额运行 千位: 电机过热 (Err45) 万位: 运行时间到达 (Err26)	00000	☆	159

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F9-49	故障保护动作选择 3	个位: 用户自定义故障 1(27) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 十位: 用户自定义故障 2(28) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 百位: 上电时间到达 (29) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 千位: 掉载 (30) 0: 自由停车 1: 减速停车 2: 直接跳至电机额定频率的 7% 继续运行, 不掉载时自动恢复到设定频率运行 万位: 运行时 PID 反馈丢失 (31) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行	00000	☆	159
F9-50	故障保护动作选择 4	个位: 速度偏差过大 (42) 0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 十位: 电机超速度 (43) 百位: 初始位置错误 (51)	00000	☆	159
F9-54	故障时继续运行频率选择	0: 以当前的运行频率运行 1: 以设定频率运行 2: 以上限频率运行 3: 以下限频率运行 4: 以异常备用频率运行	0	☆	159
F9-55	异常备用频率	0.0%~100.0% (100.0% 对应最大频率 F0-10)	100.0%	☆	159
F9-56	电机温度传感器类型	0: 无温度传感器 1: PT100 2: PT1000	0	☆	160
F9-57	电机过热保护阈值	0°C ~200°C	110°C	☆	160
F9-58	电机过热预报警阈值	0°C ~200°C	90°C	☆	160
F9-59	瞬停不停功能选择	0 无效 1 母线电压恒定控制 2 减速停机	0	★	160
F9-60	瞬停不停恢复电压	80%~100%	85%	★	160
F9-61	瞬停不停电压恢复判断时间	0.0~100.0s	0.5s	★	160
F9-62	瞬停不停动作电压	60%~100%	80%	★	160
F9-63	掉载保护选择	0: 无效 1: 有效	0	☆	161
F9-64	掉载检测水平	0.0~100.0%	10.0%	☆	161
F9-65	掉载检测时间	0.0~60.0s	1.0s	☆	161
F9-67	过速度检测值	0.0% ~50.0% (最大频率)	20.0%	☆	161
F9-68	过速度检测时间	0.0s: 不检测 0.1~60.0s	1.0s	☆	161
F9-69	速度偏差过大检测值	0.0% ~50.0% (最大频率)	20.0%	☆	161

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
F9-70	速度偏差过大检测时间	0.0s: 不检测 0.1~60.0s	5.0s	☆	161
F9-71	瞬停不停增益 Kp	0~100	40	☆	160
F9-72	瞬停不停积分系数 Ki	0~100	30	☆	160
F9-73	瞬停不停动作减速时间	0~300.0s	20.0s	★	160
FA 组 PID 功能					
FA-00	PID 给定源	0: FA-01 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: 脉冲设定 (DI5) 5: 通讯给定 6: 多段指令给定	0	☆	129
FA-01	PID 数值给定	0.0%~100.0%	50.0%	☆	129
FA-02	PID 反馈源	0: AI1 1: AI2 2: AI3 3: AI1-AI2 4: 脉冲设定 (DI5) 5: 通讯给定 6: AI1+AI2 7: MAX( AI1 ,  AI2 ) 8: MIN( AI1 ,  AI2 )	0	☆	129
FA-03	PID 作用方向	0: 正作用 1: 反作用	0	☆	129
FA-04	PID 给定反馈量程	0~65535	1000	☆	129
FA-05	比例增益 KP1	0.0~1000.0	20.0	☆	130
FA-06	积分时间 TI1	0.01s~10.00s	2.00s	☆	130
FA-07	微分时间 TD1	0.000s~10.000s	0.000s	☆	130
FA-08	PID 反转截止频率	0.00~ 最大频率	0.00Hz	☆	130
FA-09	PID 偏差极限	0.0%~100.0%	0.0%	☆	130
FA-10	PID 微分限幅	0.00%~100.00%	0.10%	☆	130
FA-11	PID 给定变化时间	0.00~650.00s	0.00s	☆	130
FA-12	PID 反馈滤波时间	0.00~60.00s	0.00s	☆	130
FA-13	PID 输出滤波时间	0.00~60.00s	0.00s	☆	130
FA-14	保留	-	-	☆	-
FA-15	比例增益 KP2	0~1000.0	20.0	☆	130
FA-16	积分时间 TI2	0.01s~10.00s	2.00s	☆	130
FA-17	微分时间 TD2	0.000s~10.000s	0.000s	☆	130
FA-18	PID 参数切换条件	0: 不切换 1: 通过 DI 端子切换 2: 根据偏差自动切换 3: 根据运行频率自动切换	0	☆	130
FA-19	PID 参数切换偏差 1	0.0%~FA-20	20.0%	☆	130
FA-20	PID 参数切换偏差 2	FA-19~100.0%	80.0%	☆	130
FA-21	PID 初值	0.0%~100.0%	0.0%	☆	130
FA-22	PID 初值保持时间	0.00~650.00s	0.00s	☆	130
FA-23	保留	-	-	-	-
FA-24	保留	-	-	-	-

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
FA-25	PID 积分属性	个位: 积分分离 0: 无效 1: 有效 十位: 输出到限值后是否停止积分 0: 继续积分 1: 停止积分	00	☆	130
FA-26	PID 反馈丢失检测值	0.0%: 不判断反馈丢失 0.1%~100.0%	0.0%	☆	131
FA-27	PID 反馈丢失检测时间	0.0s~20.0s	0.0s	☆	131
FA-28	PID 停机运算	0: 停机不运算 1: 停机时运算	0	☆	131
<b>FB 组 定长和计数</b>					
FB-05	设定长度	0m~65535m	1000m	☆	168
FB-06	实际长度	0m~65535m	0m	☆	168
FB-07	每米脉冲数	0.1~6553.5	100.0	☆	168
FB-08	设定计数值	1~65535	1000	☆	169
FB-09	指定计数值	1~65535	1000	☆	169
<b>FC 组 多段指令、简易 PLC</b>					
FC-00	多段指令 0	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-01	多段指令 1	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-02	多段指令 2	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-03	多段指令 3	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-04	多段指令 4	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-05	多段指令 5	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-06	多段指令 6	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-07	多段指令 7	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-08	多段指令 8	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-09	多段指令 9	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-10	多段指令 10	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-11	多段指令 11	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-12	多段指令 12	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-13	多段指令 13	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-14	多段指令 14	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	124
FC-15	多段指令 15	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	1124
FC-16	简易 PLC 运行方式	0: 单次运行结束停机 1: 单次运行结束保持终值 2: 一直循环	0	☆	127
FC-17	简易 PLC 掉电记忆选择	个位: 掉电记忆选择 0: 掉电不记忆 1: 掉电记忆 十位: 停机记忆选择 0: 停机不记忆 1: 停机记忆	00	☆	127
FC-18	简易 PLC 第 0 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	126
FC-19	简易 PLC 第 0 段加减速时间选择	0~3	0	☆	126
FC-20	简易 PLC 第 1 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	126
FC-21	简易 PLC 第 1 段加减速时间选择	0~3	0	☆	126
FC-22	简易 PLC 第 2 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	126

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
FC-23	简易 PLC 第 2 段加减速时间选择	0~3	0	☆	126
FC-24	简易 PLC 第 3 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	126
FC-25	简易 PLC 第 3 段加减速时间选择	0~3	0	☆	126
FC-26	简易 PLC 第 4 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	126
FC-27	简易 PLC 第 4 段加减速时间选择	0~3	0	☆	126
FC-28	简易 PLC 第 5 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	126
FC-29	简易 PLC 第 5 段加减速时间选择	0~3	0	☆	126
FC-30	简易 PLC 第 6 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	126
FC-31	简易 PLC 第 6 段加减速时间选择	0~3	0	☆	126
FC-32	简易 PLC 第 7 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	126
FC-33	简易 PLC 第 7 段加减速时间选择	0~3	0	☆	126
FC-34	简易 PLC 第 8 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	126
FC-35	简易 PLC 第 8 段加减速时间选择	0~3	0	☆	126
FC-36	简易 PLC 第 9 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	127
FC-37	简易 PLC 第 9 段加减速时间选择	0~3	0	☆	127
FC-38	简易 PLC 第 10 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	127
FC-39	简易 PLC 第 10 段加减速时间选择	0~3	0	☆	127
FC-40	简易 PLC 第 11 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	127
FC-41	简易 PLC 第 11 段加减速时间选择	0~3	0	☆	127
FC-42	简易 PLC 第 12 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	127
FC-43	简易 PLC 第 12 段加减速时间选择	0~3	0	☆	127
FC-44	简易 PLC 第 13 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	127
FC-45	简易 PLC 第 13 段加减速时间选择	0~3	0	☆	127
FC-46	简易 PLC 第 14 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	127
FC-47	简易 PLC 第 14 段加减速时间选择	0~3	0	☆	127
FC-48	简易 PLC 第 15 段运行时间	0.0s(h)~6553.5s(h)	0.0s(h)	☆	127
FC-49	简易 PLC 第 15 段加减速时间选择	0~3	0	☆	127
FC-50	简易 PLC 运行时间单位	0: s (秒) 1: h (小时)	0	☆	127
FC-51	多段指令 0 给定方式	0: 参数 FC-00 给定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: 脉冲 5: PID 6: 预置频率 (F0-08) 给定, UP/DOWN 可修改	0	☆	124/ 127

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
FD 组 通讯参数					
FD-00	通讯波特率	个位: MODBUS 0: 300BPS 1: 600BPS 2: 1200BPS 3: 2400BPS 4: 4800BPS 5: 9600BPS 6: 19200BPS 7: 38400BPS 8: 57600BPS 9: 115200BPS 十位: Profibus-DP 0: 115200Bps 1: 208300Bps 2: 256000Bps 3: 512000Bps 百位: 保留 千位: CANlink 波特率 0: 20 1: 50 2: 100 3: 125 4: 250 5: 500 6: 1M	5005	☆	177/ 178/ 192
FD-01	MODBUS 数据格式	0: 无校验 (8-N-2) 1: 偶校验 (8-E-1) 2: 奇校验 (8-O-1) 3: 无校验 (8-N-1) (MODBUS 有效)	0	☆	192
FD-02	本机地址	0: 广播地址 1~247 (MODBUS、Profibus-DP、CANlink 有效)	1	☆	192
FD-03	MODBUS 应答延迟	0~20ms (MODBUS 有效)	2	☆	192
FD-04	串口通讯超时时间	0.0: 无效 0.1~60.0s (MODBUS、Profibus-DP、CANopen 有效)	0.0	☆	193
FD-05	MODBUS、profibus-DP 通讯数据格式	个位: MODBUS 0: 非标准的 MODBUS 协议 1: 标准的 MODBUS 协议 十位: Profibus-DP 0: PPO1 格式 1: PPO2 格式 2: PPO3 格式 3: PPO5 格式	30	☆	193
FD-06	通讯读取电流分辨率	0: 0.01A (≤ 55kW 时有效) 1: 0.1A	0	☆	193
FD-08	扩展卡 (Profibus、CANopen) 中断检测时间	0.0s: 无效 0.1~60.0s	0	☆	193

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
<b>FE 组 用户定制参数</b>					
FE-00	用户参数 0		U3-17	☆	-
FE-01	用户参数 1		U3-18	☆	-
FE-02	用户参数 2		F0.00	☆	-
FE-03	用户参数 3		F0.00	☆	-
FE-04	用户参数 4		F0.00	☆	-
FE-05	用户参数 5		F0.00	☆	-
FE-06	用户参数 6		F0.00	☆	-
FE-07	用户参数 7		F0.00	☆	-
FE-08	用户参数 8		F0.00	☆	-
FE-09	用户参数 9		F0.00	☆	-
FE-10	用户参数 10		F0.00	☆	-
FE-11	用户参数 11		F0.00	☆	-
FE-12	用户参数 12		F0.00	☆	-
FE-13	用户参数 13	F0-00~FP-xx	F0.00	☆	-
FE-14	用户参数 14	A0-00~Ax-xx	F0.00	☆	-
FE-15	用户参数 15	U0-00~U0-xx	F0.00	☆	-
FE-16	用户参数 16	U3-00~U3-xx	F0.00	☆	-
FE-17	用户参数 17		F0.00	☆	-
FE-18	用户参数 18		F0.00	☆	-
FE-19	用户参数 19		F0.00	☆	-
FE-20	用户参数 20		U0-68	☆	-
FE-21	用户参数 21		U0-69	☆	-
FE-22	用户参数 22		F0.00	☆	-
FE-23	用户参数 23		F0.00	☆	-
FE-24	用户参数 24		F0.00	☆	-
FE-25	用户参数 25		F0.00	☆	-
FE-26	用户参数 26		F0.00	☆	-
FE-27	用户参数 27		F0.00	☆	-
FE-28	用户参数 28		F0.00	☆	-
FE-29	用户参数 29		F0.00	☆	-
<b>FP 组 参数管理</b>					
FP-00	用户密码	0~65535	0	☆	-
FP-01	参数初始化	0: 无操作 01: 恢复出厂参数, 不包括电机参数 02: 清除记录信息 04: 备份用户当前参数 501: 恢复用户备份参数	0	★	-
FP-02	功能参数组显示选择	个位: U 组显示选择 0: 不显示 1: 显示 十位: A 组显示选择 0: 不显示 1: 显示	11	★	-
FP-03	个性参数组显示选择	个位: 用户定制参数组显示选择 0: 不显示 1: 显示 十位: 用户变更参数组显示选择 0: 不显示 1: 显示	00	☆	-



参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
FP-04	参数修改属性	0: 可修改 1: 不可修改	0	☆	-
<b>A0 组 转矩控制参数</b>					
A0-00	速度 / 转矩控制方式选择	0: 速度控制 1: 转矩控制	0	★	151/ 177/ 179
A0-01	转矩控制方式下转矩设定选择	0: 数字设定 1(A0-03) 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 脉冲 5: 通讯给定 6: MIN(AI1,AI2) 7: MAX(AI1,AI2) (1-7 选项的满量程, 对应 A0-03 数字设定)	0	★	152/ 177
A0-03	转矩控制方式下转矩数字设定	-200.0%~200.0%	150.0%	☆	152/ 177
A0-05	转矩控制正向最大频率	0.00Hz~ 最大频率	50.00Hz	☆	152
A0-06	转矩控制反向最大频率	0.00Hz~ 最大频率	50.00Hz	☆	152
A0-07	转矩上升滤波时间	0.00s~65000s	0.00s	☆	152/ 177
A0-08	转矩下降滤波时间	0.00s~65000s	0.00s	☆	152/ 177
<b>A1 组 虚拟 IO</b>					
A1-00	虚拟 VDI1 端子功能选择	0~59	0	★	187
A1-01	虚拟 VDI2 端子功能选择	0~59	0	★	187
A1-02	虚拟 VDI3 端子功能选择	0~59	0	★	187
A1-03	虚拟 VDI4 端子功能选择	0~59	0	★	187
A1-04	虚拟 VDI5 端子功能选择	0~59	0	★	187
A1-05	虚拟 VDI 端子有效状态设置模式	个位: 虚拟 VDI1 十位: 虚拟 VDI2 百位: 虚拟 VDI3 千位: 虚拟 VDI4 万位: 虚拟 VDI5 0: 由虚拟 VDOx 的状态决定 VDI 是否有效 1: 由参数 A1-06 设定 VDI 是否有效	00000	★	187
A1-06	虚拟 VDI 端子状态设置	0: 无效 1: 有效 个位: 虚拟 VDI1 十位: 虚拟 VDI2 百位: 虚拟 VDI3 千位: 虚拟 VDI4 万位: 虚拟 VDI5	00000	★	187
A1-07	AI1 端子作为 DI 时的功能选择	0~59	0	★	189
A1-08	AI2 端子作为 DI 时的功能选择	0~59	0	★	189

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
A1-09	AI3 端子作为 DI 时的功能选择	0~59	0	★	189
A1-10	AI 端子作为 DI 时有效模式选择	0: 高电平有效 1: 低电平有效 个位: AI1 十位: AI2 百位: AI3	000	★	189
A1-11	虚拟 VDO1 输出功能选择	0: 与物理 DIx 内部短接 1~41: 见 F5 组物理 DO 输出选择	0	☆	187
A1-12	虚拟 VDO2 输出功能选择	0: 与物理 DIx 内部短接 1~41: 见 F5 组物理 DO 输出选择	0	☆	187
A1-13	虚拟 VDO3 输出功能选择	0: 与物理 DIx 内部短接 1~41: 见 F5 组物理 DO 输出选择	0	☆	187
A1-14	虚拟 VDO4 输出功能选择	0: 与物理 DIx 内部短接 1~41: 见 F5 组物理 DO 输出选择	0	☆	187
A1-15	虚拟 VDO5 输出功能选择	0: 与物理 DIx 内部短接 1~41: 见 F5 组物理 DO 输出选择	0	☆	187
A1-16	VDO1 输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	187
A1-17	VDO2 输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	187
A1-18	VDO3 输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	188
A1-19	VDO4 输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	188
A1-20	VDO5 输出延迟时间	0.0s~3600.0s	0.0s	☆	188
A1-21	VDO 输出端子有效状态选择	0: 正逻辑 1: 反逻辑 个位: VDO1 十位: VDO2 百位: VDO3 千位: VDO4 万位: VDO5	00000	☆	188
<b>A2 组 第二电机参数</b>					
A2-00	电机类型选择	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机	0	★	170
A2-01	电机额定功率	0.1kW~1000.0kW	机型确定	★	170
A2-02	电机额定电压	1V~2000V	机型确定	★	170
A2-03	电机额定电流	0.01A~655.35A(变频器功率≤55kW) 0.1A~6553.5A(变频器功率>55kW)	机型确定	★	170
A2-04	电机额定频率	0.01Hz~最大频率	机型确定	★	170
A2-05	电机额定转速	1rpm~65535rpm	机型确定	★	170
A2-06	异步电机定子电阻	0.001Ω~65.535Ω(变频器功率≤55kW) 0.0001Ω~6.5535Ω(变频器功率>55kW)	机型确定	★	170
A2-07	异步电机转子电阻	0.001Ω~65.535Ω(变频器功率≤55kW) 0.0001Ω~6.5535Ω(变频器功率>55kW)	机型确定	★	170
A2-08	异步电机漏感抗	0.01mH~655.35mH(变频器功率≤55kW) 0.001mH~65.535mH(变频器功率>55kW)	机型确定	★	170
A2-09	异步电机互感抗	0.1mH~6553.5mH(变频器功率≤55kW) 0.01mH~655.35mH(变频器功率>55kW)	机型确定	★	170
A2-10	异步电机空载电流	0.01A~A2-03(变频器功率≤55kW) 0.1A~A2-03(变频器功率>55kW)	机型确定	★	170
A2-27	编码器线数	1~65535	1024	★	171
A2-28	编码器类型	0: ABZ 增量编码器 2: 旋转变压器	0	★	171

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
A2-29	速度反馈 PG 选择	0: 本地 PG 1: 扩展 PG 2: 脉冲输入 (DI5)	0	★	-
A2-30	ABZ 增量编码器 AB 相序	0: 正向 1: 反向	0	★	171
A2-31	编码器安装角	0.0~359.9°	0.0°	★	171
A2-34	旋转变压器极对数	1~65535	1	★	171
A2-36	速度反馈 PG 断线检测时间	0.0: 不动作 0.1s~10.0s	0.0	★	171
A2-37	调谐选择	0: 无操作 1: 异步机静止部分参数调谐 2: 异步机动态完整调谐 3: 异步机静止完整调谐	0	★	171
A2-38	速度环比例增益 1	1~100	30	☆	-
A2-39	速度环积分时间 1	0.01s~10.00s	0.50s	☆	-
A2-40	切换频率 1	0.00~A2-43	5.00Hz	☆	-
A2-41	速度环比例增益 2	1~100	20	☆	-
A2-42	速度环积分时间 2	0.01s~10.00s	1.00s	☆	-
A2-43	切换频率 2	A2-40~ 最大频率	10.00Hz	☆	-
A2-44	矢量控制转差增益	50%~200%	100%	☆	-
A2-45	SVC 转矩滤波常数	0.000s~0.100s	0.000s	☆	-
A2-47	速度控制方式下转矩上限源	0: A2-48 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 脉冲 5: 通讯给定 6: MIN(AI1,AI2) 7: MAX(AI1,AI2) 1-7 选项的满量程, 对应 A2-48 数字设定	0	☆	-
A2-48	速度控制方式下转矩上限数字设定	0.0%~200.0%	150.0%	☆	-
A2-49	速度控制方式下转矩上限指令选择 (发电)	0: 参数 A2-48 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: PULSE 脉冲设定 5: 通讯给定 6: MIN(AI1,AI2) 7: MAX(AI1,AI2) 8: 参数 A2-50 设定 1-7 选项的满量程对应 A2-50	0	☆	-
A2-50	速度控制方式下转矩上限数字设定 (发电)	0.0% ~ 200.0%	150.0%	☆	-
A2-51	励磁调节比例增益	0~60000	2000	☆	-
A2-52	励磁调节积分增益	0~60000	1300	☆	-
A2-53	转矩调节比例增益	0~60000	2000	☆	-
A2-54	转矩调节积分增益	0~60000	1300	☆	-
A2-55	速度环积分属性	个位: 积分分离 0: 无效 1: 有效	0	☆	-
A2-59	弱磁区最大转矩系数	50~200%	100%	☆	-

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
A2-60	发电功率限制使能	0: 无效 1: 全程生效 2: 恒速生效 3: 减速生效	0	☆	-
A2-61	发电功率上限	0.0~200.0%	机型确定	☆	-
A2-62	第 2 电机控制方式	0: 无速度传感器矢量控制 (SVC) 1: 有速度传感器矢量控制 (FVC) 2: V/F 控制	0	★	-
A2-63	第 2 电机加减速时间选择	0: 与第 1 电机相同 2: 加减速时间 2 3: 加减速时间 3 4: 加减速时间 4	0	☆	-
A2-64	第 2 电机转矩提升	0.0%: 自动转矩提升 0.1%~30.0%	机型确定	☆	-
A2-66	第 2 电机振荡抑制增益	0~100	40	☆	-
<b>A5 组 控制优化参数</b>					
A5-00	DPWM 切换上限频率	5.00Hz~ 最大频率	8.00Hz	☆	155
A5-01	PWM 调制方式	0: 异步调制 1: 同步调制	0	☆	155
A5-02	死区补偿模式选择	0: 不补偿 1: 补偿模式 1	1	☆	-
A5-03	随机 PWM 深度	0: 随机 PWM 无效 1~10: PWM 载频随机深度	0	☆	156
A5-04	快速限流使能	0: 不使能 1: 使能	1	☆	161
A5-05	电压过调制系数	100~110	105	★	153
A5-06	欠压点设置	三相 380~480V 机型: 140.0V~380.0V 三相 200~240V 机型: 140.0V~380.0V		☆	161
A5-08	低速载频	0.0 ~ 8.0 kHz		★	-
A5-09	过压点设置	三相 380~480V 机型: 200.0V~820.0V 三相 200~240V 机型: 200.0V~400.0V		★	161
A5-11	低速直流制动阈值	0.00~5.00Hz	0.30Hz	☆	
<b>A6 组 AI 曲线设定</b>					
A6-00	AI 曲线 4 最小输入	-10.00V~A6-02	0.00V	☆	120
A6-01	AI 曲线 4 最小输入对应设定	-100.0%~+100.0%	0.0%	☆	120
A6-02	AI 曲线4 拐点1 输入	A6-00~A6-04	3.00V	☆	120
A6-03	AI 曲线 4 拐点 1 输入对应设定	-100.0%~+100.0%	30.0%	☆	120
A6-04	AI 曲线4 拐点2 输入	A6-02~A6-06	6.00V	☆	120
A6-05	AI 曲线 4 拐点 2 输入对应设定	-100.0%~+100.0%	60.0%	☆	120
A6-06	AI 曲线 4 最大输入	A6-04~+10.00V	10.00V	☆	120
A6-07	AI 曲线 4 最大输入对应设定	-100.0%~+100.0%	100.0%	☆	120
A6-08	AI 曲线 5 最小输入	-10.00V~A6-10	-10.00V	☆	120
A6-09	AI 曲线 5 最小输入对应设定	-100.0%~+100.0%	-100.0%	☆	120
A6-10	AI 曲线5 拐点1 输入	A6-08~A6-12	-3.00V	☆	120
A6-11	AI 曲线 5 拐点 1 输入对应设定	-100.0%~+100.0%	-30.0%	☆	120
A6-12	AI 曲线5 拐点2 输入	A6-10~A6-14	3.00V	☆	120

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
A6-13	AI 曲线 5 拐点 2 输入对应设定	-100.0%~+100.0%	30.0%	☆	120
A6-14	AI 曲线 5 最大输入	A6-12~+10.00V	10.00V	☆	120
A6-15	AI 曲线 5 最大输入对应设定	-100.0%~+100.0%	100.0%	☆	120
A6-24	AI1 设定跳跃点	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	-
A6-25	AI1 设定跳跃幅度	0.0%~100.0%	0.5%	☆	-
A6-26	AI2 设定跳跃点	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	-
A6-27	AI2 设定跳跃幅度	0.0%~100.0%	0.5%	☆	-
A6-28	AI3 设定跳跃点	-100.0%~100.0%	0.0%	☆	-
A6-29	AI3 设定跳跃幅度	0.0%~100.0%	0.5%	☆	-
<b>A7 用户可编程卡参数</b>					
A7-00	用户可编程功能选择	0: 无效 1: 有效	0	★	173
A7-01	控制板输出端子控制模式选择	0: 变频器控制 1: 用户可编程控制卡控制 个位: FMR (FM 端子作为开关量输出) 十位: 继电器 (T/A-T/B-T/C) 百位: DO1 千位: FMP (FM 端子作为脉冲输出) 万位: AO1	0	★	174
A7-02	可编程卡扩展 AIAO 端子功能配置	0: AI3 电压输入, AO2 电压输出 1: AI3 电压输入, AO2 电流输出 2: AI3 电流输入, AO2 电压输出 3: AI3 电流输入, AO2 电流输出 4: AI3 PTC 输入, AO2 电压输出 5: AI3 PTC 输入, AO2 电流输出 6: AI3 PT100 输入, AO2 电压输出 7: AI3 PT100 输入, AO2 电流输出	0	★	173
A7-03	FMP 输出	0.0%~100.0%	0.0%	☆	174
A7-04	AO1 输出	0.0%~100.0%	0.0%	☆	174
A7-05	开关量输出	二进制设定 个位: FMR 十位: 继电器 1 百位: DO	000	☆	174
A7-06	可编程卡频率给定	-100.00%~100.00%	0.0%	☆	175
A7-07	可编程卡转矩给定	-200.0%~200.0%	0.0%	☆	175
A7-08	可编程卡命令给定	0: 无命令 1: 正转命令 2: 反转命令 3: 正转点动 4: 反转点动 5: 自由停机 6: 减速停机 7: 故障复位	0	☆	174
A7-09	可编程卡给定故障	0: 无故障 80~89: 故障编码	0	☆	175
<b>A8 组 点对点通讯</b>					
A8-00	点对点通讯功能选择	0: 无效 1: 有效	0	☆	177/ 178/ 179

参数	名称	设定范围	出厂值	更改	页码
A8-01	主从选择	0: 主机 1: 从机	0	☆	177/ 178/ 179
A8-02	从机命令跟随主从信息交互	个位: 从机命令跟随 0: 从机不跟随主机运行命令运行 1: 从机跟随主机运行命令运行 十位: 从机故障信息传输 0: 从机故障信息不传输 1: 从机故障信息传输 百位: 主机显示从机掉线 0: 从机掉线主机不报故障 1: 从机掉线主机报故障 (Err16)	011	★	177/ 178/ 179
A8-03	从机接收数据作用选择	0: 运行频率 1: 目标频率	0	☆	177/ 178/ 180
A8-04	接收数据零偏	-100.00%~100.00%	0.00%	★	180
A8-05	接收数据增益	-10.00~100.00	1.00	★	180
A8-06	点对点通讯中断检测时间	0.0~10.0s	1.0s	☆	180
A8-07	点对点通讯主机数据发送周期	0.001~10.000s	0.001s	☆	180
A8-11	视窗	0.20~10.00Hz	0.50Hz	☆	177 / 180
<b>AC 组 AIAO 校正</b>					
AC-00	AI1 实测电压 1	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-01	AI1 显示电压 1	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-02	AI1 实测电压 2	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-03	AI1 显示电压 2	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-04	AI2 实测电压 1	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-05	AI2 显示电压 1	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-06	AI2 实测电压 2	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-07	AI2 显示电压 2	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-08	AI3 实测电压 1	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-09	AI3 显示电压 1	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-10	AI3 实测电压 2	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-11	AI3 显示电压 2	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-12	AO1 目标电压 1	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-13	AO1 实测电压 1	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-14	AO1 目标电压 2	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-15	AO1 实测电压 2	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-16	AO2 目标电压 1	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-17	AO2 实测电压 1	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-18	AO2 目标电压 2	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-
AC-19	AO2 实测电压 2	-10.00V~10.000V	出厂校正	☆	-

## C.2 监视参数简表

参数	名称	最小单位	通讯地址	页码
<b>U0 组 基本监视参数</b>				
U0-00	运行频率 (Hz)	0.01Hz	7000H	164
U0-01	设定频率 (Hz)	0.01Hz	7001H	164
U0-02	母线电压 (V)	0.1V	7002H	164
U0-03	输出电压 (V)	1V	7003H	164
U0-04	输出电流 (A)	0.01A	7004H	164
U0-05	输出功率 (kW)	0.1kW	7005H	164
U0-06	输出转矩 (%)	0.1%	7006H	164
U0-07	DI 输入状态	1	7007H	164
U0-08	DO 输出状态	1	7008H	165
U0-09	AI1 电压 (V)	0.01V	7009H	165
U0-10	AI2 电压 (V) / 电流 (mA)	0.01V/0.01mA	700AH	165
U0-11	AI3 电压 (V)	0.01V	700BH	165
U0-12	计数值	1	700CH	165
U0-13	长度值	1	700DH	165
U0-14	负载转速	1RPM	700EH	165
U0-15	PID 设定	1	700FH	165
U0-16	PID 反馈	1	7010H	165
U0-17	PLC 阶段	1	7011H	165
U0-18	输入脉冲频率 (Hz)	0.01kHz	7012H	165
U0-19	反馈速度 (Hz)	0.01Hz	7013H	165
U0-20	剩余运行时间	0.1Min	7014H	165
U0-21	AI1 校正前电压	0.001V	7015H	165
U0-22	AI2 校正前电压 (V) / 电流 (mA)	0.001V/0.01mA	7016H	165
U0-23	AI3 校正前电压	0.001V	7017H	165
U0-24	电机转速	1RPM	7018H	165
U0-25	当前上电时间	1Min	7019H	165
U0-26	当前运行时间	0.1Min	701AH	166
U0-27	输入脉冲频率	1Hz	701BH	166
U0-28	通讯设定值	0.01%	701CH	166
U0-29	编码器反馈速度	0.01Hz	701DH	166
U0-30	主频率显示	0.01Hz	701EH	166
U0-31	辅助频率显示	0.01Hz	701FH	166
U0-32	查看任意内存地址值	1	7020H	-
U0-34	电机温度值	1°C	7022H	166
U0-35	目标转矩 (%)	0.1%	7023H	166
U0-36	旋变位置	1	7024H	166
U0-37	功率因素角度	0.1°	7025H	166
U0-38	ABZ 位置	1	7026H	166
U0-39	V/F 分离目标电压	1V	7027H	166
U0-40	V/F 分离输出电压	1V	7028H	166
U0-41	DI 输入状态直观显示	1	7029H	166
U0-42	DO 输出状态直观显示	1	702AH	166
U0-43	DI 功能状态直观显示 1( 功能 01-40)	1	702BH	167

参数	名称	最小单位	通讯地址	页码
U0-44	DI 功能状态直观显示 2( 功能 41-80)	1	702CH	167
U0-45	故障信息	1	702DH	167
U0-58	Z 信号计数器	1	703AH	167
U0-59	设定频率 (%)	0.01%	703BH	167
U0-60	运行频率 (%)	0.01%	703CH	167
U0-61	变频器状态	1	703DH	167
U0-62	当前故障编码	1	703EH	167
U0-63	点对点主机通讯发送转矩值	0.01%	703FH	167
U0-64	从站的个数	1	7040H	167
U0-65	转矩上限	0.1%	7041H	167
U0-66	通信扩展卡型号	100: CANOpen 200: Profibus-DP 300: CANLink	7042H	-
U0-67	通信扩展卡版本号	显示范围	-	-
U0-68	DP 卡变频器状态	bit0- 运行状态 bit1- 运行方向 bit2- 变频器是否故障 bit3- 目标频率到达 bit4~bit7- 保留 bit8~bit15 故障代码	7043H	-
U0-69	传送 DP 卡的速度 / 0.01hz	0.00~ 最大频率	7044H	-
U0-70	传送 DP 转速 / RMP	0~ 电机额定	7045H	-
U0-71	通信卡专用电流显示	显示范围	-	-
U0-72	通讯卡出错状态	显示范围	-	-
U0-73	电机序号	0: 电机 1 1: 电机 2	7046H	-
U0-74	变频器输出转矩	0.1%	7047H	-
U0-76	累计用电量低位	0.1 度	704CH	167
U0-77	累计用电量高位	1度	704DH	167
U0-78	线速度	1m/Min	704EH	-



## 青岛科润技术有限公司

## 青岛科润普惠驱动科技有限公司

公司地址：青岛国家高新区锦业路1号蓝贝智造工场A4栋

深圳厂址：深圳市宝安区福海街道凤塘大道162号西乡蚝业  
工业园C栋3楼

电 话：0532-58710677 400-670-6968

传 真：0532-58710677

网 站：<http://www.k-r.net.cn>

销售服务联络地址

由于本公司持续的产品升级造成的内容变更，恕不另行通知  
版权所有©青岛科润技术有限公司  
Qingdao K&R technology Co., Ltd